
Traitement Numérique du Signal

Nathalie Thomas

IRIT/ENSEEIHT
Nathalie.Thomas@enseeiht.fr

Traitement Numérique du signal

- 1- Signaux numériques
 - 2- Transformée de Fourier Discrète (TFD)
 - 3- Estimation des fonctions d'auto et d'inter corrélation
 - 4- Estimation de la densité spectrale de puissance (DSP)
 - 5- Filtrage numérique linéaire
-

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux déterministes

A énergie finie

$$R_{xy}(k) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n)y^*(n-k)$$

A puissance moyenne finie non périodique

$$R_{xy}(k) = \lim_{N \rightarrow +\infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N x(n)y^*(n-k)$$

A puissance moyenne finie périodique de période N_0

$$R_{xy}(k) = \frac{1}{N_0} \sum_{n=0}^{N_0-1} x(n)y^*(n-k)$$

→ Signaux aléatoires

$$R_{xy}(k) = E [x(n)y^*(n-k)]$$

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Exemple :

$$x(t) = \cos(2\pi f_0 t + \phi)$$

$$f_0 = 100 \text{ Hz};$$

$$\phi \text{ v.a. u.r. sur } [0, 2\pi]$$

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Exemple :

$$x(t) = \cos(2\pi f_0 t + \phi)$$

$$f_0 = 100 \text{ Hz};$$

$$\phi \text{ v.a. u.r. sur } [0, 2\pi]$$

$$R_x(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_0 \tau)$$

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Code Matlab :

Exemple :

$$x(t) = \cos(2\pi f_0 t + \phi)$$

$$f_0 = 100 \text{ Hz};$$

$$\phi \text{ v.a. u.r. sur } [0, 2\pi]$$

$$R_x(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_0 \tau)$$

```
%Paramètres  
f0=100;    %fréquence du cosinus  
Fe=1000;   %fréquence d'échantillonnage  
Te=1/Fe;   %période d'échantillonnage  
N=100;     %nombre d'échantillons
```

```
%Génération du signal  
x=cos(2*pi*f0*[0:Te:N*Te]+rand*2*pi);
```

```
% Calcul et tracé de son autocorrélation biaisée  
Rx=xcorr(x);  
figure; plot([-N*Te:Te:N*Te],Rx);  
xlabel('Temps (s)'); ylabel('R_x')
```

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Code Matlab :

Exemple :

$$x(t) = \cos(2\pi f_0 t + \phi)$$

$$f_0 = 100 \text{ Hz};$$

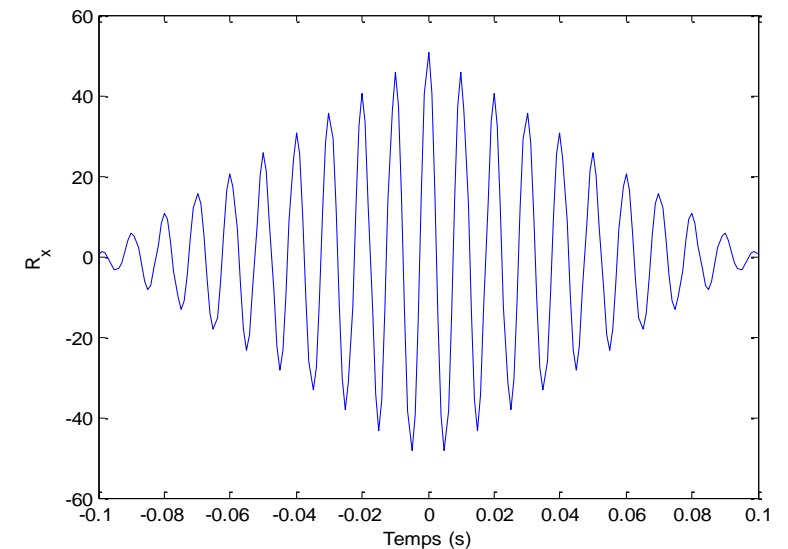
$$\phi \text{ v.a. u.r. sur } [0, 2\pi]$$

$$R_x(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_0 \tau)$$

```
%Paramètres  
f0=100;    %fréquence du cosinus  
Fe=1000;   %fréquence d'échantillonnage  
Te=1/Fe;   %période d'échantillonnage  
N=100;     %nombre d'échantillons
```

```
%Génération du signal  
x=cos(2*pi*f0*[0:Te:N*Te]+rand*2*pi);
```

```
% Calcul et tracé de son autocorrélation biaisée  
Rx=xcorr(x);  
figure; plot([-N*Te:Te:N*Te],Rx);  
xlabel('Temps (s)'); ylabel('R_x')
```



Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Code Matlab :

Exemple :

$$x(t) = \cos(2\pi f_0 t + \phi)$$

$$f_0 = 100 \text{ Hz};$$

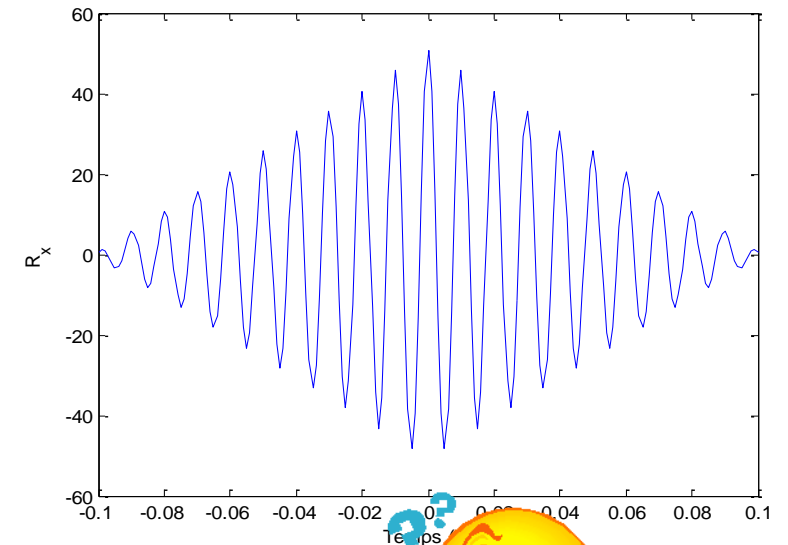
ϕ v.a. u.r. sur $[0, 2\pi]$

$$R_x(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_0 \tau)$$

```
%Paramètres  
f0=100;    %fréquence du cosinus  
Fe=1000;   %fréquence d'échantillonnage  
Te=1/Fe;   %période d'échantillonnage  
N=100;     %nombre d'échantillons
```

```
%Génération du signal  
x=cos(2*pi*f0*[0:Te:N*Te]+rand*2*pi);
```

```
% Calcul et tracé de son autocorrélation biaisée  
Rx=xcorr(x);  
figure; plot([-N*Te:Te:N*Te],Rx);  
xlabel('Temps (s)'); ylabel('R_x')
```



Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

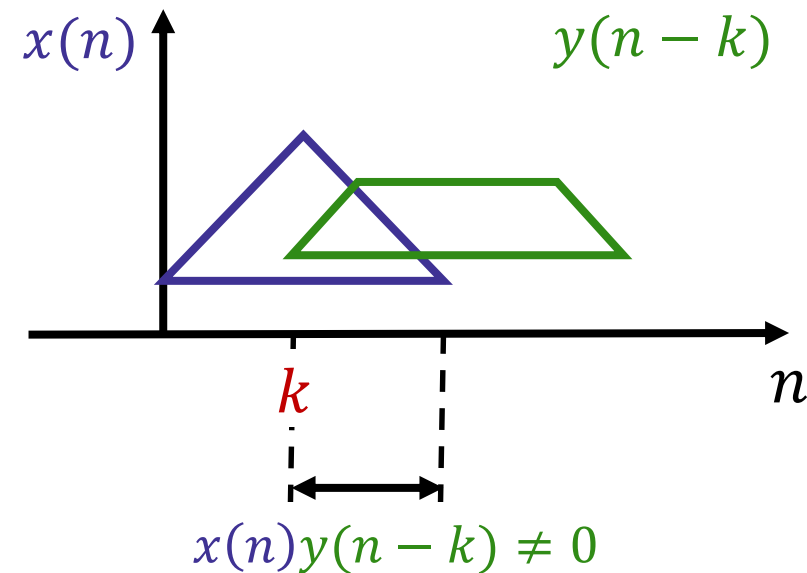
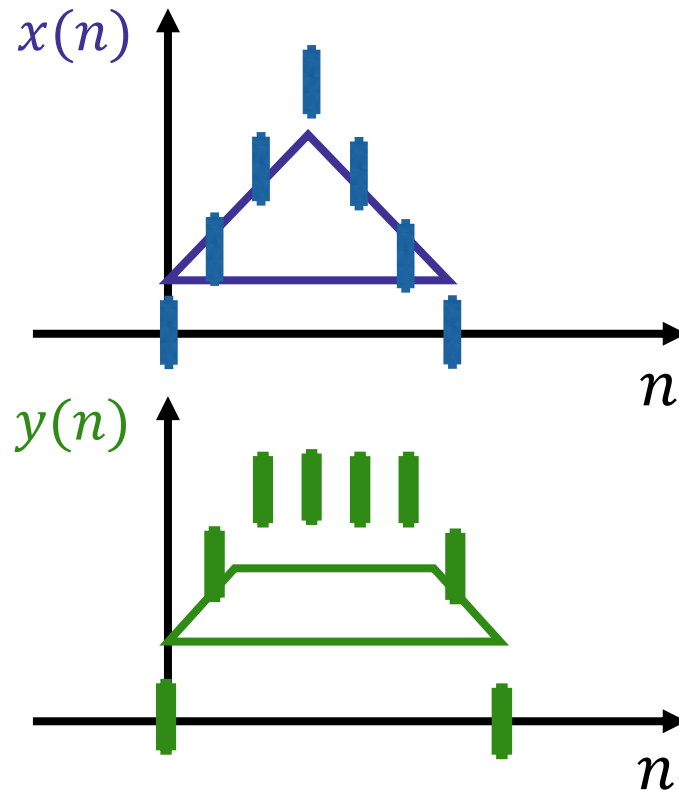
Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1 \quad \hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Exemple :



Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=\cancel{0}}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

k

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

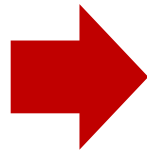
→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=\cancel{0}}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

k

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)



$$E \left[\hat{R}_{xy}(k) \right] = \frac{N - |k|}{N} R_{xy}(k)$$

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=\cancel{0}}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

k

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Exemple :

$$x(t) = \cos(2\pi f_0 t + \phi)$$

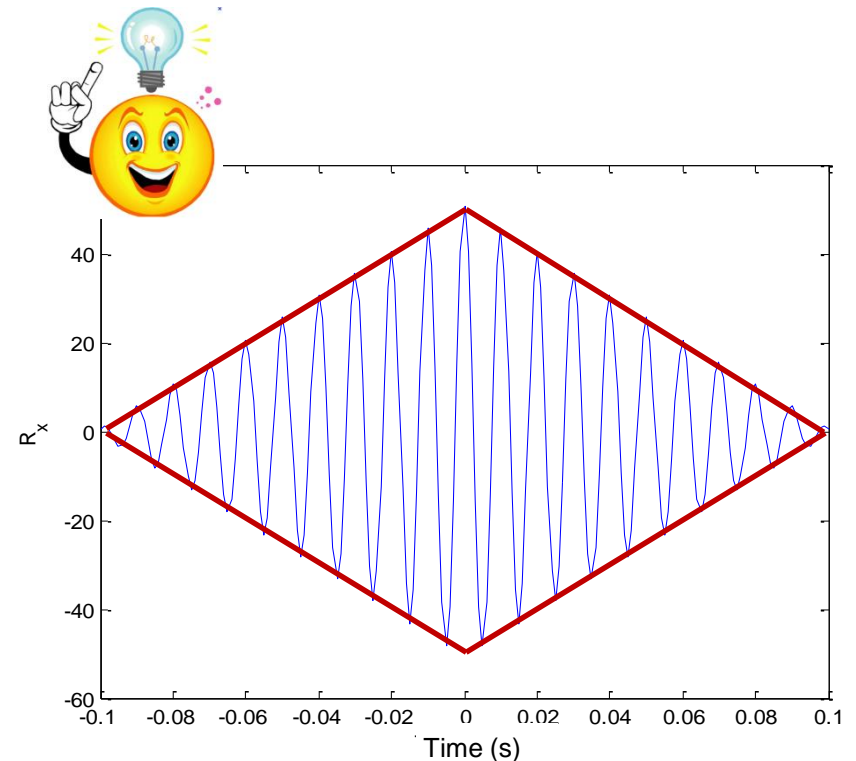
$$f_0 = 100 \text{ Hz};$$

$$\phi \text{ v.a. u.r. sur } [0, 2\pi]$$

$$R_x(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_0 \tau)$$

**Biais Multiplicatif
Triangulaire**

$$E[\hat{R}_{xy}(k)] = \frac{N-|k|}{N} R_{xy}(k)$$



Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=\cancel{0}}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

Estimateur biaisé

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : première estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=\cancel{0}}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

Estimateur biaisé

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

→ Signaux aléatoires : deuxième estimation possible

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N-k} \sum_{n=\cancel{0}}^{N-1} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1$$

Estimateur non biaisé

$$\hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

(Symétrie hermitienne)

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Signaux aléatoires : deuxième estimation possible

Estimateur non biaisé

$$\hat{R}_{xy}(k) = \frac{1}{N-k} \sum_{n=0}^{N-1-k} x(n)y^*(n-k) \quad 0 \leq k \leq N-1 \quad \hat{R}_{xy}(-k) = \hat{R}_{xy}^*(k)$$

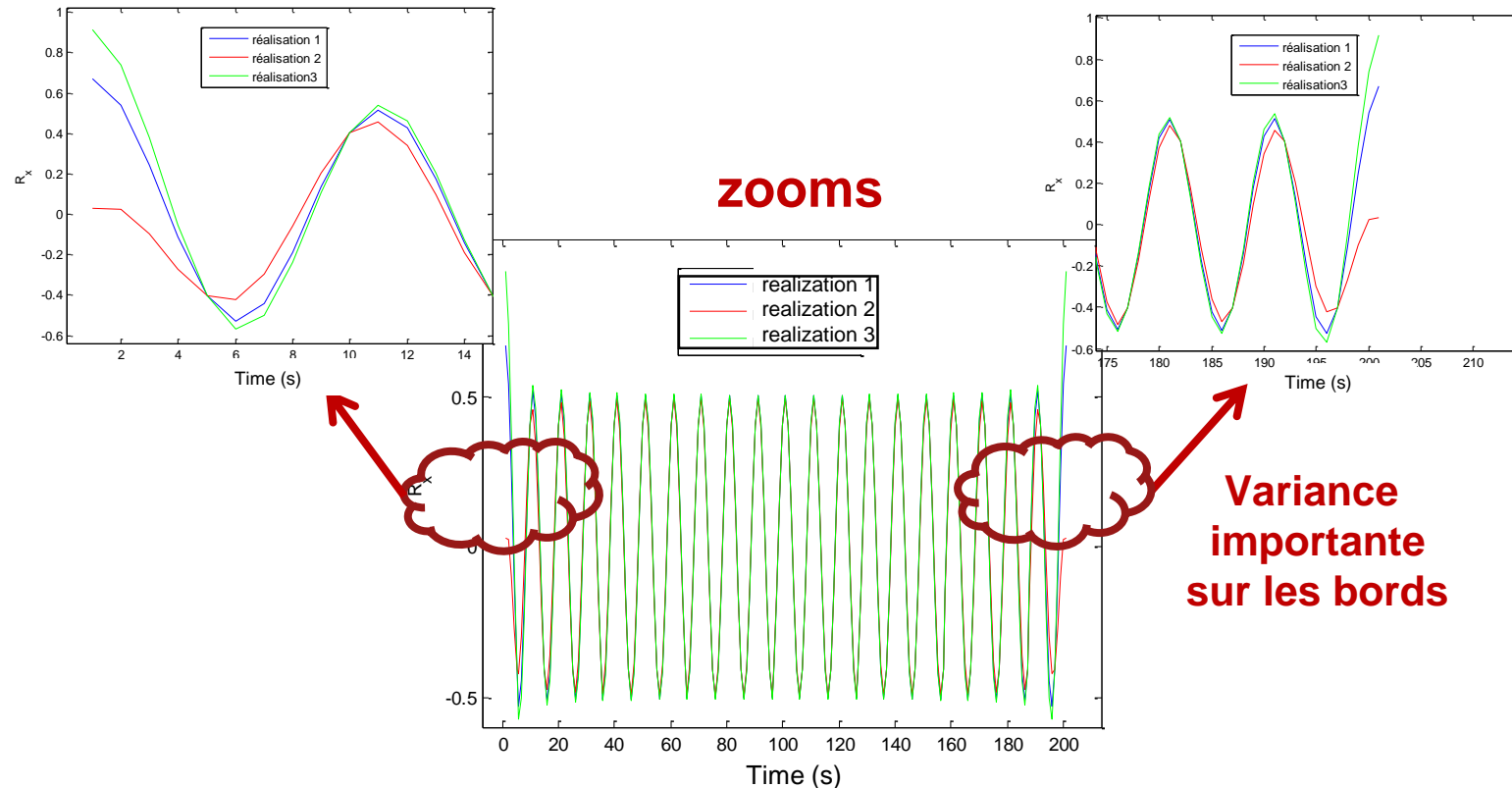
(Symétrie hermitienne)

Code Matlab :

```
%Paramètres
f0=100; %fréquence du cosinus
Fe=1000; %fréquence d'échantillonnage
Te=1/Fe; %période d'échantillonnage
N=100; %nombre d'échantillons

% Calcul et tracé de son autocorrélation non biaisée
% pour différentes réalisations de signal
```

```
x1=cos(2*pi*f0*[0:Te:N*Te]+rand*2*pi);
Rx1=xcorr(x1,'unbiased');
x2=cos(2*pi*f0*[0:Te:N*Te]+rand*2*pi);
Rx2=xcorr(x2,'unbiased');
x3=cos(2*pi*f0*[0:Te:N*Te]+rand*2*pi);
Rx3=xcorr(x3,'unbiased');
figure
plot(Rx1); hold on; plot(Rx2,'r'); plot(Rx3,'g')
legend('réalisation 1','réalisation 2','réalisation3')
xlabel('Temps (s)'); ylabel('R_x')
```



Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Estimation dans le domaine fréquentiel

Pour :
$$\hat{R}_{xy}(k) \propto \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n)y^*(n-k), \quad k = 0, \dots, N-1$$

Convolution linéaire :
$$(x_1 * x_2)(k) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_1(n)x_2(k-n)$$



$$\hat{R}_{xy}(k) \propto x(k) * y^*(-k), \quad k = 0, \dots, N-1$$

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Estimation dans le domaine fréquentiel

Pour :
$$\hat{R}_{xy}(k) \propto \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n)y^*(n-k), k = 0, \dots, N-1$$

Convolution linéaire :
$$(x_1 * x_2)(k) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_1(n)x_2(k-n)$$



$$\hat{R}_{xy}(k) \propto x(k) * y^*(-k), k = 0, \dots, N-1$$



$$\hat{R}_{xy}(k) \propto TFD^{-1} [X(n)Y^*(n)], 0 \leq n \leq N-1$$

Estimateur fréquentiel

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Estimation dans le domaine fréquentiel

Pour :
$$\hat{R}_{xy}(k) \propto \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n)y^*(n-k), k = 0, \dots, N-1$$

N^2 opérations (+/×)
Pour des signaux de taille N points

Convolution linéaire :
$$(x_1 * x_2)(k) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_1(n)x_2(k-n)$$



$$\hat{R}_{xy}(k) \propto x(k) * y^*(-k), k = 0, \dots, N-1$$



$$\hat{R}_{xy}(k) \propto TFD^{-1} [X(n)Y^*(n)], 0 \leq n \leq N-1$$

Estimateur fréquentiel

Temps de calcul : **$N + 3N \log_2(N) \ll N^2$ opérations (+/×)**

Fonctions d'inter et d'auto corrélation

→ Estimation dans le domaine fréquentiel

Pour :
$$\hat{R}_{xy}(k) \propto \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n)y^*(n-k), k = 0, \dots, N-1$$

N^2 opérations (+/×)
Pour des signaux de taille N points

Convolution linéaire :
$$(x_1 * x_2)(k) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_1(n)x_2(k-n)$$



$$\hat{R}_{xy}(k) \propto x(k) * y^*(-k), k = 0, \dots, N-1$$



$$\hat{R}_{xy}(k) \propto TFD^{-1} [X(n)Y^*(n)], 0 \leq n \leq N-1$$

!! Condition : si la TFD transforme un produit en produit de convolution linéaire !!

Estimateur fréquentiel

Temps de calcul : **$N + 3N \log_2(N) \ll N^2$ opérations (+/×)**