

# Orthogonality & Quadratic Form

## 1 Orthogonality

1. 回答下列问题, 并说明原因:

(1)  $u \cdot v = u^T v = 0$ ,  $u$  和  $v$  正交. 对应方向的单位向量为  $e_1 = \frac{u}{\|u\|} = \frac{1}{\sqrt{38}}(3, 2, -5, 0)^T$ ,  $e_2 = \frac{v}{\|v\|} = \frac{1}{\sqrt{57}}(-4, 1, -2, 6)^T$ .

(2) 两个空间  $S$  与  $T$  正交, 即  $S$  中的每个向量都与  $T$  中的每个向量正交.

① 列空间  $C(A)$  和左零空间  $N(A^T)$  正交: 设矩阵  $A$  各列为  $a_1, a_2, \dots, a_n$ , 则  $C(A)$  中任意向量可以写成  $c_1 a_1 + c_2 a_2 + \dots + c_n a_n$ . 根据左零空间的定义有  $x^T A = \begin{bmatrix} x^T a_1 & x^T a_2 & \dots & x^T a_n \end{bmatrix} = 0$ , 显然列空间中每个向量都与左零空间中每个向量正交, 所以两个空间正交.

② 行空间  $C(A^T)$  与零空间  $N(A)$  正交: 设矩阵  $A$  各行为  $a_1^T, a_2^T, \dots, a_m^T$ , 则  $C(A^T)$  中任意向量可以写成  $c_1 a_1 + c_2 a_2 + \dots + c_m a_m$ . 根据零空间的定义有  $Ax = \begin{bmatrix} a_1^T x \\ a_2^T x \\ \dots \\ a_m^T x \end{bmatrix} = 0$ , 显然行空间中每个向量都与零空间中每个向量正交, 所以两个空间正交.

(3) 是.  $e_1$  与  $e_2$  正交, 且二者均为单位向量.

(4)  $A$  是, 因为  $A^T A = A A^T = I$ ;  $B$  不是, 因为不是方阵.

2. 证明:

(1) 设置换矩阵为  $Q$ , 根据定义, 置换矩阵的每行每列仅一个 1, 其余为 0. 所以  $(Q^T Q)_{ij} = \sum_k (Q^T)_{ik} Q_{kj} = \sum_k Q_{ki} Q_{kj} = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$ ,  $Q^T Q = I$ ;  $Q Q^T = I$  同理. 置换矩阵  $Q$  为方阵, 所以  $Q^T Q = Q Q^T = I$ ,  $Q$  为正交矩阵.

(2) 若方阵  $Q$  有单位正交列, 则有  $Q^T Q = I$ , 且可知方阵  $Q$  满秩 ( $Q$  可逆). 所以  $Q^T = Q^{-1}$ ,  $Q$  是正交矩阵, 且  $Q Q^T = I$ , 有单位正交行.

3. 计算投影:

(1) 根据图示关系,  $p$  与  $a$  共线, 设  $p = xa$  ( $x$  为未知数), 有  $p^T(b-p) = 0$ . 代入得  $p^T(b-p) = 0 \Rightarrow xa^T(b-xa) = 0 \Rightarrow xa^T b - x^2 a^T a = 0 \Rightarrow x = \frac{a^T b}{a^T a}$  ( $x$  为常数). 所以投影为  $p = xa = \frac{a^T b}{a^T a} a = \frac{a a^T b}{a^T a} = \frac{a a^T}{a^T a} b$ , 投影矩阵  $P = \frac{a a^T}{a^T a}$ .

(2) 设  $p = Ax$  ( $x$  为 2 维向量). 根据图示关系, 有  $\begin{cases} a_1^T(b-p) = 0 \Rightarrow a_1^T(b-Ax) = 0 \\ a_2^T(b-p) = 0 \Rightarrow a_2^T(b-Ax) = 0 \end{cases} \Rightarrow$

$A^T(b - Ax) = 0 \Rightarrow x = (A^T A)^{-1} A^T b$ ,  $p = A(A^T A)^{-1} A^T b$ , 投影矩阵  $P = A(A^T A)^{-1} A^T$ .

4. ① 正交化:

$$\begin{aligned} b_1 &= a_1 = (1, 1, 1)^T \\ b_2 &= a_2 - \frac{b_1^T a_2}{b_1^T b_1} b_1 = (-1, 0, 1)^T \\ b_3 &= a_3 - \frac{b_2^T a_3}{b_2^T b_2} b_2 - \frac{b_1^T a_3}{b_1^T b_1} b_1 = \left(\frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{1}{3}\right)^T \end{aligned}$$

② 单位化:

$$\begin{aligned} q_1 &= \frac{b_1}{\|b_1\|} = \frac{\sqrt{3}}{3}(1, 1, 1)^T \\ q_2 &= \frac{b_2}{\|b_2\|} = \frac{\sqrt{2}}{2}(-1, 0, 1)^T \\ q_3 &= \frac{b_3}{\|b_3\|} = \frac{\sqrt{6}}{2}\left(\frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{1}{3}\right)^T \end{aligned}$$

5. QR 分解.

$$(1) A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{6}}{6} \\ \frac{\sqrt{3}}{3} & 0 & -\frac{\sqrt{6}}{3} \\ \frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{6}}{6} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 2\sqrt{3} & \frac{14\sqrt{3}}{3} \\ 0 & \sqrt{2} & 4\sqrt{2} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{6}}{3} \end{bmatrix}. \quad (\text{矩阵 } R \text{ 对角线即 } \|b_1\|, \|b_2\|, \|b_3\|)$$

$$(2) R = \begin{bmatrix} \langle a_1, q_1 \rangle & \langle a_2, q_1 \rangle & \dots & \langle a_n, q_1 \rangle \\ 0 & \langle a_2, q_2 \rangle & \dots & \langle a_n, q_2 \rangle \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \langle a_n, q_n \rangle \end{bmatrix} \quad (\langle a, q \rangle \text{ 表示向量 } a \text{ 与 } q \text{ 的内积})$$

## 2 Quadratic Form

1.  $Q^T A Q = \Lambda$

(1) 特征值: 10, 5, 特征向量:  $(-1, 2)^T$ ,  $(2, 1)^T$ ; 标准正交化特征向量:  $(-\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}})^T$ ,  $(\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{1}{\sqrt{5}})^T$ .

所以,  $\begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 6 & -2 \\ -2 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & \\ & 5 \end{bmatrix}$

(2) 特征值: 3, 5, 特征向量:  $(-1, 0, 1, 0)^T$ ,  $(0, -1, 0, 1)^T$ ,  $(1, 0, 1, 0)^T$ ,  $(0, 1, 0, 1)^T$ ; 标准正交化特征向量:  $(-\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)^T$ ,  $(0, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})^T$ ,  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)^T$ ,  $(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})^T$ . 所以,

$$\begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & & & \\ & 3 & & \\ & & 5 & \\ & & & 5 \end{bmatrix}$$

## 2. 二次型

$$(1) f = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}. \text{ 配方: } f = 3x_1^2 - 4x_1x_2 + 5x_2^2 = 3(x_1 - \frac{2}{3}x_2)^2 + \frac{11}{3}x_2^2 = 3y_1^2 + \frac{11}{3}y_2^2. \text{ 坐标变换: } \begin{cases} y_1 = x_1 - \frac{2}{3}x_2 \\ y_2 = x_2 \end{cases} \Rightarrow y = \begin{bmatrix} 1 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x \Rightarrow x = \begin{bmatrix} 1 & \frac{2}{3} \\ 0 & 1 \end{bmatrix} y$$

$$(2) f = \begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}. \text{ 配方: } f = x^2 + 4xy + 4y^2 + 2xz + z^2 + 4yz = (x + 2y + z)^2 = a^2. \text{ 坐标变换: } \begin{cases} a = x + 2y + z \\ b = y \\ c = z \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

3. 判断正定可以用: 定义 ( $x^T Ax$  与 0 的关系, 配方)、特征值符号、顺序主子式符号、初等行变换后主元符号 (只做倍加, [考研数学: 初等行变换求正负惯性指数](#)).

(1) 正定, 正惯性指数为 2, 负惯性指数为 0.

法一 (配方): 对于  $\forall x \neq 0$ , 有  $x^T Ax = 2x_1^2 + 12x_1x_2 + 20x_2^2 = 2(x_1 + 3x_2)^2 + 2x_2^2 > 0$

法二 (特征值): 计算得两个特征值  $\frac{22 \pm \sqrt{468}}{2}$  均为正数

法三 (顺序主子式):  $|2| = 2 > 0$ ,  $\begin{vmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 20 \end{vmatrix} = 4 > 0$ , 该矩阵为正定矩阵

法四 (主元):  $\begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 20 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$ , 2 个主元均大于 0

(2) 负定, 正惯性指数为 0, 负惯性指数为 3. (下省略方法 12)

法三 (顺序主子式):  $|-5| = -5 < 0$ ,  $\begin{vmatrix} -5 & 2 \\ 2 & -6 \end{vmatrix} = 26 > 0$ ,  $\begin{vmatrix} -5 & 2 & 2 \\ 2 & -6 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{vmatrix} = -40 < 0$ . 奇数阶为负, 偶数阶为正, 该矩阵为负定矩阵.

法四 (主元):  $\begin{bmatrix} -5 & 2 & 2 \\ 2 & -6 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} -1 & -4 & -2 \\ 0 & -2 & -12 \\ 0 & 0 & -40 \end{bmatrix}$ , 3 个主元均小于 0

## 4. $a = 0$ .

二次型  $x^T Ax$  经正交变换  $x = Py$  变为  $y^T \Lambda y$ , 因此有  $x^T Ax = (Py)^T A(Py) = y^T (P^T A P)y$ ,  $P^T A P = \Lambda$ , 且  $P$  为正交矩阵, 所以  $\Lambda$  与  $A$  不仅合同而且相似.  $\Lambda$  主对角线上元素是矩阵  $A$  的特征值, 也是标准形  $y^T \Lambda y$  平方项的系数. 所以,  $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & a \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & & \\ & b & \\ & & -1 \end{bmatrix}$ ,

$$\begin{cases} 2+0+a=1+b+1 & (\text{特征值的和等于矩阵的迹}) \\ -2=-b, & (\text{特征值的积等于矩阵的行列式}) \end{cases}, \text{解得 } a=0.$$

5. D

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}, \text{正惯性指数为 } 1, \text{负惯性指数为 } 1.$$

$$(A) \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}, \text{正惯性指数为 } 0, \text{负惯性指数为 } 2.$$

$$(B) \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}, \text{正惯性指数为 } 2, \text{负惯性指数为 } 0.$$

$$(C) \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \text{正惯性指数为 } 2, \text{负惯性指数为 } 0.$$

$$(D) \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}, \text{正惯性指数为 } 1, \text{负惯性指数为 } 1.$$

6. 因为  $A$  是  $n$  阶正定对称矩阵,

(1)  $|A| > 0$ , 所以  $A$  可逆

(2)  $A = A^T \Rightarrow (A^{-1}A)^T = A^T(A^{-1})^T = A(A^{-1})^T = I \Rightarrow (A^{-1})^T = A^{-1}$ ,  $A^{-1}$  是对称的

(3)  $A$  的特征值均大于零, 又因为  $A^{-1}$  的特征值与  $A$  的特征值互为倒数, 所以  $A^{-1}$  的特征值均大于零,  $A^{-1}$  是正定的

### 3 附加题

1. 最小二乘法 (Least Squares) / 线性回归 (Linear Regression) .

$$\text{由题意有 } \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}, \text{无解, 求 } \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

$$\text{解得: } \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}, \text{所以 } y = \frac{2}{3} + \frac{1}{2}x.$$

2. 奇异值分解 (Singular Value Decomposition, SVD) .

$$A^T A = (V \Sigma^T U^T)(U \Sigma V^T) = V \Sigma^2 V^T, \quad A A^T = (U \Sigma V^T)(V \Sigma^T U^T) = U \Sigma^2 U^T$$

$$\textcircled{1} A^T A = \begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 5 \end{bmatrix}, \text{特征值 } \lambda_1 = 6, \lambda_2 = 4, \text{对应的单位特征向量为 } v_1 = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})^T, v_2 = (-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})^T$$

$$\textcircled{2} \quad AA^T = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 2 \\ 0 & 4 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{bmatrix}, \text{ 特征值 } \lambda_1 = 6, \lambda_2 = 4, \lambda_3 = 0, \text{ 对应的单位特征向量为 } u_1 = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right)^T, u_2 = \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right)^T, u_3 = \left(-\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}\right)^T$$

③ 利用  $Av_i = \sigma_i u_i$  求出奇异值:  $\sigma_1 = \sqrt{6}, \sigma_2 = 2$

$$\therefore V = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}, U = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{bmatrix}, \Sigma = \begin{bmatrix} \sqrt{6} & 0 \\ 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}. A = U\Sigma V^T.$$