

Lezione 16: Applicazioni lineari (Parte IV)

Matrice associata ad un'app. lineare

$f: V \rightarrow W$ un'applicazione lineare fra spazi vettoriali su K .

B base di V , \mathcal{C} base di W

$B = \{v_1, \dots, v_n\}$ ($\dim V = n$), $\mathcal{C} = \{w_1, \dots, w_m\}$ ($\dim W = m$)

$$\Rightarrow A = [f]_{\mathcal{C}}^B = (A^1 | \dots | A^n) \quad \text{con} \quad A^j = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix} = [f(v_j)]_{\mathcal{C}}$$

$$(f(v_j) = a_{1j}w_1 + \dots + a_{mj}w_m)$$

Prop 4.3.4 Per ogni $v \in V$ troviamo

$$[f(v)]_{\mathcal{C}} = [f]_{\mathcal{C}}^B \cdot [v]_B$$

Esercizio: Consideriamo $f: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^3$, $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x-y \\ 2x \\ y \end{pmatrix}$

è un'app. lineare.

Trovare la matrice associata a f rispetto

alle basi $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ di \mathbb{C}^2

e $w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $w_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ di \mathbb{C}^3 .

[Soluzione solo in lezione!]

Composizione di applicazioni lineari

Prop 4.2.17: Se $f: V \rightarrow W$ & $g: W \rightarrow Z$ sono lineari, allora anche la composizione $g \circ f: V \rightarrow Z$ lo è.

[$g \circ f(v) = g(f(v))$ leggiamo come "g dopo f"]

Dim: i) $v, v' \in V \Rightarrow (g \circ f)(v + v') = g(f(v + v'))$
 $\stackrel{f \text{ l.h.}}{=} g(f(v) + f(v')) \stackrel{g \text{ l.h.}}{=} g(f(v)) + g(f(v'))$
 $= (g \circ f)(v) + (g \circ f)(v')$

ii) $v \in V, \lambda \in K \Rightarrow (g \circ f)(\lambda v) = g(f(\lambda v))$
 $\stackrel{f \text{ l.h.}}{=} g(\lambda f(v)) \stackrel{g \text{ l.h.}}{=} \lambda g(f(v)) = \lambda \cdot (g \circ f)(v).$

□

Prop. 4.2.18: Siano $A \in M(k, m, K)$, $B = (m, n, K)$.
Consideriamo $L_A: K^m \rightarrow K^k$, $L_B: K^n \rightarrow K^m$.
 $L_A \circ L_B = L_{AB}: K^n \rightarrow K^k$.

Dim: Sia $x \in K^n$.

$$(L_A \circ L_B)(x) = L_A(L_B(x)) = A \cdot (B \cdot x) = (AB) \cdot x = L_{AB}(x).$$

□

Prop 4.3.7: Siano $f: U \rightarrow V$ & $g: V \rightarrow W$ lineari.
Siano B, C, D basi di U, V, W .

$$\Rightarrow [g \circ f]_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}} = [g]_{\mathcal{D}}^{\mathcal{C}} \cdot [f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}$$

Cor 4.3.10: La funzione $f: V \rightarrow W$ è un isomorfismo
 \Leftrightarrow la matrice $[f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}$ è invertibile, e in
questo caso l'inversa di questa matrice è
 $[f^{-1}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}.$

Dim: Se f è un isomorfismo esiste $f^{-1}: W \rightarrow V$

$$\Rightarrow I_n = [id_V]_B^B = [f^{-1} \circ f]_B^B \stackrel{\text{Prop 4.3.7}}{=} [f^{-1}]_B^e \cdot [f]_e^B$$

$$\& I_n = [id_W]_e^e = [f \circ f^{-1}]_e^e = [f]_e^B \cdot [f^{-1}]_B^e$$

$$\Leftrightarrow ([f]_e^B)^{-1} = [f^{-1}]_B^e$$

L'altra direzione è un esercizio. \square

Corollario: $f: V \rightarrow W$ è lineare. Siano B_1, B_2 due basi di V e e_1, e_2 due basi di W . Allora

$$[f]_{e_2}^{B_2} = [id_W]_{e_2}^{e_1} \cdot [f]_{e_1}^{B_1} \cdot [id_V]_{B_1}^{B_2}$$

$$\begin{array}{ccc} (V, B_2) & \xrightarrow{[f]_{e_2}^{B_2}} & (W, e_2) \\ \text{id}_V \downarrow & & \uparrow \text{id}_W \\ (V, B_1) & \xrightarrow{[f]_{e_1}^{B_1}} & (W, e_1) \end{array}$$

Def 4.4.1: Sia V uno spazio vettoriale.

Un endomorfismo è un'applicazione lineare $f: V \rightarrow V$.

Se fissiamo una base B di V possiamo rappresentare ogni endomorfismo f di V con una matrice $A = [f]_B^B$.

Per due endomorfismi f, g abbiamo

$$[f \circ g]_B^B = [f]_B^B \cdot [g]_B^B$$

Se \mathcal{C} è un'altra base di V & $M = [\text{id}_V]_{\mathcal{C}}^B$ è la matrice del cambiamento di base, allora

$$[f]_B^B = M^{-1} \cdot [f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} \cdot M$$

Allora se $[f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} = B$ otteniamo $A = M^{-1} \cdot B \cdot M$.

Esempio: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ dato da $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x+y \\ -y \end{pmatrix}$
in base $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$ & in base canonica.
Metodo "diretto" & via cambiamento di base.
(*→ Dettagli solo in lezione*)

Similitudine fra matrici

Sia $M(n) = M(n, \mathbb{K})$ l'insieme di matrici $n \times n$ (con entrate in \mathbb{K}). Diciamo che due matrici $A, B \in M(n)$ sono simili se esiste una matrice invertibile $M \in M(n)$ tale che

$$A = M^{-1} B M.$$

Scriviamo $A \sim B$.

Prop: La similitudine è una relazione di equivalenza.

Dim: i) $A \sim A$. Infatti per $M = I_n$ otteniamo

$$A = I_n^{-1} \cdot A \cdot I_n$$

ii) Se $A \sim B$ allora $B \sim A$. Infatti se

$$A = M^{-1} B M \Rightarrow M A M^{-1} = \underbrace{M M^{-1}}_{=I_n} B \underbrace{M M^{-1}}_{=I_n} = B$$

Per $N = M^{-1}$ abbiamo

$$B = N^{-1} A N \Rightarrow B \sim A.$$

iii) Se $A \sim B$ e $B \sim C$ allora $A \sim C$.

$$A \sim B \Rightarrow A = M^{-1} B M$$

$$B \sim C \Rightarrow B = N^{-1} C N$$

$$\Rightarrow A = M^{-1} (N^{-1} C N) M$$

$$= (M^{-1} N^{-1}) C (N M)$$

$$= (N M)^{-1} C (N M) \Rightarrow A \sim C. \quad \square$$