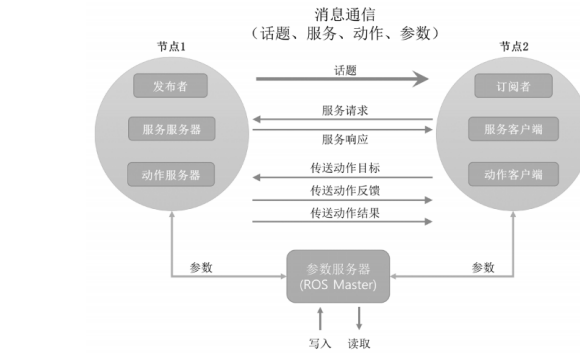


特种机器人研究室学生周总结与周计划

姓名	冯波	年级	2018
专业	控制工程	拟选导师	刘桂华老师
时间段	2018 年 06 月 18 日——2018 年 07 月 01 日		
前两周任务完成情况及工作总结			

1、对 ROS 系统消息通信（话题、服务、动作）三种类型进行了简单的例子实现。



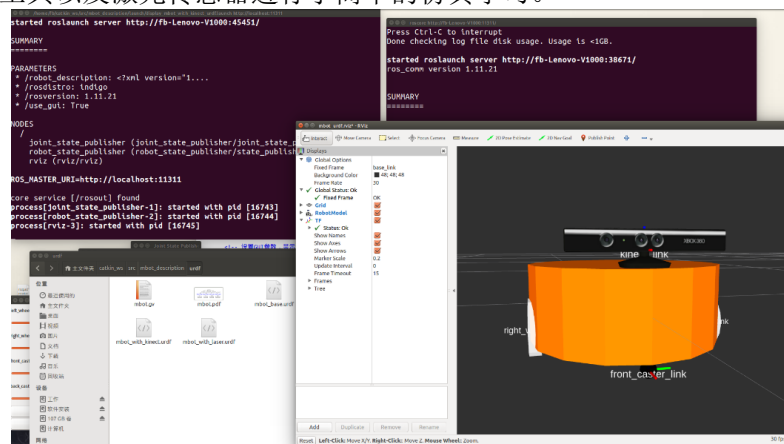
```

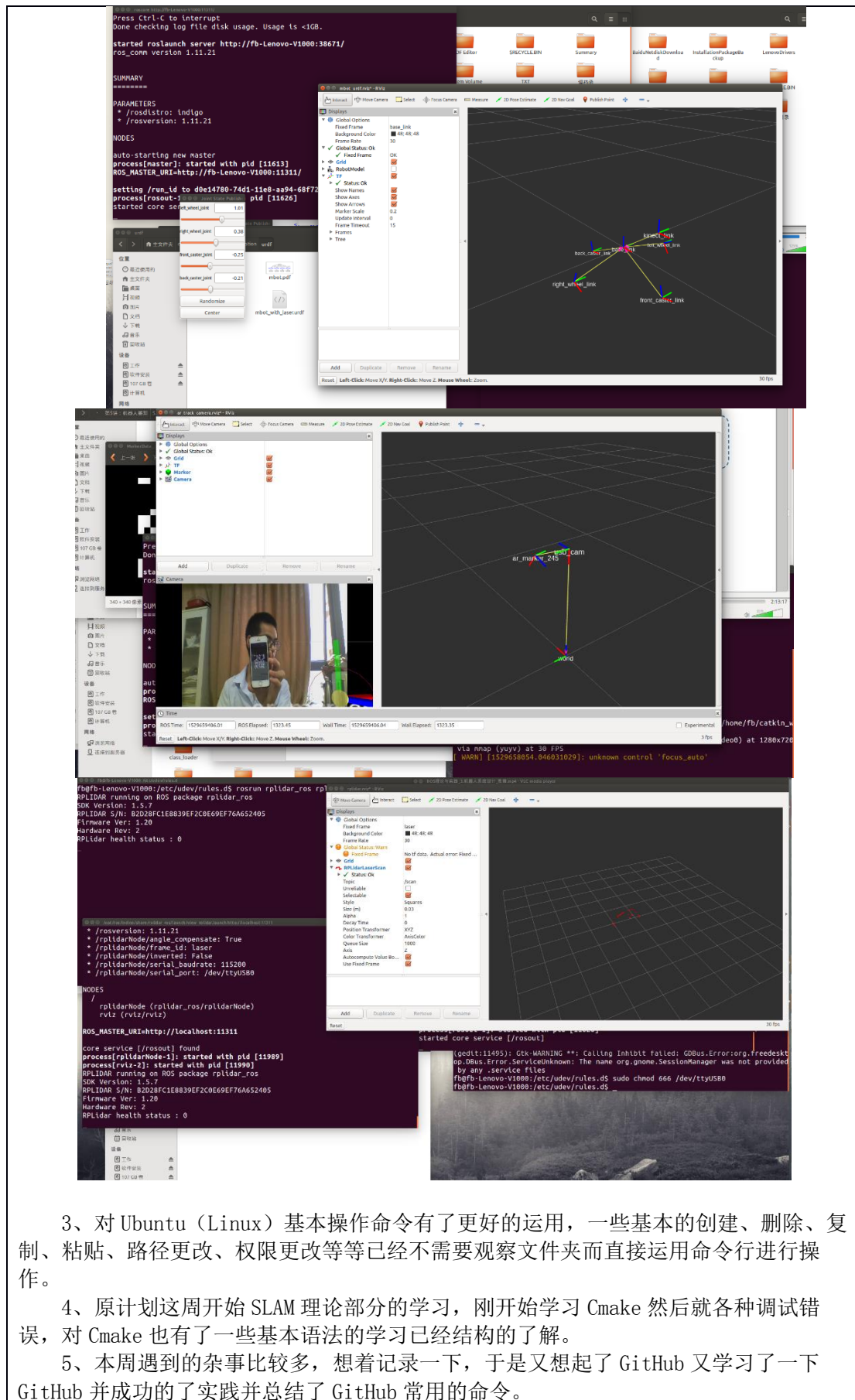
[INFO] [1529375952.812908082]: hello world!! 889
[INFO] [1529375952.912939597]: hello world!! 890
[INFO] [1529375953.012969992]: hello world!! 891
[INFO] [1529375953.112999593]: hello world!! 892
[INFO] [1529375953.212928014]: hello world!! 893
[INFO] [1529375953.312946699]: hello world!! 894
[INFO] [1529375953.413034187]: hello world!! 895
[INFO] [1529375953.513015811]: hello world!! 896
[INFO] [1529375953.612965707]: hello world!! 897
[INFO] [1529375953.712938739]: hello world!! 898
[INFO] [1529375953.812970709]: hello world!! 899
[INFO] [1529375953.913116317]: hello world!! 900
[INFO] [1529375954.012923153]: hello world!! 901
[INFO] [1529375954.112970289]: hello world!! 902
[INFO] [1529375954.213058891]: hello world!! 903
[INFO] [1529375954.312938839]: hello world!! 904
[INFO] [1529375954.412683644]: hello world!! 905
[INFO] [1529375954.512932464]: hello world!! 906
[INFO] [1529375954.612975596]: hello world!! 907
[INFO] [1529375954.712927414]: hello world!! 908
[INFO] [1529375954.812912486]: hello world!! 909
[INFO] [1529375954.912907558]: hello world!! 910
[INFO] [1529375955.012966697]: hello world!! 911
[INFO] [1529375955.112945951]: hello world!! 912

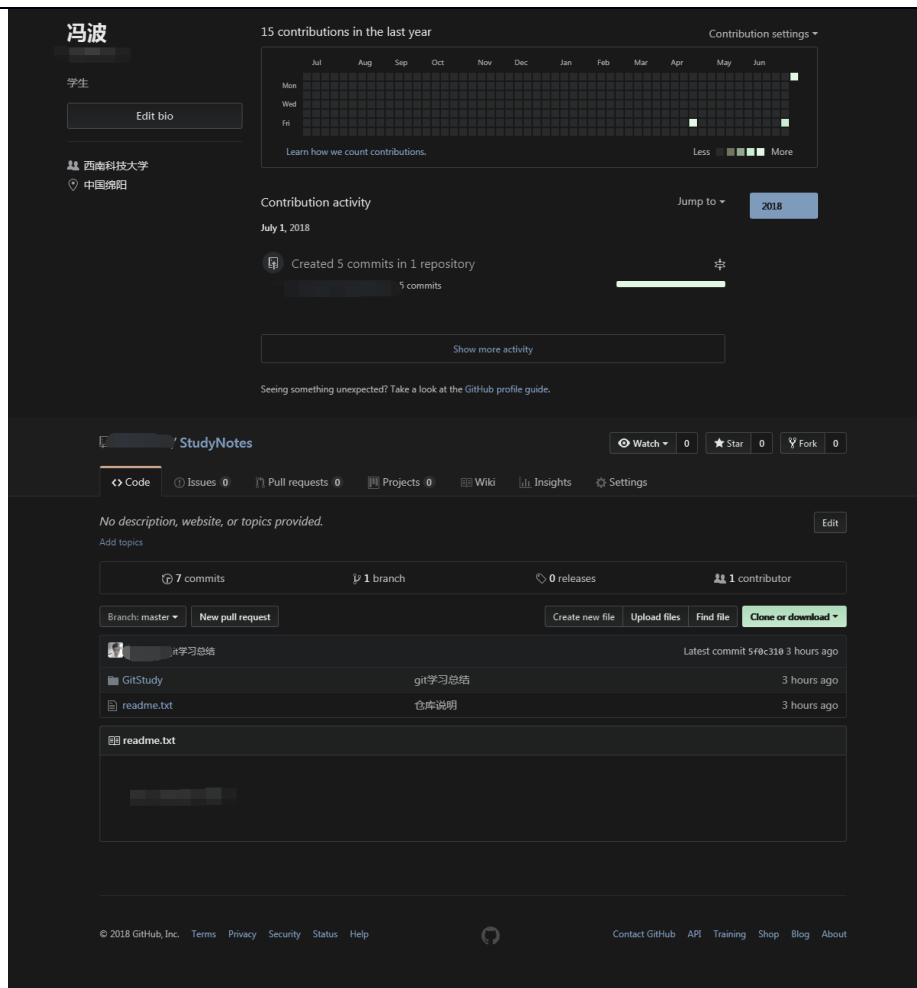
SUMMARY
=====
PARAMETERS
 * /roslistro: Indigo
 * /rosversion: 1.11.21
NODES
auto-starting new master
process[master]: started with pid [26589]
ROS_MASTER_URI=http://fb-Lenovo-V1000:11311/

setting /run_id to be37392-7369-11e6-ade7-d07a3537f311
process[roscpp-1]: started with pid [24068]
started core service [/roscpp]
  
```

2、对一些 ROS (RViz、gazebo、rqt、rqt_image_view、rqt_graph、rqt_plot、rqt_bag 等) 工具以及激光传感器进行了简单的仿真学习。







Ubuntu（Linux）命令行边学习边总结

=====文件夹操作=====

mkdir 文件夹 --/创建一个文件夹
rmdir 空文件夹名 --/删除一个空文件夹
rm 文件名 文件名 --/删除一个文件或多个文件
rm -rf 非空文件夹名 --/删除一个非空文件夹下的一切

=====mkdir [选项] 目录...=====

-m, 设定权限<模式> (类似 **chmod**)
-p, 递归建立多级目录;
-v, 显示信息
- help 显示此帮助信息并退出
- version 输出版本信息并退出

实例:

mkdir test 创建 **test** 目录
mkdir test1 test2 test3 同时创建多个目录
mkdir -p test1 test12 test123 递归创建目录
mkdir -m 777 test 创建一个设定权限的目录
mkdir -v test1 test2 test3 创建目录的同时, 提示创建过程信息

=====路径操作=====

cd .. 返回上一级目录
cd ../.. 返回上两级目录
cd 或 **cd ~** 返回 **home** 目录

cd - 目录名 返回指定目录
~/<==>home/fb/

=====Ubuntu 更改权限=====

命令格式:

chmod [-cfvR] [--help] [--version] mode file...

命令功能:

Linux/Unix 的文件调用权限分为三级：档案拥有者、群组、其他。利用 chmod 可以藉以控制文件如何被他人所调用。

命令参数:

mode：权限设定字串，格式如下：[ugoa...][[+|=][rwxX]...][,...]，其中

u 表示该文件的拥有者，g 表示与该文件的拥有者属于同一个群组(group)，o 表示其他以外的人，a 表示这三者皆是。

+ 表示增加权限、- 表示取消权限、= 表示唯一设定权限。

r 可读取，w 可写入，x 可执行，X 表示只有当该文件是子目录或者该文件已经被设定过为可执行。

-c：若该文件权限确实已经更改，才显示其更改动作

-f：若该档案权限无法被更改也不要显示错误讯息

-v：显示权限变更的详细资料

-R：对目前目录下的所有档案与子目录进行相同的权限变更(即以递归的方式逐个变更)

--help：显示辅助说明

--version：显示版本

实例:

chmod ugo+r file1.txt (chmod a+r file1.txt) 将文件 file1.txt 设为所有人皆可读取

chmod ug+w,o-w file1.txt file2.txt 将文件 file1.txt 与 file2.txt 设为拥有者及同一个群组可写入，以外用户不可写入

chmod -R a+r *将当前目录下的所有文件与子目录设为任何人可读取

此外 chmod 也可以用数字来表示权限，语法为：

chmod abc file

其中 a,b,c 各为一个数字，分别表示 User、Group、及 Other 的权限。

r=4, w=2, x=1

若要 rwx 属性则 4+2+1=7;

若要 rw-属性则 4+2=6;

若要 r-x 属性则 4+1=5。

实例:

chmod 777 file1.txtfile1.txt 对所有用户开放所欲偶权限

=====Ubuntu 更改所有者=====

命令格式:

chown [-cfhvR] [--help] [--version] user[:group] file...

命令功能:

更改某个文件或目录的属主和属组。

命令参数:

-R 处理指定目录以及其子目录下的所有文件

-v 显示详细的处理信息

实例:

chown wang shiyan.c 把文件 shiyan.c 的所有者改为 wang

chown -R wang.users /his 把目录/his 及其下的所有文件和子目录的属主改成 wang，属组改成 users

=====mv 命令=====

1.作用

mv 命令来为文件或目录改名或将文件由一个目录移入另一个目录中。该命令等同于 DOS 系统下的 ren 和 move 命令的组合。它的使用权限是所有用户。

2.格式

mv [options] 源文件或目录 目标文件或目录

3.[options]主要参数

—i: 交互方式操作。如果 mv 操作将导致对已存在的目标文件的覆盖，此时系统询问是否重写，要求用户回答”y”或”n”，这样可以避免误覆盖文件。

—f: 禁止交互操作。mv 操作要覆盖某个已有的目标文件时不给任何指示，指定此参数后 i 参数将不再起作用。

4.第二个参数

当第二个参数类型是文件时，mv 命令完成文件重命名，它将所给的源文件或目录重命名为给定的目标文件名。

当第二个参数是已存在的目录名称时，源文件或目录参数可以有多个，mv 命令将各参数指定的源文件均移至目标目录中。在跨文件系统移动文件时，mv 先拷贝，再将原有文件删除，而链至该文件的链接也将丢失。

5.应用实例

(1)将/usr/udt 中的所有文件移到当前目录(用”.”表示)中:

```
$ mv /usr/udt/* .
```

(2)将文件 test.txt 重命名为 wbk.txt:

```
$ mv test.txt wbk.txt
```

(3) 把当前目录的一个子目录里的文件移动到另一个子目录里

```
mv 文件名/* 另一个目录
```

(4) 移动当前文件夹下的所有文件到上一级目录

```
mv * ../
```

=====Ubuntu 查看隐藏文件=====

方案一，可视化窗口，进入该待显示的文件路径，进入 ctrl + h ，则显示隐藏文件

方案二，若使用命令行，则使用命令：ls -a 显示所有文件，也包括隐藏文件

pwd 用于显示当前目录路径

后两周工作计划

1、Opencv 编程入门的学习;

2、Cmake、SLAM 理论学习。

自我评价及存在的问题

不足:

只是在现有的博客或者书籍的实例进行了简单的实现，离真正的理解工作原理还有一段距离，还是离不开数理的学习。对学习的总结记录做的不够好，对理论学习效率低。