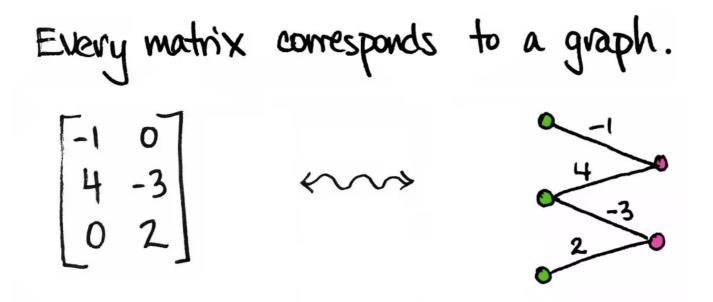
手把手教你将矩阵&概率画成图

机器学习研究会订阅号 3月28日

要是将每个矩阵和概率都看成对应的「图」会怎么样?本文作者带我们体验了这个简单而有趣的可视化过程。

今天我想分享一个简单的 idea,它既不新颖也不花哨。甚至很多人都有过这个想法。但是无论你有没有这么想过,我都希望你能抽出几分钟和我一起重新感受这个想法。

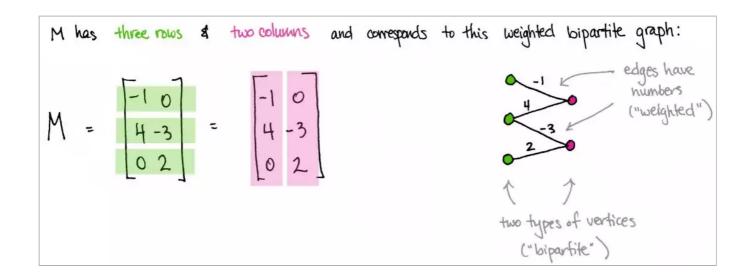
这个想法是这样的:



想法非常简单,但非常实用。

首先严谨地概括这个想法:每个矩阵对应一个加权二分图。所谓「图」是指顶点(点)和线的集合; 「二分」是指点有两种不同的类型/颜色;;「加权」是指每条线都有一个数字标记。

上图对应一个 $3 \times 23 \times 2$ 矩阵 M。右侧我画了三个绿点,分别对应矩阵 M 的三行,两个粉点分别对应矩阵 M 的两列。如果对应矩阵 M 中的值非零,就在绿点和粉点间画一条线连接。



例如,在第二个绿点和第一个粉点间存在一条线,因为 M_21=4, 即矩阵 M 第二行第一列的值不为 0。此外,我用非零数字标记了这条线。而第一个绿点和第二个粉点之间没有线连接,因为矩阵的第一行第二列值为零。

更明确的描述如下:

任何矩阵 M 都是 $n \times m$ 个数的数组。当然这是常识。但是这样的数组也可以看作函数 M: $X \times Y \to R$,其中 $X = \{x_1, \dots, x_n\}$,是一组 n 个元素组成的集合; $Y = \{y_1, \dots, y_m\}$,是一组 m 个元素组成的集合。实际上,如果要描述矩阵 M,那么需要描述第 ij 项的值。换句话说,对于每 对 (i,j),都需要给出一个实数 M_i j。这就是函数的功能啊!函数 $M: X \times Y \to R$ 关联每对 (x_i,y_j) (如果你愿意,可以去掉字母并将其看作 (i,j)),即实数 $M(x_i,y_j)$ 。所以可以将 $M(x_i,y_j)$ 简写为 M_i j。

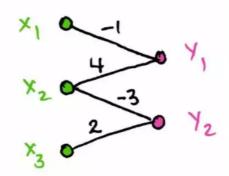
看,矩阵就是一种函数。

an nxm matrix M is a function

$$M = \begin{bmatrix} M(x_1, y_1) & M(x_1, y_2) \\ M(x_2, y_1) & M(x_2, y_2) \\ M(x_3, y_1) & M(x_3, y_2) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} M_{11} & M_{12} \\ M_{21} & M_{22} \\ M_{31} & M_{32} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 4 & -3 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$X = \left\{ x_1, x_2, x_3 \right\}$$

$$Y = \left\{ y_1, y_2 \right\}$$



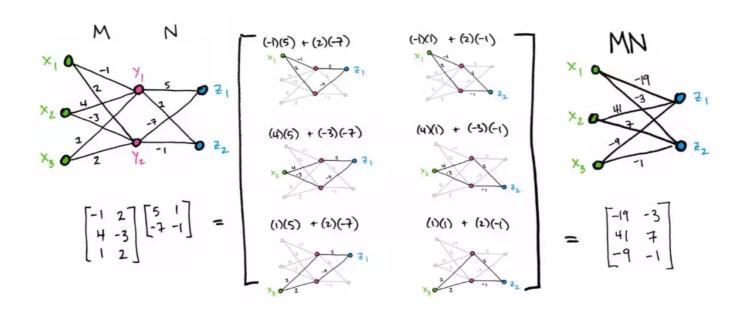
如前所述,我们进一步认为 X 的元素是绿点,而 Y 的元素是粉点。然后矩阵 M 以下图方式与加权二分图相对应:图的顶点有由 X 和 Y 提供的两种不同颜色,并且每个 x_i 和 y_j 之间存在连线,连线由数字 M_i 标记。但是如果数值为零,那就省略这条边。

每个矩阵对应一个图。

当我们以这种方式可视化矩阵时,神奇的事就发生了。例如...

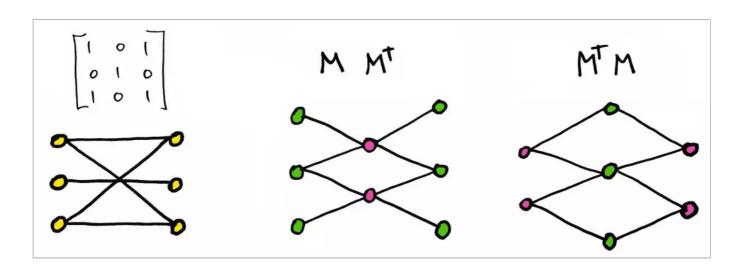
矩阵乘法即为沿连线向前运算。

给定两个矩阵(图)M: $X\times Y\to R$ 和 N: $Y\times Z\to R$,我们可以通过将它们的图拼在一起并沿着连线进行乘法运算:MN 的第 ij 项的输入,即连接 x_i 到 z_j 的线的值,是通过将沿 x_i 到 z_j 的各个边相乘并加和得到的。例如:



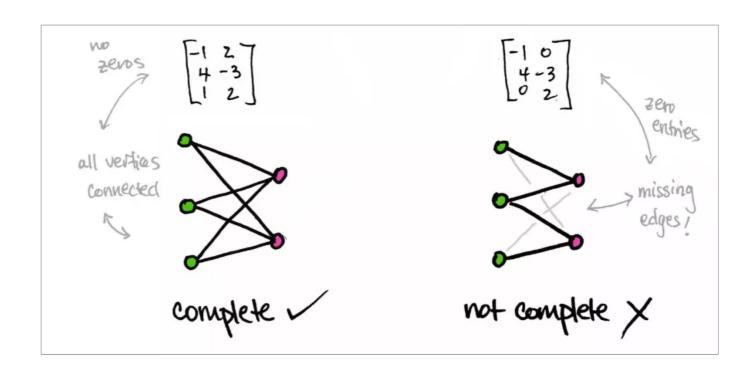
对称矩阵对应对称图。

如果一个矩阵等于它的转置,即为对称矩阵。这种对称性常通过矩阵对角线映射得到。但现在可以从图中观察到对称性。尤其对于任何矩阵 M 来说,下图直观地解释了,为什么 MM^op和 始终对称!



若矩阵所有项都非零,则对应完全二分图。

如果一个矩阵的所有元素都不为零,那么它对应的图就没有缺失的连线。这意味着 X 中的每个点都与 Y 的每个点相连。这样的二分图称为完全二分图。



N 分块矩阵对应独立的 N 个图。

具体来说,由直和得到的分块矩阵对应断开的图。将两个矩阵做直和运算得到更大的数组(与向量直和运算类似),即一个带有全零块的大型分块矩阵。分块矩阵的图通过将原矩阵的图叠加得到。

$$\begin{bmatrix}
-1 & 2 \\
4 & -3 \\
1 & 2
\end{bmatrix}$$

$$\bigoplus
\begin{bmatrix}
5 & 1 \\
-7 & -1
\end{bmatrix}$$

$$=
\begin{bmatrix}
6 & 1 \\
-7 & -1
\end{bmatrix}$$

$$\bigoplus
\begin{bmatrix}
6 & 1 \\
-7 & -1
\end{bmatrix}$$

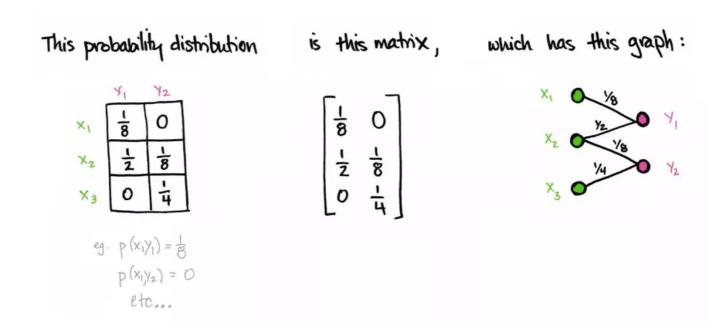
$$\bigoplus
\begin{bmatrix}
7 & 1 \\
7 & -7
\end{bmatrix}$$

$$\bigoplus
\begin{bmatrix}
7 & 1 \\
7 & 2 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\
7 & 3 \\$$

关于矩阵和图我们能展开更多的讨论,但我想通过一个不同的角度来探讨。事实证明,概率非常适合我们矩阵-图的讨论。这是通过另一个有趣的小事实来实现的:

Every probability distribution p on a product of finite sets X×Y gives rise to a matrix whose ijth entry is $p(x_i, y_i)$, the probability of (x_i, y_i) .

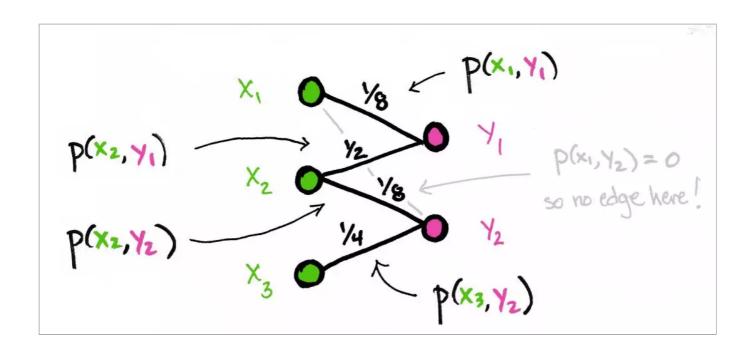
例如:



这样的概率分布图可以让我们更好地分析。

联合概率

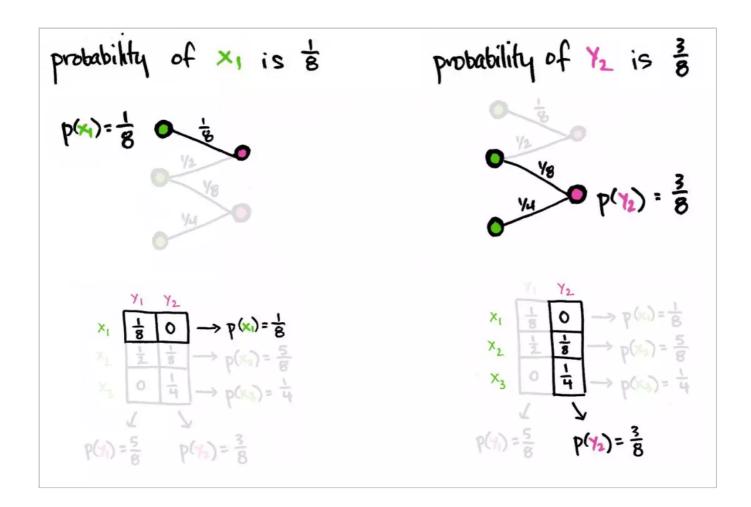
通过架构图中的连线,可以得到联合概率:(x_i,y_j)的概率是连接 x,y 两点的线的标签。



边缘概率

边缘概率是通过沿矩阵的行/列求和得到的(与上图等效)。例如, x_1 的概率 $p(x_1)=p(x_1,y_1)+p(x_1,y_2)=1/8+0$,这是第一行的总和。同样, y_2 的概率是 $p(y_2)=p(x_1,y_2)+p(x_2,y_2)+p(x_3,y_2)=0+1/8+1/4$,是第二列的和。

图中, x_i 的边缘概率是以 x_i 为顶点的所有连线的和。类似地, y_j 的边缘概率是以 y_j 为顶点的所有连线的和。



条件概率

条件概率是由联合概率除以边缘概率得到的。例如在 y_2 条件下 x_3 的概率 $p(x_3|y_2)=p(x_3,y_2)/p(y_2)$ 。从图中可以看出,这是通过将 x_3 和 y_2 的连线除以所有与 y_2 相连的线之和得到的。同样, y_i 下 x_j 的条件概率是两点连线的值除以所有与 x_j 相连的线之和。

$$p(x_3|y_2) = \frac{p(x_3,y_2)}{p(y_2)} = \frac{p(x_3,y_2)}{p(y_2)} = \frac{y_4}{y_8} = \frac{2}{3}$$

这里边的原理并不复杂,只是有时用新角度看旧想法是很有用的。

关系矩阵

本文的最后是另一个简单而有趣的事实,即:矩阵运算在交换环(communicative ring)上是有意义的。不仅仅是像 R 或 C 等。矩阵相乘甚至不需要负数:矩阵运算在交换半环上是有意义的!(半环是一个没有相反数的环。)

我认为这很好,因为包含两个元素 $Z_2 = \{0,1\}$ 的集合通过下图的加法和乘法形成一个半环:

为什么会这么好?因为一个矩阵 $M:X\times Y\to Z_2$ 相当于一个「关系」。「关系」是笛卡尔积 $X\times Y$ 的子集 R 的名称。换句话说,每个 Z_2 -valued 矩阵定义了一个「关系」,每个关系又定义了一个 Z_2 -valued 矩阵:当且仅当 (x_i,y_j) 是 R 子集的元素时, M_i j=1,否则 M_i j=0。

This matrix is this relation (i.e. subset) which has this graph: $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ $\begin{array}{c} \times_1 & \times_2 \\ \times_2 & \times_2 \times_3 \\ \times_3 & \times_3 \times_3 \end{array}$ $\begin{array}{c} \times_1 & \times_2 \\ \times_2 & \times_3 \times_3 \\ \times_3 & \times_3 \times_3 \end{array}$ $\begin{array}{c} \times_1 & \times_2 \\ \times_2 & \times_3 \times_3 \\ \times_3 & \times_3 \times_3 \end{array}$ $\begin{array}{c} \times_1 & \times_2 \\ \times_2 & \times_3 \times_3 \\ \times_3 & \times_3 \times_3 \end{array}$

 Z_2 中的矩阵图与上面讨论的图完全相同,只是现在所有连线的值都是 0 或 1。如果权重是 0,那和之前一样,我们就不画这条连线了。

(顺便说一句,你现在可以问,「既然每个「关系」对应于 Z_2 中的矩阵,那与「等价关系」相对应的矩阵是什么样的?」我离题了....)

通过将基础(半)环从 R 改为 Z_2 ,我们改变了解释权重的方式。例如,在上面的概率场景中,我们可以问,「从 x_1 到 y_1 的概率是多少?」答案由对应边的权重而来,在本例中为 12.5%。或者,当矩阵在 Z_2 中取值时,问题变为:「是否可能从 x_1 到 y_1 ?」如果连线标记为 1,则为「是」,如果标记为 0 则为「否」。(这个想法已经被多次解释了)。

重要的是,「关系」的组合恰好是使用了上面的 Z_2 算法的矩阵乘法。换句话说,给定任意两个关系 $R\subset X\times Y$ 和 $S\subset Y\times Z$,存在一个新关系 $SR\subset X\times Z$,包括所有 (x,z),至少存在一个 $y\subset Y$,其中 $(x,y)\in R$, $(y,z)\in S$ 。这种新关系正是表示 R 和 S 的矩阵乘积所指定的。



这个关于矩阵/关系的小事实绝对是我最喜欢的数学事实之一。一个原因是因为有限集的范畴,「关系」很像有限向量空间和线性映射的范畴。实际上,它更像是有限维 希尔伯特空间的范畴。这意味着许多看似不相干的想法突然变得密切。这些联系可以更加精准,这是一个在范畴理论界经常被分享的故事。₩ ымиш

想要了解更多资讯,请扫描下方二维码,关注机器学习研究会



转自:机器之心