智能驾驶汽车 规划/控制算法系列术语概念解析

第5节 龙格现象

创作者: Ally

时间: 2022/9/24

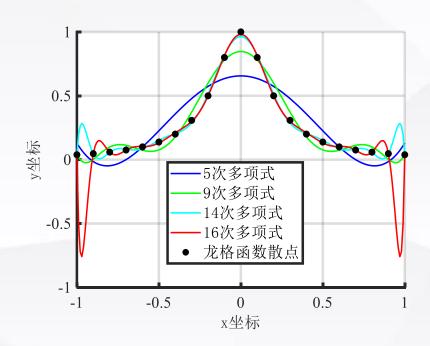




◆ 龙格现象由德国数学家Carl Runge (卡尔·龙格)于 1901年发现,龙格函数定义为:

$$f\left(x\right) = \frac{1}{25x^2 + 1}$$

◆ 我们在[-1, 1]区间按照0.1的间隔将将龙格函数的散点绘制出来,并利用MATLAB的polyfit函数分别用5次多项式、9次多项式、14次多项式及16次多项式进行拟合。



- ◆ 当多项式的次数较低时,与散点的全局拟合效果较差;随着多项式次数增大,散点的局部拟合效果非常好,但是在靠近-1和1这两个端点时有较大振荡;
- ◆ 上述现象表明使用高次多项式拟合并不总是能提高准确性。随着多项式阶次的增加,以这种方式产生的多项式实际上可能偏离,通常发生在靠近插值点的端点。



- ◆ 为了避免出现高阶多项式拟合时出现的龙格现象,通常使用多段样条曲线对散点进 行插值。
- ◆ 实际上,在B样条曲线中,我们已经接触过多段样条曲线进行插值的思想,B样条曲 线通过基函数和节点向量的作用机制,一段完整的B样条曲线就是由若干段阶数更低 的样条曲线首位相连而成。
- ◆ 样条函数属于分段光滑插值, 其基本思想是在由两个相邻的型值点所构成的每一个 小区间内用低次多项式来逼近,并且在各型值点的连接处又保证是光滑的 (即导数 连续)。
- ◆ 基于ST图进行分段五次多项式曲线速度规划思想,本质上也是为了避免龙格现象