自动驾驶汽车 预测-决策-规划-控制实战入门

2.4 利用LSTM网络预测交通车轨迹

创作者: Ally

时间: 2021/11/14

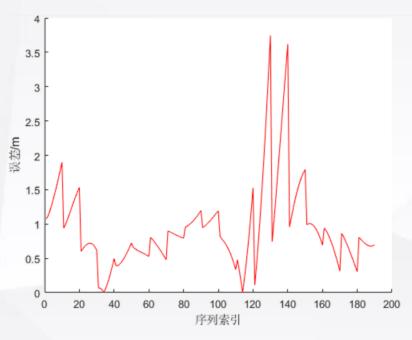
学习课程大纲目录

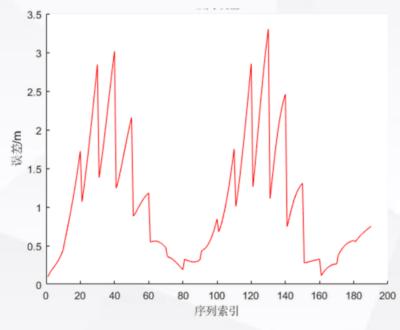


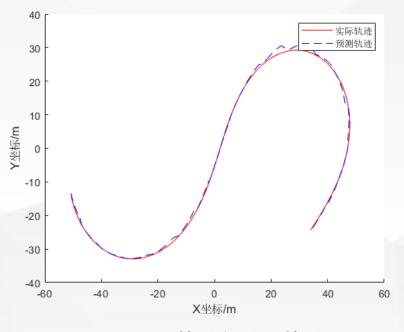


Ally

- ◆ LSTM网络的起始输入量长度应具有相当的长度,过短的输入量长度会导致输入量的内在数学特征不够明显,轨迹预测精度将大大降低;
- ◆ 预测时域视训练模型精度高低而定,一般来说预测时域越长,对模型的 精度要求更高,同时一个时域末期的预测精度也会降低。
- ◆ 在进行轨迹预测时,需要滚动预测,不断更新LSTM模型。







X误差

Y误差

实际轨迹与预测轨迹