### Inteligência Artificial

# Busca competitiva (jogos adversariais)

#### Prof. Fabio Augusto Faria

Material adaptado de Profa. Ana Carolina Lorena e livro "Inteligência Artificial, S. Russell e P. Norving"

1º semestre 2017



#### Jogos

- Entre as primeiras tarefas empreendidas em IA
  - Máquinas:
    - Ultrapassaram humanos em:
      - Damas
      - Othello
    - Derrotaram humanos algumas vezes em:
      - Xadrez
      - Gamão







#### Jogos

- São domínios clássicos em IA
  - Estruturados: fáceis de formalizar e representar
    - Ações bem definidas
  - Clara definição de sucesso e fracasso
  - Podem ter sua complexidade reduzida ou aumentada
  - Exigem tomada de decisões
    - Muitas vezes em um curto intervalo de tempo
  - Há interação e pode haver não determinismo (ser estocástico – e.g., gamão)

## Exemplo

- Xadrez
  - Fator médio de ramificação = 35
  - Média de 50 movimentos por jogador
  - ⇒ árvore de busca com 10<sup>154</sup> nós
  - ⇒ exige habilidade em tomadas de decisão



### Jogos x busca clássica

- O oponente é "imprevisível"
  - Dificuldade de levar em consideração todos os movimentos possíveis do oponente

- Limites de tempo
  - tomar uma decisão, mesmo que <u>não seja ótima</u>

#### Decisões em jogos

- Jogos com dois jogadores
  - MIN e MAX (MAX faz inicia o movimento e eles se revezam)
- Jogos
  - Metas em conflito
  - Jogos de revezamento de dois jogadores
    - Soma 0
      - Ex.: jogador que ganha xadrez ⇒ +1
         » outro necessariamente perde ⇒ -1
      - Gera situação de competição

Busca competitiva

## Modelar um jogo como busca

- Formulação:
  - Estado inicial:
    - Posição no tabuleiro do jogo e qual jogador inicia
  - Gerando sucessores:
    - Lista de pares (movimento possível, estado resultante)
  - Teste de término:
    - Determina quando o jogo termina (estados terminais)
  - Função de utilidade (objetivo ou compensação):
    - Dá valor numérico aos estados terminais
      - Exemplos:
        - Xadrez: vitória = +1; derrota = -1; empate = 0
        - Gamão: 192 a -192



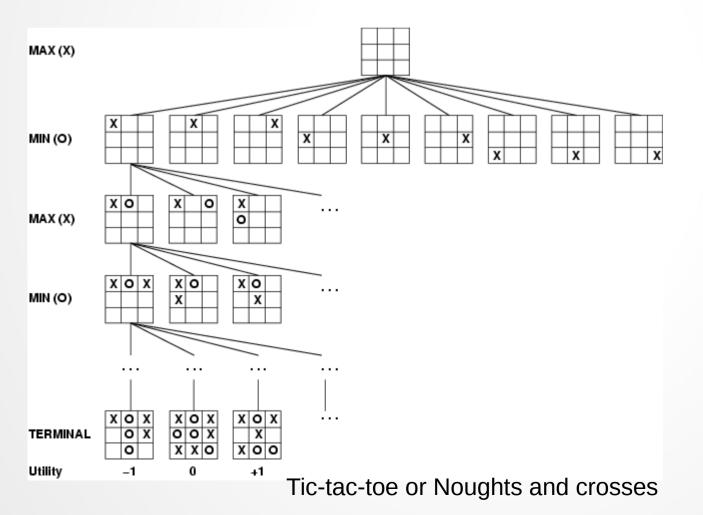
Jogos de soma zero

Aquela que a compensação total é a mesma para cada instância do jogo



# Árvore de jogo

- Árvore de busca de jogo
  - 2 jogadores, determinístico, turnos
  - Mostra todas as possibilidades do jogo

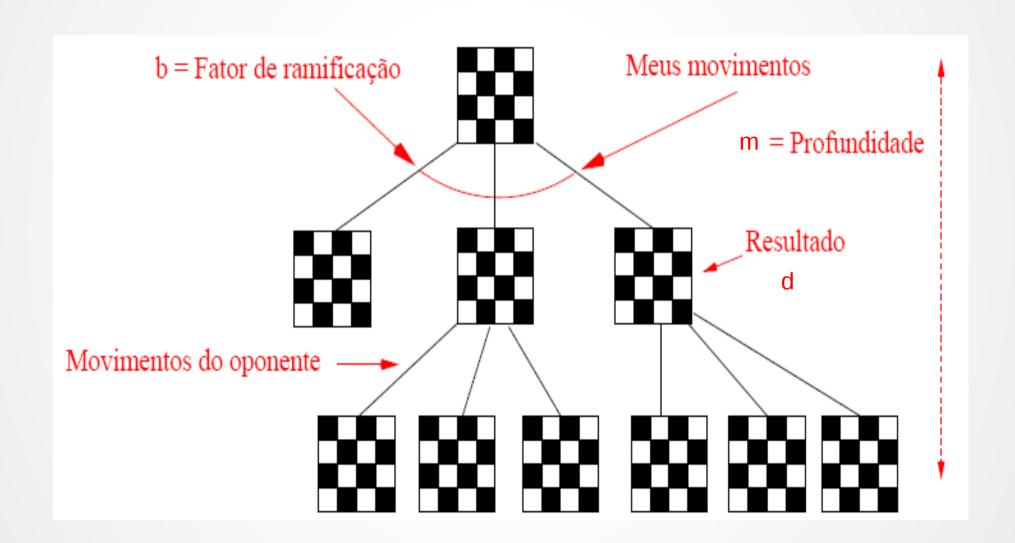


- MAX = X (jogador)
- MIN = O (adversário)
- Utilidade do ponto de vista de MAX
- Valores altos bons para MAX e ruins para MIN

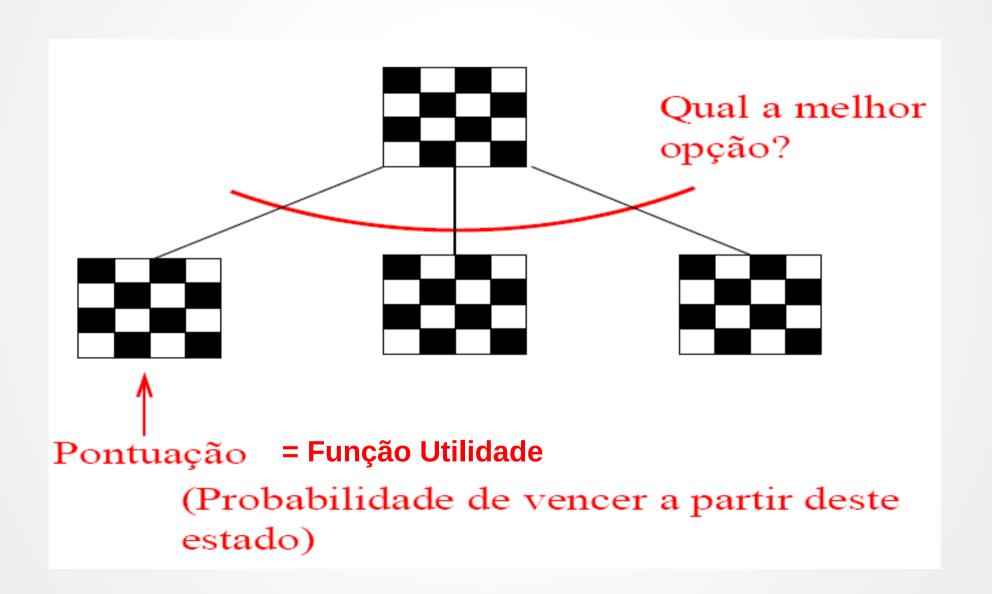
### Estratégias de busca

- A solução ótima para MAX depende dos movimentos de MIN, logo:
  - MAX deve encontrar uma estratégia que especifique o movimento de MAX no estado inicial, e depois o movimento de MAX nos estados resultantes de cada movimento de MIN e assim por diante...
  - Procura-se pelo próximo movimento
  - Espera-se que leve à vitória
  - Melhores movimentos dependem dos movimentos do adversário

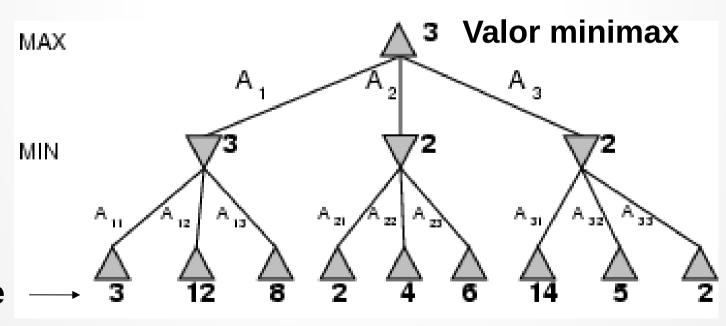
# Jogos



#### Jogos

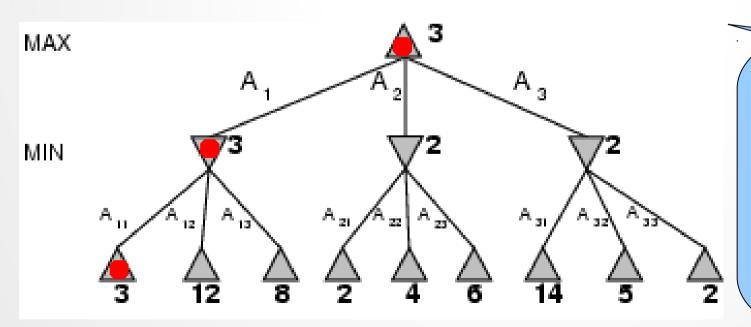


- Jogo
  - Deve-se levar em conta o caráter competitivo
    - O que MAX fará é determinado também por MIN
  - Supor o jogo:



utilidade

- MAX prefere mover para estado de minimax máximo
- MIN prefere valor mínimo
  - Dada uma árvore de jogo, a estratégia ótima pode ser determinada a partir do valor *minimax* de cada nó



Ideia: maximizar a utilidade (ganho) supondo que o adversário vai tentar minimizá-la. Minimax faz busca cega em profundidade

#### Valor minimax

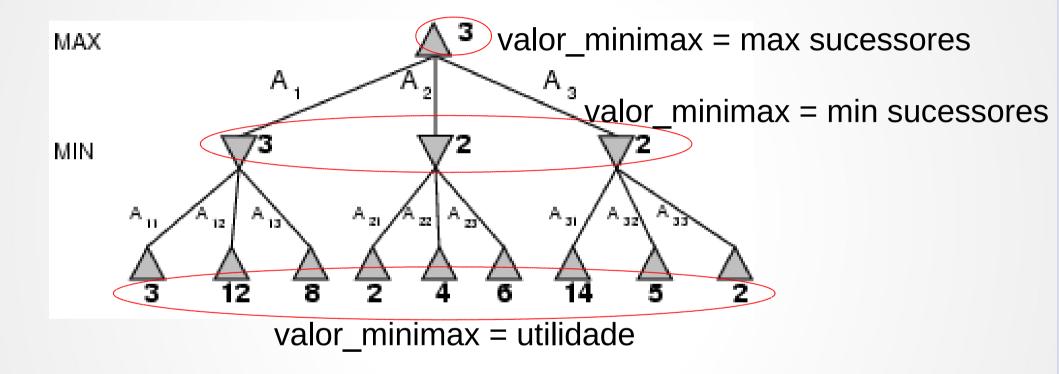
 Valor minimax de um nó é a utilidade de MAX no estado correspondente

Supondo que ambos jogadores têm desempenho ótimo do estadial atual até estado terminal (fim do jogo)

```
 \begin{array}{ll} \text{Valor\_minimax(n) =} \\ \text{utilidade(n)} & \text{se n \'e estado terminal} \\ \text{max}_{S \in Sucessor(n)} \text{Valor\_minimax(n)} & \text{se n \'e um n\'o MAX} \\ \text{min}_{S \in Sucessor(n)} \text{Valor\_minimax(n)} & \text{se n \'e um n\'o MIN} \\ \end{array}
```

O valor minimax (para MAX) é a utilidade de MAX para cada estado, *assumindo que MIN escolhe os estados mais vantajosos* para ele mesmo (i.e. os estados com menor valor utilidade para MAX)

#### Valor minimax



A ação *A1* é a escolha ótima para MAX, porque leva ao sucessor com mais alto valor minimax

É a melhor jogada para um jogo determinístico assumindo o melhor oponente

- Exploração completa em profundidade da árvore de jogo
  - Calcula recursivamente valores de utilidade
  - E toma decisão com base nesses valores

Seja **m** a profundidade máxima da árvore **b** o número de movimentos possíveis em cada ponto

Complexidade de tempo = O(b<sup>m</sup>) Complexidade de espaço = O(bm) (ou O(m) se gera um sucessor por vez)

#### Passos:

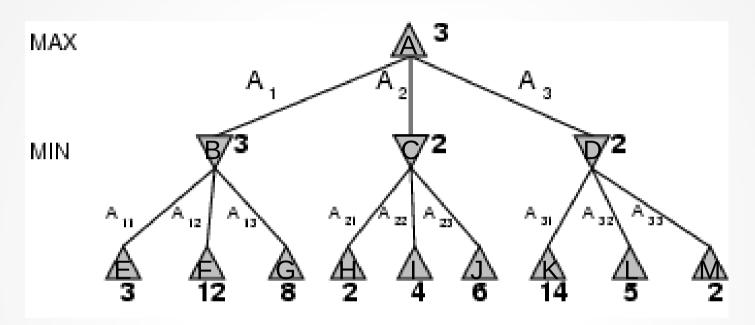
- 1.Gera a árvore inteira até os estados terminais
- 2. Aplica a função de utilidade nas folhas
- 3. Propaga os valores dessa função subindo a árvore através do minimax
  - 4. Determinar qual valor que será escolhido por MAX
  - Jogada perfeita para jogos determinísticos
  - Ideia: escolher movimento para posição com máximo valor minimax
    - melhor alcançável contra melhor jogador

```
function Minimax-Decision(state) returns an action
   v \leftarrow \text{MAX-VALUE}(state)
   return the action in Successors(state) with value v
function Max-Value(state) returns a utility value
   if Terminal-Test(state) then return Utility(state)
   v \leftarrow -\infty
   for a, s in Successors(state) do
      v \leftarrow \text{Max}(v, \text{Min-Value}(s))
   return v
function Min-Value(state) returns a utility value
   if TERMINAL-TEST(state) then return UTILITY(state)
   v \leftarrow \infty
   for a, s in Successors(state) do
      v \leftarrow \text{Min}(v, \text{Max-Value}(s))
   return v
```

#### Ideia simplificada:

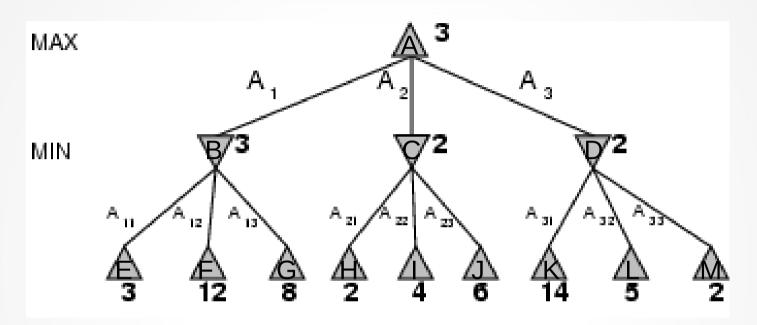
- 1. Expandir a árvore inteira abaixo da raiz
- 2. Avaliar os nós terminais como ganhos/ perdas para o MAX (maximizer) – utilidade
- 3. Selecionar um nó sem utilidade, *n*, que tenha todos os filhos já com valor. Se não há um nó desses, a busca terminou: retornar o valor da raiz.
- 4. Se *n* é movimento *MIN*, atribuí-lo um valor que é o mínimo dos valores de seus filhos.

Se *n* é MAX, atribuí-lo um valor que é o máximo dos valores dos seus filhos. Retornar ao Passo 3.



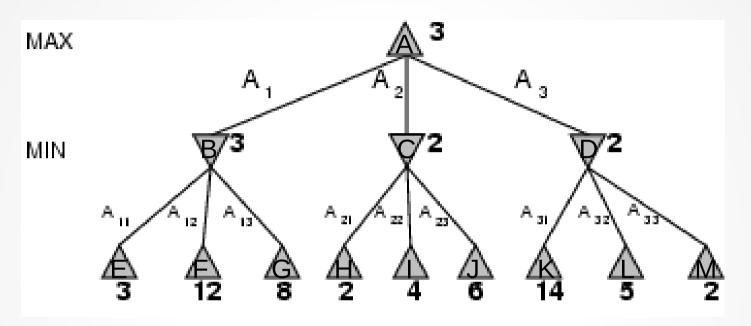
- MINIMAX-DECISION(A)
  - V = MAX-VALUE(A)
- MAX-VALUE(A)
  - A é terminal? Não  $\Rightarrow$  v = -inf
  - Para s = B, C e D
    - V = MAX(v, MIN-VALUE(s))
- MIN-VALUE(B)
  - B é terminal? Não  $\Rightarrow$  v = +inf
  - Para  $s = E, F \in G$ 
    - V = MIN(v, MAX-VALUE(s))
    - V = MIN(+inf, 3, 12, 8) = 3

- MAX-VALUE(E)
  - E é terminal? Sim
    - v = UTILITY(E) = 3
- MAX-VALUE(F)
  - F é terminal? Sim
    - v = UTILITY(F) = 12
- MAX-VALUE(G)
  - G é terminal? Sim
    - v = UTILITY(G) = 8



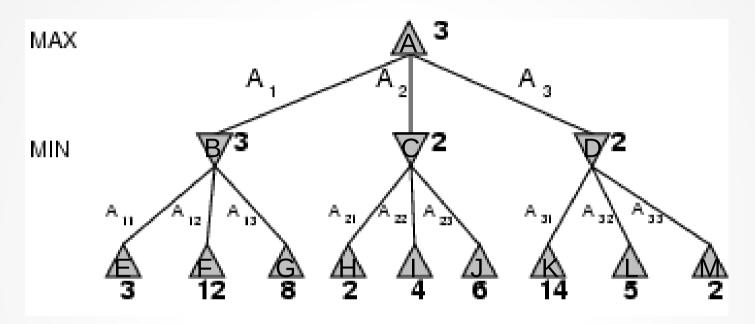
- MINIMAX-DECISION(A)
  - V = MAX-VALUE(A)
- MAX-VALUE(A)
  - A é terminal? Não  $\Rightarrow$  v = -inf
  - Para s = B, <u>C</u> e D
     V = MAX(v, MIN-VALUE(s))
- MIN-VALUE(C)
  - C é terminal? Não  $\Rightarrow$  v = +inf
  - Para s = <u>H, I e</u> <u>J</u>
    - V = MIN(v, MAX-VALUE(s))
    - V = MIN(+inf, 2, 4, 6) = 2

- MAX-VALUE(H)
  - H é terminal? Sim
    - v = UTILITY(H) = 2
- MAX-VALUE(I)
  - I é terminal? Sim
    - v = UTILITY(I) = 4
- MAX-VALUE(J)
  - J é terminal? Sim
    - v = UTILITY(J) = 6



- MINIMAX-DECISION(A)
  - V = MAX-VALUE(A)
- MAX-VALUE(A)
  - A é terminal? Não  $\Rightarrow$  v = -inf
  - Para s = B, C e D
    - V = MAX(v, MIN-VALUE(s))
- MIN-VALUE(D)
  - D é terminal? Não  $\Rightarrow$  v = +inf
  - Para s = K, Le M
    - V = MIN(v, MAX-VALUE(s))
    - V = MIN(+inf,14, 5, 2) = 2

- MAX-VALUE(K)
  - K é terminal? Sim
    - v = UTILITY(K) = 14
- MAX-VALUE(L)
  - Lé terminal? Sim
    - v = UTILITY(L) = 5
- MAX-VALUE(M)
  - M é terminal? Sim
    - v = UTILITY(M) = 2



- MINIMAX-DECISION(A)
  - V = MAX-VALUE(A) = 3
  - RETORNA A1
- MAX-VALUE(A)
  - A é terminal? Não  $\Rightarrow$  v = -inf
  - Para s = B,  $C \in D$ 
    - V = MAX(v, MIN-VALUE(s))
    - V = MAX(-inf,3,2,2) = 3

### Desempenho Minimax

- Completo? Sim
  - Se árvore é finita
- Ótimo? Sim
  - Contra um oponente ótimo

- Para xadrez, b ≈ 35, m ≈100 em jogos "razoáveis" ⇒ Solução exata é inviável
- Complexidade de tempo? O(b<sup>m</sup>)
  - m = profundidade máxima
  - b = movimentos válidos em cada estado
- Complexidade de espaço? O(bm)
  - Com busca em profundidade
  - Ou O(m) se gerar um sucessor por vez

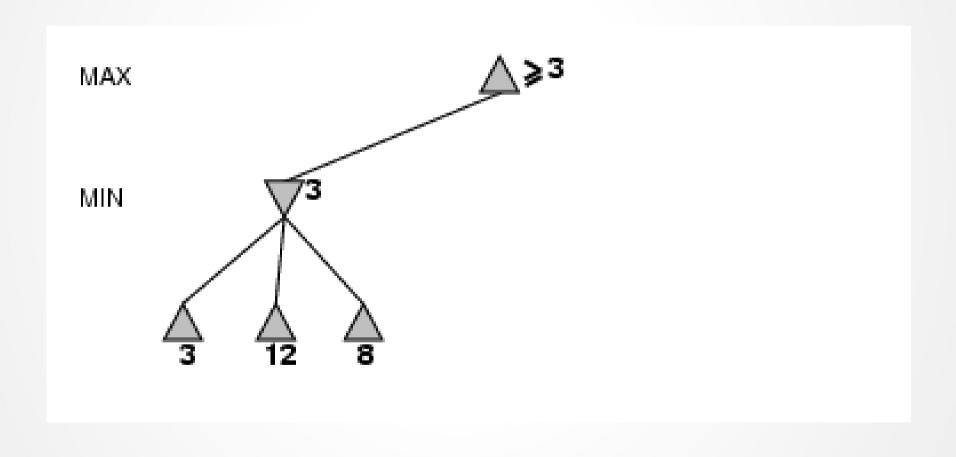
- Minimax é impraticável para muitos jogos
  - Número de estados do jogo a examinar é exponencial
  - É possível reduzir expoente

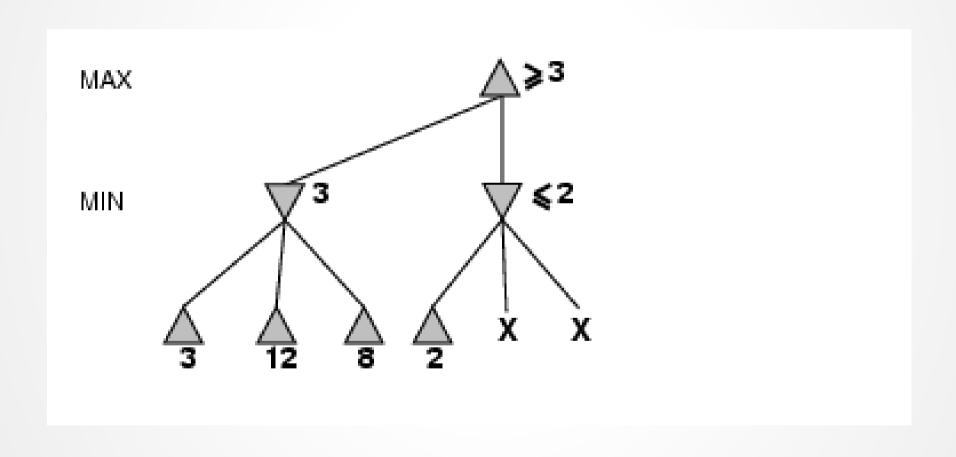
#### Poda (Pruning)

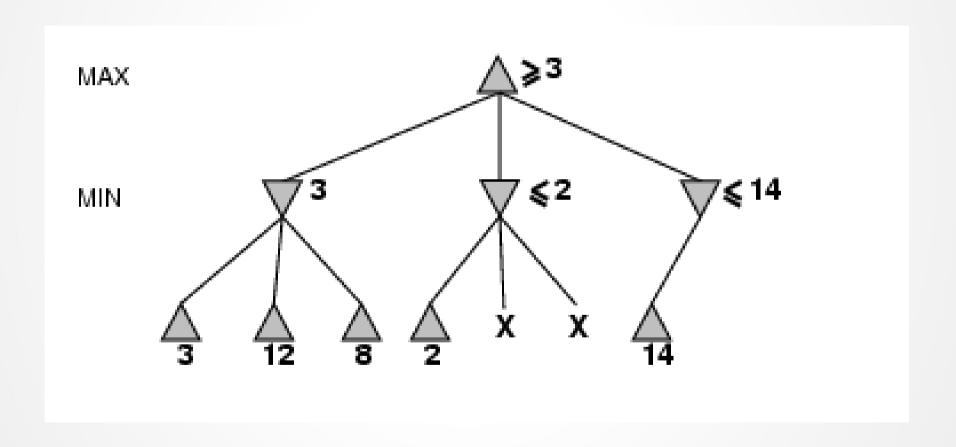
- Deixar de considerar grandes partes da árvore de jogo
- Podando ramificações que não influenciam a decisão final

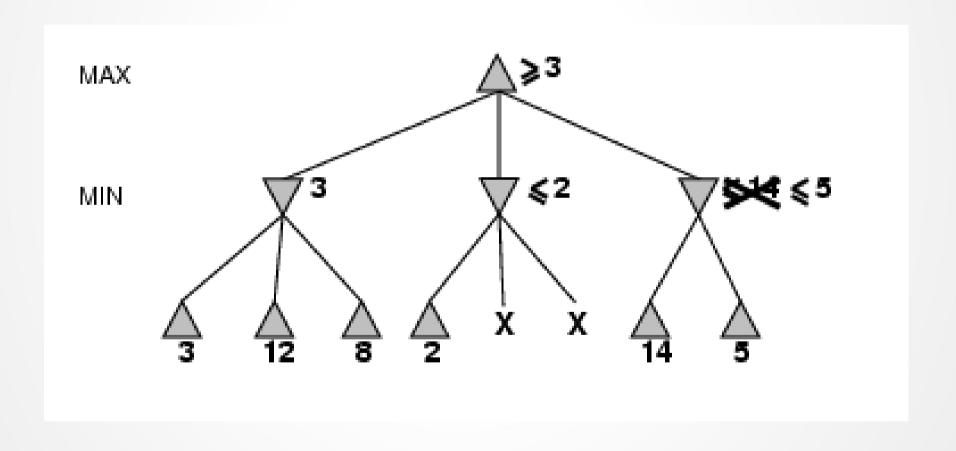
Calcular a decisão correta sem examinar todos os nós da árvore (evitar gerar toda a árvore, analisando que subárvores não influenciam na decisão)

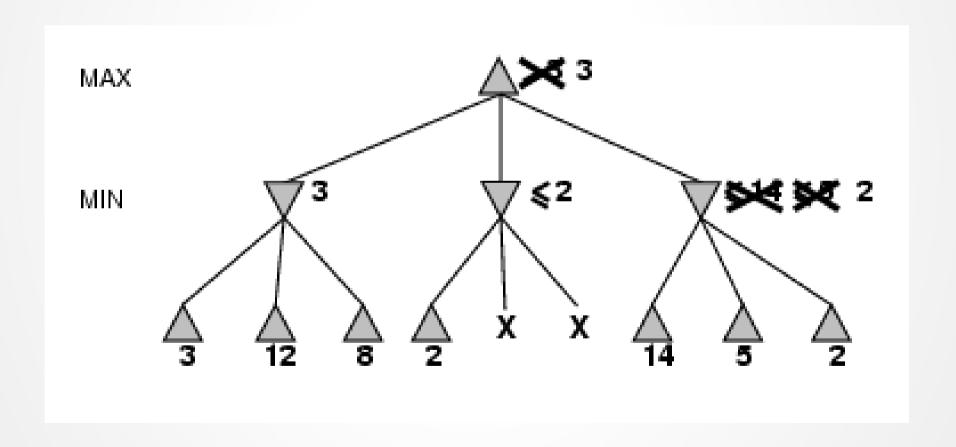
Retorna o mesmo que minimax, porém sem percorrer todos os estados.











#### Alfa

- Valor da melhor escolha encontrado em qualquer ponto ao longo do caminho de busca para MAX
  - Valor mais alto

#### Beta

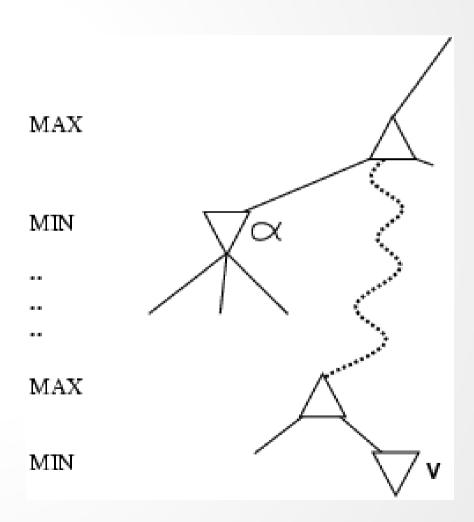
- Valor da melhor escolha encontrado em qualquer ponto de escolha do caminho para MIN
  - Valor mais baixo

- α é o valor da melhor escolha encontrado até então para qualquer ponto de escolha de MAX
  - Se v é pior que α, MAX irá evitá-lo
  - → poda o ramo e não percorre este caminho mais

Se **α** é melhor que **v** para o jogador, nunca chegará à **v** 

**MAX** = jogador; **MIN** = adversário

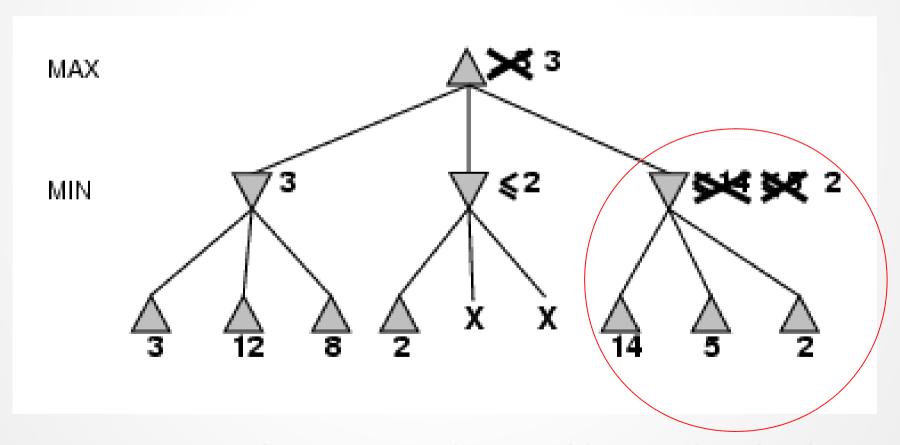
Se já achou algo melhor, por que piorar?



β é definido de maneira similar para MIN

- Atualiza valores de alfa e beta à medida que prossegue em profundidade
  - Poda ramificações tão logo sabe que o valor de um nó corrente é pior que o valor corrente de alfa ou beta para MAX ou MIN

 Efetividade depende da ordem em que sucessores são examinados



Se terceiro sucessor tivesse sido gerado primeiro, outros dois poderiam ter sido podados

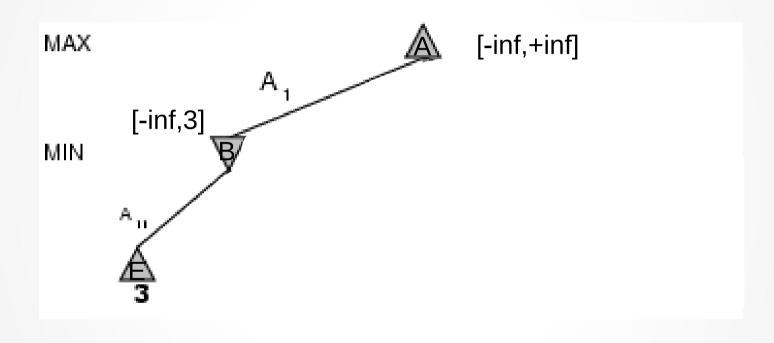
```
function Alpha-Beta-Search(state) returns an action
   inputs: state, current state in game
   v \leftarrow \text{MAX-VALUE}(state, -\infty, +\infty)
   return the action in Successors(state) with value v
function Max-Value(state, \alpha, \beta) returns a utility value
   inputs: state, current state in game
             \alpha, the value of the best alternative for MAX along the path to state
             \beta, the value of the best alternative for MIN along the path to state
   if TERMINAL-TEST(state) then return UTILITY(state)
   v \leftarrow -\infty
   for a, s in Successors(state) do
       v \leftarrow \text{Max}(v, \text{Min-Value}(s, \alpha, \beta))
       if v \geq \beta then return v
       \alpha \leftarrow \text{Max}(\alpha, v)
   return v
```

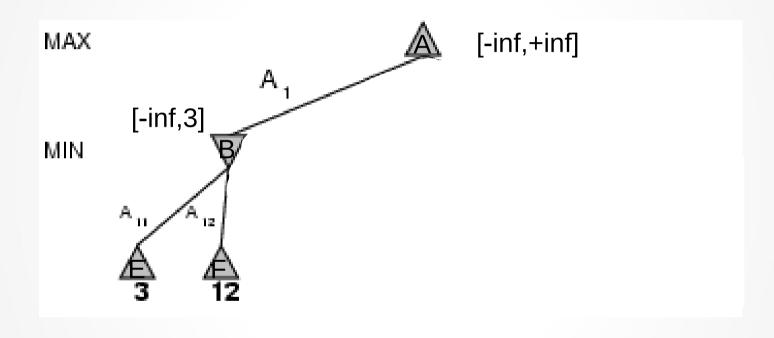
α = limite inferior no resultado de MAX; inicialmente -∞

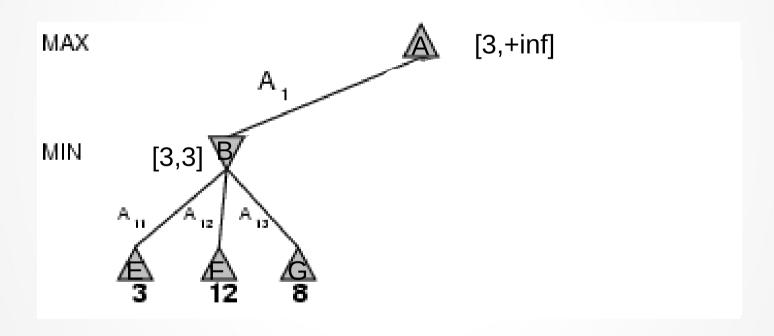
 $\beta$  = limite superior no resultado de MIN; inicialmente + $\infty$ 

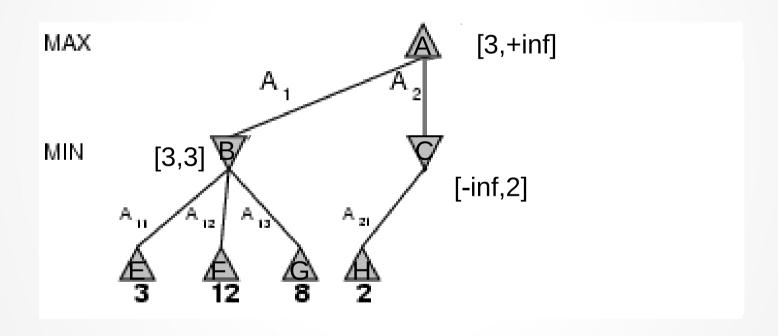
Chama-se busca alfabeta recursivamente com intervalos cada vez mais estreitos

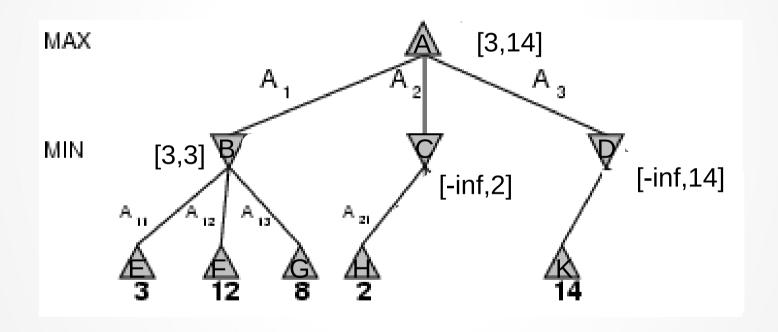
```
function Min-Value(state, \alpha, \beta) returns a utility value inputs: state, current state in game \alpha, the value of the best alternative for MAX along the path to state \beta, the value of the best alternative for MIN along the path to state if Terminal-Test(state) then return Utility(state) v \leftarrow +\infty for a, s in Successors(state) do v \leftarrow \text{Min}(v, \text{Max-Value}(s, \alpha, \beta)) if v \le \alpha then return v \beta \leftarrow \text{Min}(\beta, v) return v
```

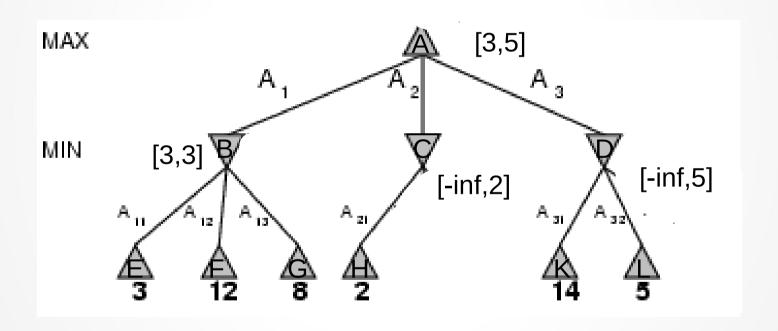


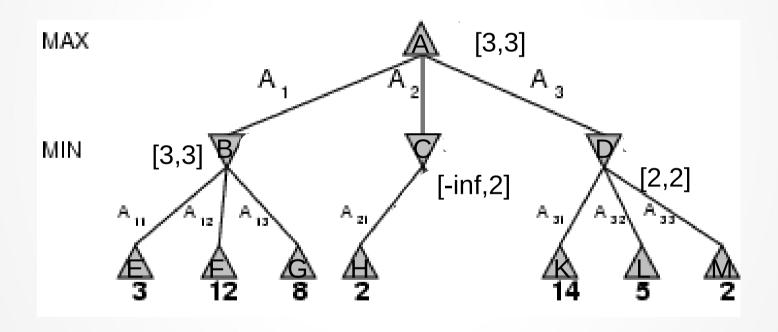












- Supondo que utiliza melhor ordem
  - Alfa-beta examina O(b<sup>m/2</sup>) nós para escolher melhor movimento
    - Contra O(b<sup>m</sup>) do minimax
    - Pode efetuar exame antecipado a uma distância aproximadamente duas vezes maior no mesmo tempo
- Examinando em ordem aleatória
  - $O(b^{3m/4})$

## Propriedades alfa-beta

- Poda não afeta resultado final
- Boa ordem de movimento melhora efetividade da poda
- Com "ordem perfeita", complexidade de tempo = O(bm/2)
  - Dobra profundidade da busca
- Exemplo simples do valor de raciocinar sobre que computações são relevantes
  - Forma de meta-raciocínio

## Exemplo

- Xadrez
  - Minimax: 5 jogadas à frente
    - Humano médio: 6 a 8
  - Alfa-beta: 10 jogadas à frente
    - Desempenho de especialista



#### Buscas adversariais

- Minimax gera o espaço de busca todo;
- Poda  $\alpha$ - $\beta$  ainda tem que chegar até os estados terminais



São ineficientes para jogos que possuam muitos passos para os estados terminais... I.e., quase todos os jogos interessantes!

#### Decisões Imperfeitas em Tempo Real

- Ambos algoritmos precisam realizar a busca em toda distância até os nós terminais (folhas)
- Nem sempre o melhor movimento é feito pelo adversário (Decisões imperfeitas)
- Precisam ser realizados em período de tempo razoável
- Solução: substituir a função utilidade por uma função de avaliação (heurística), a qual fornece uma estimativa da utilidade esperada da posição e o teste de término

# Funções de Avaliação

"O desempenho do algoritmo está diretamente relacionado com a função de avaliação projetada."

- Deve ordenar os estados terminais ex. 1-vitorias 2-Empates 3- derrotas
- A computação não deve demorar tempo demais
- Deve estar fortemente relacionada com as chances reais de vitória

# Funções de Avaliação

 Reflete as chances de ganhar: baseada no valor material

ex. valor de uma peça independentemente da posição das outras

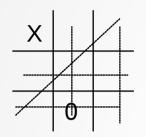
Função Linear de Peso de propriedade do nó:

$$AVAL(s) = w_1f_1 + w_2f_2 + ... + w_nf_n$$

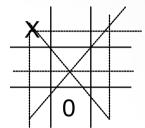
Ex. Os pesos (w) no xadrez poderiam ser o tipo de pedra do xadrez (Peão-1, ..., Rainha-9) e os (f) poderiam ser o número de cada peça no tabuleiro.

 Escolha crucial: compromisso entre precisão e eficiência

#### Função de avaliação (h) para o jogo da velha:

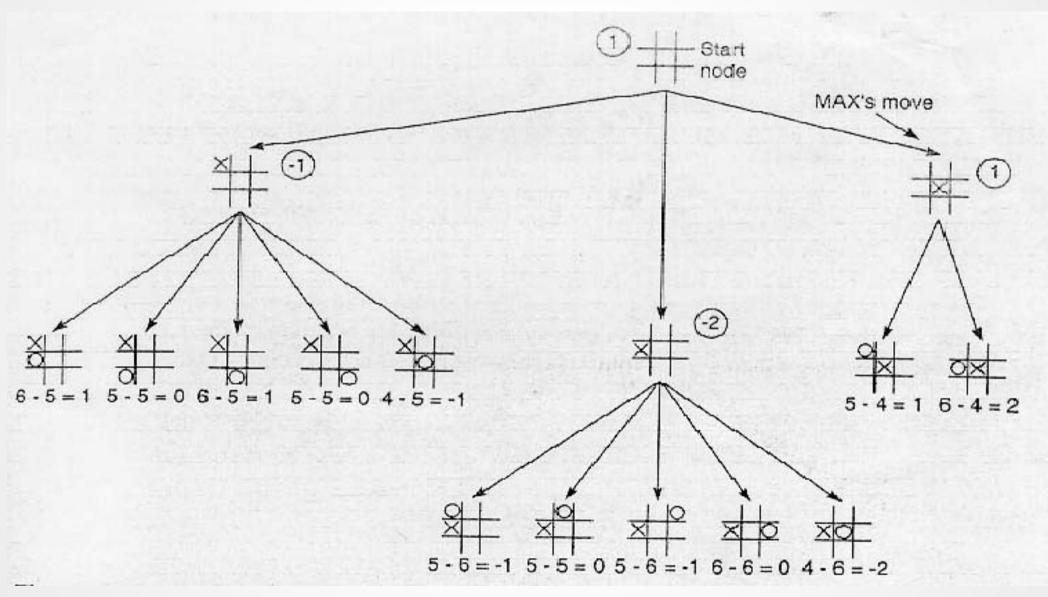


0 tem 5 possibilidades



X tem 6 possibilidades

# Uso da Funções de Avaliação



Minimax de duas jogadas (two-play) aplicado à abertura do jogo da velha

#### Referências

- Cap 5 Livro Russel e Norvig
- Material UFPE
- Material complementar:

https://www.youtube.com/watch?v=STjW3eH0Cik https://www.youtube.com/watch?v=zDskcx8FStA https://www.youtube.com/watch?v=Eychv62adsl https://www.youtube.com/watch?v=6kFKnB6JtcY