## Spatial Sampling in R

Maria Michela Dickson

Dip. Scienze Statistiche, UniPD



### Il campionamento

La **teoria del campionamento** è l'ambito delle scienze statistiche che si occupa dei criteri da seguire nella progettazione della selezione di un campione da una popolazione finita o non finita, con l'obiettivo di fare inferenza su di essa, al costo più contenuto possibile.

Definita una popolazione di N unità, selezioniamo un **campione** s quale sottoinsieme di  $n \leq N$  unità della popolazione, in accordo ad una funzione di probabilità.

**Disegno di campionamento**: distribuzione di probabilità sul sottoinsieme di tutti i possibili campioni  $\mathscr{S}$ :

$$P(S) \ge 0, \forall S \in \mathscr{S}$$

### Il campionamento

Obiettivo: stima di un parametro della popolazione (totale o media).

**Stimatore**:  $\hat{\theta}$  di un parametro  $\theta$  è qualsiasi statistica campionaria scelta per assegnare un valore al parametro considerato (uno stimatore è una funzione che associa un valore  $\theta$  a ciascun campione S).

Stima: il valore numerico dello stimatore nel campione selezionato.

Errore di stima: la differenza tra la stima e il valore reale del parametro.

Y è la variabile oggetto di stima  $\rightarrow y_1, y_2, y_3, ..., y_N \rightarrow Y = \sum y_j$ 

### Il campionamento spaziale

Quando la variabile di interesse è distribuita su uno spazio geografico e sono note le posizioni delle unità della popolazione, allora possiamo implementare un disegno di **campionamento spaziale**.

La variabile spazialmente distribuita mostra dipendenza spaziale: sarebbe ridondante prelevare due campioni da luoghi molto vicini tra loro.

### Il campionamento spaziale

Possono essere campionati diversi tipi di popolazioni:

- distribuite su uno spazio continuo (ad es. la popolazione dei valori di inquinamento atmosferico in un'area urbana)
- un insieme di oggetti discreti (ad es. l'insieme di tutte le famiglie o l'insieme di tutti i distretti censuari)

### Disegni di campionamento spaziale

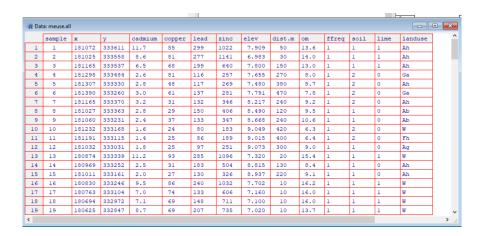
- Metodi basati sulle unità contigue (e.g. Hedayat et al., 1988; Wright e Stufken, 2008)
- Generalized Random Tesselation Stratified (Stevens e Olsen, 2004)
- Pivot locale (Grafström et al., 2012)
- Spatial Correlated Poisson Sampling (Grafström, 2012)
- Local cube (Grafström e Tillé, 2013)



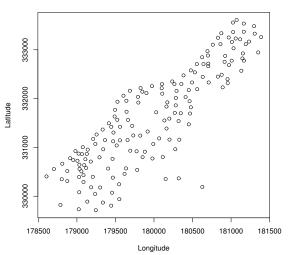
By Anton Grafström

Swedish University of Agricultural Sciences

```
***********************
    Installazione e caricamento
            pacchetti
************************
library(BalancedSampling)
data(meuse.all)
dim(meuse.all)
str(meuse.all)
# Definizione dimensione di popolazione e campionaria
N <- length(meuse.all[,1])
n <- 50
```



#### Meuse data



```
**************************
   Campionamento LPM
************************
# Definizione probabilità di inclusione
prob <- rep(n/N, N)
# Definizione coordinate geograficge
x <- cbind(meuse.all$x, meuse.all$v)</pre>
# Setto il seme generatore
set.seed(2025)
# Selezione del campione
s lpm <- lpm(prob,x)
# Campione selezionato
s lpm
```

```
# Confronto tra stime #
************************
  Campionamento casuale semplice #
       senza ripetizione
************************
library(sampling)
# Setto il seme generatore
set.seed(2025)
# Selezione del campione
sl <- srswor(n,N)
# Indicatore di inclusione
sl
# Aggancio alle variabili
sample1 <- getdata(meuse.all, sl)
```

```
***********************
 Stimatore di Horvitz-Thompson
           del totale
             (CCS)
************************
# Calcolo probabilità di inclusione
pik < - rep(n/N,N)
# Definizione variabile sotto stima "zinc"
v <- meuse.all$zinc
# Calcolo delle stime H-T
estTOT1 <- HTestimator(y[sl==1],rep(n/N, n))
# Errore relativo
errRelccs <- (estTOT1-sum(y))/sum(y)
```

```
# Stimatore di Horvitz-Thompson #
         del totale
           (LPM)
# Calcolo delle stime H-T
estTOTspat1 <- HTestimator(y[s lpm],prob[s lpm])
# Errore relativo
errRellpm <- (estTOTspatl-sum(y))/sum(y)
..........
# Stimatore di Horvitz-Thompson #
         del totale
           (SCPS)
..........
# Calcolo delle stime H-T
estTOTspat2 <- HTestimator(y[s_scps],prob[s_scps])
# Errore relativo
errRelscps <- (estTOTspat2-sum(v))/sum(v)
..........
# Stimatore di Horvitz-Thompson #
         del totale
           (Lcube)
..........
# Calcolo delle stime H-T
estTOTspat3 <- HTestimator(y[s lcube],prob[s lcube])
# Errore relativo
errRellcube <- (estTOTspat3-sum(v))/sum(v)
```

```
# par(mfrow=c(2,2))
# Plot con CCS
plot(meuse.all$x, meuse.all$y, main="Selezione CCS", ylab="Latitude", xlab="Longitude")
points(meuse.all$x, meuse.all$y, main="Selezione LPM", pch=16)
# Plot con LPM
plot(meuse.all$x, meuse.all$y, main="Selezione LPM", ylab="Latitude", xlab="Longitude")
points(meuse.all$x, meuse.all$y, main="Selezione LPM", ylab="Latitude", xlab="Longitude")
points(meuse.all$x, meuse.all$y, main="Selezione SCPS", ylab="Latitude", xlab="Longitude")
points(meuse.all$x, meuse.all$y, main="Selezione SCPS", ylab="Latitude", xlab="Longitude")
points(meuse.all$x, meuse.all$y, main="Selezione Lcube", ylab="Latitude", xlab="Longitude")
points(meuse.all$x, meuse.all$y, meuse.all$y[s_lcube], col="red",pch=16)
```

