

3.2) Conditions de non-arbitrage sur une surface de
Vol implicite

Rappel:

$$\text{Call}_{BS}(t, T, F, K, \sigma)$$

$$= \begin{cases} D_t^T \left(F N \left(\frac{\ln \frac{F}{K} + \frac{\sigma \sqrt{T-t}}{2}}{\sigma \sqrt{T-t}} \right) - K N \left(\frac{\ln \frac{F}{K} - \frac{\sigma \sqrt{T-t}}{2}}{\sigma \sqrt{T-t}} \right) \right) \\ D_t^T (F - K)^+ \end{cases} \quad \text{si on a} \quad K > 0, T > t, \sigma > 0$$

$$\text{ou! } D_t^T = e^{-r(T-t)}$$

$$N(\gamma) = \int_{-\infty}^{\gamma} \phi(z) dz$$

$$\phi(z) = \frac{e^{-z^2/2}}{\sqrt{2\pi}}$$

$$F = F_t^T = S_t e^{(r-q)(T-t)}$$

Rmq: le prix BS normalisé
ne dépend que des variables

$$\frac{\text{Call}_{BS}(t, T, F, K, \sigma)}{D_t^T F}$$

$$\eta = \frac{K}{F} \rightarrow \text{moneyness} \quad (x = \log \frac{K}{F})$$

$$v = \sigma \sqrt{T-t} \rightarrow \text{volatilité totale ("total volatility")}$$

On pose donc:

$$\boxed{C_{BS}(x, v)} = \begin{cases} N(d_1(x, v)) - e^x N(d_2(x, v)) & v > 0 \\ (1 - e^x)^+ & v = 0 \end{cases}$$

↓
prix du Call BS
normalisé'

où' $d_1(x, v) = \frac{-x}{v} + \frac{v}{2}$, $d_2(x, v) = \frac{-x}{v} - \frac{v}{2}$

Bien évidemment, on a:

$$\text{Call}_{BS}(t, T, F, K, \sigma) = D_t^T F_t^T C_{BS}\left(\ln \frac{K}{F}, \sigma \sqrt{T-t}\right)$$

- Soit t fixé. On considère une fonction

$$C_t : (T, K) \mapsto \mathbb{R}_+ \quad T \geq t, K \geq 0$$

Déf: la volatilité totale implicite de la fct $C_t(\cdot, \cdot)$

est la fonction $v_t : (T, x) \mapsto \mathbb{R}_+$

définie par l'équation

$$CBS(x, v_t(T, x)) = \frac{1}{D_t^T F_t^T} C_t(T, K) |_{K = F_t x}$$

On définit aussi:

- la variance totale implicite

$$w_t(T, x) = (v_t(T, x))^2$$

- la vol. implicite standard

$$\hat{\sigma}_t(T, x) = \frac{1}{\sqrt{T-t}} v_t(T, x) \quad \forall T \neq t$$

Remq: $\hat{\sigma} \rightarrow$ dimension $\frac{1}{\sqrt{\text{Temps}}}$

$v, w \rightarrow$ nombre (sans dimension)

Req:

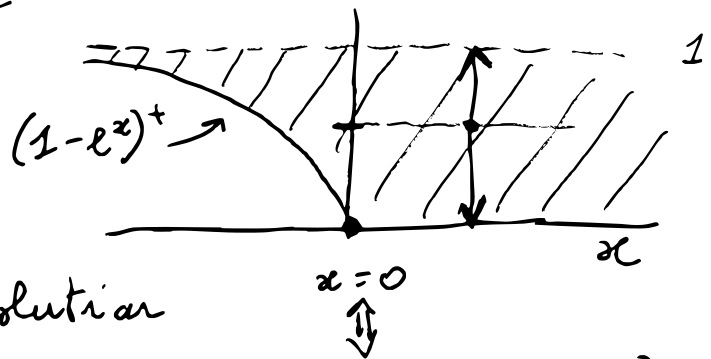
i) v_t bien définie si la fct $C_t(\cdot, \cdot)$ satisfait les bornes d'arbitrage

$$D_t^T (F - K)^+ \leq C_t(T, K) < D_t^T F$$

\Downarrow

$$(1 - e^x)^+ \leq \frac{C_t(T, K)}{D_t^T F} < 1$$

avec $x = \ln \frac{K}{F}$



Il existe toujours une solution $v_t(T, K)$ à l'équation, car:

- $CBS(x, v)|_{v=0} = (1 - e^x)^+$
- $\lim_{v \rightarrow \infty} CBS(x, v) \rightarrow 1$

De plus:

$$\partial_v CBS(x, v) = \phi(d_1(x, v)) > 0 \quad \forall x, \forall v > 0$$

→ la solution est unique.

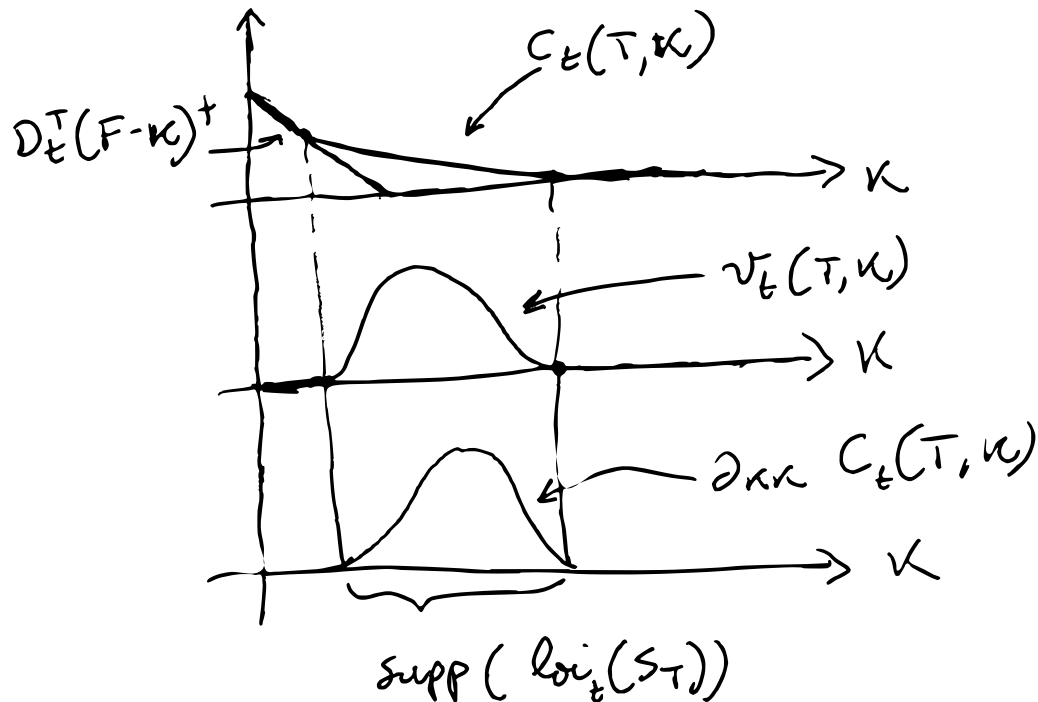
ii) la configuration $v_t(T, x) = 0$ pour un certain x est possible : c'est le cas si la fct $C_t(\cdot, \cdot)$ touche sa borne inf, car dans ce cas :

$$\frac{C_t(T, \kappa)}{D_t^T F} = \frac{D_t^T (F - \kappa)^+}{D_t^T F} = (1 - e^x)^+ = C_{BS}(x, v_t(T, x))$$

↑
on impose

Exemple: à T fixé

seule solution: $v_t(T, x) = 0$



Déf (surface de vol impli totale sans arbitrage)

Soit t fixe'. Une fct $(T, x) \mapsto v_t(T, x)$ $T \geq t, x \in \mathbb{R}$
est une vol impli totale sans arbitrage statique
(à l'instant t)

si la fct définie par

$$(T, K) \mapsto C(T, K) := D_t^T F \text{ CBS}(x, v_t(T, x)) \Big|_{x = \log \frac{K}{F}}$$

est telle que $C(T, K) \Big|_{T=t} = (S_t - K)^+$

et elle satisfait les propriétés

o) Bornes d'arbitrage

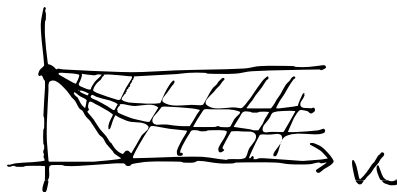
i) Convexité en K

ii) Monotonie en T (pour moneyness fixé)

→ (voir cours 4)

et de plus:

$$\text{iii) } \lim_{K \rightarrow \infty} C(T, K) = 0 \quad \forall T$$



Q: conditions plus explicites sur la fct $v_t(\cdot, \cdot)$?

Thm (surface de vol impli totale sans arbitrage)

t fixe! Soit v_t une fonction telle que

$$\bullet v_t(T, x) \geq 0 \quad \forall T > t, \forall x \in \mathbb{R}$$

$$\bullet x \mapsto v_t(T, x) \in C^2(\mathbb{R}), \quad \forall T > t$$

Alors, v_t est une vol impli totale sans arbitrage ssi

$$(1) \quad \partial_{xx} v_t(T, x)$$

$$+ v_t(T, x) \frac{d}{dx} \left[d_1(x, v_t(T, x)) \right] \frac{d}{dx} \left[d_2(x, v_t(T, x)) \right] \geq 0$$

$$\forall x, \forall T$$

De manière plus compacte:

$$\boxed{v'' + v \, d_1' \, d_2' \geq 0}$$

avec:

$$v'' = \partial_{xx} v$$

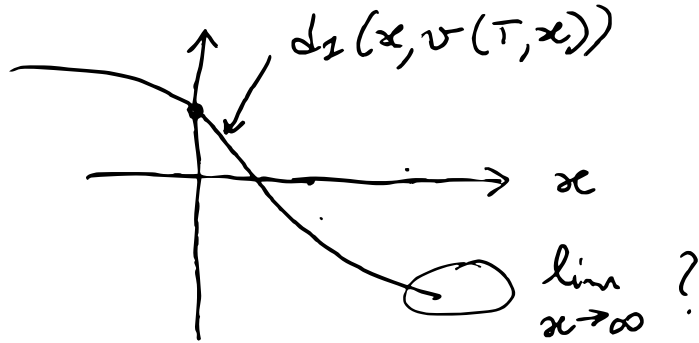
$$d_1(x) := d_1(x, v_t(T, x))$$

$$d_2(x) := d_2(x, v_t(T, x))$$

(2) la fct $T \mapsto v_t(T, x)$ est croissante, $\forall x \in \mathbb{R}$,
 et $v_t(T, x)|_{T=t} = 0$, $\forall x \in \mathbb{R}$.

(3) $\lim_{x \rightarrow \infty} d_1(x, v_t(T, x)) = -\infty$

$$d_1(x, v) = -\frac{x}{v} + \frac{v}{2}$$



preuve: on pose

$$C(T, u) := D_t^T F C_{BS}(x, v(T, x)) \big|_{x = \log \frac{K}{F}}$$

Nous allons montrer:

(1) \Leftrightarrow (i) convexité de $C(T, \kappa)$ par rapport à κ

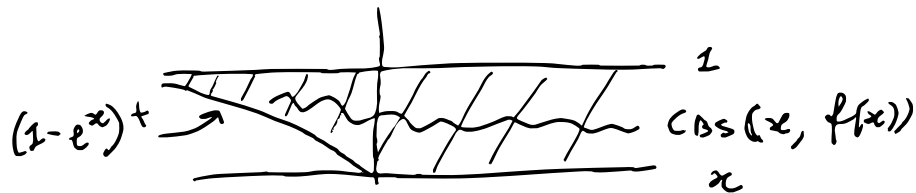
(2) \Leftrightarrow (ii) monotone en T pour C

(3) \Leftrightarrow (iii) $\lim_{\kappa \rightarrow \infty} C(T, \kappa) = 0$

Prop: les bornes d'arbitrage pour la fct $C(T, \kappa)$ (condition (0))
sont toujours satisfaites, grâce à la fct CBS:

$$(1 - e^x)^+ \leq CBS(x, f(x)) < 1$$

pour n'importe quelle fct. $f(x) \geq 0$



Preuve:

2) croissance par rapport à T :

puisque $\partial_v \text{CBS}(x, v) > 0 \quad \forall x, \forall v > 0$

on a :

$T \mapsto \text{CBS}(x, v(T, x))$ est croissante, (condition (ii))
 $\forall x$

ssi

$T \mapsto v(T, x)$ est croissante, $\forall x$

donc

$$(2) \Leftrightarrow (i)$$

De plus, condition initiale: pour $T=t$

$$C_t(T, K) \Big|_{T=t} = S_t \text{CBS}(x, v_t(T, x)) \Big|_{T=t}$$

$$= S_t (1 - e^{-x})^+$$

$$= (S_t - K)^+ \quad \forall K$$

$$\downarrow$$

ssi $v_t(T, x) \Big|_{T=t} = 0 \quad \forall x$

3) On veut montrer

$$(3) \Leftrightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} C(T, n) = 0$$

équivalente à $\lim_{x \rightarrow \infty} C_{BS}(x, v(T, x)) = 0$

Notons: $v(x) = v_t(T, x)$ (T fixe, t fixe)

On a:

$$C_{BS}(x, v(x)) = N(d_1(x, v(x))) - e^{-x} N(d_2(x, v(x)))$$

Prop: $\forall x > 0$

$$d_2(x, v(x)) = \frac{-x}{v(x)} - \frac{v(x)}{2}$$

$$= -\left(\frac{1}{2} \frac{2x}{v(x)} + \frac{1}{2} v(x)\right)$$

$$\leq -\sqrt{2x}$$

puisque

$$\frac{a+b}{2} \geq \sqrt{ab}$$

$$\forall a, b > 0$$

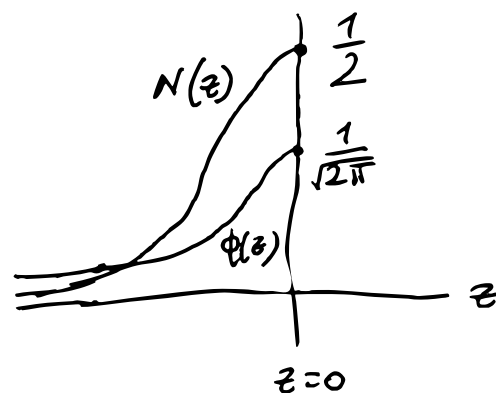
En utilisant l'inégalité:

$$\text{cdf} \rightarrow \boxed{\frac{N(z)}{\phi(z)} < \frac{1}{|z|}}$$

densité' →

↑
ratio de Mills

$$\forall z < 0$$



On obtient: $\forall x > 0$

$$\begin{aligned} N(d_2(x, v(x))) &\leq N(-\sqrt{2x}) \\ &\leq \frac{1}{\sqrt{2x}} \phi(-\sqrt{2x}) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2x}} \frac{e^{-x}}{\sqrt{2\pi}} \end{aligned}$$

d'où:

$$e^x N(d_2(x, v(x))) \leq e^x \frac{1}{\sqrt{2x}} \frac{e^{-x}}{\sqrt{2\pi}} \xrightarrow{x \rightarrow \infty} 0$$

pour toute fonction v

Conclusion:

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \text{CDS}(x, v(x)) = 0$$

$$\text{ssi} \quad \lim_{x \rightarrow \infty} N(d_2(x, v(x))) = 0$$

$$\text{ssi} \quad \lim_{x \rightarrow \infty} d_2(x, v(x)) = -\infty \quad (3)$$

On a montré (iii) \Leftrightarrow (3)

Exercise (une condition suffisante)

si

$$\limsup_{x \rightarrow \infty} \frac{v(x)}{\sqrt{x}} < \sqrt{2}$$

borne de

Roger Lee, 2004

alors $\lim_{x \rightarrow \infty} d_2(x, v(x)) = -\infty$

donc la condition (3) est satisfaite.

1) On veut montrer

(1) \Leftrightarrow la fct $n \mapsto CBS\left(\ln \frac{n}{F}, v(T, \ln \frac{n}{F})\right)$
est convexe, $\forall T$.

On utilise:

$$\partial_v CBS(x, v) = \phi(d_2(x, v)) = e^x \phi(d_2(x, v))$$

$$\partial_x CBS(x, v) = -e^x N(d_2(x, v))$$

$$v(x) = v(T, x)$$

On calcule

$$\frac{d}{dK^2} \cos \left(\ln \frac{K}{F}, v \left(\ln \frac{K}{F} \right) \right)$$

$$= \frac{d}{dK} \left[\partial_x \cos \left(\ln \frac{K}{F}, v \left(\ln \frac{K}{F} \right) \right) \frac{1}{K} + \right.$$

$$\left. + \partial_v \cos \left(\text{---} \right) v' \left(\ln \frac{K}{F} \right) \frac{1}{K} \right]$$

$$= \frac{d}{dK} \left[- \cancel{e^x} N(d_2(x, v(x))) \frac{1}{F \cancel{e^x}} + \cancel{e^x} \phi(d_2(x, v(x))) v'(x) \frac{1}{F \cancel{e^x}} \right] \quad \text{avec } x = \ln \frac{K}{F}$$

on note $d_2(x) = d_2(x, v(x))$

$$= \frac{1}{F} \left[- \phi(d_2) d_2' \frac{1}{K} + \phi(d_2) v'' \frac{1}{K} + \underbrace{\phi'(d_2) d_2'}_{= d_2 \phi(d_2)} v' \frac{1}{K} \right]$$

on utilise : $\frac{d}{dz} \left(\frac{e^{-\frac{z^2}{2}}}{\sqrt{2\pi}} \right) = -z \phi(z)$

$$= \underbrace{\frac{1}{F K} \phi(d_2(x))}_{>0} \left[v'' - d_2' (1 + v' d_2) \right]$$

On a obtenu:

$$\text{convexité en } K \Leftrightarrow \underbrace{v'' - dz' (1 + v' dz)}_{\text{on peut manipuler ce terme pour faire ressortir } dz'} \geq 0 \quad \text{toujours}$$

On observe:

$$\begin{aligned} d_1'(x) &= \frac{d}{dx} \left(-\frac{x}{v} + \frac{v}{2} \right) \\ &= -\frac{1}{v} + \frac{xv'}{v^2} + \frac{v'}{2} \\ &= -\frac{1}{v} \left(1 + v' \left(-\frac{x}{v} - \frac{v}{2} \right) \right) \\ &= -\frac{1}{v} (1 + v' dz) \end{aligned}$$

Conclusion: convexité en $K \Leftrightarrow$

(i)

\Leftrightarrow

(1)

$$v'' + v d_1' d_2' \geq 0$$

□

Pmg:

- Si on développe d_1' et d_2' , la condition (1) s'écrit aussi:

$$[\mathcal{L} v(\tau, \cdot)](x) \geq 0$$

où

$$\mathcal{L} v = v'' + \frac{1}{v} - 2x \frac{v'}{v} + \frac{(v')^2}{2} \left(\frac{x}{v^2} - \frac{v^2}{4} \right)$$

↳ opérateur différentiel du 2nd ordre
non-linéaire (en v et v').

Application du Thm:

- Test d'admissibilité d'une fonction paramétrique

$$v(\tau, x; \theta)$$

- L'ensemble

$$\{ \theta : v(\cdot, \cdot; \theta) \text{ satisfait (1), (2), (3)} \}$$

est l'ensemble des paramètres admissibles

↳ admissibles = compatibles avec le non-arbitrage statique.

Exemple de paramétrisation pour v :

modèle svi (voir TP)