

Г. О. Кипиани, Б. К. Михайлов, В. Г. Москалева, Устойчивость трехслойных оболочек и пластин с нарушениями сплошности в виде разрезов и отверстий, Исслед. по теор. пластин и оболочек, 1992, выпуск 25, 115–120

Использование Общероссийского математического портала Math-Net.Ru подразумевает, что вы прочитали и согласны с пользовательским соглашением

http://www.mathnet.ru/rus/agreement

Параметры загрузки: IP: 178.205.19.235

7 июня 2024 г., 16:17:33



эксперименте. Для всех рассмотренных оболочек условие (2) выполняется в центре области воздействия объемного источника тепла.

На рисунке 2 кривая 2 характеризует расчетные сочетания па — раметров внутреннего давления $\mathfrak p$ и импульсов давления, при кото — рых происходит разрушение оболочек.

Литература

- І. Мяченков В.И., Мальцев В.П. Методы и алгоритмы расчета пространственных конструкций на ЭВМ ЕС. - М.: Машиностроение, 1984. - 280 с.
- 2. Григоренко Я.М., Мукоед А.П. Решение не линейных задач теории оболочек на ЭВМ. Киев: Вища школа, 1983.- 286 с.
- 3. Гольден блат И.И., Копнов В.А. Критерии прочности и пластичности конструкционных материалов. М.: Машиностроение, 1968. — 192 с.

Г.О.Кипиани, Б.К.Михайлов, В.Г.Москалева

УСТОЙЧИВОСТЬ ТРЕХСЛОЙНЫХ ОБОЛОЧЕК И ПЛАСТИН С НАРУШЕНИЯМИ СПЛОШНОСТИ В ВИДЕ РАЗРЕЗОВ И ОТВЕРСТИЙ

Предложен новый метод определения сжимающей критической на - грузки на трехслойные оболочки или пластины, имеющие разрезы в пределах каждого из слоев, а также сквозные разрезы.

Два внешних слоя являются несущими, средний слой играет роль заполнителя. Отверстие имитируется системой четырех сквозных разрезов, образующих замкнутый контур.

Данный метод основан на введении специальных разрывных функций геометрических соотношений теории пластинки и оболочек и яв - ляется развитием ранее полученного авторами решения задачи об устойчивости сжатой прямоугольной пластины с разрезом, параллельным одной из сторон контура.

Выполненные примеры расчета иллюстрируют эффективность предложенного метода, приводящего к весьма простому алгоритму расчета при достаточной для практических целей точности результатов.

В случае разрезов, параллельных ортогональным осям, векторы углов поворота и перемещений, согласно [3, 4], представляются в виде

 $\vec{t}' = \vec{t} + \sum \Delta \vec{t}_i H_i + \sum \Delta \vec{t}_i H_i ,$ $\vec{U}' = \vec{U} + \sum \Delta \vec{U}_i H_i + \sum \Delta \vec{U}_i H_i ,$ (1)

где ΔV_i , ΔV_i — углы изломов на линиях разрезов; ΔV_i , ΔV_i — векторы расхождений краев разреза; H_i , H_i — специальные разрывные функции, составленные из функции Хевисайда.

Подстановка выражений (I) в уравнения равновесия с помощью известных симметрических соотношений и соотношений упругости приводит к следующему уравнению:

 $L\bar{U} = \bar{p} + Lu(\Sigma \Delta \bar{U}_i H_i + \Sigma \Delta \bar{U}_j H_j) + Li(\Sigma \Delta \bar{j}_i H_i + \Sigma \Delta j_j H_j),$ (2) где \bar{p} – вектор внешней нагрузки; L, Lu, Lj – матрицы из диф – ференциальных операторов.

В результате воздействия дифференциальных операторов на функции Хевисайда получаются сингулярные коэффициенты в виде дельтафункций и производных от них до третьего порядка.

Для решения уравнения (2) используется вариационный метод с аппроксимацией функции и посредством специальных разрывных функ — ций, что обеспечивает достаточно хорошую сходимость рядов и при — водит к весьма простому алгоритму расчета.

В случае прямоугольной трехслойной пластинки уравнения (2)

принимают вид скалярной формы
$$\frac{Bk}{G_3} \left(\frac{\partial^2 U_{\beta}}{\partial x^2} + \frac{1-\mu}{2} \frac{\partial^2 U_{\beta}}{\partial y^2} + \frac{1+\mu}{2} \frac{\partial^2 V_{\beta}}{\partial x \partial y} \right) - U_{\beta} + (k+\frac{t}{2}) \frac{\partial W}{\partial x} =$$

$$= \left[-\frac{Bk}{G_3} \left(\Delta U_{\beta} \delta_{x}' + \frac{1-\mu}{2} \Delta U_{\beta} H_{x} + \frac{1+\mu}{2} \Delta V_{\beta}' \delta_{x} \right) - \Delta U_{\beta} H_{x} + (k+\frac{t}{2}) \Delta y_{1} H_{x} \right] H_{yy};$$

$$\frac{Bk}{G_3} \left(\frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{1-\mu}{2} \frac{\partial^2 V_{\beta}}{\partial x^2} + \frac{1+\mu}{2} \frac{\partial^2 U}{\partial x \partial y} \right) - V_{\beta} + (k+\frac{t}{2}) \frac{\partial W}{\partial x} =$$

$$= \left[-\frac{Bk}{G_{x}} \left(\Delta V_{\beta}' H_{x} + \frac{1+\mu}{2} \Delta V_{\beta} \delta_{x}' + \frac{1+\mu}{2} \Delta U_{\beta}' \delta_{x}' - \Delta V_{\beta} H_{x} + (k+\frac{t}{2}) \Delta W_{j}' H_{x} \right] H_{yy};$$

$$-2B(h+\frac{t}{2})\Delta(\frac{\partial U_{\beta}}{\partial x}+\frac{\partial V_{\beta}}{\partial y})-2\mathcal{D}\Delta^{2}W = P+2B(h+\frac{t}{2})[(\Delta U_{\beta}\delta_{x}^{"}+\frac{t}{2})]$$

$$+\Delta U_{\beta}^{"}\delta_{x}+\Delta V_{\beta}\delta_{x}^{'}+\Delta V_{\beta}^{"}H_{yy})H_{yy}+\Delta V_{\beta}^{"}H_{x}\delta_{yy}]+\Delta V_{\beta}^{"}H_{x}\delta_{yy}]+$$
(3)

 $+2\Delta W_y$ H_x δ_{yy} $+\Delta W_y$ δ_{yy} H_x $+\Delta \chi_{iy}$ δ_{yy} δ_x]. Здесь, согласно [I, 2], введены осозначения

$$U_{p} = \frac{1}{2} (V_{1} - V_{2}); V_{p} = \frac{1}{2} (V_{1} - V_{2});$$

$$\Delta U_{\beta} = \frac{1}{2} (\Delta U_{1} - \Delta U_{2}); \Delta V_{\beta} = \frac{1}{2} (\Delta V_{1} - \Delta V_{2}).$$

Кроме того, для среднего слоя принято

$$\Delta U = \Delta V = 0.$$

Для получения условия критического состояния компонент внешней нагрузки ρ следует представить в виде

$$p = T_1^{\circ} \frac{\partial^2 W}{\partial x^2} + 2S^{\circ} \frac{\partial^2 W}{\partial x \partial y} + T_2^{\circ} \frac{\partial^2 W}{\partial y^2} ,$$

где $\mathsf{T}_4^{\mathfrak{o}}$, $\mathsf{T}_2^{\mathfrak{o}}$, $\mathsf{S}^{\mathfrak{o}}$ – тангенциальные усилия в пластинке в момент ее выпучивания.

Для решения системы (3) может быть использован вариационный метод Бубнова — Галеркина. При этом компоненты U_{β} , W, V_{β} представляются системой аппроксимирующих функций в соответствии с граничными условиями по внешнему контуру.

Коэффициенты ΔV_{β} , ΔV_{β} , ΔW_{γ} , ΔV_{γ} находятся из условий ра — венства нулю усилий и момента на краях разреза. Эти условия в совокупности с системой (2) после умножения каждого уравнения на аппроксимирующие функции и интегрирования по площади пластинки образуют однородную систему алгебраических уравнений, из равенства нулю определителя которой находится величина критической внешней нагрузки. Аналогичным образом учитываются несколько разрезов как в направлении оси "у", так и в направлении оси "х".

Изложенный путь решения, основанный на методе, неоднократно

использованном ранее различним авторами, дает вполне приемлемие для практического использования результати, однако связан с весьма медленно сходящимся процессом последовательных приближений. Причина этого в том, что функции разрывные, представляемые формулами (I), илохо аппроксимируются рядами, составленными из регу ларных, в частности, тригонометрических функций. В связи с этим нами предлагается другой модифицированный прием, связанный с разложением искомых функций по специальным разрывным функциям. Пос ледние определяются из решения соответствующей статической задачи.

Для изложения существа предлагаемого решения положим $\Delta U_{\beta} = \Delta V_{\beta} = 0$, что обосновано для достаточно тонкой пластинки, и кроме того, $\Delta W = 0$, что соответствует излому без расхождения краев. Тогда система (3) приводится к одному уравнению

$$2B(t+\frac{t}{2})^{2}\Delta^{2}W+(1-\frac{Bh}{G_{3}}\Delta)2\Delta\Delta^{2}W=-2[B(h+\frac{t}{2})^{2}+$$

$$+\mathcal{D}] \cdot \left[\left(\Delta \gamma_{i} \delta_{x}^{"} + \Delta \gamma_{iy}^{"} \delta_{x} \right) H_{yy} + \Delta \gamma_{iy}^{'} \delta_{x} \delta_{yy} - \delta_{x} H_{yy} \right] + \tag{4}$$

$$+2\frac{Bh}{G_3}\mathcal{D}[(\Delta \chi_1 \delta_x^{"} + 2\Delta \chi_{1y}^{"} \delta_x^{"}) H_{yy} + (\Delta \chi_{1y}^{"} H_{yy} + 3\Delta \chi_{1y}^{"} \delta_{yy} +$$

Пусть внешняя нагрузка есть сосредоточенная сила в $x=\frac{1}{3}$; y=y; $p=p(x-\frac{1}{3})$ ($x-\frac{1}{3}$), тогда, полагая, что функции и Δy , разлагаются в тригонометрические ряды по координате y, решение уравнения (4) в первом приближении представим так:

$$W_1 = (W_{01} + \Delta Y_{1(1)} f_1) \sin \beta y , \qquad (5)$$

где $f_1 = A_1 \Psi + A_2 \Psi'' + A_3 \Psi'', A_1, A_2, A_3$ — постоянные коэффициен— ты, $\beta = \frac{3}{8}$

ты, $\beta = \frac{\pi}{\beta}$. Функции W_0 , Ψ , Ψ^0 , Ψ^0 есть решения уравнений соответст –

$$L_{\mathbf{x}} \mathbf{W} = P_{\mathbf{k}} \delta(\mathbf{x} - \xi); \ L_{\mathbf{x}} \mathbf{\Psi} = \delta(\mathbf{x} - \mathbf{x}_{1});$$

$$L_{\mathbf{x}} \mathbf{\Psi}^{\parallel} = \delta^{\parallel}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_{1}); \ L_{\mathbf{x}} \mathbf{\Psi}^{\parallel} = \delta^{\parallel}(\mathbf{x} - \mathbf{x}_{1});$$
(6)

где 👢 - оператор вида

$$L_{x} = 2B(h + \frac{t}{2})^{2} \left(\frac{d^{2}}{dx^{2}} - \beta^{2}\right)^{2} (\cdots) + \left[1 - \frac{Bh}{\theta_{3}} \left(\frac{d^{2}}{dx^{2}} - \beta^{2}\right)\right] 22 \left(\frac{d^{2}}{dx^{2}} - \beta^{2}\right)^{2} (-)(7)$$

Функция Ψ определяется выражением вида

$$Ψ = C_1 \text{ch} x x + C_2 \text{sh} x x + C_3 \text{p} x + C_4 \text{p} x \text{sh} p x + C_5 \text{ch} p x + C_6 \text{sh} p x + Ψ^*,$$

$$Ψ^* = \frac{1}{2 x \beta^3 (\beta^2 - x^2)^2} [2 \beta^3 \text{sh} x (x - x_1) - x (3 \beta^2 - x^2) \text{sh} p (x - x_1) + \frac{1}{2 (3 \beta^2 - x^2)^2} (x - x_1)$$

$$+z(\beta^2-z^2)(B\beta^22sh\beta(x-x_1)+\beta(x-x_1)ch\beta(x-x_1))]H(x-x_1)$$

и является непрерывной. Произвольные $\psi^{\mathfrak{n}}$, $\psi^{\mathfrak{n}}$ содержат изломы скачки, что соответствует характеру распределения моментов и перерезывающих сил и обеспечивает хорошую сходимость. Поэтому удержание даже одного члена ряда дает погрешность около 5 %.

Коэффициент $\Delta \chi_{4}$ находится из условия равенства нулю момента на линии разреза. Это приводит к выражению [5]

$$\Delta \chi_{i} = \frac{\alpha_{i}^{2} + M\beta_{i}^{2}}{\beta_{i}^{1} - M\beta_{i}^{2} f} ,$$

$$\Delta \chi_{i} = \frac{\beta_{i}^{2} + M\beta_{i}^{2}}{\beta_{i}^{1} - M\beta_{i}^{2} f} ,$$
(8)

Пусть пластина сжата вдоль оси "ох" усилием T_4 . Подставив компоненту Р как нагрузку на бесконечно малый элемент фуфф выразив ее через сжимающие усилия и кривизну (в момент потери устойчивости). имеем

$$P = -T_1^0 W'' = -T_1^0 W_1 \alpha_1^2 \sin \alpha_1 \sin \beta_1 \gamma . \qquad 9)$$

Из выражения (5) после интетрирования по всей поверхности имеем

 $L(\alpha_1, \beta_1) = (2B(h + \frac{t}{2})^2 + (1 - \frac{Bh}{f_{h}}(\alpha^2 + \beta^2) \cdot (\alpha_1^2 + \beta_1^2)^2.$

Выражение (I) удобно представить так:
$$T_{\kappa\rho} = \frac{T_{\kappa\rho}^{\rho}}{1 + \Delta \chi_1 \, \bar{3}} , \qquad (II)$$

где $T_{\kappa\rho}^{o} = \frac{L\left(\alpha_{1} \cdot \beta_{1}\right)}{\alpha_{1}^{2}}$ — значение критической нагрузки на сплошную

Для сплошной пластинки $\Delta \chi = 0$ и данный результат совпадает с известным решением для сплошной пластинки, полученным, напри мер, энергетическим методом. В качестве примера рассмотрим квадратную пластинку с симметрично расположенным разрезом длиной $\chi' = \chi/3$, сжатую в направлении, перпендикулярном линии разреза. Тогда в соответствии с (IO), (II) получаем

$$T_{\kappa\rho} = \frac{T_{\kappa\rho}^{0}}{1 + \Delta \chi_{1} \bar{J}} = 0,943 T_{\kappa\rho}^{0}.$$

нагрузку.

Литература

- І. В о льмир А.С. Устойчивость деформируемых систем. М.: Наука, 1967. 984 с.
- 2. Кипиани Г.О., Михайлов Б.К. Исследование устойчивости сжатых трехслойных пластин с разрезами / Ленинград ский инженерно-строительный институт. Л., 1987. Деп. в ВИНИТИ 08.05.87, № 3351-В87.
- 3. Михайлов Б.К. Пластины и оболочки с разрывными па-раметрами. Л., 1980. 196 с.
- 4. Михайлов Б.К., Москалева В.Г. Устойчи— вость сжатых пластин с разрезами. Численные методы в краевых задачах математической функции. Л., 1985. С.155 160.
- 5. Mikhailow B.K., Kipiani G.O., Steze-mecka M. Stability of structural construction units in 3-Bandwich plate with slots. // Miedzunarodowa konferencia naukowa. Naihowsze naukowo-badawczg problamu budavhictwa i ih zuhiarii srodowicka. Bialustok. Wudawhictwa Politechniki Bialcsockiei. I989. T.I.