

## Licenciatura em Engenharia Informática e de Computadores Projeto e Seminário - Semestre de verão 2020/2021

## Descrição da Organização do projeto

Autor (Grupo 34):

Ricardo Candeias 42087 / a42087@isel.ipl.pt

Orientador: Nuno Leite / nuno.leite@isel.pt

SysPlan - Sistema de Planeamento de Rotas para um Robô de Transporte 13/06/2021

Todos os recursos do projeto encontram-se num repositório privado do *Github*:

'https://github.com/RAACandeias/PS\_2021\_RicardoCandeias\_G34\_42087'

Para obter acesso ao repositório é preciso enviar uma mensagem ao aluno, para o email fornecido, com o *user name* do *github* para qual dar acesso.

No repositório encontram-se duas pastas, 'Codigo' e 'Entregas', onde se encontram respetivamente, todo o código desenvolvido separado por pastas com um nome alusivo ao seu conteúdo e todos os documentos de todas as entregas até ao momento. (Incluindo o relatório inicial).

Para correr o programa de consola para o teste da rede neuronal é preciso executar:

'./Codigo/NeuroNet/bin/Debug/NeuroNetwork.exe'

Para verificar o algoritmo A\* em Prolog é necessário abrir o ficheiro:

'./Codigo/PROLOG-Aasterisk/A(asterisk).pl'

Com o programa *swipl*, de seguida chamar o predicado '*bestfirst(s,Path)*.' para obter o melhor caminho para o exemplo da figura 1.

