

# RAPPORT

● TROUDI RAMY

# PROJET KAH

2024



Génie électrique  
et informatique  
industrielle



# **SOMMAIRE**

- 1. PRESENTATION**
- 2. L'ORGANISATION DU GROUPE**
- 3. PROBLEME ?**

# Présentation

## Les clients : **Toy Corporation**

**Toy Corporation** souhaite mettre sur le marché des jouets pour enfants un kart à hélices télécommandé, ou la télécommande enverra les instructions au kart par signaux infrarouges. Bien sûr, le cout du kart doit rester compétitif et attractif. Chaque partie est structurée par un synoptique crée par chaque groupe. Ce synoptique contient les blocs fonctionnels ; Acquisition, Traitement, Action, et Energie avec les exigences correspondantes.

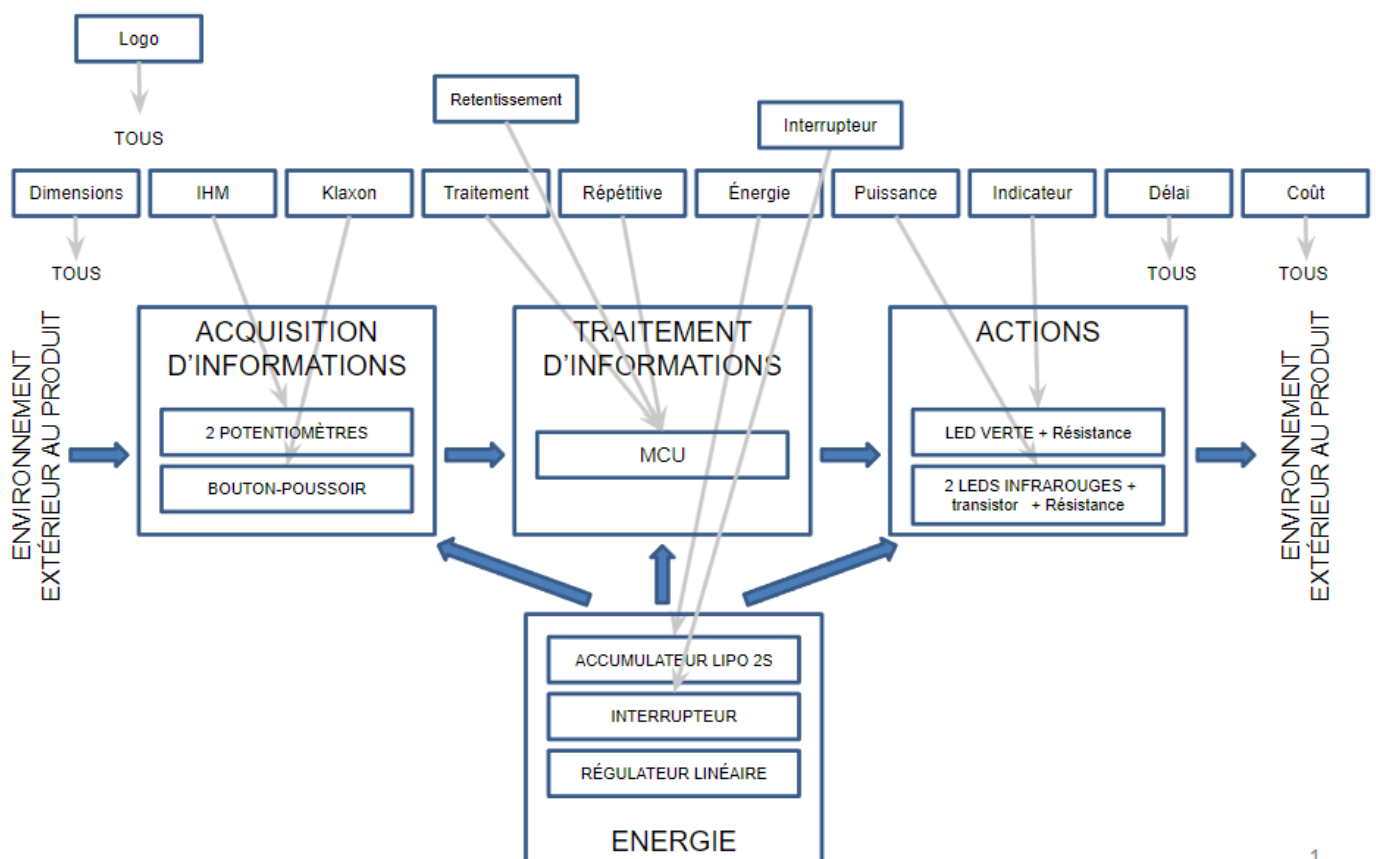


Diagramme d'Architecture Emetteur

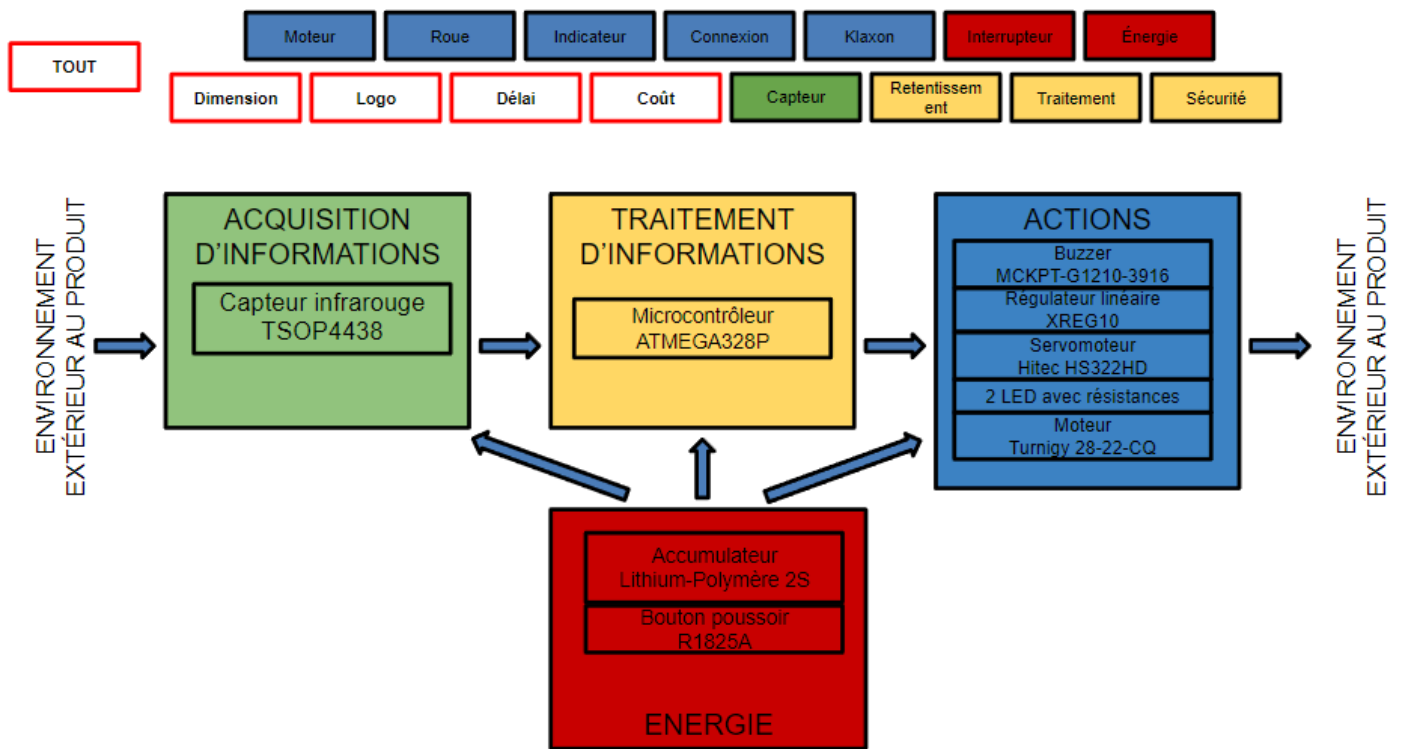


Diagramme d'Architecture Récepteur

# L'Organisation du groupe

Je faisais partie de l'équipe N°32, qui comporter Alexandre FOURCADE, Adam EL FAZAZY, Mathis GUINOT, et moi même pour la partie récepteur et pour la partie émetteur El Fayad OMAR, Burak BAYRAKOGLU, Sofiane BACHAR, Benoît TARDIF (qui est partie sans finir le projet). L'organisation était très bien au détriment de quelque tâches complexes mais surmontable

# Problème ?

Hélas, oui il y a eu des problèmes, beaucoup été sur la fabrication comme souder une led au mauvais endroit pourtant elle fonctionnait bien mais la couleur n'était pas celle voulu. Ou encore un oubli sur les pins de téléversement du code, de débogage et la masse ou la solution a été de souder 3 fils au pins pour avoir en sortie des broches. Mais encore pour l'exigence EXIG\_EMTT\_REPETITIVE, nous avons mal coder le code de l'envoi de la trame NEC, elle envoyer 2 trame consécutive identique avec 108 ms de temps de pause entre les 2, alors que normalement c'est 333ms. Et inversement pour 2 trame consécutive différentes.