Влияние числа фолдов на СУ-оценку ошибки

Будем генерировать выборку с различным уровнем шума и мерить на ней **MSE** и **MAE** на разном числе фолдов. Затем постепенно начнём добавлять выбросы и будем смотреть как себя ведут различные показатели по фолдам.

В качестве линейной регрессии с **MAE** использую **SGDRegressor** из **sklearn с** функцией ошибки **epsilon_insensitive** и **eps = 0**, в качестве регрессии с **MSE** - стандартный **LinearRegression**. Шум добавляю с помощью стандратного параметра **noice** в **make_regression**, выбросы - формирую автоматически по заданному числу.

In [1]:

```
import numpy as np
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.pyplot import figure
import seaborn as sns

from sklearn.datasets import make_regression
from sklearn.model_selection import train_test_split, KFold
from sklearn.linear_model import LinearRegression, SGDRegressor
from sklearn.metrics import mean_absolute_error, mean_squared_error
```

In [2]:

Регрессия с МАЕ

In [9]:

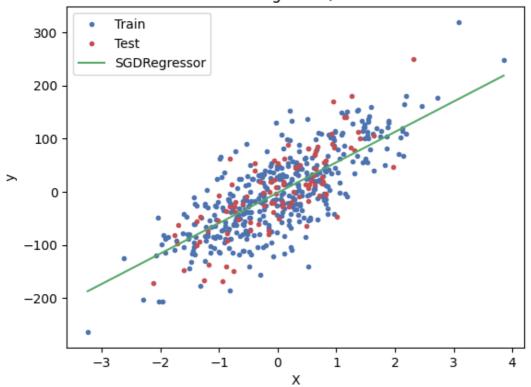
```
def make exp lr(samples, noice, n folds max, outl = False, n = 4):
 #samples - число объектов в выборке, noice - уровень шума, n folds max - число фолдов,
до которого будет тестить,
  #outl = True - включить выбросы, n - сколько выбросов
  X, y = make regression(n samples=samples, n features=1, noise=noice, random state = 42
  if outl:
   rng = np.random.RandomState(0)
   X \text{ outliers} = rng.normal(0, 0.5, size=(n, 1))
    y outliers = rng.normal(0, 2.0, size=n)
    X \text{ outliers}[:int(n/2), :] += X.max() + X.mean() / (noice/n)
    X \text{ outliers}[int(n/2):, :] += X.min() - X.mean() / (noice/n)
    y outliers[:int(n/2)] += y.min() - y.mean() / (noice/n)
   y \text{ outliers}[int(n/2):] += y.max() + y.mean() / (noice/n)
   X = np.vstack((X, X outliers))
    y = np.concatenate((y, y outliers))
  X train, X test, y train, y test = train test split(X, y, test size=0.2, random state
```

```
= 42)
 plt.style.use('default')
  plt.plot(X_train, y_train, 'b.', label = "Train")
  plt.plot(X test, y test, 'r.', label = "Test")
  # Fit the huber regressor over \ series of epsilon values.
 colors = ['r-', 'b-', 'y-', 'm-']
 x = np.linspace(X train.min(), X train.max(), 7)
  epsilon values = [1.35, 1.5, 1.75, 1.9]
  # Fit a ridge regressor to compare it to huber regressor.
  lin = SGDRegressor(loss = 'epsilon insensitive', epsilon=0)
  lin.fit(X, y)
  coef lin = lin.coef
 coef_ = lin.coef_ * x + lin.intercept_
plt.plot(x, coef_, 'g-', label="SGDRegressor")
 plt.title("SGDRegressor, MAE")
 plt.xlabel("X")
 plt.ylabel("y")
 plt.legend(loc=0)
 plt.show()
 sns.set()
  sns.set style('whitegrid')
  sns.set context('talk')
  params = {'legend.fontsize': 'x-large',
            'figure.figsize': (30, 10),
            'axes.labelsize': 'x-large',
            'axes.titlesize':'x-large',
            'xtick.labelsize':'x-large',
            'ytick.labelsize':'x-large'}
 plt.rcParams.update(params)
 lr = SGDRegressor(loss = 'epsilon_insensitive', epsilon=0).fit(X_train, y_train)
 y pred = lr.predict(X test)
 real_qual_MAE = mean_absolute_error(y_test, y_pred)
  data res = []
  data big res = {}
  for i in range(2, n folds max):
    kf = KFold(n splits=i, shuffle=True, random state = 42)
    scores mae = []
    lr mse = SGDRegressor(loss = 'epsilon insensitive', epsilon=0)
    for train_index, test_index in kf.split(X):
        X train, X_test = X[train_index], X[test_index]
        y_train, y_test = y[train_index], y[test_index]
        lr_mse.fit(X_train, y_train)
        pred mae = lr mse.predict(X test)
        scores_mae.append(mean_absolute_error(y_test, pred_mae))
    data big res[i] = scores mae
    scores mae = np.array(scores mae)
    data res.append(('mean': scores mae.mean(), 'std': scores mae.std()))
  results_pd = pd.DataFrame(data = data_res, columns = ['mean','std'])
  results pd['n folds'] = [i for i in range(2, n folds max)]
  #print("Here is some information about KFold")
  return real qual MAE, results pd, data big res
```

```
In [4]:
```

```
%%time
real_MAE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(500, 50, 50, False)
max_len = max(dict_folds.keys())
for i in dict folds.keys():
  for j in range(max len - len(dict folds[i])):
    dict folds[i].append(np.nan)
df = pd.DataFrame(dict folds)
dic = df.plot.box(return type = 'dict')
x coordinates = [1, len(dict folds)]
y coordinates = [real MAE, real MAE]
plt.plot(x coordinates, y coordinates, label="MAE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = False")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MAE")
plt.show()
```

SGDRegressor, MAE



/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/sklearn/linear_model/_stochastic_gradient.py:1187: ConvergenceWarning: Maximum number of iteration reached before convergence. Consider increasing max iter to improve the fit.

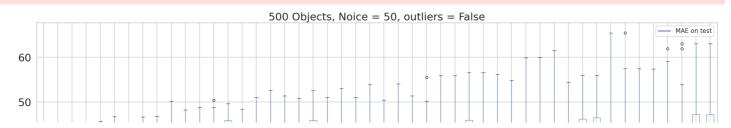
ConvergenceWarning)

/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/sklearn/linear_model/_stochastic_gradient.py:1187: ConvergenceWarning: Maximum number of iteration reached before convergence. Consider increasing max iter to improve the fit.

ConvergenceWarning)

/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/sklearn/linear_model/_stochastic_gradient.py:1187: ConvergenceWarning: Maximum number of iteration reached before convergence. Consider increasing max iter to improve the fit.

ConvergenceWarning)



```
20 2 3 4 5 6 7 8 9 1011121314151617181920212232425262728293031323334353637383940414243444546474849
```

Number of Folds

```
CPU times: user 53.9 s, sys: 52.7 ms, total: 54 s Wall time: 54.1 \ \mathrm{s}
```

In [6]:

```
abs(df.median() - real_MAE).plot(label = "Median")
abs(df.mean() - real_MAE).plot(label = "Mean")
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = False")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MAE error (with test)")
plt.legend()
plt.show()
```



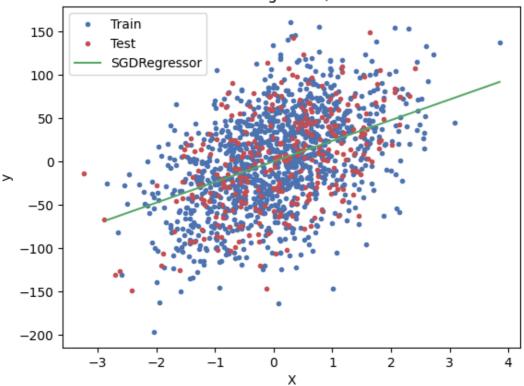
Интересно, но факт - считать среднее по фолдам оказывается надёжнее, нежели чем брать медианы - этот скор сильно стабильнее и уже к числу фолдов порядка **6-7** схолится к ошибке, которая потом практически не меняется.

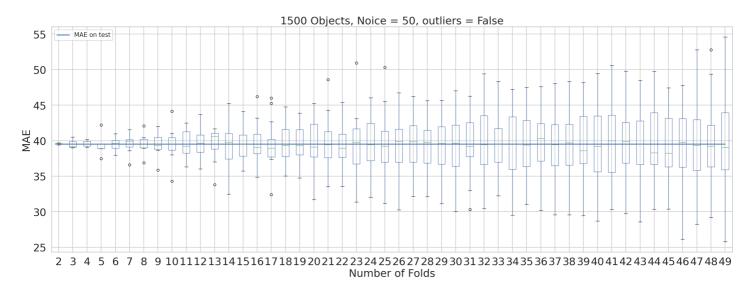
Попробуем увеличить число объектов

In [7]:

```
%%time
real MAE, for plot mini, dict folds = make exp lr(1500, 50, 50, False)
max_len = max(dict_folds.keys())
for i in dict folds.keys():
  for j in range(max len - len(dict folds[i])):
   dict folds[i].append(np.nan)
df = pd.DataFrame(dict folds)
dic = df.plot.box(return type = 'dict')
x coordinates = [1, len(dict folds)]
y coordinates = [real MAE, real MAE]
plt.plot(x coordinates, y coordinates, label="MAE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("1500 Objects, Noice = 50, outliers = False")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MAE")
plt.show()
```

SGDRegressor, MAE





CPU times: user 36.6 s, sys: 36 ms, total: 36.7 s Wall time: 36.7 s

Ситуация похожа. Наращивание числа фолдов не увеличивает качество валидации, а лишь увеличивает дисперсию скора.

Поработаем теперь с яаныи

In [10]:

```
%%time
real_MAE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(1500, 50, 50, True, 10)

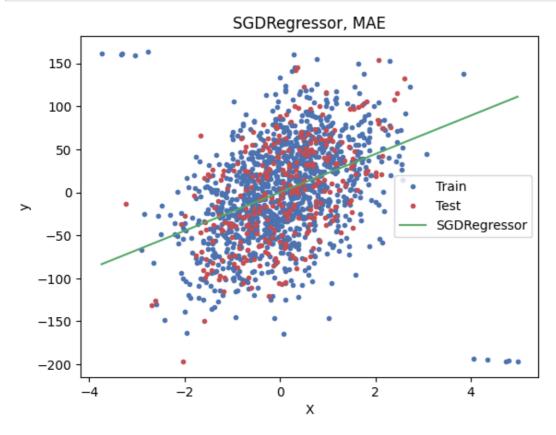
max_len = max(dict_folds.keys())

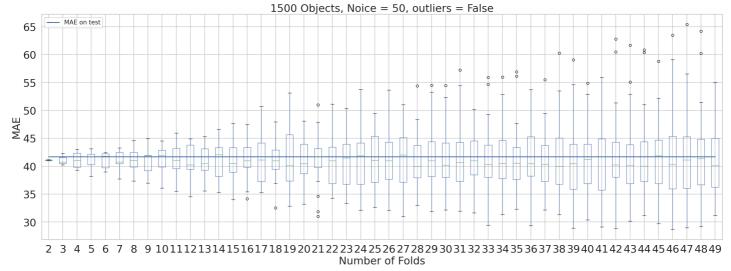
for i in dict_folds.keys():
    for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
        dict_folds[i].append(np.nan)

df = pd.DataFrame(dict_folds)

dic = df.plot.box(return_type = 'dict')
    x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
    y_coordinates = [real_MAE, real_MAE]
```

```
plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MAE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("1500 Objects, Noice = 50, outliers = True")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MAE")
plt.show()
```





```
CPU times: user 36.5 \text{ s}, sys: 23 \text{ ms}, total: 36.5 \text{ s} Wall time: 36.6 \text{ s}
```

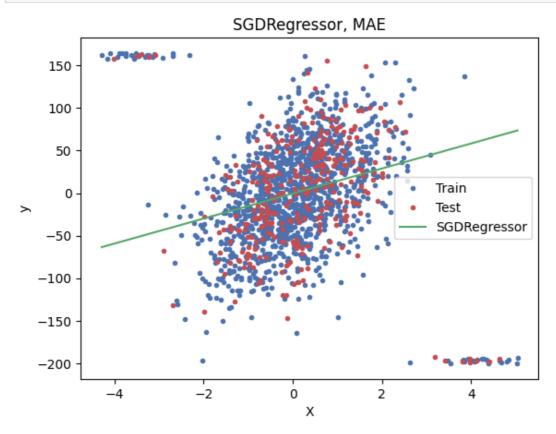
Видим, что наличие выбросов сильно мешает жизни - наиная с 18-ти фолдов они дают нам и выбросы в скорах, постепено увеличивая дисперсию до значений, которые сильно больше относительно предыдущего примера. А если выбросов будет совсем много?

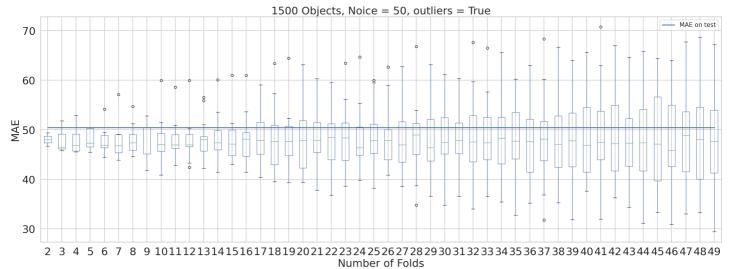
In [12]:

```
%%time
real_MAE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(1500, 50, 50, True, 60)
max_len = max(dict_folds.keys())
for i in dict_folds.keys():
   for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
      dict_folds[i].append(np.nan)
```

```
df = pd.DataFrame(dict_folds)

dic = df.plot.box(return_type = 'dict')
x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
y_coordinates = [real_MAE, real_MAE]
plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MAE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("1500 Objects, Noice = 50, outliers = True")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MAE")
plt.show()
```





CPU times: user 32.2 s, sys: 22 ms, total: 32.2 s Wall time: 32.2 s

In [13]:

```
%%time
real_MAE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(1500, 250, 50, True, 30)

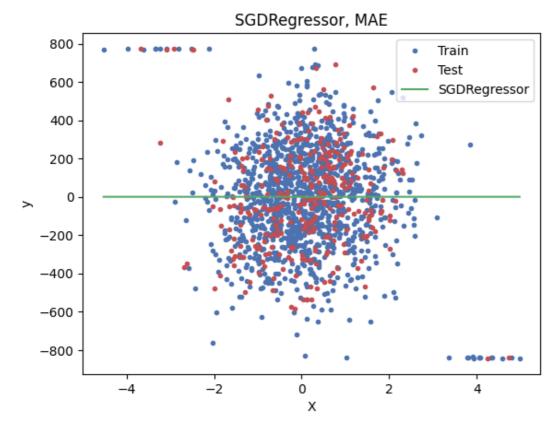
max_len = max(dict_folds.keys())

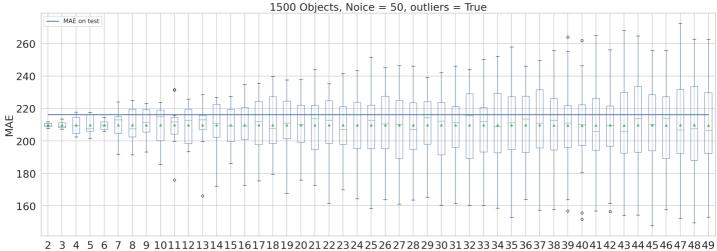
for i in dict_folds.keys():
   for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
```

```
dict_folds[i].append(np.nan)

df = pd.DataFrame(dict_folds)

dic = df.plot.box(return_type = 'dict', showmeans=True)
x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
y_coordinates = [real_MAE, real_MAE]
plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MAE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("1500 Objects, Noice = 50, outliers = True")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MAE")
plt.show()
```





CPU times: user 3.73 s, sys: 26 ms, total: 3.75 s Wall time: 3.76 s

In [14]:

```
%%time
real_MAE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(500, 200, 50, True, 30)

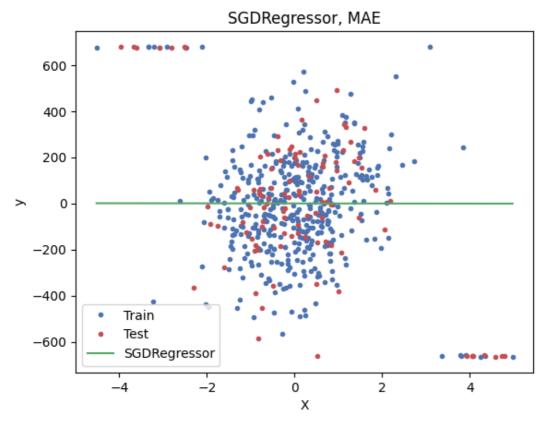
max_len = max(dict_folds.keys())

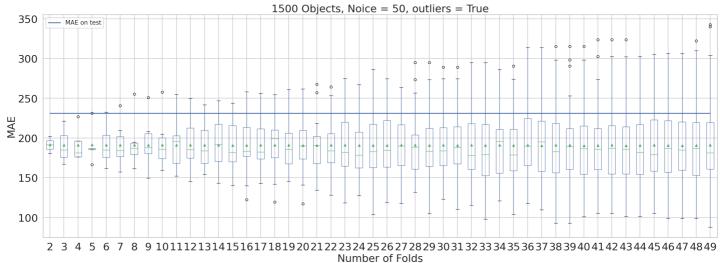
for i in dict_folds.keys():
```

```
for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
    dict_folds[i].append(np.nan)

df = pd.DataFrame(dict_folds)

dic = df.plot.box(return_type = 'dict', showmeans=True)
    x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
    y_coordinates = [real_MAE, real_MAE]
    plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MAE on test")
    plt.legend(fontsize=15)
    plt.title("1500 Objects, Noice = 50, outliers = True")
    plt.xlabel("Number of Folds")
    plt.ylabel("MAE")
    plt.show()
```





```
CPU times: user 3.24 s, sys: 13 ms, total: 3.25 s Wall time: 3.26 s
```

Пр любом раскладе - большом числе выбросов, большом шуме, большом и небольшом числе объектов, видим, что наилучшее качество всё равно достигается на <= 10 фолдов. Кроме того, дальше начинает сильно расти дисперсия, причём чем больше выбросов, тем она сильнее.

Р.S. Тут будем рисовать боксплоты с медианой и средним, но ориентироваться конечно будем на среднее

```
In [25]:
```

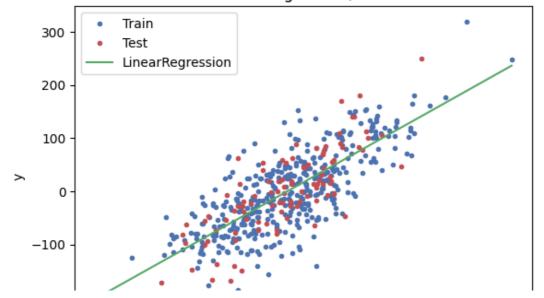
```
def make exp lr(samples, noice, n folds max, outl = False, n = 4):
  X, y = make regression(n samples=samples, n features=1, noise=noice, random state = 42
  if outl:
    rng = np.random.RandomState(0)
    X_{outliers} = rng.normal(0, 0.5, size=(n, 1))
    y_outliers = rng.normal(0, 2.0, size=n)
    X \text{ outliers}[:int(n/2), :] += X.max() + X.mean() / (noice/n)
    X_{outliers[int(n/2):, :]} += X.min() - X.mean() / (noice/n)
    y \text{ outliers}[:int(n/2)] += y.min() - y.mean() / (noice/n)
    y outliers[int(n/2):] += y.max() + y.mean() / (noice/n)
    X = np.vstack((X, X outliers))
    y = np.concatenate((y, y outliers))
  X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.2, random_state
= 42)
  plt.style.use('default')
  plt.plot(X train, y train, 'b.', label = "Train")
  plt.plot(X_test, y_test, 'r.', label = "Test")
  # Fit the huber regressor over \ series of epsilon values.
  colors = ['r-', 'b-', 'y-', 'm-']
  x = np.linspace(X train.min(), X train.max(), 7)
  epsilon values = [1.35, 1.5, 1.75, 1.9]
  # Fit a ridge regressor to compare it to huber regressor.
  lin = LinearRegression()
  lin.fit(X, y)
  coef lin = lin.coef
 coef_ = lin.coef_ * x + lin.intercept_
plt.plot(x, coef_, 'g-', label="LinearRegression")
  plt.title("LinearRegression, MSE")
  plt.xlabel("X")
  plt.ylabel("y")
  plt.legend(loc=0)
  plt.show()
  sns.set()
  sns.set style('whitegrid')
  sns.set context('talk')
  params = {'legend.fontsize': 'x-large',
            'figure.figsize': (30, 10),
            'axes.labelsize': 'x-large',
            'axes.titlesize':'x-large',
            'xtick.labelsize': 'x-large',
            'ytick.labelsize':'x-large'}
  plt.rcParams.update(params)
  lr = LinearRegression().fit(X train, y train)
  y_pred = lr.predict(X test)
  real qual MSE = mean squared error(y test, y pred)
  data res = []
  data big res = {}
```

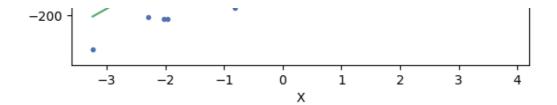
```
for i in range(2, n_folds_max):
  kf = KFold(n_splits=i, shuffle=True, random state = 42)
  scores mse = []
 lr_mse = LinearRegression()
  for train index, test index in kf.split(X):
     X train, X test = X[train index], X[test index]
     y train, y test = y[train index], y[test index]
     lr mse.fit(X train, y train)
     pred mse = lr mse.predict(X test)
     scores mse.append(mean squared error(y test, pred mse))
  data big res[i] = scores mse
  scores mse = np.array(scores mse)
  data res.append(('mean': scores mse.mean(), 'std': scores mse.std()))
results_pd = pd.DataFrame(data = data_res, columns = ['mean','std'])
results_pd['n_folds'] = [i for i in range(2, n_folds_max)]
#print("Here is some information about KFold")
return real qual MSE, results pd, data big res
```

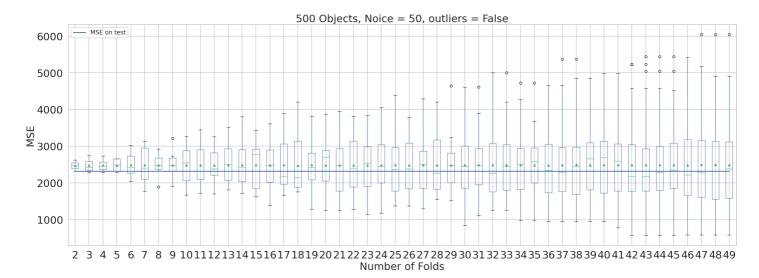
Для начала посмотрим как будет себя вести ошибка на данных с умеренным шумом, но без выбросов:

In [18]:

```
%%time
real MSE, for plot mini, dict folds = make exp lr(500, 50, 50, False)
max len = max(dict folds.keys())
for i in dict folds.keys():
  for j in range(max len - len(dict folds[i])):
    dict folds[i].append(np.nan)
df = pd.DataFrame(dict folds)
dic = df.plot.box(return_type = 'dict', showmeans=True)
x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
y coordinates = [real MSE, real MSE]
plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MSE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = False")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MSE")
plt.show()
```







```
CPU times: user 2.42 s, sys: 29 ms, total: 2.44 s Wall time: 2.45~\mathrm{s}
```

In [19]:

```
abs(df.median() - real_MSE).plot(label = "Median")
abs(df.mean() - real_MSE).plot(label = "Mean")
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = False")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MSE error")
plt.legend()
plt.show()
```



Видим, что среднее ведёт себя куда стабильнее медианы, что подтверждается в том числе и теоретически. Но на **Boxplot** видно, что при наращивании числа фолдов больше, чем **30** (на выборке **300** объектов) начинают порождаться выбросы в оценке скора

In [22]:

```
%%time
real_MSE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(1000, 50, 50, False)

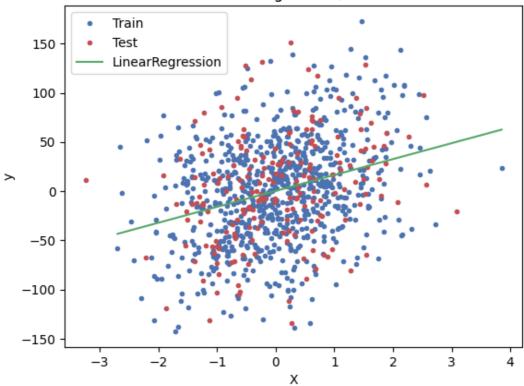
max_len = max(dict_folds.keys())

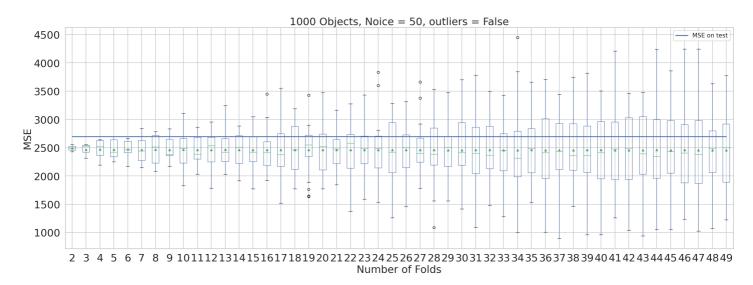
for i in dict_folds.keys():
   for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
        dict_folds[i].append(np.nan)
```

```
df = pd.DataFrame(dict_folds)

dic = df.plot.box(return_type = 'dict', showmeans=True)
x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
y_coordinates = [real_MSE, real_MSE]
plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MSE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("1000 Objects, Noice = 50, outliers = False")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MSE")
plt.show()
```







CPU times: user 2.53 s, sys: 20.9 ms, total: 2.55 s Wall time: $2.56 \ \mathrm{s}$

При увеличении числа объектов число выбросов на высоких значениях начинает снижаться.

Попробуем связать число фолдов, с которого начинаются массовые выбросы, с числом объектов в выборке. На выборке из **500** объектов они начались ~с **33** фолдов. По такой логике на выборке из **250** объектов они должны начаться раньше. проверим гипотезу.

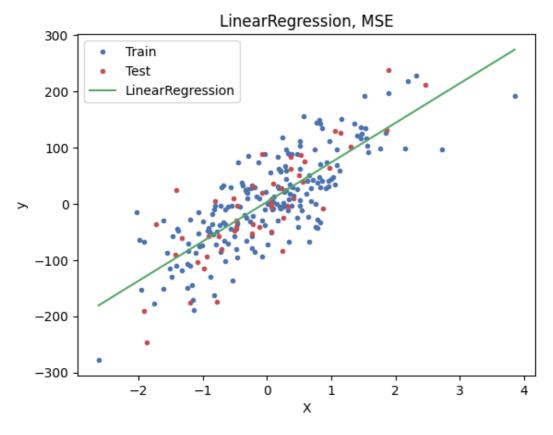
In [23]:

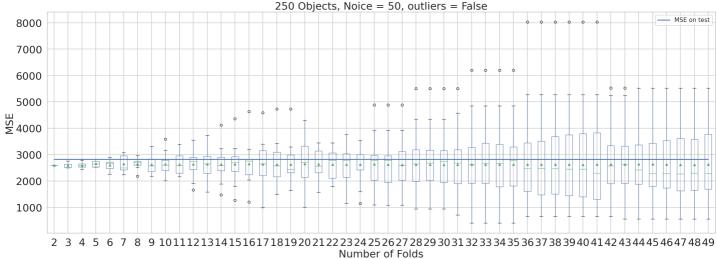
```
real_MSE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(250, 50, 50, False)
max_len = max(dict_folds.keys())

for i in dict_folds.keys():
    for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
        dict_folds[i].append(np.nan)

df = pd.DataFrame(dict_folds)

dic = df.plot.box(return_type = 'dict', showmeans=True)
    x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
    y_coordinates = [real_MSE, real_MSE]
    plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MSE on test")
    plt.legend(fontsize=15)
    plt.title("250 Objects, Noice = 50, outliers = False")
    plt.ylabel("Number of Folds")
    plt.ylabel("MSE")
    plt.show()
```



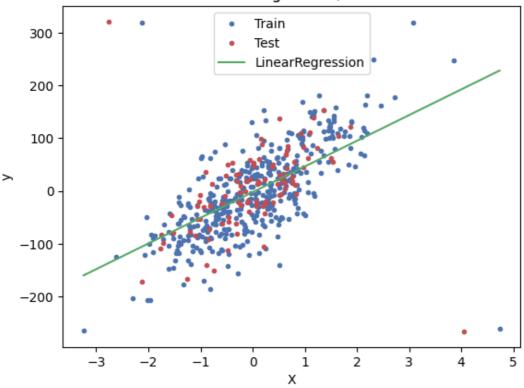


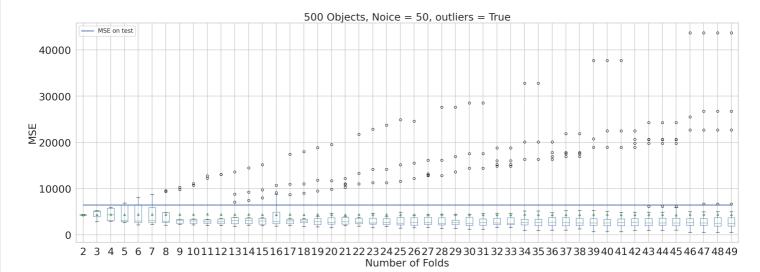
CPU times: user 2.28 s, sys: 26 ms, total: 2.31 s Wall time: 2.29 s

Видим, что выбросы на небольших значениях числа фолдов есть, но они достаточно точеченые. Попробуем теперь добавлять явные выбросы

In [26]:

```
%%time
real MSE, for plot mini, dict folds = make exp lr(500, 50, 50, True)
max len = max(dict folds.keys())
for i in dict_folds.keys():
  for j in range(max len - len(dict folds[i])):
    dict_folds[i].append(np.nan)
df = pd.DataFrame(dict_folds)
dic = df.plot.box(return type = 'dict', showmeans=True)
x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
y coordinates = [real MSE, real MSE]
plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MSE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = True")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MSE")
plt.show()
```



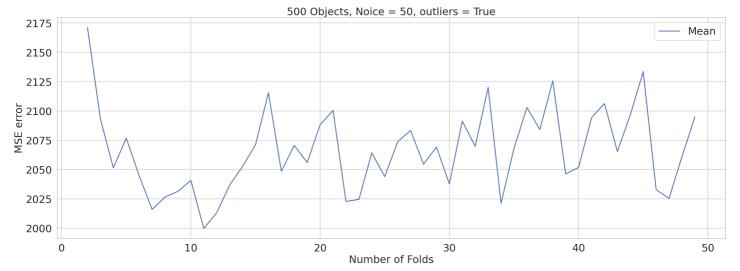


Wall time: 2.43 s

Видим, что при добавлении выбросов, они преобразуются в выбросы скоров в фолдах, причем достаточно явные. Посмотрим как перераспределилось среднее:

In [27]:

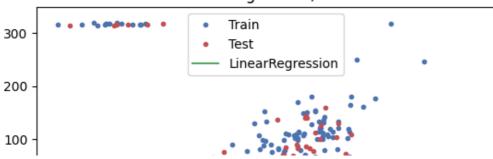
```
abs(df.mean() - real_MSE).plot(label = "Mean")
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = True")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MSE error")
plt.legend()
plt.show()
```

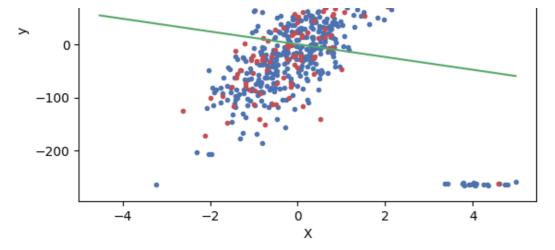


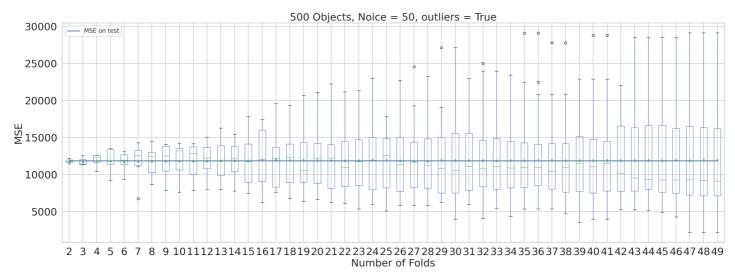
Колебания **MSE** всё равно находятся в очень небольших пределах от тестового значения. Добавим больше явных выбросов:

In [28]:

```
%%time
real MSE, for plot mini, dict folds = make exp lr(500, 50, 50, True, 40)
max_len = max(dict_folds.keys())
for i in dict folds.keys():
  for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
   dict folds[i].append(np.nan)
df = pd.DataFrame(dict_folds)
dic = df.plot.box(return type = 'dict', showmeans=True)
x coordinates = [1, len(dict folds)]
y coordinates = [real MSE, real MSE]
plt.plot(x coordinates, y coordinates, label="MSE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = True")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MSE")
plt.show()
```







```
CPU times: user 2.44 s, sys: 22 ms, total: 2.46 s Wall time: 2.46 \ \mathrm{s}
```

Видим, что выбросы очень увеличивают разброс, что сильно смещает медиану, но среднее остаётся непоколебимо. Тем не менее, после **10**-го фолда разброс начинает сильно увеличиваться, а ошибка не растёт, так что можно сделать вывод, что брать больше **10**-ти не стоит. Протестируем гипотезу на более большой выборке с выбросами:

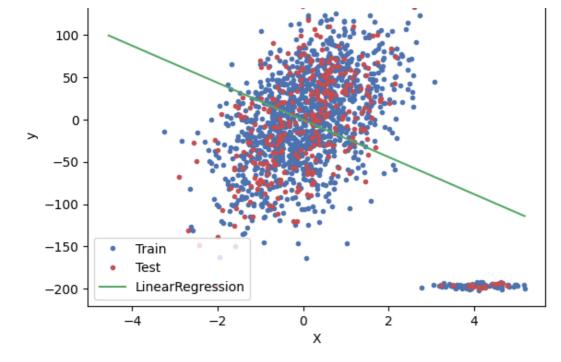
In [29]:

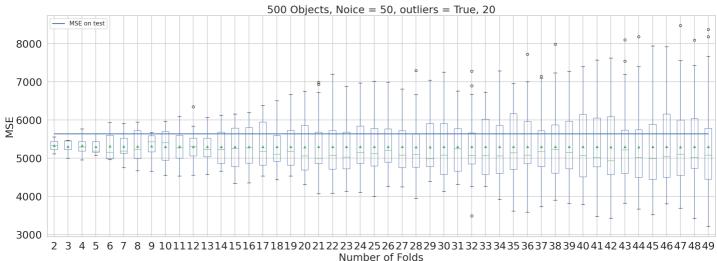
```
%%time
real_MSE, for_plot_mini, dict_folds = make_exp_lr(1500, 50, 50, True, 200)
max_len = max(dict_folds.keys())

for i in dict_folds.keys():
    for j in range(max_len - len(dict_folds[i])):
        dict_folds[i].append(np.nan)

df = pd.DataFrame(dict_folds)

dic = df.plot.box(return_type = 'dict', showmeans=True)
x_coordinates = [1, len(dict_folds)]
y_coordinates = [real_MSE, real_MSE]
plt.plot(x_coordinates, y_coordinates, label="MSE on test")
plt.legend(fontsize=15)
plt.title("500 Objects, Noice = 50, outliers = True, 20")
plt.xlabel("Number of Folds")
plt.ylabel("MSE")
plt.show()
```





CPU times: user 2.36 s, sys: 13 ms, total: 2.38 s Wall time: 2.39 s $\,$

И на такой выборке оптимум достигается на <= 10 фолдов

Выводы

Протестировалось применение валидации на **K-Fold** для двух видов регрессии - с функцией ошибки **MAE** и **MSE**.

Общий вывод един - вне заивисимости от числа объектов в выборке, уровня шума и числа выбросов, во всех описанных выше примерах оптимальное значение на валидации находилось в <= 10 фолдах. Дальше уже постепенно начинала расти дисперсия, причём, что логично, чем больше было явных выбросов, тем больше и быстрее она росла.