

# Fragestellung: Kostenanalyse von Algorithmen

**Aufgabe:** Bewertung von Algorithmen bzgl. ihrer Effizienz d.h. Kosten/Aufwand an Ressourcen wie:

- Laufzeit (primäres Interesse)
- Speicher
- Kommunikation

nicht: Entwicklungs-/Wartungsaufwand (→ Software Engineering)

Gesucht ist eine Systematik zur Aufwandsbewertung für datenabhängige Algorithmen.

# Absolute Kosten

Bestimmung der **absoluten Kosten** durch **Messung** der Laufzeit für bestimmte **Testdaten** in bestimmten **Ausführungsumgebungen** (Sprache, System).

---

```
long start = System.nanoTime();  
// zu messender Code, z.B. Methodenaufruf  
long ende = System.nanoTime();  
long dauerMS = (ende - start) / 1000000; // Millisekunden
```

---

⇒ Konkrete Aussage zu konkretem Fall („**Benchmark**“)

**Achtung:** Zeitmessung unterliegt Schwankungen (Systemeinflüsse)

⇒ Mehrfachmessung und statistische Auswertung erforderlich

Sinnvolles Vorgehen bei Entwicklung (nur) für **bestimmte Szenarien**, **problematisch** ist die Übertragung auf andere Fälle (Daten, Umgebungen, ...).

# Relative Kosten

Relative Kosten machen allgemeine Aussagen

- in Abhängigkeit von kennzeichnenden Problemgrößen (z.B. Anzahl der Elemente)
- durch Bereichsangaben (bester vs. schlechtester Fall)
- durch Abstraktion von spezifischen Einflüssen (z.B. Umgebung).

Daraus sind keine konkreten Aussagen ableitbar, nur relative (Vergleiche).

# Lineare Suche: Algorithmus & Implementierung

Aufgabe: Suche nach Element in Sequenz

Verfahren: Naiv durch lineare Suche

- durchlaufe Sequenz (hier: Array) der Reihe nach,
- bis Wert gefunden (Rückgabe Position) oder Ende (Rückgabe -1)

---

```
public static int sucheLinear(int[] a, int x) {  
    for (int i = 0; i < a.length; ++i) {  
        if (a[i] == x) {  
            return i;  
        }  
    }  
    return -1;  
}
```

---

Frage: Wie „gut“ (hier: effizient) ist die Lösung?

# Lineare Suche: Analyse

relative Kosten durch Zählen der Operationen im Code:

---

```
public static int sucheLinear(int[] a, int x) { // 2 Op.  
    for (int i = 0; // 1 Op.  
        i < a.length; // 1 Op. pro Iter.  
        ++i) { // 1 Op. pro Iter.  
        if (a[i] == x) { // 3 Op. pro Iter.  
            return i; // 1 Op. bei Fund  
        }  
    }  
    return -1; // 1 Op. bei Nichtfund  
}
```

---

⇒ insgesamt (etwa) 5 Op. pro Iteration und 4 Op. einmalig

**Hinweis:** Weitere „versteckte“ Operationen;  
aus Quellcode nur ungefähre Angabe ablesbar (ggf. nicht  
deterministisch)

# Automatisierte Analyse

Zahl der Operationen  $\text{op}(C)$  in Code  $C$  nach festem Schema:

- in Folge von Anweisungen  $A_1, \dots, A_k$ :

$$\text{op}(A_1 \dots A_k) = \sum_{i=1}^k \text{op}(A_i)$$

- in Fallunterscheidung:

$$\text{op}(\text{if } (B) A_t \text{ else } A_f) = \text{op}(B) + \begin{cases} \max(\text{op}(A_t), \text{op}(A_f)) \\ \min(\text{op}(A_t), \text{op}(A_f)) \end{cases}$$

- in Schleife mit  $n$  Iterationen:

$$\text{op}(\text{while } (B) A) = n \cdot (\text{op}(B) + \text{op}(A)) + \text{op}(B)$$

# Best, Worst, Average Case

Durch Fallunterscheidungen und Schleifen unterschiedliche Resultate möglich:

- **best case**: Minimal mögliche Zahl von Operationen
- **worst case**: Maximal mögliche Zahl von Operationen
- **average/expected case**: Durchschnittliche/erwartete Zahl von Operationen

Meist nur **worst case betrachtet**, da er Mindestgarantie für die Güte des Algorithmus liefert.

**average case** oft schwer zu ermitteln

# Lineare Suche: Best, Worst, Average Case

Kosten der linearen Suche: 5 Op. pro Iteration und einmalig

- bei Fund: 4 Op.
- bei Nichtfund: 4 Op.

Anzahl der Iterationen entspricht

- bei Fund: Position des (ersten) „Treffers“ im Feld
- bei Nichtfund: Anzahl der Elemente

Bei Fund:

- **best case**: Erstes El. ist Treffer  $\Rightarrow 1 \text{ It.} \Rightarrow 5 \cdot 1 + 3 = 8 \text{ Op.}$
- **worst case**: Letztes El. ist Treffer  $\Rightarrow n \text{ It.} \Rightarrow 5 \cdot n + 3 \text{ Op.}$
- **avg. case**: Mittel der Fälle  $\Rightarrow (n + 1)/2 \text{ It.} \Rightarrow (5 \cdot n + 11)/2 \text{ Op.}$

Bei Nichtfund stets  $n$  Iterationen  $\Rightarrow 5 \cdot n + 5 \text{ Op.}$



# Kritische Operationen

Die *bisherige Annahme alle Operationen sind gleich teuer* ist

- falsch: z.B. Speicherzugriffe sehr(!) viel teurer
- unpraktisch: Einzeloperationen umständlich zu zählen (und im Einzelnen meist irrelevant)

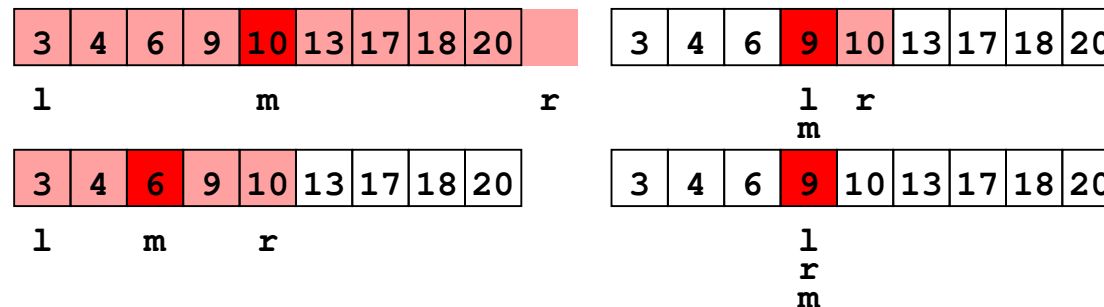
*Vereinfachende Annahme:* Nur folgende Operationen sind „interessant“:

- Speicherzugriffe (z.B. Lesen/Schreiben von Elementen)
- Operationen auf Problemdaten (z.B. Vergleiche von Elementen)

# Binäre Suche: Algorithmus

Binäre Suche: erfordert **sortierte(!)** Sequenz; dann:

- ① Suchintervall zu Beginn gesamte Sequenz
- ② Bestimme **Mitte** und **vergleiche Suchwert** mit dortigem Wert
  - wenn **kleiner gleich**: reduziere Intervall auf **linke Hälfte**
  - wenn **größer**: reduziere Intervall auf **rechte Hälfte**
- ③ wenn Suchintervall von Länge 1: Position gefunden



# Binäre Suche: Implementierung

```
public static int suchePosBinaer(int[] a, int x, int li, int re) {
    while (li < re) {          // min eine Position
        int m = (li + re) / 2; // Mitte: li <= m < re
        if (x <= a[m]) {      // Wert liegt links
            re = m;
        }
        else {                // Wert liegt rechts
            li = m + 1;
        }
    }
    return li;                // Wert liegt hier
                              // oder laege hier
}

public static int sucheBinaer(int[] a, int x) {
    int p = suchePosBinaer(a, x, 0, a.length);
    return p < a.length && x == a[p] ? p : -1; // gefunden?
}
```

# Binäre Suche: Implementierung rekursiv

Binäre Suche lässt sich elegant **rekursiv** implementieren:

---

```
public static int suchePosBinaerRek(int[] a, int x, int li, int re) {  
    if (li == re) {           // genau eine Position  
        return li;           // Position gefunden  
    }  
    int m = (li + re) / 2; // Mitte: li <= m < re  
    return x <= a[m] ? suchePosBinaerRek(a, x, li, m) :  
                    suchePosBinaerRek(a, x, m + 1, re);  
}
```

---

# Binäre Suche: Analyse

- Länge des Intervalls wird in jedem Schritt halbiert (auf-/abgerundet  $\rightarrow$  konstant, ignorierbar)
- pro Schritt ist der Aufwand konstant (in  $\mathcal{O}(1)$ ; Definition folgt)
- nach max.  $k$  Schritten: Länge ist 1 ( $li == re$ )  $\rightarrow$  fertig

Frage: was ist  $k$ ? oder: wie oft  $n$  halbieren, bis 1?  
oder: wie oft 1 verdoppeln, bis  $n$ ?

Antwort: Logarithmus von  $n$  (zur Basis 2)

Algorithmisches Muster: Teile-und-Herrsche bzw. divide-and-conquer  
(auch in vielen anderen Zusammenhängen angewendet)

# Komplexität eines Algorithmus

**Situation:** Relative Kosten nicht unbedingt absolut interpretierbar:  
z.B. kann Algorithmus mit relativen Kosten  $5 \cdot n + 4$  (für kleines  $n$ )  
geringere abs. Kosten haben als Alg. mit relativen Kosten  $3 \cdot n + 2$

**Alternative Fragestellung:** Entwicklung der (relativen&absoluten)  
Kosten bei Vergrößerung („Skalierung“) des Problems

**Beispiel:** Wenn Problemgröße vervierfacht wird, wird Laufzeit

- gleich bleiben?
- verdoppelt?
- vervierfacht?
- versechzehnfacht?
- ...?

# Komplexität vs. Laufzeit

Die folgende Tabelle gibt einen Eindruck der Laufzeit in Abhängigkeit von der Problemgröße (Spalten) und der Laufzeitfunktion (Zeilen):

	10	20	30	40	50	60
$n$	0,00001 sek	0,00002 sek	0,00003 sek	0,00004 sek	0,00005 sek	0,00006 sek
$n^2$	0,0001 sek	0,0004 sek	0,0009 sek	0,0016 sek	0,0025 sek	0,0036 sek
$n^3$	0,001 sek	0,008 sek	0,027 sek	0,064 sek	0,125 sek	0,216 sek
$n^5$	0,1 sek	3,2 sek	24,3 sek	1,7 min	5,2 min	13,0 min
$2^n$	0,001 sek	1 sek	17,9 min	12,7 Tage	35,7 Jahre	366 Jahrhund.
$3^n$	0,059 sek	58 min	6,5 Jahre	3855 Jahrhund.	$2 \times 10^8$ Jahrhund.	$1,3 \times 10^{13}$ Jahrhund.

Annahme der Tabelle: CPU schafft ein Megaflop / Sekunde

# Komplexität vs. schnellere Rechner

Die folgenden Tabelle untersucht den Effekt schnellerer Rechner (Spalten) auf die in einer Stunde lösbaren Probleminstanzen in Abhängigkeit von der Laufzeitfunktion (Zeilen):

Laufzeitfunktion	derzeitiger Computer	100 mal schneller Computer	1000 mal schneller Computer
$n$	$N_1$	$100N_1$	$1000N_1$
$n^2$	$N_2$	$10N_2$	$31,6N_2$
$n^3$	$N_3$	$4,64N_3$	$10N_3$
$n^5$	$N_4$	$2,5N_4$	$3,98N_4$
$2^n$	$N_5$	$N_5 + 6,64$	$N_5 + 9,97$
$3^n$	$N_6$	$N_6 + 4,19$	$N_6 + 6,29$

**Cave:** Gewaltiger Unterschied zwischen polynomiellen und exponentiellen Laufzeitfunktionen!



# Komplexitätsklassen

Zusammenfassung von (Kosten-)Funktionen zu Mengen von Funktionen „gleichen Wachstumsverhaltens“ („gleicher **Krümmung**“)

Benennung der **Komplexitätsklassen** mit **Landau-Symbolen**:

- $\mathcal{O}(f)$ : Menge aller Funktionen, die **höchstens wie  $f$**  wachsen
- $\Omega(f)$ : Menge aller Funktionen, die **mindestens wie  $f$**  wachsen
- $\Theta(f)$ : Menge aller Funktionen, die **wie  $f$**  wachsen

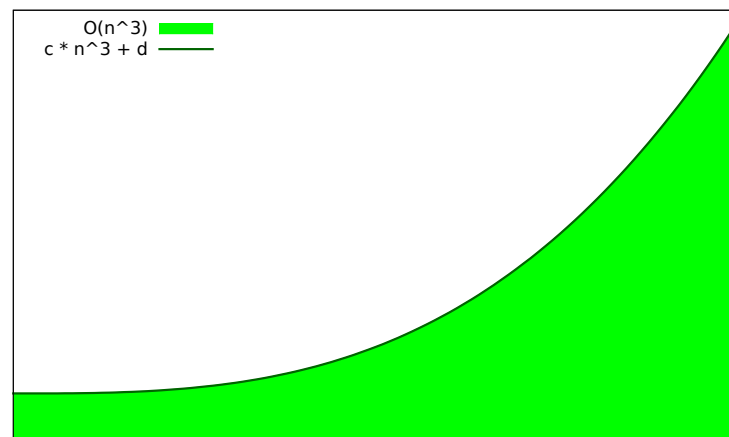
# Groß-O

## Definition 2.1

$$\mathcal{O}(f) := \{g \mid \exists c > 0, d \in \mathbb{R} : g(n) \leq c \cdot f(n) + d\}$$

anschaulich:  $\mathcal{O}(f)$  enthält alle Funktionen  $g$ , die sich von (von positivem Vielfachen) der **oberer Schranke**  $f$  nach **oben begrenzen** lassen

(**positives** Vielfaches, weil  $c \leq 0$  sinnlos wäre)

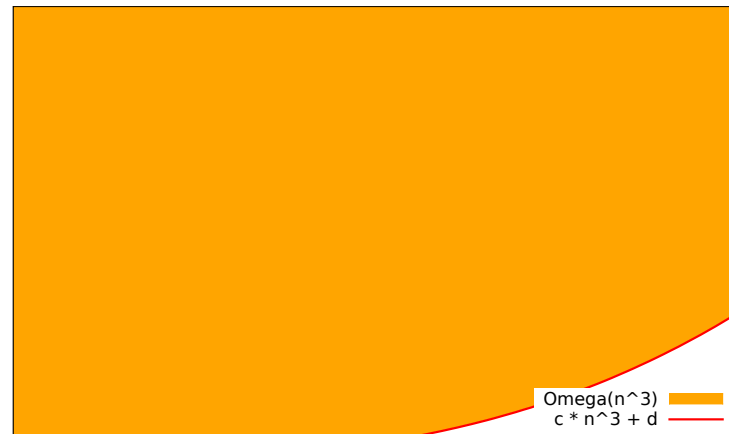


# Groß-Omega

## Definition 2.2

$$\Omega(f) := \{g \mid \exists c > 0, d \in \mathbb{R} : c \cdot f(n) + d \leq g(n)\}$$

anschaulich:  $\Omega(f)$  enthält alle Funktionen, die sich von (positivem Vielfachen von) **unterer Schranke**  $f$  nach **unten begrenzen** lassen  
(**positives** Vielfaches, weil  $c \leq 0$  sinnlos wäre)

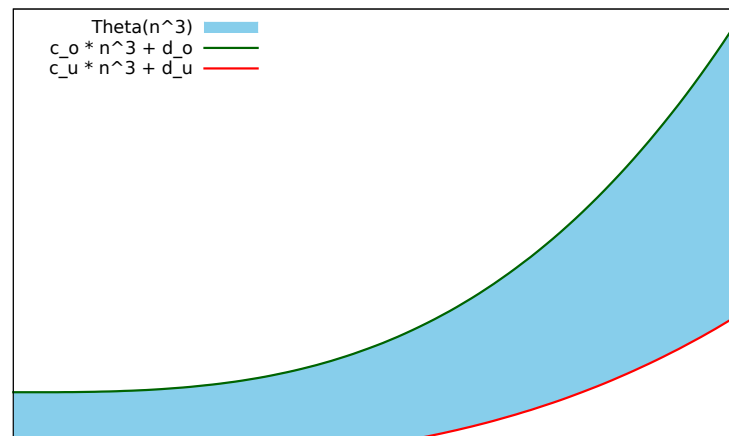


# Groß-Theta

## Definition 2.3

$$\Theta(f) := \Omega(f) \cap \mathcal{O}(f)$$

anschaulich:  $\Theta(f)$  enthält alle Funktionen, die sich von positiven Vielfachen einer(!) Funktion  $f$  nach unten und oben begrenzen lassen.



# Wichtige Komplexitätsklassen

meist wird obere Schranke der Kosten gesucht; untere selten relevant

Bezeichnungen:

$\mathcal{O}(0)$	„kostenlos“
$\mathcal{O}(1)$	konstant
$\mathcal{O}(\log n)$	logarithmisch
$\mathcal{O}(n)$	linear
$\mathcal{O}(n \cdot \log n)$	„ $n \cdot \log n$ “
$\mathcal{O}(n^2)$	quadratisch
$\mathcal{O}(n^3)$	kubisch
$\mathcal{O}(n^k)$	polynomiell
$\mathcal{O}(a^n)$	exponentiell ( $\rightarrow$ in Praxis unbrauchbar)

# Logarithmus: Rechenregeln

- 1  $\log_a (x_1 \cdot x_2) = \log_a x_1 + \log_a x_2$
- 2  $\log_a x^y = y \cdot \log_a x$
- 3  $\frac{\log_a x}{\log_b x} = \log_a b$
- 4  $\frac{\log_a x}{\log_a y} = \log_y x$

## Herleitungen:

- 1  $a^{\log_a (x_1 \cdot x_2)} = x_1 \cdot x_2 = a^{\log_a x_1} \cdot a^{\log_a x_2} = a^{\log_a x_1 + \log_a x_2}$
- 2  $a^{\log_a x^y} = x^y = (a^{\log_a x})^y = a^{y \cdot \log_a x}$
- 3  $\log_a x = \log_a b^{\log_b x} = \log_b x \cdot \log_a b$
- 4 folgt aus 3. für  $b = y$

# Komplexitätsklassen: Rechenregeln

Summe vereint Komplexitätsklassen:

$$\mathcal{O}(f + g) = \mathcal{O}(f) \text{ falls } g \in \mathcal{O}(f)$$

Produkt überträgt sich auf Komplexitätsklassen:

$$\tilde{f} \in \mathcal{O}(f) \wedge \tilde{g} \in \mathcal{O}(g) \Rightarrow (\tilde{f} \cdot \tilde{g}) \in \mathcal{O}(f \cdot g)$$

# Komplexitätsklassen: Konsequenzen I

konstante Faktoren vernachlässigbar:

$$\mathcal{O}(c \cdot f) = \mathcal{O}(f)$$

(da  $c \in \mathcal{O}(1)$ )

„kleinere“ Terme in Polynom vernachlässigbar:

$$\mathcal{O}(a_k \cdot n^k + \dots + a_0 \cdot n^0) = \mathcal{O}(n^k)$$

(da Summe und alle anderen Komplexitätsklassen in  $\mathcal{O}(n^k)$  enthalten)



# Komplexitätsklassen: Konsequenzen II

konstanter Faktor  $c$ /Summand  $d$  in Argument zu  
Potenz/Exponent/Logarithmus vernachlässigbar:

$$\mathcal{O}((c \cdot n + d)^k) = \mathcal{O}(n^k)$$

$$\mathcal{O}(a^{c \cdot n + d}) = \mathcal{O}(a^n)$$

$$\mathcal{O}(\log_a (c \cdot n + d)) = \mathcal{O}(\log_a n)$$

Wahl der Basis von Exp./Log. vernachlässigbar:

$$\mathcal{O}(a^n) = \mathcal{O}(b^n) \quad \text{und} \quad \mathcal{O}(\log n) := \mathcal{O}(\log_a n) = \mathcal{O}(\log_b n)$$

(da  $\log_a n = \log_a b \cdot \log_b n$  und  $\log_a b$  eine Konstante)

# Komplexitätsklassen: Hierarchie

$\forall 0 < x < y, 1 < z, 1 < a :$

$$\mathcal{O}(0) \subset \mathcal{O}(1) \subset \mathcal{O}(\log n) \subset \mathcal{O}(n^x) \subset \mathcal{O}(n^y) \subset \mathcal{O}(a^n)$$
$$\overbrace{\mathcal{O}(n) \subset \mathcal{O}(n \cdot \log n) \subset \mathcal{O}(n^z)}$$

wegen:

- $n^x \cdot n^{y-x} = n^y$  und  $n^{y-x} > 1$  ( $\Leftarrow y > x$ )
- Wachstum von Exp./Log. vs. Potenzen

# Komplexitätsklasse: Bestimmung per Regeln

## Beispiel 2.1

Funktion:  $g(n) = 3 \cdot n \cdot \log_2(n + 1) - 2 \cdot n + 6$

Anwendung von Streichregeln:

$$\begin{aligned} g(n) &\in \mathcal{O}(3 \cdot n \cdot \log_2(n + 1) - 2 \cdot n + 6) && \text{(Einsetzen)} \\ &= \mathcal{O}(3 \cdot n \cdot \log_2 n - 2 \cdot n) && \text{(konst. Summanden streichen)} \\ &= \mathcal{O}(n \cdot \log_2 n - n) && \text{(konst. Faktoren streichen)} \\ &= \mathcal{O}(n \cdot \log n - n) && \text{(Basis streichen)} \\ &= \mathcal{O}(n \cdot \log n) && \text{(schwächere Terme streichen)} \end{aligned}$$

# Komplexitätsklasse: Bestimmung per Definition

## Beispiel 2.2

Funktion:  $g(n) = 3 \cdot n \cdot \log_2(n+1) - 2 \cdot n + 6$

Anwendung der Definition (Vermutung:  $g(n) \in \mathcal{O}(n \cdot \log n)$ ):  
suche  $c > 0, d \in \mathbb{R} : g(n) \leq c \cdot (n \cdot \log_2 n) + d$  (für  $n > 0$ )

$$\begin{aligned} g(n) &= 3 \cdot n \cdot \log_2(n+1) - 2 \cdot n + 6 \\ &< 3 \cdot n \cdot \log_2(n+1) + 6 \\ &\leq 3 \cdot n \cdot \log_2(2n) + 6 \\ &= 3 \cdot n \cdot (\log_2 n + 1) + 6 \\ &= 3 \cdot n \cdot \log_2 n + 3 \cdot n + 6 \\ &\leq 3 \cdot n \cdot \log_2 n + 3 \cdot n \cdot \log_2 n + 3 + 6 \\ &= 6 \cdot n \cdot \log_2 n + 9 \end{aligned}$$

# Komplexität der Suchverfahren

lineare Suche hat Komplexität  $\mathcal{O}(n)$

→ kein Verfahren geringerer Komplexität für unsortierte Sequenzen, da ggf. jedes der  $n$  Elemente zu betrachten ist

binäre Suche hat Komplexität  $\mathcal{O}(\log n)$