

# Serie 1

①

## Exercice 1

1/ Définir  $R(0, x, y, z)$ ,  $\vec{OM} = \vec{r}$ ;  $\vec{B}$  uniforme  
 $\vec{B} = B_0 \vec{e}_z$

$$\vec{A} = \frac{\vec{B} \wedge \vec{r}}{2}$$

$$\vec{B} \text{ uniforme} \Rightarrow \vec{B} = B_0 \vec{e}_z \Rightarrow \frac{\partial B}{\partial x} = \frac{\partial B}{\partial y} = \frac{\partial B}{\partial z} = 0.$$

$$\vec{B} \wedge \vec{r} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ B_x & B_y & B_z \\ x & y & z \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{yB_z - zB_y}{2} \\ \frac{zB_x - xB_z}{2} \\ \frac{xB_y - yB_x}{2} \end{pmatrix}$$

$$\text{d'autre part } \vec{B} = \text{rot } \vec{A} \Rightarrow$$

$$\text{rot } \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} \Rightarrow B_x = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right)$$

$$= \frac{B_x}{2} + \frac{B_x}{2} = B_x$$

$B_y$  et  $B_z$

même calcul pour

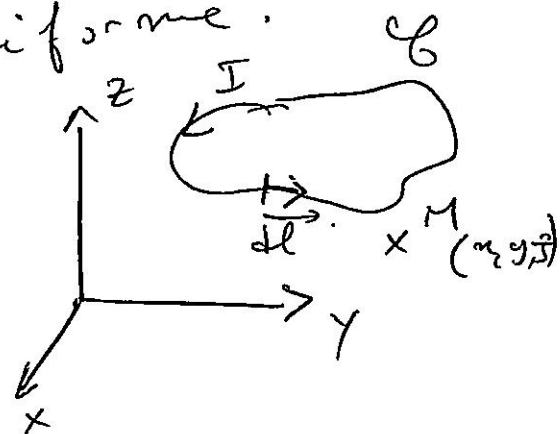
$$\Rightarrow \vec{A} = \frac{\vec{B} \wedge \vec{r}}{2}$$

2/  $\text{div } \vec{B} = 0$  pour circuit filiforme.

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{d\vec{l} \wedge \vec{r}}{r^3}$$

$$\vec{B}(M) = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_C \frac{d\vec{l} \wedge \vec{r}}{r^3}$$

$$\Rightarrow \text{div } \vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_C \text{div} \left( \frac{d\vec{l} \wedge \vec{r}}{r^3} \right)$$



on sait que  $\text{div}(\vec{a} \wedge \vec{b}) = \vec{b} \cdot \text{rot } \vec{a} - \vec{a} \cdot \text{rot } \vec{b}$ .

on pose  $\vec{a} = \vec{dl}$  et  $\vec{b} = \frac{\vec{r}}{r^3}$ .

(2)

$$\Rightarrow \text{div } \vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_C \left[ \frac{\vec{r}}{r^3} \vec{\text{rot}} \vec{dl} - \vec{dl} \vec{\text{rot}} \frac{\vec{r}}{r^3} \right]$$

$$\text{or } \vec{dl} = dx \vec{i} + dy \vec{j} + dz \vec{k}$$

$$\vec{\text{rot}} \vec{dl} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ dx & dy & dz \end{vmatrix} = \vec{0} \quad ; \quad \frac{\vec{r}}{r^3} = -\vec{\text{grad}} \frac{1}{r}$$

$$\vec{\text{rot}} \left( \frac{\vec{r}}{r^3} \right) = \vec{\text{rot}} \left( -\vec{\text{grad}} \frac{1}{r} \right) = -\vec{\text{rot}} \left( \vec{\text{grad}} \frac{1}{r} \right)$$

$$\text{or } \forall f \quad \vec{\text{rot}} (\vec{\text{grad}} f) = \vec{0} \Rightarrow \vec{\text{rot}} \left( \frac{\vec{r}}{r^3} \right) = \vec{0}$$

$$\text{donc } \text{div } \vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} (\vec{0} - \vec{0}) = 0$$

Pour une surface fermée ~~de~~  $\oint \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$   
de flux est conservatif.

Exercice 2 (coordonnées cylindriques)

$$\text{Biot et Savart} \Rightarrow d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{d\vec{l} \wedge \vec{u}}{r^2}$$

$\vec{dl}$  suit  $Oz$

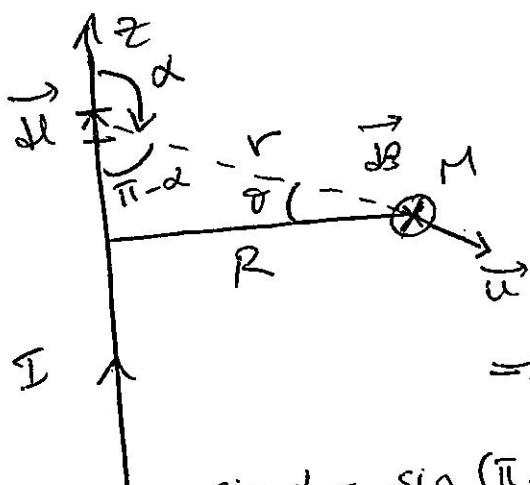
$$\vec{u} = \frac{\vec{r}}{\|\vec{r}\|}$$

$$\alpha = (\vec{dl}, \vec{u})$$

$$\Rightarrow dB = \frac{\mu_0 I}{4\pi} dl \frac{\sin \alpha}{r^2} \text{ avec un sens entrant.}$$

$$\sin \alpha = \sin(\pi - \alpha) = \cos \theta = \frac{R}{r}$$

$$\tan \theta = \frac{l}{R} \Rightarrow \frac{d\theta}{\cos^2 \theta} = \frac{dl}{R} \Rightarrow dl = \frac{R}{\cos^2 \theta} d\theta$$



$$dB(M) = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{R d\theta}{\omega^2 \theta} \frac{1}{r^2} \cos \theta \quad \text{avec } \frac{1}{r} = \frac{\cos \theta}{R}$$

(3)

$$\Rightarrow dB(M) = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{R}{\omega^2 \theta} \frac{\cos^2 \theta}{R^2} \cos \theta d\theta = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{1}{R} \cos^3 \theta d\theta$$

$$B(M) = \frac{\mu_0 I}{4\pi R} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \cos^3 \theta d\theta = \frac{\mu_0 I}{4\pi R} (\sin \theta_2 - \sin \theta_1)$$

\* si  $\theta_2 = -\theta_1 = \theta \Rightarrow B(M) = \frac{\mu_0 I}{2\pi R} \sin \theta$

\* Fil infini  $\theta_2 = -\theta_1 = \pi/2 \Rightarrow \boxed{B(M) = \frac{\mu_0 I}{2\pi R}}$

2/ Th d'Ampère.

le sens par le bonhomme d'Ampère est en train.

$$\oint_{\mathcal{C}} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I$$

$\mathcal{C}$  = contour fermé = cercle de rayon R.  
 $d\vec{l}$  est un élé de longueur de  $\mathcal{C}$ .

$$\Rightarrow \vec{B} \parallel d\vec{l} \Rightarrow \vec{B} \cdot d\vec{l} = B dl \Rightarrow \oint_{\mathcal{C}} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \oint_{\mathcal{C}} B dl = B \oint_{\mathcal{C}} dl = B \cdot 2\pi R.$$

$$\Rightarrow B(M) \cdot 2\pi R = \mu_0 I \Rightarrow \boxed{B(M) = \frac{\mu_0 I}{2\pi R}}$$

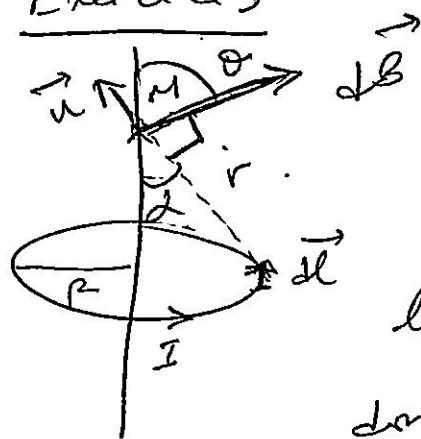
par ~~raison~~ raison de symétrie

$\vec{B} \parallel d\vec{l} \Rightarrow$  si on fixe R  $\Rightarrow B = \text{cte} \Rightarrow$

$$\oint_{\mathcal{C}} B dl = B \oint_{\mathcal{C}} dl = B \cdot 2\pi R.$$

④

## Exercice 3



$$(\vec{dl}, \vec{u}) = \pi/2 \Rightarrow$$

$$\|\vec{dB}\| = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{dl}{r^2}$$

or si on applique la règle de Tire-Bouchon  
le champ  $\vec{B}$  résultant est perpendiculaire à  $\vec{oz}$   
donc  $\|\vec{B}\|$  est la projection de  $\vec{dB}$  sur  $\vec{oz}$

$$\text{tel que } \|\vec{dB}\|_z = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{dl}{r^2} \cos \theta \quad \text{avec } \theta = (\vec{dl}, \vec{oz})$$

$$\text{on pose } \alpha = (\vec{u}, \vec{oz}) \Rightarrow \alpha + \theta = \pi/2 \text{ car}$$

$$\vec{B} \text{ est } \perp \text{ au plan } (\vec{dl}, \vec{u}) ; \cos \theta = \sin \alpha = \frac{R}{r}$$

$$\Rightarrow \|\vec{dB}\|_z = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{dl}{r^2} \sin \alpha$$

$$= \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{dl}{R^2} \sin^3 \alpha$$

$$\|\vec{B}\|_z = \|\vec{B}\| = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{\sin^3 \alpha}{R^2} \int_C dl ; \int_C dl = 2\pi R$$

$$\Rightarrow \vec{B}(M) = \|\vec{B}\|_z \cdot \vec{e}_z = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \sin^3 \alpha \cdot 2\pi R \cdot \vec{e}_z$$

$$\boxed{\vec{B}(M) = \frac{\mu_0 I}{2R} \sin^3 \alpha \vec{e}_z}$$

$$\text{on a : } r = \sqrt{R^2 + z^2}$$

$$\Rightarrow \sin \alpha = \frac{R}{\sqrt{R^2 + z^2}}$$

$$\Rightarrow \vec{B}(M) = \frac{\mu_0 I}{2R} \frac{R^3}{(R^2 + z^2)^{3/2}} \vec{e}_z$$

$$\boxed{\vec{B}(M) = \frac{\mu_0 I}{2R} \frac{1}{\left[1 + \left(\frac{z}{R}\right)^2\right]^{3/2}} \cdot \vec{e}_z}$$

au centre de la  
spire  $\Rightarrow z = 0$

$$\boxed{\vec{B}(z=0) = \frac{\mu_0 I}{2R} \vec{e}_z}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{B}(M) = \vec{B}(0) \cdot \frac{1}{\left[1 + \left(\frac{z}{R}\right)^2\right]^{3/2}} \vec{e}_z}$$

⑤

Exercice 3 suite

champ  $\vec{B}$  crée par les deux spires en E, F, G.

\* spire 1 à gauche crée un  $\vec{B}$  selon  $\vec{Oz}$

\* spire 2 à droite crée un  $\vec{B}$  selon  $(-\vec{Oz})$

\* Au point E :  $\vec{B}_1 = + \frac{\mu_0 I}{2R} \left[ \frac{1}{\left(1 + \left(\frac{b}{R}\right)^2\right)^{3/2}} \right] \vec{e}_z$

\*  $\vec{B}_2 = - \frac{\mu_0 I}{2R} \left[ \frac{1}{\left(1 + \left(\frac{b+d}{R}\right)^2\right)^{3/2}} \right] \vec{e}_z$

$\vec{B} = \vec{B}_1 + \vec{B}_2$  champ résultant.

\* Au pt F.

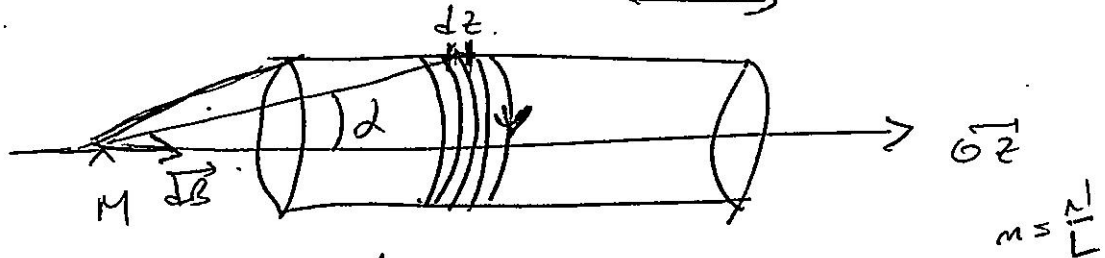
$\vec{B}_1$  et  $\vec{B}_2$  ont la même norme mais de signe opposé car  $\gamma = \frac{d}{2}$  pour la spire ① et  $\gamma = -\frac{d}{2}$  pour la spire ②. donc  $\vec{B} = \vec{B}_1 + \vec{B}_2 = \vec{0}$ .

\* Au pt G :  $\vec{B}_1 = + \frac{\mu_0 I}{2R} \left[ \frac{1}{\left[1 + \left(\frac{a+d}{R}\right)^2\right]^{3/2}} \right] \vec{e}_z$

$\vec{B}_2 = - \frac{\mu_0 I}{2R} \left[ \frac{1}{\left(1 + \left(\frac{a}{R}\right)^2\right)^{3/2}} \right] \vec{e}_z$

$\vec{B}(G) = \vec{B}_1(G) + \vec{B}_2(G)$

(6)

Tire bouchon  $\Rightarrow \vec{B}$  et porté par  $\vec{e}_z$ Exercice 4 $m$ : densité  
de spire /  $dz$  $dN$  = nombre infinitesimal de spire /  $dN = m \cdot dz$ 

$$dB = \frac{\mu_0 (dN I)}{2R} \sin^3 \alpha \quad \text{avec } dN \cdot I \text{ est le courant}$$

qui crée  $dB$  contenu dans  $dz$ . or  $dN = m \cdot dz$ .

$$\Rightarrow dB = \frac{\mu_0 m I}{2R} \cdot dz \cdot \sin^3 \alpha ; \quad \tan \alpha = \frac{R}{z} \Rightarrow z = \frac{R}{\tan \alpha}$$

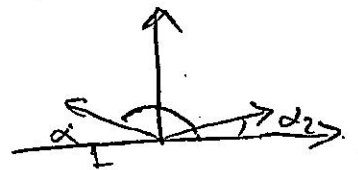
$$\Rightarrow dB = \frac{\mu_0 m I}{2R} \cdot \frac{\sin^3 \alpha}{\sin^2 \alpha} \cdot R d\alpha \quad \Rightarrow dz = -\frac{R}{\sin^2 \alpha} d\alpha$$

$$= -\frac{\mu_0 m I}{2R} \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} \sin \alpha d\alpha$$

$$B = \frac{\mu_0 m I}{2} [\cos \alpha]_{\alpha_1}^{\alpha_2} = \frac{\mu_0 m I}{2} [\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1]$$

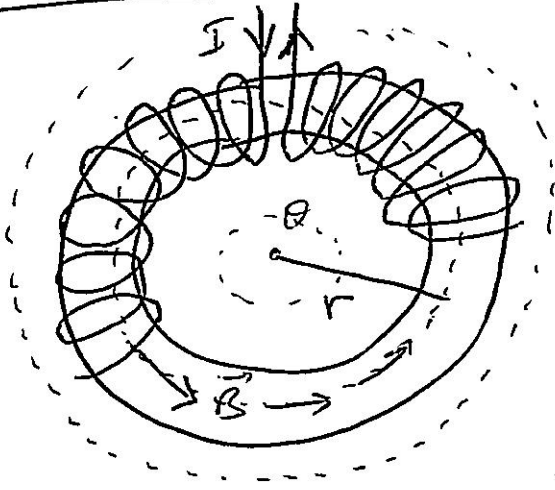
 $\alpha_1$  et  $\alpha_2 \Leftrightarrow$  les bornes du solénoïde.\* Pour un solénoïde infini  $\alpha_2 = 0$ ,  $\alpha_1 = \pi$ 

$$\Rightarrow \boxed{\vec{B} = \mu_0 m I \vec{e}_z}$$



## Exercice 5 Bobine torique

(7)



La bobine torique est équivalente à un solénoïde sous forme circulaire de rayon  $r$ .

Les lignes de champ  $\vec{B}$  à l'intérieur du tore forment des cercles de rayon  $r$  de centre  $O$ . La forme circulaire (de centre  $O$ ) montre qu'on peut utiliser le théorème d'Ampère. si on fixe  $r$  le  $B$  devient uniforme  $\Rightarrow \oint_{\mathcal{C}} \vec{B} d\vec{l} = \oint_{\mathcal{C}} B d\vec{l} = B \oint_{\mathcal{C}} d\vec{l} = B \cdot 2\pi r$

le tore a un rayon  $R_{int}$  intérieur et un rayon  $R_{ext}$  extérieur

a) si  $R_{int} < r < R_{ext} \Rightarrow B \cdot 2\pi r = \mu_0 I \cdot N ; I_{tot} = NI$   
 $\Rightarrow B = \frac{\mu_0 NI}{2\pi r} ; B$  dépend de  $r$  ;  $B$  est plus intense au voisinage de  $R_{int}$ .

b)  $r > R_{ext}$  et  $r < R_{int}$   
 \*  $r < R_{int}$  pas de courant  $\Rightarrow$  pas de champ  
 $I = 0 \Rightarrow B = 0$ .

\*  $r > R_{ext}$  ;  $I$  traverse deux fois le contour  $\mathcal{C}$   
 mais dans 2 sens opposés  $\Rightarrow I_{tot} = NI - NI = 0$

$\Rightarrow B = 0$