RSU INSTRUCKJA

1. Wszystkie niezbędne pliki należy umieścić w katalogu TREK1000/DecaRangeRTLS-PC

Mianowicie:

RSU_main.py punkty_pomiaru.py timestamp_and_patterns.py analyzer.py generator.py RIS_usb_class.py config.json RIS_patterns.json

Wszystkie pliki pomiarowe, które zostały uzyskane do zebrania danych do RSU – np. $V2X_2204_25_1.csv$

Plik z logami z Treka, które zostały wykorzystane podczas zbierania danych do RSU. ZMIENIĆ MU NAZWĘ na **logi.txt**

2. Przygotowanie RSU

KROK 1:

Uruchomić skrypt **timestamp_and_patterns.py**. Wpisać liczbę wykonanych pomiarów bez RSU: np. 26

```
PODAJ ILE MASZ PLIKÓW POMIAROWYCH: 26
Pliki ranges.txt i MAX_POWER_FOR_PATTERN.txt zostały utworzone!
```

Skrypt wygeneruje potrzebne pliki: ranges.txt, LE logi.txt, MAX POWER FOR PATTERN.txt

KROK 2:

Uruchomić skrypt punkty_pomiaru.py. Wygeneruje on plik o nazwie punkty_pomiaru.txt

KROK 3:

Uruchomić skrypt **RSU_main.py**. Zawartość pliku MAX_POWER_FOR_PATTERN.txt podmienić w tym miejscu.

Tutaj podmieniamy

Zawartość pliku punkty_pomiaru.txt podmieniamy w tym miejscu:

```
xy_points = [
           [-1.723, -2.582],
           [-1.852, -2.432],
           [-1.962, -2.255],
           [-2.057, -2.045],
           [-2.143, -1.89],
           [-2.22, -1.304],
           [-2.257, -1.005],
           [-2.289, -0.73],
           [-2.326, -0.458],
           [-2.335, -0.169],
           [-2.309, 0.139],
           [-2.279, 0.345],
           [-2.224, 0.612],
           [-2.209, 1.007],
           [-2.111, 1.32],
           [-1.997, 1.577],
           [-1.872, 1.902],
          [-1.76, 2.112],
           [-1.603, 2.301],
178
           [-1.502, 2.399],
           [-1.332, 2.605],
           [-1.186, 2.706],
           [-1.017, 2.78],
           [-0.846, 2.873],
           [-0.825, 2.809]
```