

### チーム紹介

#### チーム名:FUJI WING

メンバー全員がロボコン初参加の入社2年目の社員です。  
「自由な発想でロボットを創りたい！」という想いを、“翼”(WING)という名前に込めました。

### コンテストにける意気込み、アピール

#### 空を翔けるロボット！！

私たちの発想を実現できるイノベーター部門に挑戦！  
空を制覇し優勝します！！

### 製品開発の未来に一言

#### 無知と未知を恐れない

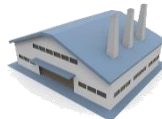
ゼロからの企画、設計プロセス、開発、検証。何もわからず、誰も知らないことばかりですが、地道な分析と検証が、いつでも道を拓いてくれます。それを実感しました。

### 企画書の概要

p.1	テーマ・演目決定	テーマ、企画思想⇒空中搬送ロボットに決定するまでの過程を説明しています。
p.2	シナリオ概要	空中搬送ロボットでお客様を感動させるためのシナリオを説明しています。
p.3	要求分析	要求分析を行い、企画実現に必要な要素技術について洗い出した結果について説明しています。
p.4	要素技術	空中を移動するための実現手法の検証結果を説明しています。
p.5	クラス図・シーケンス図	空中搬送ロボット全体のシステム構成を説明しています。

### 企画思想

#### 未来の工場を創造！



未来の工場とは・・・  
高い面積生産性、省人化を実現する数多くの産業ロボットが活躍しているはず！



ロボットで工場内の身近な問題を解決しよう！  
→これまで活用できなかった**スペース**に着目

工場のデッドスペースである  
**空中を利用した搬送ロボット**の開発  
→レール等を「走行」するのではなく、  
複数同時稼動が可能な**「飛び移る」**  
新しい搬送ロボット開発に決定。



空中を利用した搬送ロボット →

### パフォーマンスのここに注目！

重心移動制御だけで、ダイナミックに空中を移動するロボットの動きに注目。タイミングよく、無駄のない振り子運動を、ジャイロセンサ1つで実現しました。

