1.4.1计算机系统设计的定量原理

1.Amdahl定律

系统中对某一部件采用某种更快执行 方式所能获得的系统性能改进程度,取决于 这种执行方式被使用的频率或所占总执行时 间的比例。

首先,Amdahl定律定义了加速比的概念。假设对机器进行某种改进,那么机器系统的加速比为:

加速比= 改进后的性能 改进前的性能



或

系统加速比告诉我们改进后的机器比改进前快多少。Amdahl定律使我们能快速得出改进所获得的效益。系统加速比依赖于两个因素:

可改进比例(Fe),它总是小于1的。

性能提高比 (S_e) ,它总是大于1的。





$$Fe = \frac{\text{可改进部分占用的时间}}{\text{改进前整个任务的执行时间}},$$

$$Se = \frac{\text{改进前改进部分的执行时间}}{\text{改进后改进部分的执行时间}}$$



改进后整个任务的执行时间为:

$$T_n = T_0 \cdot (1 - F_e + \frac{F_e}{S_e})$$

其中To为改进前的整个任务的执行时间。

改进后整个系统的加速比为:

$$S_n = \frac{T_0}{T_n} = \frac{1}{(1 - F_e) + \frac{F_e}{S_e}}$$

其中(1-Fe)表示不可改进部分。



实际上,Amdahl定律还表达了一种性能增加的递减规则:如果仅仅对计算机中的一部分做性能改进,则改进越多,系统获得的效果越小。Amdahl定律的一个重要推论是:如果只针对整个任务的一部分进行优化,那么所获得的加速比不大于:

$$\frac{1}{(1-Fe)}$$





例1:假设将某一部件的处理速度加快到10倍,该部件的原处理时间仅为整个运行时间的40%,则采用加快措施后能使整个系统的性能提高多少?

解:

由题意可知: Fe=0.4, Se=10,根据Amdahl定律,加速比为:

$$S_n = \frac{1}{(1-0.4) + \frac{0.4}{10}} = \frac{1}{0.64} = 1.56$$



例2:某计算机系统采用浮点运算部件后, 浮点运算速度提高到原来的25倍,而系统 运行某一程序的整体性能提高到原来的4 倍,试计算该程序中浮点操作所占的比例。

解:由题意可知:Se=25,Sn=4,根据 Amdahl定律:

$$4 = \frac{1}{(1 - Fe) + \frac{Fe}{25}}$$

一由此可得: Fe≈78.1%。



例3: 求浮点数(FP)平方根的不同实现方法 在性能上可能有很大差异。假设在程序中求浮 点平方根(FPSQR)操作占总执行时间的20%, 一种方法是增加专门的FPSQR 硬件,可提高速 度10倍;另一种方法是提高所有FP指令的速度, FP指令占总执行时间的50%,FP指令的速度提 高为原来的1.6倍。试比较这两种方法。

$$S_{n(FPSQR)} = \frac{1}{(1-0.2) + \frac{0.2}{10}} = \frac{1}{0.82} = 1.22$$

$$S_{n(FP)} = \frac{1}{(1 - 0.5) + \frac{0.5}{1.6}} = \frac{1}{0.8125} = 1.23$$



2. CPU性能公式程序执行的CPU时间为:

若将程序执行过程中所处理的指令数,记为IC。这样可以获得一个与计算机系统结构有关的参数,即"指令时钟数CPI"。

$$CPI = \frac{CPU$$
时钟周期数 IC



主频和CPU时钟周期

主频是衡量CPU速度的重要参数。 CPU的主频又称为时钟频率,表示在 CPU内数字脉冲信号振荡的速度,与 CPU实际的运算能力并没有直接关系。 主频的倒数就是CPU时钟周期,这是 CPU中最小的时间元素。每个动作至少 需要一个时钟周期。



CPI

CPI (Cycles per Instruction) 是每条指令执行所用的时钟周期数。由 于不同指令的功能不同,造成指令执行 时间不同,也即指令执行所用的时钟数 不同,所以CPI是一个平均值。在现代 高性能计算机中,由于采用各种并行技 术,使指令执行高度并行化,常常是一 个系统时钟周期内可以处理若干条指令, 所以CPI参数经常用IPC

(Instructions per Cycle)表示,即每个时钟周期执行的指令数。



这个公式通常称为CPU性能公式。 它的三个参数反映了与系统结构相关的三 种技术:

- ① 时钟频率: 反映了计算机实现技术、生产工艺和计算机组织。
- ② CPI: 反映了计算机实现技术、计算机指令系统的结构和组织。
- ③ IC:反映了计算机指令级的结构和编译技术。



假设计算机系统有n种指令,其中第i种指令的处理时间为CPI_i,在程序中第i种指令出现的次数为I_i,则有:

$$CPI = \frac{\sum_{i=1}^{n} CPI_{i} \times I_{i}}{IC} = \sum_{i=1}^{n} (CPI_{i} \times \frac{I_{i}}{IC})$$





1.4.2 衡量计算机系统性能的主要标准

✓ 1. 吞吐量和响应时间

吞吐量和响应时间是描述计算机系统性 能常用的参数,也是用户所关心的。吞吐 量是指系统在单位时间内处理请求的数量。 响应时间是指系统对请求作出响应的时间, 响应时间包括CPU时间(运行一个程序所 花费的时间)与等待时间(用于磁盘访问、 存储器访问、I/O操作、操作系统开销等时 间)的总和。



2. 运算速度

- (1) 时钟频率(主频):用于同类处理机之间 如:PentiumII/450 比PentiumII/300快50%,...
- (2) 指令执行速度 一种很经典的表示方法 MIPS (Million Instructions Per Second), KIPS, GIPS, TIPS

$$MIPS = \frac{指令条数}{执行时间 \times 10^6} = \frac{Fz}{CPI} = IPC \times Fz$$

主要缺点:

- (1) 不同指令的速度差别很大
- (2) 指令使用频度差别很大
- (3) 有相当多的非功能性指令

功能性指令:加、减、乘、除等

另一种替代标准

$$MFLOPS = \frac{程序中的浮点操作次数}{执行时间 \times 10^6}$$



其中,Fz为处理机的工作主频; CPI (Cycles Per Instruction)为每条指令所需的平均时钟周期数;IPC (Instruction Per Cycle)为每个时钟周期平均执行的指令条数。

例4: 计算Pentium II 450处理机的运算速度。

解:由于PentiumII 450处理机的IPC=2 (或CPI=0.5), Fz=450MHz,因此,

 $\begin{array}{l} \text{MIPS}_{\text{Pentium II } 450} = \text{Fz} \times \text{IPC} = 450 \times 2 \\ = 900(\text{MIPS}) \end{array}$

例5: 微机A和B是采用不同主频的CPU芯片,片内逻辑电路完全相同。

- (1) 若A机的CPU主频为8MHz,B机为12MHz,则A机的CPU时钟周期为多少?
- (2)如A机的平均指令执行速度为0.4MIPS,那么A机的平均指令周期为多少?
 - (3) B机的平均指令执行速度为多少?
- 解: (1) A机的CPU主频为8MHz,所以A机的CPU时钟周期 = $1 \div 8$ MHz = 0.125µs。
- (2) A机的平均指令执行速度为0.4MIPS,所以A机的平均指令周期= $1 \div 0.4MIPS = 2.5\mu s$ 。
- (3) A机平均每条指令时钟周期数 = 2.5μs ÷ 0.125μs= 20 而微机A和B片内逻辑电路完全相同,所以B机平均每条指令的时钟周期数也为20。

B机的平均指令执行速度 =主频÷ CPI=12 ÷20 MIPS

= 0.6MIPS

北京理工大学计算机学院



3、峰值速度

峰值指令速度MIPS、GIPS、

TIPS

Pentium III 500有3条指令流水线,则其峰值指令速度为:

 $3\times500MHz=1500$ (MIPS)

即每秒15亿次

例8: 一个由8台机器组成的Cluster系统,每台机器是4个PentiumIII 500组成的SMP系统; 计算这个Cluster系统的指令峰值速度。



解:

峰值指令速度:

 $500MHz \times 8 \times 4 \times 3 = 48(GIPS)$

即每秒480亿次。







4. 等效指令速度: 吉普森(Gibson)法

等效指令执行时间
$$T = \sum_{i=1}^{n} (W_i \times T_i)$$

等效指令速度
$$MIPS = 1/\sum_{i=1}^{n} \frac{W_i}{MIPS_i}$$

等效
$$CPI = \sum_{i=1}^{n} (CPI_i \times \underline{W_i})$$







其中,

Wi: 指令使用频度, i: 指令种类 静态指令使用频度: 在程序中直接 统计

动态指令使用频度: 在程序执行过程中统计

在计算机发展的早期,用加法指令的运算速度来衡量计算机的速度。通常:加、减法50%,乘法15%,除法5%,程序控制15%,其他15%。



例6:我国最早研制的小型计算机DJS-130,定点16位,加法每秒50万次,但没有硬件乘法和除法指令,用软件实现乘法和除法,速度低100倍左右。求等效速度。

解:

定点等效速度为:

等效指令速度 MIPS = 1/ (
$$\frac{0.80}{0.5} + \frac{0.20}{0.5/100}$$
) = 0.02 MIPS

即每秒2万次,由于乘法和除法用软件实现,等效速度降低了25倍。



例7: 假设在程序中浮点开平方操作FPSQR的比例为2%,它的CPI为100;其他浮点操作FP的比例为23%,它的CPI=4.0;其余75%指令的CPI=1.33,计算该处理机的等效CPI。如果FPSQR操作的CPI也为4.0,重新计算等效CPI。





解:

等效CPI₁=100×2%+4×23%+ 1.33×75%

=3.92

等效CPI₂=4×25%+1.33×75% =2.00

由于改进了仅占2%的FPSQR操作的CPI,使等效速度提高了近一倍。





1.4.3 计算机性能的比较

	计算机A	计算机B	计算机C
程序P1(s)	1	10	20
程序P2(s)	1000	100	20
总计 (s)	1001	110	40







总执行时间 最简单的相对性能综合评价方法 算术平均速度

$$\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n T_i$$



加权执行时间

为每一个程序赋予一个权重值wi,将各个程序的权重值与执行时间的乘积加起来。

	Α	В	С	w1	w2	w3
程序P1(s)	1	10	20	0.50	0.909	0.999
程序P2(s)	1000	100	20	0.50	0.091	0.001
平均执行时间 w1	500.5	55	20		1	
平均执行时间w2	91.91	18.19	20		*	7
平均执行时间w3	2	10.09	20		水	



加权平均速度

$$\sum_{i=1}^{n} W_{i} \bullet T_{i}$$



归一化执行时间

将执行时间对一台参考机器归一化, 然后取归一化执行时间的平均值。平均归 一化执行时间可以表示成算术平均值,也 可以表示成几何平均值。







几何平均速度:

$$G = \sqrt[n]{\prod_{i=1}^{n} ETR_i}$$



算术平均值因参考机器不同而不同, 几何平均值不随参考机器的变化而变化。

							(
	Α	В	С	A	В	С	A	В	С
程序P1	1.0	10.0	20.0	0.1	1.0	2.0	0.05	0.5	1.0
程序P2	1.0	0.1	0.02	10.0	1.0	0.2	50.0	5.0	1.0
算术平均值	1.0	5.05	10.01	5.05	1.0	1.1	25.3	2.75	1.0
几何平均值	1.0	1.0	0.63	1.0	1.0	0.63	1.58	1.58	1.0
总时间	1.0	0.11	0.04	9.1	1.0	0.36	25.03	2.75	1.0



其中,ETR(execution time ratio)中的n 指不同的程序。

几何平均速度与机器无关,与程序的执行时间无关。





1.4.4 计算机系统的性能评价

用于评价计算机系统性能的程序称为评测程序(benchmark)。评测程序能够揭示计算机系统对于某类应用的优势或不足。 五种评测程序,评测的准确度依次递减。

真实的程序 修改过的程序 程序内核 小型基准程序





把应用程序中用得最频繁的那部分核心程序作为评价计算机性能的标准程序。 称为基准程序 (benchmark)。

整数测试程序: Dhrystone

用C语言编写,100条语句。包括:各种赋值语句,各种数据类型和数据区,各种控制语句,过程调用和参数传送,整数运算和逻辑操作。



VAX-11/780的测试结果为每秒 1757个Dhrystones,即: 1VAX MIPS=1757 Dhrystones/Second

浮点测试程序: Linpack

用FORTRAN语言编写,主要是浮点加法和浮点乘法操作。

用 MFLOPS (Million Floating Point Operations Per Second) 表示; GFLOPS、TFLOPS



Whetstone基准测试程序

- •用FORTRAN语言编写的综合性测试程序, 主要包括:浮点运算、整数算术运算、功 能调用、数组变址、条件转移、超越函数。
- 测试结果用Kwips表示。





SPEC基准测试程序 (System performance evaluation Cooperative)

由30个左右世界知名计算机大厂商所支持的非盈利的合作组织,包括: IBM、AT&T、BELL、Compaq、CDC、DG、DEC、Fujitsu、HP、Intel、MIPS、Motolola、SGI、SUN、Unisys等;





SPEC能够全面反映机器的性能,具有很高的参考价值;

以VAX-11/780的测试结果作为基数。

SPEC1.0 1989年10月宣布,程序量超过15万行,包含10个测试程序,4个定点程序,6个浮点程序;测试结果用SPECint'89和SPECfp'89表示。

1992年,又增加10个测试程序,共有6个定点程序和14个浮点程序,测试结果用SPECint'92和SPECfp'92表示。

1995年,推出SPECint'95和SPECfp'95。

2000年,推出SPECint2000(11个整数基准程序)和SPECfp2000(14个浮点基准程序)。



计算机体系结构

处理机	SPECint'95	SPECfp'95
PentiumII 400	18.5	13.3
PentiumII 450	18.7	13.7
PentiumIII 500	20.6	14.7
PientiumIII 550	22.3	15.6
Celeron 300A	12.0	9.66
Celeron 333	13.1	10.20
Celeron 366	14.1	10.70
Celeron 400	15.1	11.20
Celeron 433	16.1	11.60
Celeron 466	17.0	12.00

TPC基准程序

成立于1988年,已有40多个成员;

用于评测计算机的事务处理、数据库处理、企业管理与决策支持等方面的性能。

1989年10月、1990年8月和1992年7 月发表了TPC-A、TPC-B和TPC-C。



