## Пересчёт систем координат

## 1.1 Из декартовых в сферические

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \tag{1}$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\varphi = \arccos \frac{z}{\rho}$$

$$\theta = \operatorname{atan2}(y, x)$$

$$(1)$$

$$(2)$$

$$(3)$$

$$\theta = \operatorname{atan2}(y, x) \tag{3}$$

## 1.2 Из сферические в декартовы

$$x = \rho \cdot \sin \varphi \cdot \cos \theta \tag{4}$$

$$y = \rho \cdot \sin \varphi \cdot \sin \theta \tag{5}$$

$$z = \rho \cdot \cos \varphi \tag{6}$$