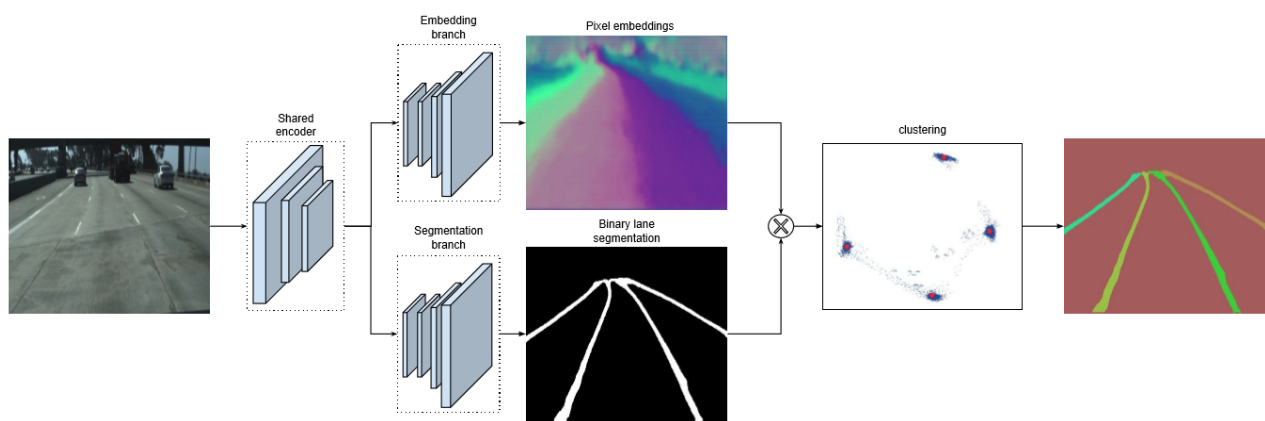


车道线检测

Repo 结构:

```
|
|----README.md
|
|----model.py: 包含所有深度学习网络
|
|----HNet.py: H网络用于车道线拟合
|
|----loss.py: 各类损失函数
|
|----preprocess.py: 包含数据预处理函数
|
|----train.py: 脚本用于模型训练
|
|----Data.py: 包含Pytorch Dataset对象的定义
|
|----make_predictions.py: 用于模型预测
|
|----clustering.py: 包括各类聚类算法
|
|----logs/
|-----|-----models/: 用于训练中模型及参数的保存
|-----|-----loggings/: 保存训练日志
|
|----data/
|-----|-----cluster/: 包含用于聚类的ground-truth数据
|-----|-----train_binary/: 包含用于车道线语义分割的ground-truth数据
|-----|-----LaneImages/: 包含相机拍摄的原始RGB数据
```

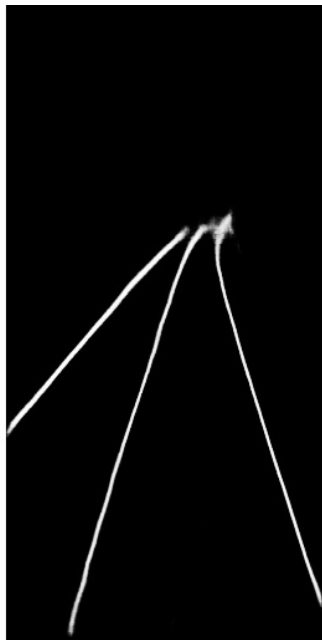
网络结构



样例

Solarized dark

Solarized Ocean



项目细节及进度

- ☒ LaneNet 模型构建
- ☒ HNet 模型构建
- ☒ 测试数据集清洗和生成(Tusimple Dataset)
- ☒ 预测阶段聚类算法的实现
- ☒ 构建训练和评估pipeline
- ☐ 模型训练，debug与调参
- ☐ 加入TensorRT模型加速