```
% programa diferencas finitas
clc
% domínio espacial [xi,xf]x[xi,xf]
xi = 0.;
xf = 2.;
% domínio temporal [ti,tf]
ti = 0.;
tf = 0.5;
%numero de repeticoes para convergencia
n=1;
 for k=1:n
    % numero de elementos
    nel = 4^(k) % numero de nos = nel + 1
    % dimensao do elemento
    h = (xf-xi)/nel;
    h2 = h*h;
    dt = h;
    % coordenadas
     x = zeros(nel+1,1);
     y = zeros(nel+1,1);
     y(1) = xi;
     x(1) = xi;
     for i=2:nel+1
         x(i) = (i-1)*h;
         y(i) = (i-1) *h;
     end
    sig = dt/h2;
    % definição do vetor de variaveis
    ux = zeros(nel+1, nel+1);
    % condicao inicial
    uy = \sin(pi*x(:)/2.)*\sin(pi*y(:)/2.)';
    t = ti;
    while t < tf
        t = t + dt/2.;
        % primeiro passo solução em x
        for j=2:nel
            % montagem da matriz
            a = (-sig/2.) * ones (1, nel-1); % diagonal inferior
            b = (1. + sig)*ones(1, nel-1); % diagonal principal
            c = (-sig/2.) * ones (1, nel-1); % diagonal superior
            % montagem do vetor fonte
            f = (1-sig)*uy(2:nel,j) + (sig/2.)*(uy(2:nel,j+1) +
uy(2:nel,j-1));
```

```
% condicoes de contorno
            ux(1,j) = exp(-
pi*pi*t/2.)*sin(pi*x(1)/2.)*sin(pi*y(j)/2.);
            ux(nel+1,j) = exp(-
pi*pi*t/2.)*sin(pi*x(nel+1)/2.)*sin(pi*y(j)/2.);
            f(1) = f(1) + ux(1,j)*sig/2.;
            f(nel-1) = f(nel-1) + ux(nel+1,j)*sig/2.;
            % resolucao do sistema pelo algoritmo de Thomas
            ux(2:nel,j) = TDMAsolver(a,b,c,f);
        end
        t = t + dt/2.;
        % segundo passo solução em y
        for i=2:nel
            % montagem da matriz
            a = (-sig/2.) * ones(1, nel-1); % diagonal inferior
            b = (1. + sig) *ones(1, nel-1); % diagonal principal
            c = (-sig/2.) * ones(1, nel-1); % diagonal superior
            % montagem do vetor fonte
            f = (1-sig)*ux(i,2:nel) + (sig/2.)*(ux(i+1,2:nel) + ux(i-1)
1,2:nel));
            % condicoes de contorno
            uy(i,1) = exp(-
pi*pi*t/2.)*sin(pi*x(i)/2.)*sin(pi*y(1)/2.);
            uy(i,nel+1) = exp(-
pi*pi*t/2.)*sin(pi*x(i)/2.)*sin(pi*y(nel+1)/2.);
            f(1) = f(1) + uy(i,1)*sig/2.;
            f(nel-1) = f(nel-1) + uy(i,nel+1)*sig/2.;
            % resolucao do sistema pelo algoritmo de Thomas
            uy(i,2:nel) = TDMAsolver(a,b,c,f);
        end
    end
     erro(k) = max (max (abs (uy (:,:) -exp (-
pi*pi*t/2.)*sin(pi*x(:)/2.)*sin(pi*y(:)/2.)')));
     dh(k) = h;
 end
plot(-log(dh),log(erro));
```