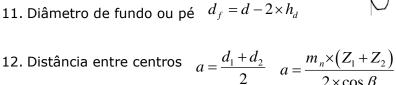
## FORMULÁRIO ENGRENAGENS CILINDRICAS DE DENTES RETOS OU HELICOIDAIS

- 1. Ângulo de pressão normal e transversal  $\cos \beta = \frac{tg\alpha_n}{tg\alpha_n}$   $tg\alpha_t = \frac{tg\alpha_n}{\cos \beta}$   $\alpha_t = arc\left(\frac{tg\alpha_n}{\cos \beta}\right)$
- 2. Passo Circular Transversal  $p_t = \frac{\pi \times d}{2}$   $m_t = \frac{d}{2}$   $p_t = \pi \times m_t$
- 3. Passo Circular Normal  $p_n = p_t \times \cos \beta$   $p_n = \pi \times m_t \times \cos \beta$   $m_t = \frac{m_n}{\cos \beta}$   $p_n = \pi \times m_n$
- 4. Módulo normal Sistema métrico  $m_n = \frac{P_n}{\pi}(mm)$
- $DP_n = \frac{DP_t}{\cos \beta} = \frac{Z}{d \times \cos \beta}$   $DP_t = \frac{Z}{d} \left( \frac{1}{pol} \right)$ 5. Diametral Pitch - Sistema Inglês
- $m_n = \frac{25,4}{DP}$ 6. Relação entre módulo e diametral pitch
- $d = \frac{m_n \times Z}{\cos \beta}$ 7. Diâmetro primitivo
- 8. Adendo
- 9. Dedendo  $h_d = 1,167 \times m_n$
- 10. Diâmetro de cabeça  $d_a = d + 2 \times h_a$
- 11. Diâmetro de fundo ou pé  $d_f = d 2 \times h_d$



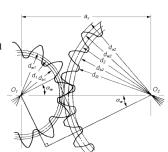
- $\sum x = \frac{ev\alpha_{tw} ev\alpha_t}{2 \times tg\alpha} \times (Z_1 + Z_2)$ 14. Cálculo da correção conhecido o entre centros de trabalho - aw
- $ev\alpha_t = tg\alpha_t \alpha_t(radianos)$ 15. Evolvente do ângulo de pressão frontal

13. Folga entre cabeça e fundo de 1 par de engrenagens  $c = h_d - h_a$ 

- 16. Ângulo de pressão transversal de trabalho  $\alpha_{tw} = \arccos \left| \frac{m_t \times (Z_1 + Z_2) \times \cos \alpha_t}{2 \times a} \right|$
- $ev\alpha_{tw} = tg\alpha_{tw} \alpha_{tw}(radianos)$ 17. Evolvente do ângulo de pressão de trabalho
- 18. Coeficiente de rebaixamento  $k = \sum x \frac{a_w a}{m}$
- $d_a = d + 2 \times h_a + 2 \times x \times m_n 2 \times k \times m_n = d + 2 \times (1 + x k)m_n$ 19. Diâmetro de cabeça
- 20. Diâmetro de fundo ou pé  $d_f = d - 2 \times h_d + 2 \times x \times m_n$

$$d_{w1} = \frac{2 \times a_{w}}{\frac{Z_{2}}{Z_{1}} + 1} \qquad d_{w2} = 2 \times a_{w} - d_{w1}$$

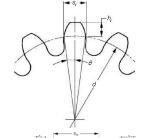
$$d_{w2} = 2 \times a_w - d_{w}$$



22. Espessura do dente no plano normal, no diâmetro primitivo

$$s_n = \frac{p_n}{2} + 2 \times x \times m_n \times tg \,\alpha_n$$

23. Espessura do dente no plano transversal,  $s_t = \frac{p_t}{2} + 2 \times x \times m_n \times tg\alpha_t$ no diâmetro primitivo.



- $Z_{v} = \frac{Z}{\left(\cos\beta\right)^{3}}$ 24. Número virtual de dentes
- 25. Número de dentes para medir W

$$Z_{wcal} = 0.5 + \frac{\alpha_n \times Z_v}{\pi} - \frac{\left(Z_v + 2 \times x\right) tg \alpha_n}{\pi} + \frac{Z_v}{\pi} \sqrt{\left(tg \alpha_n\right)^2 + \frac{4 \times x}{Z_v \times \cos \alpha_n} \left(1 + \frac{x}{Z_v}\right)}$$

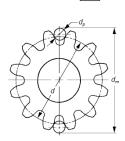
- 26. Medida de controle W  $W = m_n \times \cos \alpha_n \left[ \left( Z_w 0.5 \right) \pi + Z \times ev \alpha_t \right] + 2 \times m_n \times x \times sen \alpha_n$
- 27. Largura mínima para que seja possível medir W

Normalmente adota-se  $\Delta b$  igual ou maior que 3 mm  $b_{\min} = W \times sen \beta_b + \Delta b$ 

$$\beta_b = arctg(tg\,\beta \times \cos\alpha_n)$$

- 28. Número de dentes virtuais para medida M  $Z_{nM} = \frac{Z}{(\cos \beta)^{3,3}}$
- 29. Ângulos auxiliares

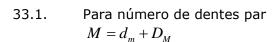
$$\alpha_{vnM} = \arccos\left(\frac{Z_{nM} \times \cos \alpha_{n}}{Z_{nM1} + 2 \times x}\right) \qquad \alpha_{KnM} = tg\alpha_{vnM} - ev\alpha_{n} + \frac{\pi - 4 \times x \times tg\alpha_{n}}{2 \times Z_{nM}}$$

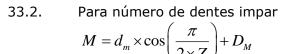


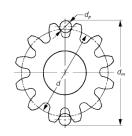
- 30. Diâmetro da esfera  $D_{M}=Z_{nM} imes m_{n} imes \coslpha_{n}\left(tglpha_{KnM}-tglpha_{vnM}
  ight)$
- 31. Ângulo de pressão no ponto de contato da esfera com a evolvente

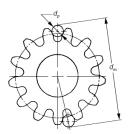
$$ev\alpha_{sm} = ev\alpha_t + \frac{D_M}{m \times Z \times \cos \alpha} + \frac{4 \times x \times tg\alpha_n}{2 \times Z}$$

- $d_m = \frac{d \times \cos \alpha_t}{\cos \alpha}$ 32. Diâmetro sobre o qual a esfera se apóia
- 33. Calculo da medida sobre esferas (Medida M)









34.2. Grau de recobrimento axial 
$$\varepsilon_{\beta} = \frac{b_{w} \times sen\beta}{m_{n} \times \pi}$$

34.3. Grau de recobrimento total 
$$\mathcal{E}_t = \mathcal{E}_{\alpha} + \mathcal{E}_{\beta}$$

35. Ângulo de pressão em um diâmetro qualquer 
$$\alpha_q = \arccos\left(\frac{d}{d_q} \times \cos \alpha_n\right)$$

36. Espessura em um diâmetro qualquer 
$$s_q = d_q \times sen\left(\frac{\pi + 4 \times x \times tg\alpha_n}{2 \times Z} + ev\alpha_n - ev\alpha_q\right)$$

37. Correção mínima para evitar undercut 
$$x_{minimo} = 1 - \frac{Z}{2} \times (sen\alpha_n)^2$$



Undercut

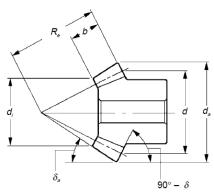
## FORMULÁRIO ENGRENAGENS CÔNICAS DE DENTES RETOS - SISTEMA GLEASON

1. Diâmetro primitivo 
$$d = m \times Z$$

$$\delta_{1} = arctg \left( \frac{sen\Sigma}{\frac{Z_{2}}{Z_{1}} + \cos\Sigma} \right) \qquad \delta_{2} = \Sigma - \delta_{1}$$

Onde  $\Sigma$  é o ângulo entre os eixos dos cones

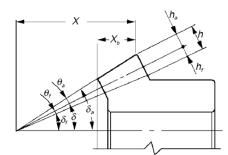
3. Geratriz relativa ao primitivo 
$$R_e = \frac{d_1}{2sen\delta_1} = \frac{d_2}{2sen\delta_2}$$



 $\varepsilon_{\alpha} = \frac{1}{p_{tb}} \left| \sqrt{\left(\frac{d_{a1}}{2}\right)^2 + \left(\frac{d_{b1}}{2}\right)^2} + \sqrt{\left(\frac{d_{a2}}{2}\right)^2 + \left(\frac{d_{b2}}{2}\right)^2} + a_w \times sena_{tw} \right|$ 

4. Largura do dente: b deve ser menor do que Re/3 ou 10 X módulo

5. Adendo 
$$h_{a2} = 0.540m + \frac{0.460m}{\left(\frac{Z_2\cos\delta_1}{Z_1\cos\delta_2}\right)}$$
  $h_{a1} = 2m - h_{a2}$ 



- 6. Dedendo  $h_f = 2{,}188m h_a$
- 7. Ângulo do dedendo  $\Theta_f = arctg\left(\frac{h_f}{R_e}\right)$
- 8. Ângulo do adendo  $\Theta_{a1} = \Theta_{f2} \quad \Theta_{a2} = \Theta_{f1}$
- 9. Ângulo do cone externo  $\delta_a = \delta + \Theta_a$
- **10.** Ångulo do cone interno  $\delta_f = \delta \Theta_f$
- 11. Diâmetro externo  $d_a = d + 2h_a \cos \delta$
- 12. Diâmetro externo interno  $d_i = d_a \frac{2bsen\delta_a}{\cos\Theta_a}$
- 13. Distância de montagem  $X = R_e \cos \delta h_a sen \delta$