

2 การแยกค่าเอกฐาน (Singular Value Decomposition)

2.1 Unitary และ Orthogonal Matrices

นิยามของ Unitary และ Orthogonal Matrices กำหนดดังในกรอบสี่เหลี่ยม

เมทริกซ์ $U \in M_n(\mathbb{C})$ เป็นเมทริกซ์ยูนิเทรี (unitary) เมื่อ $U^*U = UU^* = I$ หรือกล่าวได้ว่า
หลัก (หรือ แถว) ของเมทริกซ์ U ประกอบด้วย orthonormal basis สำหรับ \mathbb{C}^n
เมทริกซ์ $Q \in M_n(\mathbb{R})$ เป็นเมทริกซ์ตั้งฉาก (orthogonal) ถ้า $QQ^t = Q^tQ = I$ หรือกล่าวได้ว่า
หลัก (หรือ แถว) ของเมทริกซ์ Q ประกอบด้วย orthonormal basis สำหรับ \mathbb{R}^n

เมื่อ orthonormal basis ของ inner product space V ที่มีสมาชิกเป็นเวกเตอร์ที่เป็น orthonormal
หรือ กล่าวได้ว่า เป็นเวกเตอร์หน่วยและตั้งฉาก (orthogonal) กัน

Unitary และ Orthogonal Matrices มีสมบัติที่ดีบางอย่าง สิ่งแรก คือ ถ้าเมทริกซ์มี
สมบัติเป็น Unitary หรือ Orthogonal จะหาเมทริกซ์ผกผัน (inverse matrix) ง่าย นั่นคือ ถ้า U
เป็น unitary จะได้ $U^{-1} = U^*$ โดยสามารถเห็นได้ชัดเจน กำหนดให้ $U_{n \times n} = \begin{bmatrix} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \cdots & \mathbf{u}_n \end{bmatrix}$
โดยที่ \mathbf{u}_i เมื่อ $i = 1, 2, \dots, n$ เป็น orthonormal vectors ก็ต่อเมื่อ

$$[U^*U]_{ij} = \mathbf{u}_i^* \mathbf{u}_j = \begin{cases} 1 & \text{เมื่อ } i = j \\ 0 & \text{เมื่อ } i \neq j \end{cases} \iff U^*U = I \iff U^{-1} = U^*$$

ข้อสังเกต เนื่องจาก $U^*U = I \iff UU^* = I$ หลักของเมทริกซ์ U เป็น orthonormal ก็ต่อเมื่อ
แถวของ U เป็น orthonormal ดังนั้นในนิยามของยูนิเทรี และ orthonormal matrices สามารถ
เขียนได้ทั้ง หลักหรือแถวเป็น orthonormal

ตัวอย่าง 2.1. พิจารณาเมทริกซ์ต่อไปนี้ ว่าเป็น ยูนิเทรี หรือ orthogonal เมทริกซ์ หรือไม่

1. เมทริกซ์เอกลักษณ์ I

$$2. Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{bmatrix}$$

$$3. U = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1+i & -1+i \\ 1+i & 1-i \end{bmatrix}$$

วิธีทำ

1. เมทริกซ์เอกลักษณ์ I ถ้ามองเป็นเมทริกซ์ขนาด $n \times n$ จะได้

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{i}_1 & \mathbf{i}_2 & \mathbf{i}_3 & \cdots & \mathbf{i}_n \end{bmatrix}$$

จะเห็นได้ว่า $\mathbf{i}_k \cdot \mathbf{i}_l = 0$ โดยที่ $k \neq l$ และ $|\mathbf{i}_k| = 1$ เมื่อ $k = 1, 2, \dots, n$
 ดังนั้น I เป็น orthogonal matrix

2.

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{q}_1 & \mathbf{q}_2 & \mathbf{q}_3 \end{bmatrix} \quad (16)$$

เวกเตอร์

$$\mathbf{q}_1 \cdot \mathbf{q}_2 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right) \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}\right) \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + (0) \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right) = 0$$

ดังนั้น \mathbf{q}_1 ตั้งฉาก \mathbf{q}_2

ในทำนองเดียวกัน จะได้ \mathbf{q}_1 ตั้งฉาก \mathbf{q}_3 และ \mathbf{q}_2 ตั้งฉาก \mathbf{q}_3

และ

$$|\mathbf{q}_1| = \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + (0)^2} = 1$$

ในทำนองเดียวกัน $|\mathbf{q}_2| = |\mathbf{q}_3| = 1$

ดังนั้น จะได้ว่าเมทริกซ์ Q เป็น orthogonal matrix

หรือ อาจจะแสดงได้โดยการนำเมทริกซ์ Q และ Q^t มาคูณกัน ก็จะได้

$$QQ^t = Q^tQ = I$$

3. ในการแสดงว่าเมทริกซ์ U เป็น unitary matrix สามารถทำได้โดยการแสดงว่า

$$UU^* = U^*U = I$$

$$U = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1+i & -1+i \\ 1+i & 1-i \end{bmatrix}$$

$$U^* = (\overline{U})^t \text{ ดังนั้น } U^* = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1-i & 1-i \\ -1-i & 1+i \end{bmatrix}$$

จะได้

$$\begin{aligned} UU^* &= \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1+i & -1+i \\ 1+i & 1-i \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1-i & 1-i \\ -1-i & 1+i \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{4} \begin{bmatrix} (1+i)(1-i) + (-1+i)(-1-i) & (1+i)(1-i) + (-1+i)(1+i) \\ (1+i)(1-i) + (1-i)(-1-i) & (1+i)(1-i) + (1-i)(1+i) \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

ในทำนองเดียวกันจะได้ $U^*U = I$ จึงสามารถสรุปได้ว่า เมทริกซ์ U เป็น unitary matrix

2.2 ค่าไอเก้นและเวกเตอร์ไอเก้น

จากนิยาม 1.8 สำหรับเมทริกซ์จัตุรัสใด $A \in M_n(\mathbb{C})$ จำนวนเชิงซ้อน $\lambda \in \mathbb{C}$ เป็นค่าไอเก้น (eigenvalue) ของเมทริกซ์ A ถ้ามีเวกเตอร์ $u \neq 0$ และ $u \in \mathbb{C}^n$ ซึ่ง

$$Au = \lambda u$$

ถ้า λ เป็นค่าไอเก้นของเมทริกซ์ A แล้วเวกเตอร์ที่ไม่เป็นศูนย์ $u \in \mathbb{C}^n$ ซึ่งสอดคล้องกับ $Au = \lambda u$ จะเรียกว่า เวกเตอร์ไอเก้น (eigenvector) ของเมทริกซ์ A ที่สัมพันธ์กับค่าไอเก้น λ

ตัวอย่าง 2.2. กำหนดเมทริกซ์ $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$

1. จงหาค่าไอเก้น และเวกเตอร์ไอเก้นที่สัมพันธ์กัน
2. จงหา orthogonal matrix ของ A

วิธีทำ

1. จาก $|A - \lambda I|$ จะได้ $\lambda = 1, 3$ โดยกำหนดให้ $\lambda_1 = 1$ และ $\lambda_2 = 3$
สำหรับ $\lambda_1 = 1$ หา eigenvector \mathbf{v}_1 จาก $A\mathbf{v}_1 = \lambda_1\mathbf{v}_1$ หรือ $(A - \lambda_1 I)\mathbf{v}_1 = \mathbf{0}$

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 2 - \lambda_1 & 1 \\ 1 & 2 - \lambda_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} v_{11} + v_{12} \\ v_{11} + v_{12} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

ดังนั้นจะได้สมการ 2 สมการที่ไม่อิสระต่อกัน (linearly dependence) จาก $v_{11} + v_{12} = 0$ ให้ $v_{11} = 1$ จะได้ $v_{12} = -1$ ดังนั้นจะได้

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

สำหรับ $\lambda_2 = 3$ หา eigenvector \mathbf{v}_2 จาก $A\mathbf{v}_2 = \lambda_2\mathbf{v}_2$ หรือ $(A - \lambda_2 I)\mathbf{v}_2 = \mathbf{0}$

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 2 - \lambda_2 & 1 \\ 1 & 2 - \lambda_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} -v_{21} + v_{22} \\ v_{21} - v_{22} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

ดังนั้นจะได้สมการ 2 สมการที่ไม่อิสระต่อกัน (linearly dependence) จาก $-v_{21} + v_{22} = 0$ ให้ $v_{21} = 1$ จะได้ $v_{22} = 1$ ดังนั้นจะได้

$$\mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

2. ให้ Q แทน orthogonal matrix ของเมทริกซ์ A
จาก eigenvectors โดยที่ $|\mathbf{v}_1| = |\mathbf{v}_2| = \sqrt{2}$ ดังนั้น จะได้

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

โดยสามารถตรวจสอบความถูกต้องได้โดย

- (1) \mathbf{v}_1 และ \mathbf{v}_2 เป็นเวกเตอร์ตั้งฉากกัน โดยสามารถตรวจสอบได้จาก $\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_2 = 0$
- (2) $QQ^t = Q^tQ = I$

ทฤษฎีบท 2.3. (Singular Value Decomposition) [6] สำหรับเมทริกซ์ A ที่มีขนาด $m \times n$ จะมี U และ V เป็นเมทริกซ์ตั้งฉาก (orthogonal matrix) โดยที่เมทริกซ์ U มีขนาด $n \times n$ เมทริกซ์ V มีขนาด $m \times m$ และ D เป็นเมทริกซ์แนวทแยง (diagonal matrix) ที่ทำให้ $A = VDU^T$ โดยที่ D อยู่ในรูป

$$D = \begin{bmatrix} \sigma_1 & & \cdots & & \\ & \sigma_2 & & \cdots & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \\ & & \cdots & \sigma_n & \\ 0 & \vdots & \cdots & 0 & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \\ 0 & \vdots & \cdots & 0 & \end{bmatrix} \quad \text{หรือ} \quad D = \begin{bmatrix} \sigma_1 & & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ & \sigma_2 & & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & 0 & \vdots & 0 \\ & & \cdots & \sigma_m & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

โดยที่ $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r$ เป็น ค่าเอกพจน์ (singular values) ของ f นั่นคือ รากที่สองของค่าไอเก้นที่ไม่เป็นศูนย์ของ AA^t และ A^tA และ $\sigma_{r+1} = \sigma_{r+2} = \dots = \sigma_p = 0$ เมื่อ $p = \min\{m, n\}$ หลัก (column) ของเมทริกซ์ U เป็นเวกเตอร์ไอเก้นของ A^tA และ หลัก (column) ของเมทริกซ์ V เป็นเวกเตอร์ไอเก้นของ AA^t

พิสูจน์. เนื่องจาก A^tA เป็น positive semidefinite matrix จะมีเมทริกซ์ U ที่เป็น orthogonal matrix ที่ทำให้

$$A^tA = U\Sigma^2U^t \quad (17)$$

โดยที่เมทริกซ์ $D = \text{diag}[\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r, 0, \dots, 0]$

โดยที่ $\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_r^2$ เป็นค่าไอเก้นที่ไม่เป็นศูนย์ของเมทริกซ์ A^tA

r เป็นเรงค์ (rank) ของเมทริกซ์ A สังเกตได้ว่า $r = \min\{m, n\}$

AU เป็นเมทริกซ์ขนาด $m \times n$ จะได้

$$U^tA^tAU = (AU)^tAU = \Sigma^2$$

ให้ $f_i \in \mathbb{R}^m$ เป็นหลักที่ j ของเมทริกซ์ AU สำหรับ $j = 1, 2, \dots, n$ จะได้

$$\langle f_i, f_j \rangle = \sigma_i^2 \delta_{ij} \quad \text{เมื่อ} \quad 1 \leq i, j \leq r$$

และ

$$f_j = 0 \quad \text{เมื่อ} \quad r+1 \leq j \leq n$$

ถ้าเรากำหนดค่า $[v_1, v_2, \dots, v_r]$ โดย

$$v_j = \sigma_j^{-1} f_j \quad \text{เมื่อ} \quad 1 \leq j \leq r$$

แล้ว เราจะได้

$$\langle v_i, v_j \rangle = \delta_{ij} \quad \text{เมื่อ} \quad 1 \leq i, j \leq r$$

เนื่องจาก $f_i = \sigma_j v_j$ สำหรับ $j = 1, 2, \dots, r$ จะได้

$$\langle v_i, f_j \rangle = \sigma_j \langle v_i, v_j \rangle = \sigma_j \delta_{ij} \quad \text{เมื่อ} \quad 1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq r$$

และเนื่องจาก $f_j = 0$ สำหรับ $j = r+1, r+2, \dots, n$ จะได้

$$\langle v_i, f_j \rangle = 0 \quad \text{เมื่อ} \quad 1 \leq i \leq m, r+1 \leq j \leq n$$

ถ้าแต่ละหลักของเมทริกซ์ V ประกอบด้วย v_1, v_2, \dots, v_m แล้วเมทริกซ์ V จะเป็น เมทริกซ์
ขนาด $m \times m$ และเป็นเมทริกซ์ตั้งฉาก

ถ้า $m \geq n$ จะได้

$$D = \begin{bmatrix} \Sigma \\ 0_{m-n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 & \cdots & & \\ & \sigma_2 & \cdots & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ & & \cdots & \sigma_n \\ 0 & \vdots & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \vdots & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

ถ้า $n \geq m$ จะได้

$$D = \begin{bmatrix} \sigma_1 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ & \sigma_2 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & 0 & \vdots & 0 \\ & & \cdots & \sigma_m & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

ดังนั้น จึงสามารถพิสูจน์ได้ว่า

$$V^t A U = D$$

เมื่อจัดรูป จะได้ $A = V D U^t$ ตามที่ต้องการ

จาก สมการ

$$A = VDU^t \quad (18)$$

คูณสมการ (18) ด้วย A^t ทั้งทางซ้ายและทางขวา จะได้

$$A^t A = UD^t DU^t = U \text{diag}[\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_r^2, \underbrace{0, 0, \dots, 0}_{n-r}] U^t$$

และ

$$AA^t = VD^t DV^t = V \text{diag}[\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_r^2, \underbrace{0, 0, \dots, 0}_{m-r}] V^t$$

ซึ่งแสดงได้ว่าทั้ง $A^t A$ และ AA^t มีค่าไอเก้นที่ไม่เป็นศูนย์เหมือนกัน สมาชิกในหลักของเมทริกซ์ U คือ เวกเตอร์ไอเก้นของเมทริกซ์ $A^t A$ และ สมาชิกในหลักของเมทริกซ์ V คือ เวกเตอร์ไอเก้นของเมทริกซ์ AA^t □

ตัวอย่าง 2.4. กำหนดเมทริกซ์ $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$

จงหา singular value decomposition

วิธีทำ หาเมทริกซ์ U V และ D ที่ทำให้ได้ $A = VDU^t$

V ประกอบด้วยเวกเตอร์ไอเก้นของเมทริกซ์ AA^t

U ประกอบด้วยเวกเตอร์ไอเก้นของเมทริกซ์ A^tA

D ประกอบด้วยรากที่สองของค่าไอเก้นที่ไม่เป็นศูนย์ของ AA^t หรือ A^tA

$$A^t = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$A^tA = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

หาค่าไอเก้น

$$|A^tA - \lambda I| = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^2 - 1 = 1 - 2\lambda + \lambda^2 - 1 = \lambda^2 - 2\lambda = 0$$

แก้สมการ จะได้ $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 0$

จาก $\lambda_1 = 2$ หาเวกเตอร์ไอเก้น \mathbf{u}_1

$$(A^tA - \lambda_1 I)\mathbf{u}_1 = \mathbf{0}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} \\ u_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

จะได้ระบบสมการ

$$-u_{11} + u_{12} = 0$$

$$u_{11} - u_{12} = 0$$

ให้ $u_{12} = 1$ จะได้ $u_{11} = 1$ ดังนั้น จะได้เวกเตอร์ไอเก้น

$$\mathbf{u}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

จาก $\lambda_2 = 0$ หาเวกเตอร์ไอเก้น \mathbf{u}_2

$$(A^t A - \lambda_2 I) \mathbf{u}_2 = \mathbf{0}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{21} \\ u_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

จะได้ระบบสมการ

$$u_{21} + u_{22} = 0$$

$$u_{21} + u_{22} = 0$$

ให้ $u_{21} = 1$ จะได้ $u_{22} = -1$ ดังนั้น จะได้เวกเตอร์ไอเก้น

$$\mathbf{u}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$|\mathbf{u}_1| = |\mathbf{u}_2| = \sqrt{2}$$

ดังนั้น

$$U = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

หาเมทริกซ์ V จาก

$$AA^t = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

หาค่าไอเก้น

$$|AA^t - \lambda I| = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2(2 - \lambda) = 0$$

แก้สมการ จะได้ $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 0, \lambda_3 = 0$

จาก $\lambda_1 = 2$ หาเวกเตอร์ไอเก้น \mathbf{v}_1

$$(AA^t - \lambda_1 I) \mathbf{v}_1 = \mathbf{0}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \\ v_{13} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

จะได้ระบบสมการ

$$-2v_{12} = 0$$

$$-2v_{13} = 0$$

ให้ $v_{12} = 0$ จะได้ $v_{13} = 0$ เลือกให้ $v_{11} = 1$ ดังนั้น จะได้เวกเตอร์ไอเก้น

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

จาก $\lambda_2 = \lambda_3 = 0$ หาเวกเตอร์ไอเก้น \mathbf{v}_2 และ \mathbf{v}_3

$$(AA^t - \lambda_2 I)\mathbf{v}_2 = \mathbf{0}$$
$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \\ v_{23} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

จะได้สมการ

$$2v_{21} = 0$$

จะได้ $v_{21} = 0$ ให้ $v_{22} = 1$ และ $v_{23} = 0$ จะได้เวกเตอร์ไอเก้น

$$\mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

ให้ $v_{22} = 0$ และ $v_{23} = 1$ จะได้เวกเตอร์ไอเก้น

$$\mathbf{v}_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$|\mathbf{v}_1| = |\mathbf{v}_2| = |\mathbf{v}_3| = 1$$

ดังนั้น

$$V = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

และ

$$D = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

ในการคำนวณ singular value decomposition ค่อนข้างใช้การคำนวณเยอะสำหรับเมทริกซ์ที่มีขนาดใหญ่ ดังนั้นจึงมีการพัฒนาการเขียนโปรแกรมสำหรับการแยกเมทริกซ์ ดังตัวอย่างต่อไปนี้ ซึ่งใช้ภาษา python โดยอาจจะลองใช้คำสั่งบน google colab ได้ ซึ่งจะได้คำตอบออกมาเช่นเดียวกับตัวอย่าง 2.4 [4]

```
# Singular-value decomposition
from numpy import array
from scipy.linalg import svd
# define a matrix
A = array([[1, 1], [0, 0], [0, 0]])
print(A)
# SVD
U, s, VT = svd(A)
print(U)
print(s)
print(VT)
```

```
[[1 1]
 [0 0]
 [0 0]]
[[1. 0. 0.]
 [0. 1. 0.]
 [0. 0. 1.]]
[1.41421356 0.          ]
[[ 0.70710678  0.70710678]
 [-0.70710678  0.70710678]]
```

ตัวอย่าง 2.5. [7] การประยุกต์ใช้ SVD กับปัญหาที่มาจากข้อมูล ตัวอย่างนี้เป็น การเก็บข้อมูลของ ภาพยนตร์ 5 เรื่อง ซึ่งเป็นภาพยนตร์แนววิทยาศาสตร์ และแนวกโรแมนติก

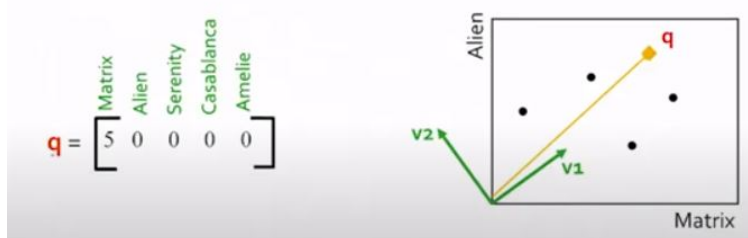
เป้าหมาย คือ หาคคนที่ชอบดูภาพยนตร์ เรื่อง Matrix

Case study: How to query?

- Q: Find users that like 'Matrix'
- A: Map query into a 'concept space' – how?

$$\begin{array}{c} \text{SciFi} \\ \updownarrow \\ \text{Romnce} \end{array} \begin{array}{c} \text{Matrix} \\ \text{Alien} \\ \text{Serenity} \\ \text{Casablanca} \\ \text{Amelie} \end{array} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 3 & 3 & 0 & 0 \\ 4 & 4 & 4 & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.13 & 0.02 & -0.01 \\ 0.41 & 0.07 & -0.03 \\ 0.55 & 0.09 & -0.04 \\ 0.68 & 0.11 & -0.05 \\ 0.15 & -0.59 & 0.65 \\ 0.07 & -0.73 & -0.67 \\ 0.07 & -0.29 & 0.32 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 12.4 & 0 & 0 \\ 0 & 9.5 & 0 \\ 0 & 0 & 1.3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0.56 & 0.59 & 0.56 & 0.09 & 0.09 \\ 0.12 & -0.02 & 0.12 & -0.69 & -0.69 \\ 0.40 & -0.80 & 0.40 & 0.09 & 0.09 \end{bmatrix}$$

ในการที่จะคาดการณ์จากข้อมูลที่มีว่า แต่ละคน จะชอบภาพยนตร์ เรื่อง Matrix หรือไม่ จะเริ่มต้นจากการทำ concept space



ลองใช้กับข้อมูลของคนที่ดูภาพยนตร์ เรื่อง Matrix

$$q_{\text{concept}} = q V$$

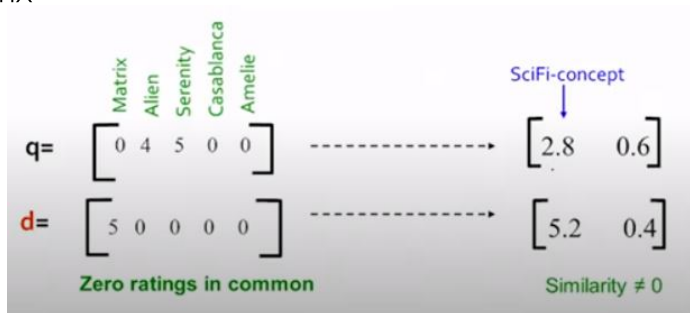
E.g.:

$$q = \begin{bmatrix} \text{Matrix} \\ \text{Alien} \\ \text{Serenity} \\ \text{Casablanca} \\ \text{Amelie} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0.56 & 0.12 \\ 0.59 & -0.02 \\ 0.56 & 0.12 \\ 0.09 & -0.69 \\ 0.09 & -0.69 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.8 & 0.6 \end{bmatrix}$$

movie-to-concept similarities (V)

SciFi-concept

เปรียบเทียบ input 2 แบบ โดยคนนึงเคยดู แต่อีกคนไม่เคยดู ภาพยนตร์ เรื่อง Matrix แต่ได้ผลลัพธ์ไปในทางเดียวกัน คือ ชอบดูภาพยนตร์แนว SciFi ทั้งคู่ จึงสามารถตอบได้ว่า คนนี้จะชอบดูภาพยนตร์เรื่อง Matrix



แบบฝึกหัด

1. กำหนดเมทริกซ์

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

จงตรวจสอบว่าเวกเตอร์ V D และ U^t ที่กำหนดให้ต่อไปนี้ เป็น Singular value decomposition หรือไม่

$$V = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{5} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$U^t = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ -\sqrt{0.2} & 0 & 0 & 0 & -\sqrt{0.8} \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -\sqrt{0.8} & 0 & 0 & 0 & \sqrt{0.2} \end{bmatrix}$$

2. กำหนดเมทริกซ์ $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$

จงใช้ singular value decomposition ในการแยกเมทริกซ์ A ให้อยู่ในรูป $A = VDU^t$ พร้อมทั้งแสดงวิธีการตรวจคำตอบ

3. กำหนดเมทริกซ์ $A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 2 & 3 & -2 \end{bmatrix}$

จงใช้ singular value decomposition ในการแยกเมทริกซ์ A ให้อยู่ในรูป $A = VDU^t$ พร้อมทั้งแสดงวิธีการตรวจคำตอบ

หนังสืออ้างอิง

- [1] Singular value decomposition. <https://en.wikipedia.org>.
- [2] <https://www.cis.upenn.edu/cis515/cis515-11-sl4.pdf>, January 2021.
- [3] vector space. <https://mathworld.wolfram.com>, January 2021.
- [4] J. Brownlee. How to calculate the svd from scratch with python. <https://machinelearningmastery.com/singular-value-decomposition-for-machine-learning/>.
- [5] M. P. Deisenroth, A. A. Faisal, and C. S. Ong. *Mathematics for Machine Learning*. Cambridge University Press, England, 2019.
- [6] J. Gallier and J. Quaintance. *Linear Algebra for Computer Vision, Robotics, and Machine Learning*. University of Pennsylvania, USA, 2019.
- [7] Leskovec, Rajaraman, and Ullman. Lecture 50 — svd example and conclusion | stanford university.
- [8] C. D. Meyer. *Matrix Analysis and Applied Linear Algebra*. SIAM, USA, 2000.
- [9] W.T.MathKKU. 321211 Linear Algebra I. <https://home.kku.ac.th/wattou/teaching/321211/101.pdf>.