Schedlab 2025

背景介绍

调度器是操作系统的一部分,它决定计算机何时运行什么任务。通常,调度器能够暂停一个运行中的任务,将它放回到等待队列当中,并运行一个新任务,这一机制称为抢占(preemption)。抢占的实现往往需要通过硬件时钟(timer)定时发起中断(interrupt)信号,告知调度器一定时间周期已经过去,并由调度器决定下一个运行的任务。

调度器可能会针对不同的目标设计,例如: 吞吐率最大化、响应时间最小化、延迟最小化或公平性最大化。在实践中,这些目标通常存在冲突;因此,调度器会实现一个权衡利弊的折中方案,根据用户的需求和目的,侧重以上一个或多个方面。

在实时(realtime)环境,例如工业上用于自动控制(如机器人)的嵌入式系统,调度器必须保证进程的调度不能超过最后期限——这是保持系统稳定运行的关键因素。

要求

本题要求设计一个面向单核的调度策略,并实现调度器对应接口。本题要求调度策略尽可能达到实时系统的要求(即所谓"准实时"调度),并根据接口实现的正确性与任务及时完成率进行评分。本题根据选手全场最优成绩评分,选手可通过实时提交评估调度策略性能。

任务假设

- 任务包含完成截止时间 (deadline) ,调度器应尽可能在截止时间前完成任务。
- 任务分为高优先级与低优先级,调度器应倾向优先完成高优先级任务。
- 每个任务包括一段以上 CPU 计算与零或多段 IO 操作,分别使用计算机的 CPU 资源和 IO 资源。调度器可以执行任务 T_{cpu} 的 CPU 计算时,并行执行任务 T_{io} 的 IO 操作。
- 在一个任务使用 IO 资源时,不允许其同时使用 CPU 资源。
- 每个任务都以 CPU 计算开始与结束。

调度规则

使用系统资源:任何时刻,最多只有一个任务 T_{cpu} 使用系统 CPU 资源进行计算,最多只有一个任务 T_{io} 使用系统 IO 资源进行操作。系统 CPU 资源可以在任意时刻被调度器切换并执行新任务的 CPU 计算;系统 IO 资源必须完成当前 IO 操作后,才能执行新任务的 IO 操作。

调度新任务: 调度器在新任务到达、任务结束、任务请求 IO 操作、任务结束 IO 操作、时钟中断到来时被唤醒并收到通知,并调用选手实现的策略接口决定接下来被调度的任务。策略将输出任务 T'_{cpu} 以抢占当前 CPU 资源。 T'_{cpu} 可以等于 T_{cpu} ,即继续将 CPU 资源分配给旧任务; T'_{cpu} 可以为空,即将 CPU 资源空置。当不存在能够进行 CPU 计算的任务时,空置 CPU 资源是合理的。当 IO 资源空闲时,策略可输出任务 T'_{io} 以使 IO 资源服务新的任务。注意,因为 IO 资源无法实时切换,当旧任务 T_{io} 未完成时,不能开始新的 IO 操作。

子任务

本题共16个测试点:

- 1.测试点1、2、3:任务特性较为相似,截止时间较为宽裕,优先级随机分布,任务随机出现;
- 2. 测试点4、5、6: 在第1条基础上,任务特征差异较大;
- 3. 测试点7、8: 在第2条基础上, 任务特征分布随时间变化;
- 4. 测试点9、10: 在第2条基础上, 截止时间较为紧张;
- 5. 测试点11、12: 在第2条基础上,具有相对紧张截止时间的任务倾向于拥有高优先级;
- 6. 测试点13、14: 在第2条基础上,任务在特定时刻会更加频繁出现;
- 7. 测试点15、16: 在第2条基础上,任务特征分布随时间变化,截止时间较为紧张,具有相对紧张截止时间的任务 倾向于拥有高优先级,任务在特定时刻会更加频繁出现。

答题接口

本题要求选手实现调度策略 policy 接口,此函数将在上述描述的事件发生时被调用,此函数的输出将决定调度器接下来的操作。此处将描述该函数输入、输出参数语义,编程语言相关的细节将在后文具体描述。

policy 函数接收三个参数:

第一个参数为事件列表,包含此时刻同时发生的所有事件信息,绝大部分时候此列表长度为1。事件包括下列类型:

- 时钟中断到来 (Timer);
- 新任务到达(TaskArrival),表示一个用户发起了新任务;
- 任务请求 IO 操作(IoRequest),表示一个任务需要进行 IO 操作;
- 任务结束 IO 操作(IoEnd),表示一个任务完成了一次 IO 操作,并需要使用 CPU 资源;
- 任务完成(TaskFinish),表示一个任务完成了它所有的 CPU 和 IO 操作。

除事件类型、时间外,与任务相关的事件信息还有相应的任务信息,包括任务 ID、到达时间、截止时间与优先级。

第二、三个参数为此时刻 CPU 与 IO 分别服务的任务的任务 ID。注意,当调度策略输出非法操作指令以及任务当前 CPU、IO 操作完成时,这两个参数可能会与上次 policy 指定的任务 ID 不同。

policy 函数输出调度策略的操作指令,即 CPU、IO 资源接下来分别服务任务的任务 ID。

根据调度规则,在 IO 资源未空闲时指定其他任务 ID 是非法的;在一个任务占用 IO 资源时,试图让其占用 CPU 资源也是非法的。进行任何非法操作会导致你在该测试点获得 0 分。

任务 ID 值的说明

所有任务的任务 ID **大于**0。 policy 函数输入参数中为0的任务 ID 代表对应资源空闲;输出操作指令中为0的 CPU 资源任务 ID 代表不使用 CPU 资源(即到下一个事件来临之前,CPU 将处于**空闲**状态),为0的 IO 资源任务 ID 代表不进行 IO 资源调度(即到下一个事件来临之前,IO 将保持当前状态)。

C++接口

C++接口定义以下结构、函数。

```
struct Event {
  enum class Type {
      kTimer, kTaskArrival, kTaskFinish, kIoRequest, kIoEnd
 };
  struct Task {
    enum class Priority { kHigh, kLow };
   int arrivalTime;
   int deadline;
   Priority priority;
   int taskId;
 };
 Type type;
 int time;
 Task task;
};
struct Action {
 int cpuTask, ioTask;
};
Action policy(const std::vector<Event>& events, int currentCpuTask,
              int currentIoTask);
```

请在相应文件中实现 policy 函数。其他辅助性结构、函数可定义、实现在同一文件中。本文件将使用 C++ 17 语言标准进行编译。

评分标准

正确性

考虑以下 FIFO 调度策略:维护任务队列 Q,当任务到达时将任务加入 Q,当且仅当上一任务完成时推出队首任务并开始执行。

令 FIFO 调度下所有任务完成所需时间为 t_{FIFO} ,当选手实现策略完成所有任务用时 t 小于等于 t_{FIFO} 时,认为选手策略实现正确。

否则将会返回结果 TLE,表示程序用时超过了允许的时长。

性能指标

• 综合完成率:为高、低优先级任务在截止时间内及时完成率的加权平均。高优先级任务和低优先级任务的权重分别为 70% 和 30%。设高优先级任务和低优先级任务分别有 n_{hi} 和 n_{lo} 个,截止时间内完成的高优先级任务和低优先级任务分别有 c_{hi} 和 c_{lo} 个。则综合完成率为:

$$r_s = rac{70\% imes c_{hi} + 30\% imes c_{lo}}{70\% imes n_{hi} + 30\% imes n_{lo}}$$

• 超时比:对于某个任务,假设到达时间为 $t_{arrival}$,截止时间为 $t_{deadline}$,实际完成时间为 t_{finish} 。设

$$r = \max \left\{1, rac{t_{finish} - t_{arrival}}{t_{deadline} - t_{arrival}}
ight\}$$

表示任务的超时比,即:任务按时完成时为1,超时完成时为实际完成时间和期望完成时间的比。设整个系统的超时比 r_t 为所有任务的超时比的加权平均,即:

$$r_s = rac{70\% imes \sum r_{hi} + 30\% imes \sum r_{lo}}{70\% imes n_{hi} + 30\% imes n_{lo}}$$

• 一个测试点的得分为两个指标的比值 $s=rac{r_s}{r_t}$,最高为 1 分。即调度策略应该保证综合完成率尽量高的同时,让超时任务的超时比最大值尽量低。

总分

在测试点不满足正确性的情况下,测试点得分为 0 分。否则,设 s_{ref} 为参考选手本测试点的得分,参考选手获得满分 6.25 分,该测试点的得分为 $6.25 imes \frac{s}{s_{ref}}$ 。共16个测试点,总分100分。

测试

在 cpp/src/policy.cc 中实现调度策略后,在目录下运行 sim_cpp.sh 进行本地测试。

提示

本题通过模拟方式评估选手调度策略性能,请选手不要以现实世界的时间单位来认知事件的时间 (time)属性。 模拟过程中的时钟中断间隔长度固定,且大于1。