## Министерство образования и науки РФ Иркутский национальный исследовательский технический университет

# Надежность информационных систем

Методические указания по выполнению лабораторных работ

Рекомендовано к изданию редакционно-издательским советом ИРНИТУ

**Надежность информационных систем** : метод. указания по выполнению лабораторных работ / сост. : Ю.П. Хрусталев, Е.А. Барахтенко. — Иркутск : Изд-во ИРНИТУ, 2015. - 34 с.

Методические указания соответствуют требованиям ФГОС-3 направления подготовки 09.03.02 «Информационные системы и технологии» профиля подготовки «Информационные системы и технологии на предприятиях/в машиностроении».

Рассмотрены методы анализа надежности информационных систем с учетом выхода из строя отдельных их элементов. Анализ основан на использовании результатов теории случайных процессов. Широко используется понятие «состояние системы». На основе графа состояний составляются системы дифференциальных уравнений — уравнения Колмогорова. Решения этих уравнений дают представление о динамике надежности систем и позволяют получить количественные оценки надежности. Рассмотрены различные методы исследования надежности информационных систем: аналитические методы, основанные на применении преобразования Лапласа; метод численного решения систем ОДУ: метод Рунге — Кутты; методы имитационного моделирования. На конкретных примерах показано, что все эти методы дают решения задач надежности, совпадающие с очень высокой точностью.

Предназначено для студентов третьего курса машиностроительного факультета, изучающих дисциплину «Надежность информационных систем» в рамках подготовки бакалавров.

#### Рецензент

д-р техн. наук, профессор кафедры оборудования и автоматизации машиностроения ИРНИТУ  $\pmb{B.H.}$   $\pmb{Koльцов}$ 

### Лабораторная работа №1. Решение задач на ЭВМ при наличии сбоев.

Потоки сбоев описываются потоками Пальма (потоками Эрланга порядка k). Если точка  $\tau$  случайно попадает на интервал  $T^*$  между событиями потока, то закон распределения интервала  $T^*$  изменяется. При этом он попрежнему подчиняется закону Эрланга, но порядок становится равным k+1 [1].

Рассмотрим более подробно интервал  $T^*$ :

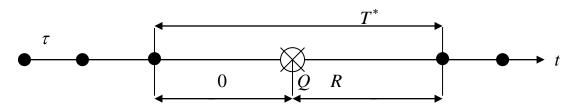


Рис.1 Схема попадания случайной точки au на интервал  $extbf{T}^*$ 

Q — участок точки au от предыдущего события.  $T^* = Q + R$ 

R – интервал времени от точки до  $\tau$  последующего события (сбоя).

Если решение задачи начинается в случайный момент времени  $\tau$ , то задача будет решена, если время ее решения будет меньше, чем время, оставшееся до очередного сбоя (т.е. меньше интервала R). Чтобы найти вероятность такого события — P(A), необходимо знать плотность распределения случайной величины R.

В [1] показано, что

$$f_R(t) = \frac{1 - F(t)}{m_t};\tag{1}$$

где  $f_R(t)$  – плотность распределения случайной величины R;

$$F(t) = 1 - \sum_{n=0}^{k-1} \frac{(\lambda t)^n}{n!} e^{-\lambda t}$$
 – функция распределения случайной величины  $t$ ;

К – порядок процесса Эрланга;

 $m_t = \frac{1}{\lambda}$  — математическое ожидание интервалов времени между событиями потока;

 $\lambda$  – интенсивность потока.

Таким образом, вероятность того, что задача, решение которой начато в момент  $t_0$ , будет решена с первого раза, равна интегралу от плотности вероятности  $f_R(t)$ , вычисленному в пределах от  $t_0$  до бесконечности.

$$P(A) = \int_{\tau}^{\infty} \frac{\lambda}{m} \sum_{n=0}^{k-1} \frac{(\lambda t)^n}{n!} e^{-\lambda t} dt$$
 (2)

Введём функцию 
$$R(m,a) = \sum_{n=0}^{m} \frac{a^n * e^{-a}}{n!};$$
 (3)

T.K. 
$$\int_{a}^{\infty} \frac{x^{n}}{n!} e^{-x} dx = R(n, a)$$
 [1],

то вероятность P(A) можно достаточно просто вычислить с помощью функции R(m,a).

Эту задачу можно решить с помощью методов имитационного моделирования [2]. Программа, написанная в системе GPSS, состоит из двух сегментов. Первый сегмент имитирует процесс решения задачи. Транзакт вводится в систему в случайный момент времени (случайная величина выбирается из равномерного распределения: пусть для определенности в интервале, равном восьми часам). Затем задача — транзакт — занимает компьютер, где и задерживается на время решения. После чего компьютер освобождается и задача покидает систему через оператор TERMINATE 1 с меткой GOOD (задача решена успешно).

Во втором сегменте имитируется поток сбоев. Генерация потоков Эрланга производится выбором из простейшего потока (интервалы между сбоями подчиняются экспоненциальному распределению) каждого k-го события. Данная процедура может быть реализована с помощью такой группы операторов:

num fvariable N\$GO@3
GENERATE 120,FN\$EXP
GO ADVANCE 1
TEST E V\$num,0,TER

TER TERMINATE

В данном фрагменте программы предполагается, что в исходном потоке сбои следуют в среднем через 120 интервалов времени. Интервалы между сбоями подчиняются экспоненциальному распределению (оператор GENER-ATE 120,FN\$EXP). Оператор TEST пропускает далее только каждый третий транзакт (переменная num равна частному от деления по модулю на 3 числа транзактов, прошедших через метку GO). Транзакты, не кратные трем, покидают систему через оператор TERMINATE с меткой TER.

Таким образом формируется поток Эрланга 3-го порядка. Оператор ADVANCE необходим только для того, чтобы вставить метку GO (оператор GENERATE не может быть помеченным).

Транзакты, прошедшие блок TEST, захватывают компьютер, отсылая транзакт-задачу (если она в этот момент решалась на компьютере) на оператор с меткой AWAY:

### AWAY TERMINATE 1

Многократно запустив программу с помощью оператора START (например, START 10000), необходимо подсчитать число транзактов, покинувших систему через метку GOOD, т. е. число успешных «прогонов» задачи, чтобы найти вероятность решения задачи с одного раза.

### Пример решения задачи

Интервал T между последовательными сбоями ЭВМ, устраняемыми практически мгновенно с помощью программных средств, имеет распределение Эрланга 3-zo порядка с параметром  $\lambda=0.5$  (1/час). Для решения задачи требуется работа ЭВМ без сбоев в течение 2-х часов. Задачи начинают решать в произвольный момент  $\tau$ , никак не связанный с потоком сбоев.

Найти вероятность события:

 $A = \{$ задача будет решена с первого раза $\}$ .

Решение:

Событие A состоит в том, что с.в. R - время, оставшееся до очередного сбоя, принимает значение больше 2-х часов.

$$P(A) = P\{R < 2\} = \int_{2}^{\infty} f_{R}^{(k)}(t) dt;$$

при k = 3 получаем:

$$f_R^{(3)}(t) = \frac{\lambda}{k} * R(k-1, \lambda * t) = \frac{0.5}{3} * \sum_{n=0}^{2} \frac{(0.5 * t)^n}{n!} e^{-0.5 * t};$$

$$(4)$$

$$(\text{T.K. } R(k-1, \lambda * t) = R(2, 0.5 * t) = \sum_{n=0}^{2} \frac{(\lambda * t) * e^{-\lambda * t}}{n!} ) m = 2 \quad a = 0.5 * t;$$

$$P(A) = \int_{2}^{\infty} \frac{0.5}{3} \sum_{0}^{2} \frac{(0.5 * t)^n}{n!} e^{-0.5 * t} dt;$$

$$\text{T.K. } \int x^n * e^{\alpha * x} dx = \frac{1}{2} x^n * e^{\alpha * x} - \frac{n}{2} \int x^{n*1} * e^{\alpha * x} dx;$$

$$\int_{0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} e^{-x} dx = R(n, a);$$

т.е. сделав замену переменных: 0.5\*t = x, получим:

$$P(A) = \frac{1}{3} \sum_{n=0}^{2} \int_{1}^{\infty} \frac{x^{n}}{n!} e^{-x} dx = \frac{1}{3} \left[ R(0.1) + R(1.1) + R(2.1) \right];$$

нижний предел в интеграле заменили:  $x_{t=2} = 1$ ;

Ho 
$$R(0,1) = \int_{1}^{\infty} \frac{x^0}{0!} e^{-x} dx = \int_{1}^{\infty} 1 * e^{-x} dx = -e^{-x} \Big|_{1}^{\infty} = 0 + e^{-1};$$

Или можно R(0,1) получить

$$R(m,a) = \sum_{n=0}^{m} \frac{a^n * e^{-a}}{n!} = \frac{a^0 * e^{-a}}{n!} = \frac{1^0 * e^{-1}}{1} = e^{-1}$$

и т.д.

$$R(0,1) = e^{-1}; R(1,1) = e^{-1} + e^{-1} = 2e^{-1}; R(2,1) = \frac{5 * e^{-1}}{2};$$
  
 $R(A) = \frac{1}{3} \left[ e^{-1} + 2e^{-1} + \frac{5 * e^{-1}}{2} \right] = \frac{11}{6} e^{-1} \approx 0.675;$ 

Интеграл

$$P(A) = \int_{2}^{\infty} \frac{0.5}{3} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(0.5 * t)^{n}}{n!} e^{-0.5 * t} dt;$$

можно вычислить непосредственно, т.е. без использования функций R(m,a), используя возможности системы MathCAD.

Метод имитационного моделирования при достаточно большом числе прогонов (10000 и более) дает решение, совпадающее с аналитическим с точностью до одной тысячной.

### Индивидуальные задания на работу №1

Решить задачу, рассмотренную в приведенном выше примере, со следующими исходными данными:

N – номер варианта;

 $\lambda$  – интенсивность сбоев [единиц/час];

k – порядок распределения Эрланга;

t – время решения задачи.

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
λ	0.5	0.5	1	1	0.5	0.2	0.2	1	0.5	0.5	1	2	2	1	0.5
k	2	2	3	2	3	2	2	2	3	3	4	4	4	3	4
t	1	2	1	3	3	6	4	2	1	4	2	3	4	5	6

## Требования к оформлению отчета

Отчет должен соответствовать стандарту СТО ИрГТУ. 005-2014 Оформление текстовых и графических материалов студентами.

### Контрольные вопросы

- 1. Какие потоки событий являются потоками Пальма?
- 2. Каким образом формируются потоки Эрланга?
- 3. Относятся ли простейшие потоки к классу потоков Пальма?

4. Можно ли использовать полученные выше результаты к анализу работы вычислительных сетей при наличии сбоев в канале передачи данных?

# Лабораторная работа №2. Анализ надежности работы систем с холодным резервированием.

Резервирование является мощным средством повышения надежности информационных систем. Существуют различные способы включения резервной аппаратуры [3]:

- постоянное резервирование;
- резервирование замещением.

При резервирование замещением резервные единицы замещают основные только после их отказа. Различают три режима работы при резервирование замещением:

- 1) нагруженный или горячий резерв;
- 2) облегченный или теплый резерв;
- 3) ненагруженный или *холодный резерв*. Холодный резерв имеет следующие преимущества:
- сохранение постоянных электрических режимов схемы;
- обеспечение максимального использования резервных единиц.

Будем считать, что надежности переключающих устройств равны. Резервные элементы находятся в тех же внешних условиях, что и основной элемент, который является рабочим. Всего в состав группы входит S элементов: 1 рабочий и S-1 — резервные. Интенсивность отказов —  $\lambda$ . Тогда граф переходов системы будет иметь следующий вид

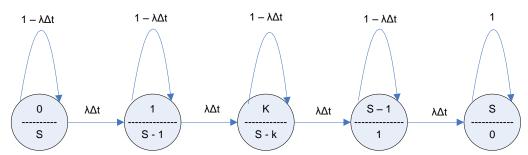


Рис. 2. Граф переходов для системы с холодным резервированием

Уравнения Колмогорова для подобных систем в общем виде выглядят таким образом:

$$\frac{d\rho_{i}(t)}{dt} = \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n} p_{j}(t) \lambda_{ji} - p_{i}(t) \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n} \lambda_{ij}, \quad i = 1, \ldots, n.$$

Здесь учтено, что для состояний, не имеющих непосредственных переходов, можно считать  $\lambda_{ij} = \lambda_{ji} = 0$ 

Для системы, граф которой изображен на рисунке 1, получаем следующую систему дифференциальных уравнений:

$$P'_{0}(t) = -\lambda P_{0}(t)$$

$$P'_{1}(t) = -\lambda P_{1}(t) + \lambda P_{0}(t)$$
.....
$$P'_{n}(t) = -\lambda P_{n}(t) + \lambda P_{n-1}(t)$$
....
$$P'_{s}(t) = \lambda P_{s-1}(t)$$
(5)

1. Решим данную систему уравнений, используя преобразования Лапласа. При этом будем использовать следующие соотношения:

$$p(t) \div P(\omega)$$
$$\lambda p(t) \div \lambda P(\omega)$$
$$p'(t) \div \omega P(\omega) + p(0)$$

Получаем систему алгебраических уравнений относительно комплексной переменной

Последовательно перемножая эти уравнения, находим вероятность отказа системы

$$P_s(\omega) = \frac{\lambda^s}{(\lambda + \omega)^{s+1}}$$

Используя соотношение

$$\frac{A}{(\omega-\alpha)^k} \div \frac{At}{k-1}^{k-1} e^{\alpha t}$$

переходим в область оригиналов

$$P_s(t) = \frac{(\lambda t)^s}{s!} e^{\lambda t} \tag{7}$$

Вероятность безотказной работы резервированной системы найдется как

$$P_{pes} = 1 - P_S = 1 - \frac{(\lambda t)^s}{s!} e^{\lambda t}$$
(8)

С учетом соотношения

$$\sum_{k=0}^{m} P_k(t) = \sum_{k=0}^{m} \frac{(\lambda t)^k}{k!} e^{-\lambda t} = 1$$
 (9)

получаем формулу для оценки вероятности безотказной работы резервированной системы

$$P_{pes} = e^{-\lambda t} \sum_{k=0}^{s-1} \frac{(\lambda t)^k}{k!}$$
 (10)

Как видно из выражения (10), вероятность исправной работы не подчиняется экспоненциальному закону, поэтому нельзя среднее время исправной работы определять из выражения  $T = 1/\lambda = 1/\sum \lambda_i N_i$ . В этом случае среднее время безотказной работы можно найти как

$$T = \int_{0}^{\infty} P(t)dt \tag{11}$$

2. Систему дифференциальных уравнений (5) можно решить численными методами. В среде MathCAD [4] имеется возможность решения обыкновенных дифференциальных уравнений (0ДУ) и систем ОДУ. Для этой цели можно использовать метод Рунге-Кутты с постоянным шагом (процедура rkfixed [3]). В данной процедуре задается количество шагов N (число узлов сетки), отрезок, на котором ищется решение [a,b], вектор (или скаляр) начальных условий y и вектор правых частей системы дифференциальных уравнений f(x,y). Вектор f(x,y) задан системой уравнений Колмогорова (5), начальные условия определяются из условий задачи (обычно вероятность нахождения системы в начальном состоянии равна единице, т.к. система в начале работы исправна, а остальные вероятности равны нулю). Отрезок [a,b] соответствует времени, при котором необходимо оценить работоспособность (вероятность исправной работы) системы. Количество шагов N выбирает исследователь, исходя из требований точности решения задачи и наглядности представления результатов.

Таким образом, обращение к заданной процедуре может иметь следующий вид:

$$P := rkfixed (P,0,10,50,f)$$

Более подробно анализ надежности систем с помощью численного метода рассмотрен в примере, приведенном ниже.

3. Анализ надежности системы с холодным резервированием методами имитационного моделирования [5].

При холодном резервировании система состоит из одного основного элемента и нескольких резервных. Работу такой системы можно представить как последовательное прохождение транзакта через несколько последовательных каналов обслуживания. Транзакт в этом случае представляет собой указатель работающего в данный момент времени элемента. В начале работы транзакт помещается в первый канал и задерживается там на время исправной работы первого элемента. После выхода из строя основного элемента транзакт поступает в первый резервный элемент и т.д. При возникновении

неисправности в последнем резервном элементе транзакт покидает модель системы через блок TERMINATE 1 с меткой BAD.

Начинается работа моделирующей программы вводом в систему одного транзакта в момент времени  $t_0$ , в который необходимо оценить работоспособность системы. Транзакт, войдя в систему, последовательно захватывает и освобождает все каналы системы, отправляя транзакт из одного из каналов (если он находится хотя бы в одном из них) на блок TERMINATE 1 с меткой GOOD.

Повторяя эту процедуру достаточно большое число раз, можно рассчитать вероятность исправной работы системы в момент  $t_0$ . Действительно, очередной транзакт, войдя в систему, отправляет предыдущий на метку GOOD, если тот находился в одном из каналов, т.е. система была в рабочем состоянии. Отношение числа транзактов, прошедших через метку GOOD, к общему числу транзактов дает вероятность исправной работы системы через время  $t_0$  с момента ее запуска. При проходе первого транзакта возникает погрешность за счет того, что он всегда будет идентифицировать состояние системы как неисправное. Однако при большом числе запусков программы с помощью оператора START (например 10000), эта погрешность исчезающее мала.

Захват системы (например системы с именем *sys2*) и ее освобождение реализуется парой операторов [3]

```
preempt sys2,,go,,re return sys2
```

(операнд re означает, что данный транзакт больше не будет обрабатываться системой).

Второй способ имитационного моделирования систем с холодным резервированием основывается на использовании трех сегментов GPSS – программы.

Первый сегмент имитирует работу системы. Блок GENERATE вводит в начальный момент общее количество транзактов - элементов резервируемой системы (работающий и резервные). Следующий оператор — SPLIT — создает копию этих транзактов, чтобы через какое- то время, достаточное для того, чтобы все введенные оператором GENERATE транзакты заведомо покинули систему, повторить процесс. Первый транзакт, прошедший оператор SPLIT, занимает канал обслуживания, задерживается в нем на время исправной работы и покидает систему через оператор TERMINATE без операнда, т е. не уменьшая счетчик числа завершений. Т.о. первый сегмент программы может иметь следующий вид:

```
Описание экспоненциальной функции с именем EXP GENERATE,,,3 система содержит 1 рабочий и 2 резервных элемента L1 SPLIT 1,L2 SEIZE COMP ADVANCE 20,FN$EXP среднее время работы — 20 единиц времени
```

RELEASE COMP TERMINATE

L2 ADVANCE 500 задержка на время, достаточное для ухода трех транзактов из системы

TRANSFER, L1

Во втором сегменте производится проверка работоспособности системы через время  $t_0$  после запуска системы в работу. Проверка проводится оператором TEST, который может иметь такой вид:

Test E F\$comp,1,L4

Транзакт проходит через блок TEST на следующий оператор, только в том случае, если прибор с именем *сотр* занят. В противном случае транзакт отправляется на метку L4.

Для подсчета числа успешных проверок можно пропустить транзакт, прошедший через оператор TEST, через фиктивный прибор, который используется в качестве счетчика.

Второй сегмент программы может выглядеть таким образом

GENERATE,,,1

L3 ADVANCE 60 проверка производится через 60 единиц TEST E F\$comp, 1, L4 системного времени после начала работы SEIZE NUMBER системы RELEASE NUMBER L4 ADVANCE 440 временная задержка для синхронизации

Третий транзакт управляет временем моделирования.

TRANSFER, L3 транзактов первого и второго сегментов

Для подсчета доли успешного числа проверок можно поставить метку у оператора TEST. В этом случае вероятность исправной работы найдется из отношения транзактов, прошедших через прибор NUMBER к общему числу транзактов, прошедших через указанную метку.

## Пример выполнения лабораторной работы №2

Дана вычислительная система с холодным резервированием. Резервирование двукратное: 1 ЭВМ - рабочая, две — резервные (s=3). Среднее время наработки одной ЭВМ на отказ — 20 часов (интенсивность отказов  $\lambda=1\t=0.05\t$ 1\час). Определить вероятность того, что система является работоспособной через 60 часов после включения (в начале работы все ЭВМ исправны).

Решение задачи.

1. Вероятность безотказной работы системы с холодным резервированием определяется выражением (10)

$$P_{pes}(t) = e^{-\lambda t} \sum_{k=0}^{s-1} \frac{(\lambda t)^k}{k!}$$

Вычисляем P(60) в среде MathCAD:

ORIGIN:= 1 
$$t \coloneqq 1...100$$
 
$$\lambda \coloneqq 0.05$$
 
$$s \coloneqq 3$$
 
$$P(t) \coloneqq e^{-\lambda \cdot t} \cdot \sum_{k=0}^{s-1} \frac{\left(\lambda \cdot t\right)^k}{k!}$$

$$P(60) = 0.423$$

Зависимость вероятности безотказной работы системы от времени представлена на рис. 3.

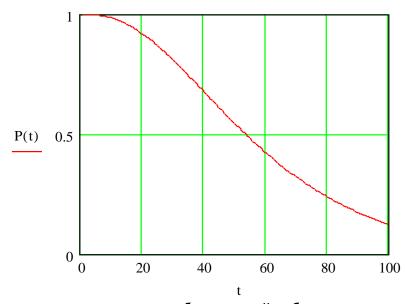


Рис. 3. Зависимость вероятности безотказной работы системы от времени

2. Находим решение задачи численным методом.

Используем возможности среды MathCAD для нахождения решения системы ДУ (5)

$$P'_{0.}(t) = -\lambda P_{0}(t)$$

$$P'_{1}(t) = -\lambda P_{1}(t) + \lambda P_{0}(t)$$
.....
$$P'_{n}(t) = -\lambda P_{n}(t) + \lambda P_{n-1}(t)$$
.....
$$P'_{s}(t) = \lambda P_{s-1}(t)$$

Ниже приведен фрагмент MathCAD – программы:

ORIGIN= 1
$$L := 0.05$$

$$P := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(t, P) := \begin{pmatrix} -L \cdot P_1 \\ L \cdot P_1 - L \cdot P_2 \\ L \cdot P_2 - L \cdot P_3 \\ L \cdot P_4 \end{pmatrix}$$

P := rkfixed(P, 0, 100, 100, f)

Решение задачи дается в виде матрицы P, в первом столбце которой приведены значения времени (на приведенном фрагменте показано решение задачи для моментов времени от 30 до 60 часов). Пятый столбец содержит значения вероятностей нахождения системы в состоянии  $P_s$ , в котором система неисправна (все ЭВМ вышли из строя).

 $P_s$  (60) равна 0.577. Стало быть, вероятность исправной работы системы в момент времени t=60 равна 1-0.577=0.423, что полностью совпадает с полученным в пункте 1 результатом.

-		1	2	<b>3</b>	4	5
	16	30	0.223	0.335	0.251	0.191
	17	32	0.202	0.323	0.258	0.217
	18	34	0.183	0.311	0.264	0.243
	19	36	0.165	0.298	0.268	0.269
	20	38	0.15	0.284	0.27	0.296
	21	40	0.135	0.271	0.271	0.323
_	22	42	0.122	0.257	0.27	0.35
₽=	<sup>2</sup> 23	44	0.111	0.244	0.268	0.377
	24	46	0.1	0.231	0.265	0.404
	25	48	0.091	0.218	0.261	0.43
	26	50	0.082	0.205	0.257	0.456
	27	52	0.074	0.193	0.251	0.482
	28	54	0.067	0.181	0.245	0.506
	29	56	0.061	0.17	0.238	0.531
	30	58	0.055	0.16	0.231	0.554
•	31	60	0.05	_ 0.149	0.224	0.577

Для получения зависимости исправной работы системы от времени необходимо выполнить приведенные ниже действия.

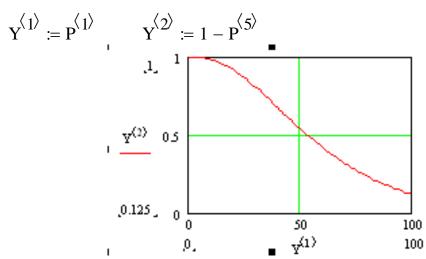


Рис.4 Зависимость вероятности безотказной работы системы от времени, полученная численным решением системы уравнений Колмогорова.

Полное совпадение рисунков 3 и 4 очевидно!

### 3. Решение задачи методом имитационного моделирования.

Разработка GPSS – программы, реализующей метод последовательного продвижения транзакта через основную и резервные системы (первый способ, описанный выше), не нуждается в дальнейших комментариях. Студенты, знакомые с системой GPSS, могут без затруднений написать и отладить такую программу. Ниже приведена программа, реализующая второй способ (хотя она также крайне проста).

### **RMULT 221**

### EXPON1 FUNCTION RN1,C24 EXPONENTIAL DISTRIBUTION

0,0/.100,.104/.200,.222/.300,.355/.400,.509/.500,.690/.600,.915/.700,1.200/.750,1.380/.800,1.600/.840,1.830/.880,2.120/.900,2.300/.920,2.520/.940,2.810/.950,2.990/.960,3.200/.970,3.500/.980,3.900/

.990,4.600/.995,5.300/.998,6.200/.999,7/1,8

GENERATE ,,,3

L1 SPLIT 1,L2

SEIZE COMP

ADVANCE 20,FN\$EXPON1

RELEASE COMP

**TERMINATE** 

L2 ADVANCE 500 TRANSFER ,L1

GENERATE ,,,1

L3 ADVANCE 60

TEST E F\$COMP,1,L4

SEIZE NUMBER

RELEASE NUMBER

L4 ADVANCE 440 TRANSFER ,L3

GENERATE 50000000

TERMINATE 1

START 1

Ниже приведена распечатка результатов работы программы.

# START TIME END TIME BLOCKS FACILITIES STORAGES $0.000\,50000000.000\,17\,2\,0$

NAME VALUE

COMP 10007.000

EXPON1 10006.000

L1 2.000

L2 7.000

L3 10.000

L4 14.000

NUMBER 10008.000

# LABEL LOC BLOCK TYPE ENTRY COUNT CURRENT COUNT RE-

### TRY

1 GENERATE 3 0 0

L1 2 SPLIT 300003 2 0

3 SEIZE 300001 0 0

4 ADVANCE 300001 1 0

5 RELEASE 300000 0 0

6 TERMINATE 300000 0 0

L2 7 ADVANCE 300000 0 0

8 TRANSFER 300000 0 0

9 GENERATE 1 0 0

L3 10 ADVANCE 100001 1 0

11 TEST 100000 0 0

12 SEIZE 42428 0 0

13 RELEASE 42428 0 0

L4 14 ADVANCE 100000 0 0

15 TRANSFER 100000 0 0

16 GENERATE 1 0 0

17 TERMINATE 1 0 0

# FACILITY ENTRIES UTIL. AVE. TIME AVAIL. OWNER PEND INTER RETRY DELAY

COMP 300001 0.120 20.044 1 300004 0 0 0 2 NUMBER 42428 0.000 0.000 1 0 0 0 0

### CEC XN PRI M1 ASSEM CURRENT NEXT PARAMETER VALUE

300006 0 0.000 1 0 7

300007 0 0.000 4 0 7

300008 0 0.000 6 0 7

### FEC XN PRI BDT ASSEM CURRENT NEXT PARAMETER VALUE

300004 0 50000000.375 1 4 5

2 0 50000060.000 2 10 11

300009 0 100000000.000 300009 0 16

Из результатов видно, что через блок TEST прошло 100000 транзактов, т.е. было проведено соответствующее число проверок состояния системы в момент T=60.

Из них 42428 закончились успешно (система была работоспособна). Следовательно, вероятность нахождения системы в исправном состоянии в момент T=60 равна 0. 424. Расхождение с теоретическими результатами составляет 0,1 процента.

### Индивидуальные задания на работу №2

Исследовать надежность системы с холодным резервированием всеми перечисленными выше способами со следующими исходными данными:

- n номер варианта;
- $\lambda$  интенсивность отказов [единиц/час];
- s количество устройств в системе (рабочее и резервные)
- t время, при котором определяется вероятность безотказной работы системы.

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
λ	0.04	0.05	0.06	0.07	0.08	0.08	0.08	0.1	0.1	0.1
S	2	3	3	3	4	4	4	3	4	4
t	50	50	40	30	50	40	30	50	50	30

### Требования к оформлению отчета

Отчет должен соответствовать стандарту СТО ИрГТУ. 005-2014 Оформление текстовых и графических материалов студентами.

### Контрольные вопросы.

- 1. Что такое «холодное» резервирование системы?
- 2. Как выглядит граф системы с холодным резервированием?
- 3. Имеют ли место обратные переходы в графе?
- 4. Как составляются уравнения Колмогорова для систем с холодным резервированием?
- 5. Какими методами можно решать уравнения Колмогорова?
- 6. Почему решение уравнений Колмогорова для установившегося режима для системы с холодным резервированием не имеет смысла?

# Лабораторная работа №3. Анализ надежности работы систем с горячим резервированием.

При горячем резервировании, в отличии от холодного, все элементы системы находятся в рабочем состоянии с момента включения системы в работу. Выход из строя какого-либо элемента не требует дополнительных переключений для ввода резервных, т.к. они подключены с самого начала. Стало быть, не требуются переключающие устройства. В этом состоит преимущество метода. Однако интенсивность выхода из строя элементов при горячем резервировании выше данного показателя для систем с холодным резервированием. Например, в системах с двукратным резервированием интенсивность отказов для систем с горячим резервированием. Следовательно, надежность таких систем уменьшается. В дальнейшем, по мере выхода из строя элементов, интенсивность отказов падает и становится равной λ, когда в работе остается один элемент. Данный факт отражен в графе для систем с горячим резервированием.

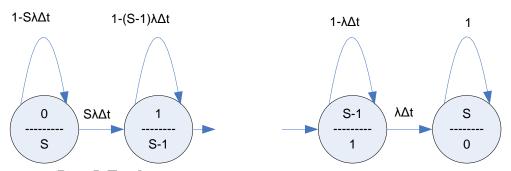


Рис. 5. Граф системы с горячим резервированием.

Для подобной системы Уравнения Колмогорова принимают следующий вид

$$P'_{0}(t) = -S\lambda P_{0}(t)$$

$$P'_{1}(t) = -(S-1)\lambda P_{1}(t) + S\lambda P_{0}(t)$$
......
$$P'_{n}(t) = -\lambda (S-n)P_{n}(t) + \lambda [S-(n-1)]P_{n-1}(t)$$
......
$$P'_{s}(t) = \lambda P_{s-1}(t)$$
(10)

Начальные условия определяются таким образом:

$$P_0(0) = 1$$
;  $P_k(0) = 0$   $k = 1,2,...,S$ .

1. Аналитическое решение для состояния  $P_s(t)$  можно получить с помощью преобразования Лапласа точно так же, как в предыдущей работе.

$$P_{s}(t) = (1 - e^{-\lambda t})^{S}. {13}$$

Так как  $P_s(t)$  — вероятность отказов системы, то вероятность безотказной работы найдется как

$$P(t) = 1 - P_{c}(t) = 1 - (1 - e^{-\lambda t})^{S}$$
(14)

2. Систему дифференциальных уравнений (12) можно решить численными

методами. Решение задачи методом Рунге – Кутты в среде MathCAD описано в предыдущем разделе и не требует специальных пояснений для конкретной задачи.

3. Анализ надежности системы с горячим резервированием методом имитационного моделирования аналогичен рассмотренному в предыдущей работе способу моделирования систем с холодным резервированием. Метод основывается на использовании трех сегментов GPSS – программы. Различие заключается только в том, что при холодном резервировании транзакты последовательно занимали канал обслуживания – прибор и покидали его после задержки, равной времени исправной работы. При горячем резервировании транзакты одновременно занимают многоканальное устройство. Соответственно изменяется и второй сегмент GPSS – программы: оператором TEST проверяется занятость многоканального устройства. Система считается неисправной, если во время проверки устройство пусто, т.е. все транзакты покинули его.

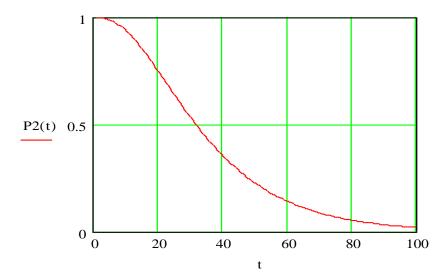
### Пример выполнения лабораторной работы №3

Дана вычислительная система с горячим резервированием. Резервирование двукратное: 1 ЭВМ - рабочая, две — резервные (s=3). Среднее время наработки одной ЭВМ на отказ — 20 часов (интенсивность отказов  $\lambda=1\t=0.05$   $1\t=0.05$   $1\t$ 

собной через 60 часов после включения (в начале работы все ЭВМ исправны).

### 1. Решение задачи в среде MathCAD

График вероятности безотказной работы при горячем резервировании, рассчитанной по формуле (14), представлен на рис. 6.



P2(60) = ■ Рис.6 Вероятность безотказной работы системы с горячим резервированием

### 2. Решение задачи численным методом

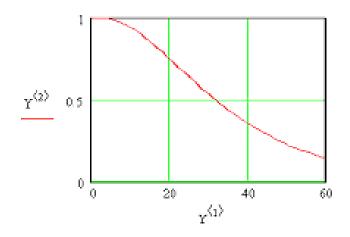
$$1 := 0.05$$

$$P := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(t, P) := \begin{pmatrix} -3 \cdot 1 \cdot P_1 \\ -2 \cdot 1 \cdot P_2 + 3 \cdot 1 \cdot P_1 \\ -1 \cdot P_3 + 2 \cdot 1 \cdot P_2 \\ 1 \cdot P_3 \end{pmatrix}$$

P := rkfixed(P, 0, 60, 60, f)

$$Y^{(1)} := P^{(1)}$$
  $Y^{(2)} := 1 - P^{(5)}$ 



# Рис. 7. Вероятность безотказной работы системы с горячим резервированием, рассчитанная методом Рунге – Кутты.

Совпадение результатов полное (см. рис.6 и 7).

Фрагмент результирующей таблицы (таблицы вероятностей состояний системы) приведен ниже.

		1	2	3	4	5
	46	45	1.171-10 -3	0.03	0.253	0.716
	47	46	1.008·10 <sup>-3</sup>	0.027	0.243	0.728
	48	47	3.674·10 <b>-</b> 4	0.025	0.234	0.74
	49	48	7.466-10 -4	0.022	0.225	0.752
	50	49	8.426·10 <b>-</b> 4	0.02	0.216	0.763
	51	50	5.531-10 -4	0.019	0.207	0.773
	52	51	4.761-10 -4	0.017	0.199	0.784
P -	53	52	4.098-10 -4	0.015	0.191	0.793
	54	53	3.527-10 -4	0.014	0.183	0.803
	55	54	3.036-10 -4	0.013	0.175	0.812
	56	55	2.613-10 -4	0.011	0.168	0.82
	57	56	2.249-10 -4	0.01	0.161	0.828
	58	57	1.936-10 -4	9.457-10 -3	0.154	0.836
	59	58	1.666-10 -4	3.583-10 -3	0.147	0.844
	60	59	1.434-10 -4	7.788-10 -3	0.141	0.851
	61	60	1.234-10 -4	7.066·10 <sup>-3</sup>	0.135	0.858

Расчет по формулам (13) дает значение P(60) = 0.142

Такой же результат получен численным методом:  $P_5$  – вероятность отказа = 0.858

1- 
$$P_5 = 0$$
, 142

## 3. Решение задачи методом имитационного моделирования.

Ниже приведен фрагмент программы, написанной в системе GPSS. Жирным шрифтом выделены операторы, которые изменены по сравнению с программой, рассмотренной в предыдущем задании.

**RMULT 227** 

### EXPON1 FUNCTION RN1,C24 EXPONENTIAL DISTRIBUTION

.840,1.830/.880,2.120/.900,2.300/.920,2.520/.940,2.810/.950,2.990/.960,3.200/.970,3.500 /.980,3.900/

 $.990,\!4.600/.995,\!5.300/.998,\!6.200/.999,\!7/1,\!8$ 

COMP STORAGE

GENERATE ,,,3

L1 SPLIT 1,L2

**ENTER COMP** 

ADVANCE 20,FN\$EXPON1

LEAVE COMP

**TERMINATE** 

L2 ADVANCE 500

TRANSFER ,L1

GENERATE ...1

L3 ADVANCE 60

TEST E SE\$COMP,0,L4

SEIZE NUMBER

RELEASE NUMBER

L4 ADVANCE 440

TRANSFER ,L3

GENERATE 50000000

TERMINATE 1

START 1

Результаты моделирования даются в следующем документе

# START TIME END TIME BLOCKS FACILITIES STORAGES 0.000 50000000.009 17 1 1

NAME VALUE

COMP 10007.000

EXPON1 10006.000

L1 2.000

L2 7.000

L3 10.000

L4 14.000

NUMBER 10008.000

#### LABEL LOC BLOCK TYPE ENTRY COUNT CURRENT COUNT RETRY

1 GENERATE 3 0 0

L1 2 SPLIT 300000 0 0

3 ENTER 300000 0 0

4 ADVANCE 300000 0 0

5 LEAVE 300000 0 0

6 TERMINATE 300000 0 0

L2 7 ADVANCE 300000 3 0

8 TRANSFER 299997 0 0

9 GENERATE 1 0 0

L3 10 ADVANCE 100000 0 0

11 TEST 100000 0 0

12 SEIZE 14205 0 0

13 RELEASE 14205 0 0

L4 14 ADVANCE 100000 1 0

15 TRANSFER 99999 0 0

16 GENERATE 1 0 0

#### 17 TERMINATE 1 0 0

FACILITY ENTRIES UTIL. AVE. TIME AVAIL. OWNER PEND INTER RETRY DELAY

NUMBER 14205 0.000 0.000 1 0 0 0 0

STORAGE CAP. REM. MIN. MAX. ENTRIES AVL. AVE.C. UTIL. RETRY DELAY COMP 3 3 0 3 300000 1 0.120 0.040 0 0

CEC XN PRI M1 ASSEM CURRENT NEXT PARAMETER VALUE

2 0 0.000 2 14 15

300003 0 0.000 4 7 8

300005 0 0.000 1 7 8

300004 0 0.000 6 7 8

FEC XN PRI BDT ASSEM CURRENT NEXT PARAMETER VALUE  $300006\ 0\ 100000000.009\ 300006\ 0\ 16$ 

Проверка состояния многоканального устройства производилась 100000 раз (транзакты, прошедшие через блок TEST). В рабочем состоянии система оказалась в 14205 случаев (транзакты, прошедшие через фиктивный прибор NUMBER). Таким образом, вероятность исправной работы системы равна 0.142. Погрешность моделирования рана 5\*10<sup>-5</sup>.

### Индивидуальные задания на работу №3

Исследовать надежность системы с горячим резервированием всеми перечисленными выше способами со следующими исходными данными:

- n номер варианта;
- $\lambda$  интенсивность отказов [единиц/час];
- s количество устройств в системе (рабочее и резервные)
- t время, при котором определяется вероятность безотказной работы системы.

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
λ	0.04	0.05	0.06	0.07	0.08	0.08	0.08	0.1	0.1	0.1
S	2	3	3	3	4	4	4	3	4	4
t	50	50	40	30	50	40	30	50	50	30

### Требования к оформлению отчета

Отчет должен соответствовать стандарту СТО ИрГТУ. 005-2014 Оформление текстовых и графических материалов студентами.

### Контрольные вопросы

- 1. В чем заключаются недостатки метода «горячего» резервирования?
- 2. Есть ли достоинства у данного метода?
- 3. Чем отличаются программы имитационного моделирования систем с холодным и горячим резервированием?
- 4. Каким образом имитируется одновременное включение всех элементов в систему?
- 5. В чем различие графов систем с холодным и горячем резервированием?
- 6. Почему при анализе подобных систем не рассматриваются предельные их состояния?

# Лабораторная работа №4. Анализ надежности работы систем с восстановлением при горячем и холодном резервировании.

В системах с восстановлением вышедшие из строя элементы после ремонта вновь включаются в работу. При этом вводится понятие «интенсивность восстановления - µ». Интенсивность восстановления может быть постоянной величиной (мы будем рассматривать именно такую ситуацию), а может зависеть от того, сколько имеется в наличии вышедших из строя элементов. Отказ системы происходит, если все элементы системы вышли из строя, т.е. находятся в ремонте, хотя в конкретный момент времени ремонтируется только один из них.

1. Рассмотрим, так называемый, «теплый» режим работы. В этом режиме рабочий элемент выходит из строя с интенсивностью  $\lambda$ . Остальные элементы также включены, но работают в «облегченном» режиме, при котором вероятность выхода из строя равна  $\lambda_0$ .

Естественно, что  $\lambda_0 << \lambda$ . Целесообразность рассмотрения «теплого» режима связана с тем, что результаты, полученные для этого случая, автоматически обобщаются для двух других, рассмотренных ранее. Достаточно положить  $\lambda_0$  равной нулю, и сразу же получаем формулы для холодного резервирования. При  $\lambda_0 = \lambda$  имеет место горячее резервирование.

Граф подобной системы представлен на рис. 8.

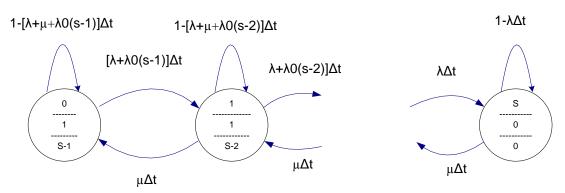


Рис.8 Граф переходов системы с восстановлением при работе в «теплом режиме».

Уравнения Колмогорова для подобной системы записываются таким образом:

Для систем с восстановлением имеет смысл рассмотреть предельные, т.е. установившиеся вероятности состояний системы. В таких состояниях вероятности становятся постоянными величинами, а производные от них равны нулю. Система дифференциальных уравнений (15) переходит в систему алгебраических уравнений

$$P_{k} = P_{0} \prod_{i=1}^{k} \left[ \frac{\lambda}{\mu} + \frac{\lambda_{0}}{\mu} (s-1) \right] \qquad 1 \le k \le s$$

$$P_{s} = P_{0} \prod_{i=1}^{s} \left[ \rho + (s-1)\rho_{0} \right] \qquad (16)$$

где 
$$\rho = \frac{\lambda}{\mu}$$
 и  $\rho_0 = \frac{\lambda_0}{\mu}$ .

С учетом условия нормировки  $\sum_{k=0}^{s} P_k = 1$  (условие нормировки заменяет одно из уравнений системы (16), т.к. эта система линейно зависимых уравнений) получаем окончательные формулы для анализа надежности систем с восстановлением, работающих в облегченном режиме [2]:

$$P_0 = 1 / \left\{ 1 + \sum_{k=1}^{s} \prod_{i=1}^{k} [\rho + (s-1)\rho_0] \right\}.$$
 (17)

$$P_{s} = \prod_{i=1}^{s} \left[ \rho + (s-i)\rho_{0} \right] / \left\{ 1 + \sum_{k=1}^{s} \prod_{i=1}^{k} \left[ \rho + (s-i)\rho_{0} \right] \right\}.$$
 (18)

Коэффициент готовности, равный вероятности безотказной работы, для систем с *облегченным режимом* равен

$$k_{com} = 1 - P_s = 1 - \prod \left[ \rho + (s - 1)\rho_0 \right] / \left\{ 1 + \sum_{k=1}^{s} \prod_{i=1}^{k} \rho + (s - 1)\rho_0 \right\}.$$
 (19)

Для систем c холодным резервированием  $\lambda_0=0$  и. стало быть  $\rho_0=0$  , получаем

$$k_{com} = (1 - \rho^s) / (1 - \rho^{s+1})$$
 (20)

Для систем c горячим резервированием  $\lambda_0 = \lambda$  получаем

$$k_{zom} = 1 - \frac{\prod_{i=1}^{s} (s - i + 1)r}{\sum_{k=1}^{s} \prod_{i=1}^{k} (s - i + 1)r}$$
(21)

Формулы (20) и (21) являются расчетными для анализа установившихся режимов в системах с восстановлением.

2. Анализ надежности системы с горячим и холодным резервированием методом имитационного моделирования во многом аналогичен методам, рассмотренным в предыдущей работе. Разница состоит в том, что в нашем случае транзакт, выйдя из канала обслуживания (из многоканального устройства), не покидает систему, а направляется в ремонт. Если прибор, имитирующий механика по ремонту, занят, транзакт становится в очередь. Задержавшись в этом приборе на время ремонта, транзакт блоком TRANSFER вновь возвращается в работу. Второй сегмент GPSS – программы полностью идентичен такому же в ранее рассмотренной программе. Различие состоит только в том, что для получения результатов моделирования необходимо проверку состояния прибора (многоканального устройства) производить через весьма большой интервал времени, когда режим работы системы можно считать установившимся.

## Пример выполнения лабораторной работы №4

1. Дана вычислительная система с горячим резервированием. Резервирование двукратное: 1 ЭВМ - рабочая, две — резервные (s=3). Среднее время наработки одной ЭВМ на отказ — 20 часов (интенсивность отказов  $\lambda=1/t=0.05\ 1/\text{час}$ ). Интенсивность восстановления  $\mu$  равно 0.1 1/час.

Определить вероятность того, что система является работоспособной (в начале работы все ЭВМ исправны). Решение получить в установившемся режиме (расчет с помощью аналитического решения и методом имитационного моделирования) и в переходном режиме, решая численным методом систему дифференциальных уравнений.

### 1.1 Решение задачи в среде MathCAD

Коэффициент готовности системы с горячим резервированием и с восстановлением вышедших из строя элементов вычисляем по формулам (22). Ниже приведен фрагмент

MATHCAD – программы:

$$r := \frac{1}{m}$$

$$k := 1 - \frac{\prod_{i=1}^{s} (s - i + 1) \cdot r}{1 + \sum_{k=1}^{s} \prod_{i=1}^{k} (s - i + 1) \cdot r}$$

 $\mathbf{k} = \mathbf{I}$ 

Таким образом, вероятность безотказной работы системы (коэффициент готовности) в установившемся режиме равна *0,842*.

Решение системы уравнений Колмогорова (15) методом Рунге – Кутты дается в следующем фрагменте:

$$\mathbf{m} := 0.1$$

$$\mathbf{p} := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{f}(\mathbf{t}, \mathbf{P}) := \begin{pmatrix} -3 \cdot 1 \cdot P_1 + \mathbf{m} \cdot P_2 \\ -2 \cdot 1 \cdot P_2 + 3 \cdot 1 \cdot P_1 + \mathbf{m} \cdot P_3 - \mathbf{m} \cdot P_2 \\ -1 \cdot P_3 + 2 \cdot 1 \cdot P_2 + \mathbf{m} \cdot P_4 - \mathbf{m} \cdot P_3 \\ -\mathbf{m} \cdot P_4 + 1 \cdot P_3 \end{pmatrix}$$

P := rkfixed(P, 0, 100, 50, f)

		1	2	3	4	5			1	
	36	70	0.212	0.317	0.315	0.156		36	0.844	
	37	72	0.212	0.317	0.315	0.156		37	0.844	
	38	74	0.212	0.317	0.315	0.157		38	0.843	
	39	76	0.211	0.316	0.315	0.157		39	0.843	
	40	78	0.211	0.316	0.315	0.157		40	0.843	
	41	80	0.211	0.316	0.315	0.157		41	0.843	
	42	82	0.211	0.316	0.315	0.157	(2)	42	0.843	
P -	43	84	0.211	0.316	0.315	0.157	y <sup>(2)</sup> _	43	0.843	ı
	44	86	0.211	0.316	0.316	0.157		44	0.843	
	45	88	0.211	0.316	0.316	0.157		45	0.843	
	46	90	0.211	0.316	0.316	0.158		46	0.842	
	47	92	0.211	0.316	0.316	0.158		47	0.842	
	48	94	0.211	0.316	0.316	0.158		48	0.842	
	49	96	0.211	0.316	0.316	0.158		49	0.842	
	50	98	0.211	0.316	0.316	0.158		50	0.842	
	51	100	0.211	0.316	0.316	0.158		51	0.842	
$y^{(1)} := p^{(1)}$ $y^{(2)} := 1 - p^{(5)}$ $y^{(1)} := p^{(1)}$ $y^{(2)} := 1 - p^{(5)}$										

Рис. 9. Вероятность исправной работы системы с горячим резервированием (и с восстановлением вышедших из строя элементов) как функция времени.

50

 $\sqrt{1}$ 

100

[100]

Результаты этих решений полностью совпадают.

0.9

0.85

<u>\_0</u>\_

0.842,08

1.2. Решение задачи методом имитационного моделирования. Ниже приведены текст GPSS – программы и результаты ее работы.

RMULT 223 EXPON1 FUNCTION RN1,C24 EXPONENTIAL DISTRIBUTION 0,0/.100,.104/.200,.222/.300,.355/.400,.509/.500,.690/.600,.915/.700,1.200/.750,1.380/.80 0,1.600/ .840, 1.830 /.880, 2.120 /.900, 2.300 /.920, 2.520 /.940, 2.810 /.950, 2.990 /.960, 3.200 /.970, 3.500 /.980, 3.900 /

.990,4.600/.995,5.300/.998,6.200/.999,7/1,8

COMP STORAGE 3

GENERATE,,,3

L1 ENTER COMP

**ADVANCE 20,FN\$EXPON1** 

LEAVE COMP QUEUE LINE SEIZE remont

DEPART LINE

ADVANCE 10, FN\$EXPON1

RELEASE remont

TRANSFER ,L1

**GENERATE 100** 

TEST E SE\$COMP,0,L2

SEIZE NUMBER

RELEASE NUMBER

L2 TERMINATE 1

START 1000

# START TIME END TIME BLOCKS FACILITIES STORAGES $0.000\ 100000.000\ 15\ 2\ 1$

NAME VALUE

COMP 10007.000

EXPON1 10006.000

L1 2.000

L2 15.000

LINE 10008.000

NUMBER 10010.000

REMONT 10009.000

#### LABEL LOC BLOCK TYPE ENTRY COUNT CURRENT COUNT RETRY

1 GENERATE 3 0 0

L1 2 ENTER 7852 0 0

3 ADVANCE 7852 2 0

4 LEAVE 7850 0 0

5 QUEUE 7850 0 0

6 SEIZE 7850 0 0

7 DEPART 7850 0 0

8 ADVANCE 7850 1 0

9 RELEASE 7849 0 0

10 TRANSFER 7849 0 0

11 GENERATE 1000 0 0

12 TEST 1000 0 0

13 SEIZE 846 0 0

14 RELEASE 846 0 0

L2 15 TERMINATE 1000 0 0

FACILITY ENTRIES UTIL. AVE. TIME AVAIL. OWNER PEND INTER RETRY DELAY

REMONT 7850 0.788 10.043 1 4 0 0 0 NUMBER 846 0.000 0.000 1 0 0 0 0

QUEUE MAX CONT. ENTRY ENTRY(0) AVE.CONT. AVE.TIME AVE.(-0) RETRY LINE 2 0 7850 3109 0.636 8.104 13.419 0

STORAGE CAP. REM. MIN. MAX. ENTRIES AVL. AVE.C. UTIL. RETRY DELAY COMP 3 1 0 3 7852 1 1.575 0.525 0 0

FEC XN PRI BDT ASSEM CURRENT NEXT PARAMETER VALUE

4 0 100006.349 4 8 9

1 0 100040.889 1 3 4

1004 0 100100.000 1004 0 11

3 0 100109.907 3 3 4

Из 1000 проверок (транзакты, прошедшие через блок TEST) 846 закончились успешно. Вероятность исправной работы - 0.846. Расхождение результатов с аналитическим решением равно 0.4 процента! Очень высокая точность, которую можно еще повысить, увеличивая время моделирования.

- 2 Дана та же самая система, что и в пункте 1.1, только резервирование холодное.
  - 2.1 Решение задачи в среде MathCAD Фрагмент MATHCAD программы:

$$1 := 0.05 \qquad s := 3 \qquad r := \frac{1}{m} \qquad m := 0.1$$
 
$$khol := \frac{\left(1 - r^{s}\right)}{1 - r^{s+1}}$$

khol = 0.933

$$m := 0.1$$

$$1 := 0.05$$

$$P := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(t, P) := \begin{pmatrix} -1 \cdot P_1 + m \cdot P_2 \\ -1 \cdot P_2 + 1 \cdot P_1 + m \cdot P_3 - m \cdot P_2 \\ -1 \cdot P_3 + 1 \cdot P_2 + m \cdot P_4 - m \cdot P_3 \\ -m \cdot P_4 + 1 \cdot P_3 \end{pmatrix}$$

P:=rkfixed(P,0,100,50,f)

		1	2	3	4	5
	36	70	0.541	0.267	0.13	0.063
	37	72	0.54	0.267	0.13	0.063
	38	74	0.54	0.267	0.13	0.064
	39	76	0.539	0.267	0.131	0.064
	40	78	0.538	0.267	0.131	0.064
	41	80	0.538	0.267	0.131	0.064
	42	82	0.537	0.267	0.131	0.065
P -	43	84	0.537	0.267	0.131	0.065
	44	86	0.537	0.267	0.132	0.065
	45	88	0.536	0.267	0.132	0.065
	46	90	0.536	0.267	0.132	0.065
	47	92	0.536	0.267	0.132	0.065
	48	94	0.536	0.267	0.132	0.066
	49	96	0.535	0.267	0.132	0.066
	50	98	0.535	0.267	0.132	0.066
	51	100	0.535	0.267	0.132	0.066

38	0.936
39	0.936
40	0.936
41	0.936
42	0.935
43	0.935
44	0.935
45	0.935
46	0.935
47	0.935
48	0.934
49	0.934
50	0.934
51	0.934
	39 40 41 42 43 44 45 46 47 48 49 50

0.937 0.937

$$Y^{(1)} := P^{(1)}$$
  $Y^{(2)} := 1 - P^{(5)}$ 

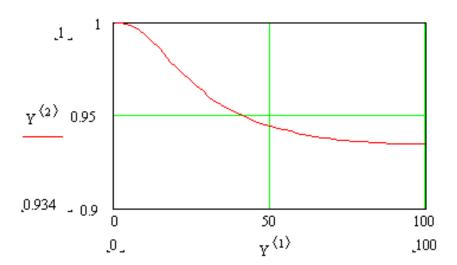


Рис. 10. Вероятность исправной работы системы с холодным резервированием (и с восстановлением вышедших из строя элементов) как функция времени.

2.2 Решение задачи методом имитационного моделирования. (текст GPSS – программы и результаты ее работы)

RMULT 223

### EXPON1 FUNCTION RN1,C24 EXPONENTIAL DISTRIBUTION

 $0,0/.100,.104/.200,.222/.300,.355/.400,.509/.500,.690/.600,.915/.700,1.200/.750,1.380/.80\\0,1.600/$ 

.840, 1.830/.880, 2.120/.900, 2.300/.920, 2.520/.940, 2.810/.950, 2.990/.960, 3.200/.970, 3.500/.980, 3.900/

.990,4.600/.995,5.300/.998,6.200/.999,7/1,8

GENERATE ...3

L1 SEIZE COMP

**ADVANCE 20,FN\$EXPON1** 

RELEASE COMP

OUEUE LINE

SEIZE remont

DEPART LINE

ADVANCE 10,FN\$EXPON1

RELEASE remont

TRANSFER ,L1

**GENERATE 100** 

TEST E F\$COMP,1,L2

SEIZE NUMBER

RELEASE NUMBER

L2 TERMINATE 1

**START 1000** 

# START TIME END TIME BLOCKS FACILITIES STORAGES $0.000\ 100000.000\ 15\ 3\ 0$

NAME VALUE

COMP 10007.000

EXPON1 10006.000

L1 2.000

L2 15.000

LINE 10008.000

NUMBER 10010.000

REMONT 10009.000

### LABEL LOC BLOCK TYPE ENTRY COUNT CURRENT COUNT RETRY

1 GENERATE 3 0 0

L1 2 SEIZE 4590 0 0

3 ADVANCE 4590 1 0

4 RELEASE 4589 0 0

5 QUEUE 4589 1 0

6 SEIZE 4588 0 0

7 DEPART 4588 0 0

8 ADVANCE 4588 1 0

9 RELEASE 4587 0 0

10 TRANSFER 4587 0 0

11 GENERATE 1000 0 0

12 TEST **1000** 0 0

13 SEIZE 931 0 0

14 RELEASE 931 0 0 L2 15 TERMINATE 1000 0 0

FACILITY ENTRIES UTIL. AVE. TIME AVAIL. OWNER PEND INTER RETRY DELAY

COMP 4590 0.938 20.427 1 4 0 0 0 REMONT 4588 0.461 10.041 1 1 0 0 0 NUMBER **931** 0.000 0.000 1 0 0 0

QUEUE MAX CONT. ENTRY ENTRY(0) AVE.CONT. AVE.TIME AVE.(-0) RETRY LINE 2 1 4589 2695 0.252 5.489 13.299 0

FEC XN PRI BDT ASSEM CURRENT NEXT PARAMETER VALUE 4 0 100010.314 4 3 4 1 0 100030.170 1 8 9 1004 0 100100.000 1004 0 11

Вероятность исправной работы системы (коэффициент готовности) равна 0.931!

### Индивидуальные задания на работу №4

Исследовать надежность системы с восстановлением с горячим и холодным резервированием всеми перечисленными выше способами со следующими исходными данными:

- n номер варианта;
- $\lambda$  интенсивность отказов [единиц/час];
- s количество устройств в системе (рабочее и резервные)
- μ интенсивность восстановления [единиц/час].

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
λ	0.04	0.05	0.06	0.07	0.08	0.08	0.08	0.1	0.1	0.1
S	2	3	3	3	4	4	4	3	4	4
μ	0.05	0.06	0.07	0.08	0.09	0.1	0.05	0.06	0.07	0.08

### Требования к оформлению отчета

Отчет должен соответствовать стандарту СТО ИрГТУ. 005-2014 Оформление текстовых и графических материалов студентами.

### Контрольные вопросы

- 1. В чем заключается сущность метода восстановления?
- 2. Есть ли достоинства у данного метода?

- 3. Чем отличаются программы имитационного моделирования систем с восстановлением от систем без восстановления?
- 4. Можно ли для анализа систем с восстановлением использовать уравнения Колмогорова?
- 5. Чему будет равна вероятность исправной работы системы в установившемся режиме, если интенсивность выхода элементов из строя  $\lambda$  будет превышать интенсивность восстановления  $\mu$ ?

### Библиографический список

- 1. Вентцель Е.С. Теория случайных процессов и ее инженерные приложения / Е.С. Вентцель, А.А. Овчаров. М.: Высш. Шк., 2007. 480 с.
- 2. Шрайбер Т.Дж. Моделирование на GPSS / Т.Дж. Шрайбер. М. : Машиностроение, 1980. 592 с.
- 3. Хетагуров Я.А. Надежность автоматизированных систем управления / Я.А. Хетагурова. М.: Высшая школа, 1979. 287 с.
- 4. Плис А.И. Mathcad 2000: математический практикум / А.И. Плис, Н.А. Сливина. М.: Финансы и статистика, 2000. 656 с.
- 5. Хрусталев Ю.П. Моделирование систем массового обслуживания : учеб. пособие для специальностей "Информ. системы в машиностроении" ... / Ю. П.Хрусталев. Иркутск : Изд-во ИрГТУ, 2007. 116 с.
- 6. СТО ИрГТУ. 005-2014. Оформление текстового и графического материала студентами.

### Учебное издание

# Применение дискретного моделирования для изучения процесса формирования поводок маложестких деталей

Методические указания

Составители: Хрусталев Юрий Петрович, Барахтенко Евгений Алексеевич