

## Algoritmo de detección de bloques

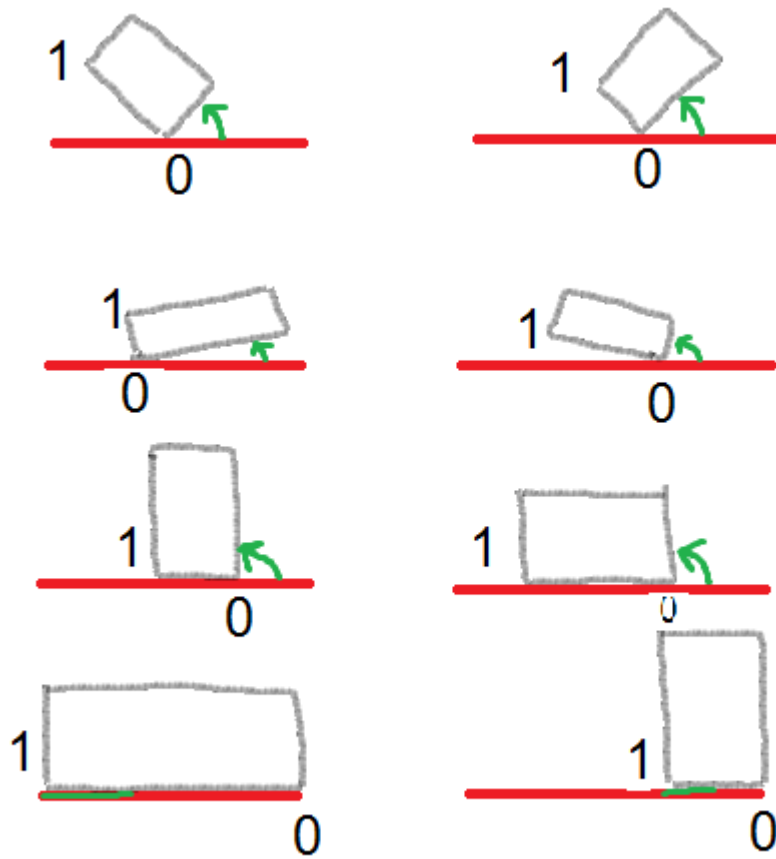
En primer lugar se le realizará un preprocesamiento a la imagen con el objetivo de destacar los bloques lo mayor posible. Este consta de 5 partes:

- filtro de mediana: eliminaar cualquier ruido presente
- Pasaje de imagen a escala de grises: de BGR a grises
- Binarización global por el método de otsu: en este caso los bloques destacan bastante del fondo, tanto su color como sus bordes, por lo que es favorable aplicar esta binarización
- Apertura: regularizar las formas
- Cierre: eliminar los contornos pequeños

A continuación, nos valemos de la función *findContours* para hallar todos los contorno presentes en la imagen. Luego se le aplica a cada contorno la función *minAreaRect*, que devuelve el mínimo rectángulo orientado que contiene al contorno. De esta manera, se obtiene un parámetro al cual es mucho más facil aplicarle condiciones para corroborar si se trata del bloque buscado, además esta función devuelve entre otras propiedades, el centro del rectángulo y el ancho y largo.

Para entender la orientacion, y como la maneja la funcion *minAreaRect* hay que tener en cuenta los siguientes datos:

- el vértice más bajo es el vértice 0, luego el 1,2 y 3 le siguen en forma horaria
- La funcion calcula el angulo midiendo a contrareloj desde la horizontal hasta el primer borde que encuentre del rectangulo
- El ángulo varia de 0 a -90



[46]: *#Si queremos que las imágenes sean mostradas en una ventana emergente quitar el*  
*→inline*

```
%matplotlib inline
```

```
# OpenCV-Python utiliza NumPy para el manejo de imágenes
```

```
import numpy as np
```

```
# cv2 es el módulo python para acceder a OpenCV
```

```
import cv2 as cv
```

```
# Usamos las poderosas herramientas de graficación de matplotlib para mostrar
```

```
→imágenes, perfiles, histogramas, etc
```

```
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
# para acceder a la ruta de las imagenes
```

```
import glob
```

[49]: *# Carpeta con las fotos:*

```
calib_fnames = glob.glob('C:/Users/pichichus/Desktop/Facultad/FMVR/TPFINAL/  
→imagenes/img_bloques/*.png')
```

```
#calib_fnames = glob.glob('C:/Users/pichichus/Desktop/Facultad/FMVR/TPFINAL/  
→imagenes/img_bloques_desafio/*.jpg')
```

```

[50]: centros = list()
vertices=list()
orientacion = list()
i=1
for img in calib_fnames:
    print('Imagen{}'.format(i))
    #Leo la imagen
    img = cv.imread(img)

    #ROI
    #img= img[15:600,80:500,:]

    #aplico filtro suaviza
    img = cv.medianBlur(img,5)

    #paso a gris
    imggray = cv.cvtColor(img, cv.COLOR_BGR2GRAY)

    #binarizacion global, otsu (el contraste entre elementos es alto)
    ret, img_bin = cv.threshold(imggray,30,255,cv.THRESH_BINARY+cv.THRESH_OTSU)

    #regularizar las formas
    #apertura

    kernel = np.ones ((1,1), np.uint8)
    apertura = cv.morphologyEx(img_bin, cv.MORPH_OPEN, kernel)

    #cierre
    kernel = np.ones ((2,2), np.uint8)
    cierre = cv.morphologyEx(apertura, cv.MORPH_CLOSE, kernel)

    #hallo los contornos
    im2, contours, hierarchy = cv.findContours(cierre, cv.RETR_TREE, cv.
    ↳CHAIN_APPROX_TC89_L1)

    #recorro contornos hallados y verifico si corresponden sus caracteristicas a
    ↳las que se esperarían de un rectangulo
    for cnt in contours:
        rect = cv.minAreaRect(cnt)
        centro = rect[0]
        dimension=rect[1]

```

```

    rotacion = rect[2]
    area = cv.contourArea(cnt)

    if((dimension[0]*dimension[1] != 0) and (area/
→(dimension[0]*dimension[1])>0.95) and area>10000):
        box = cv.boxPoints(rect)
        #d(p1,p2)=sqrt((x2-x1)**2+(y2-y1)**2)
        x0,y0= box[0]
        x1,y1=box[1]
        x3,y3=box[3]
        if(np.sqrt((x3-x0)**2+(y3-y0)**2)<np.sqrt((x1-x0)**2+(y1-y0)**2)):
            rotacion = rotacion-90
        rotacion = abs(rotacion)
        print("Encontré bloque!")
        print('Área: {} - Centro: {} - Dimensiones: {} - Rotación: {}'.
→format(area,centro,dimension,rotacion))
        cv.circle(img, (int(centro[0]),int(centro[1])), 10,(0,0,255),2)

    vertices.append(box)
    box = np.int0(box)

    cv.drawContours(img,[box],0,(0,0,255),2)
    centros.append(centro)
    dimensiones.append(dimension)
    orientacion.append(rotacion)
    plt.figure(i)
    plt.imshow(img)
    plt.show()

    i= i+1
%store dimensiones
%store centros
%store vertices
%store orientacion

```

Imagen1

Encontré bloque!

Área: 11120.0 - Centro: (352.4909973144531, 129.95880126953125) - Dimensiones:  
(150.36459350585938, 75.43861389160156) - Rotación: 42.031761169433594

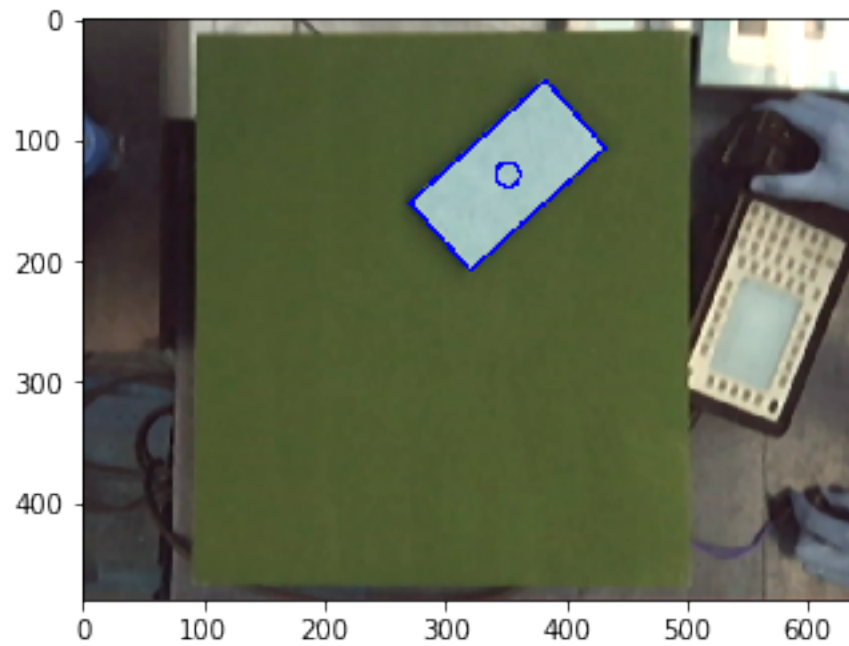


Imagen2

Encontré bloque!

Área: 11149.0 - Centro: (171.67794799804688, 145.92718505859375) - Dimensiones:  
(75.98509979248047, 150.09153747558594) - Rotación: 114.37646865844727

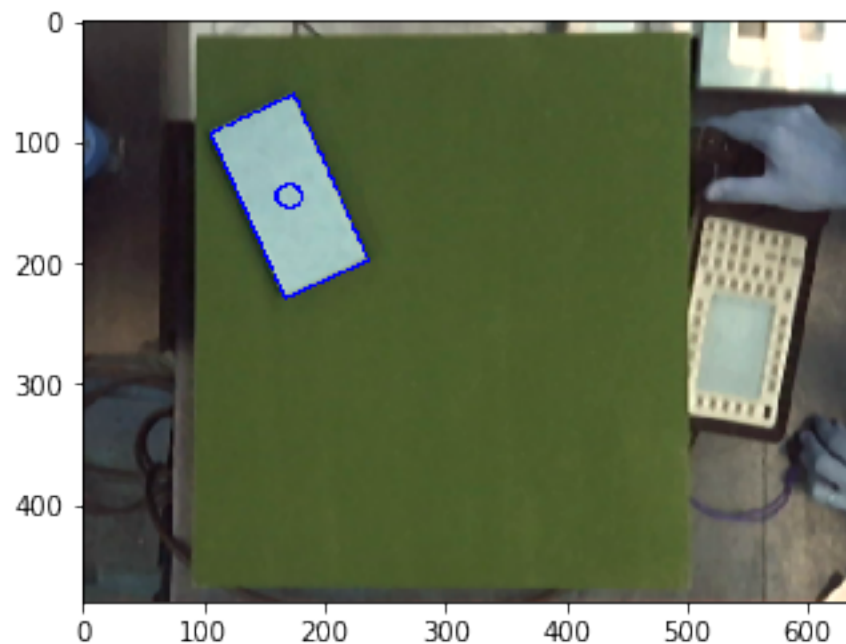


Imagen3

Encontré bloque!

Área: 11348.5 - Centro: (226.46409606933594, 130.07369995117188) - Dimensiones:  
(149.01434326171875, 77.37078857421875) - Rotación: 51.49934387207031

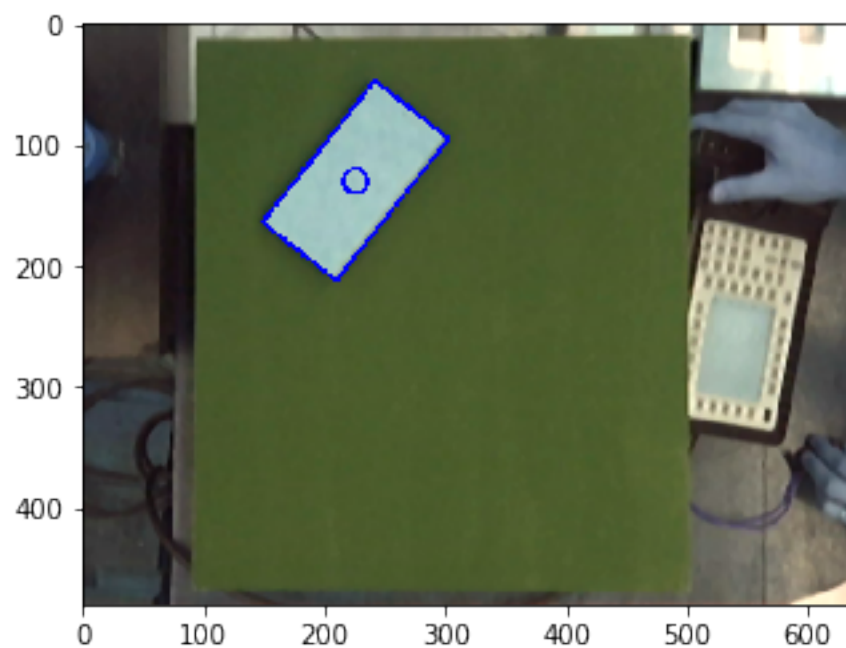


Imagen4

Encontré bloque!

Área: 11137.5 - Centro: (270.3270568847656, 130.83819580078125) - Dimensiones:  
(75.28987884521484, 150.3024139404297) - Rotación: 101.0702018737793

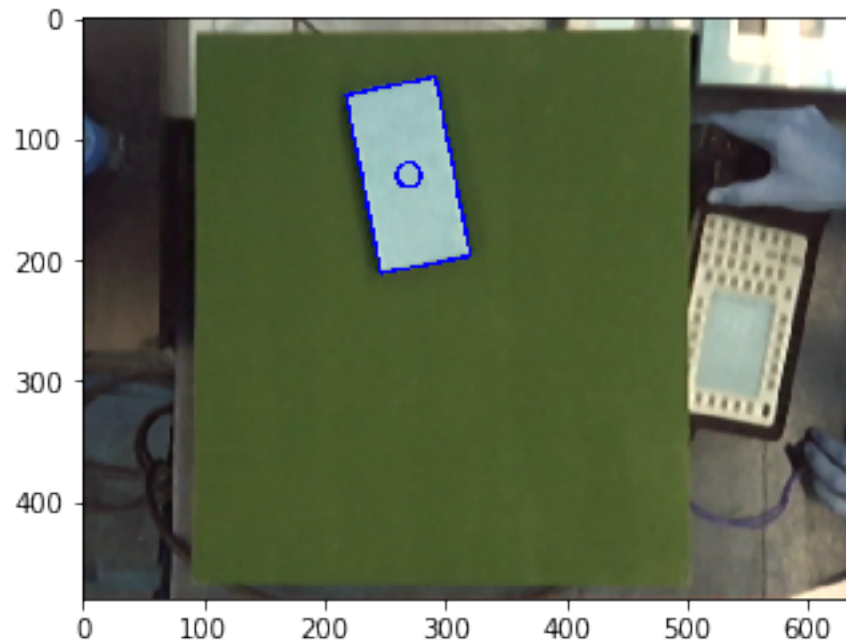


Imagen5

Encontré bloque!

Área: 11215.5 - Centro: (366.16229248046875, 126.82916259765625) - Dimensiones:  
(151.77186584472656, 75.65897369384766) - Rotación: 73.03385162353516

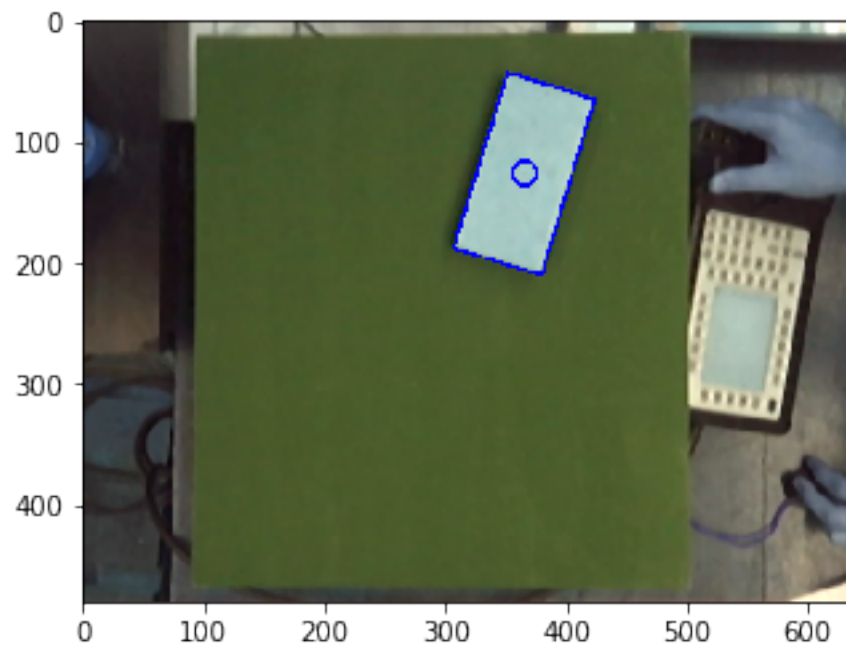


Imagen6

Encontré bloque!

Área: 11065.0 - Centro: (305.78240966796875, 226.9926300048828) - Dimensiones:  
(75.6281509399414, 149.31309509277344) - Rotación: 147.80426788330078

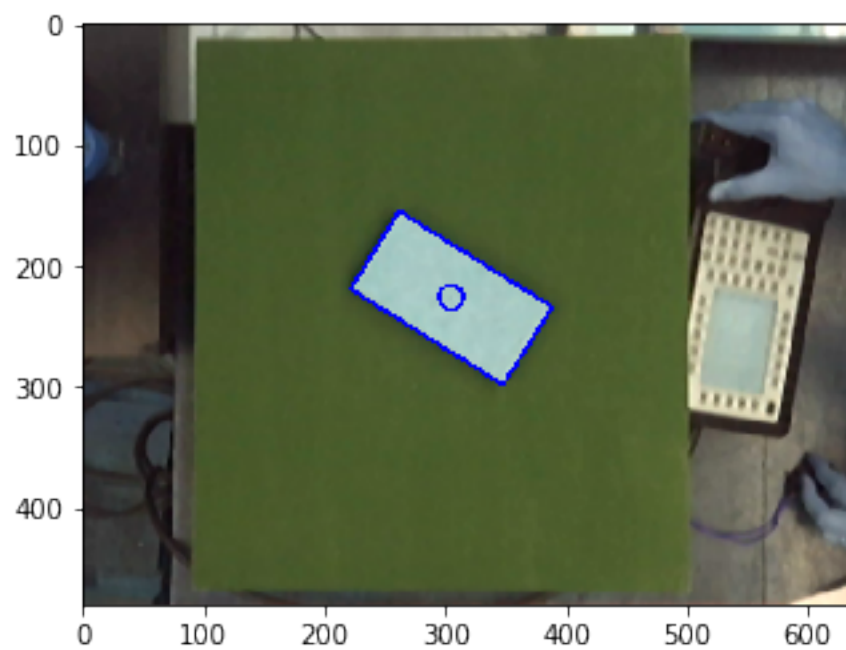




Imagen7

Encontré bloque!

Área: 11237.5 - Centro: (375.8201904296875, 319.88763427734375) - Dimensiones:  
(76.31983947753906, 150.73167419433594) - Rotación: 147.9946174621582

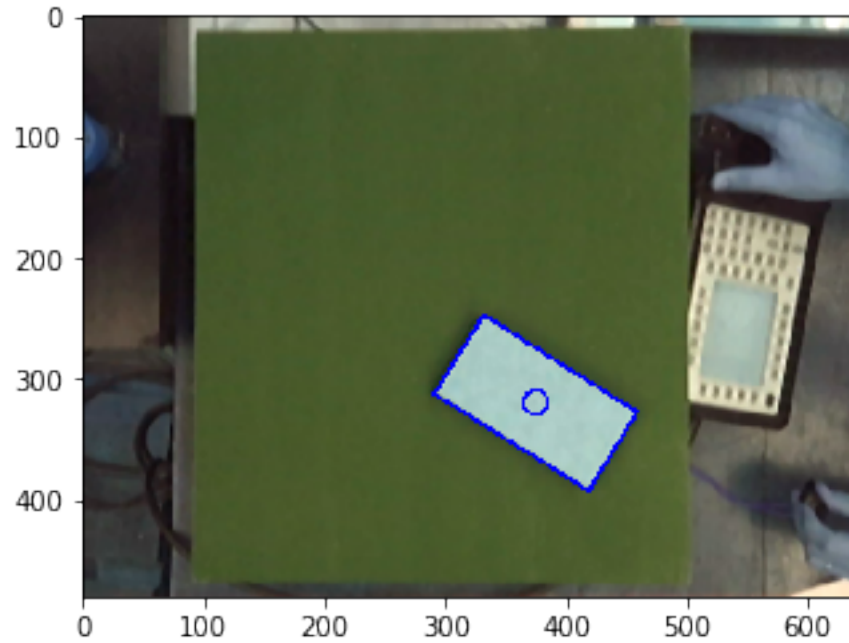


Imagen8

Encontré bloque!

Área: 11016.5 - Centro: (299.1384582519531, 157.4621124267578) - Dimensiones:  
(75.22718811035156, 149.06796264648438) - Rotación: 131.87786865234375

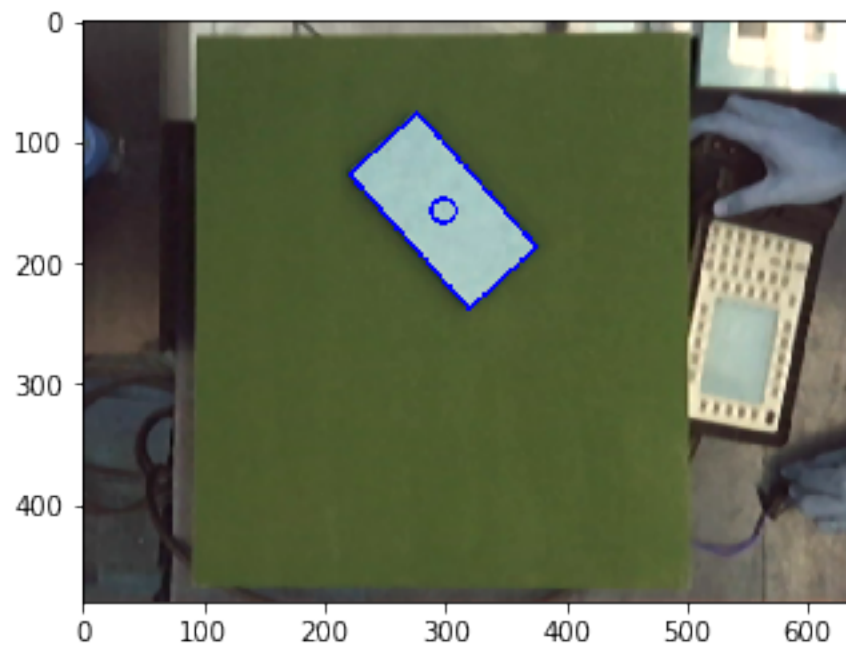
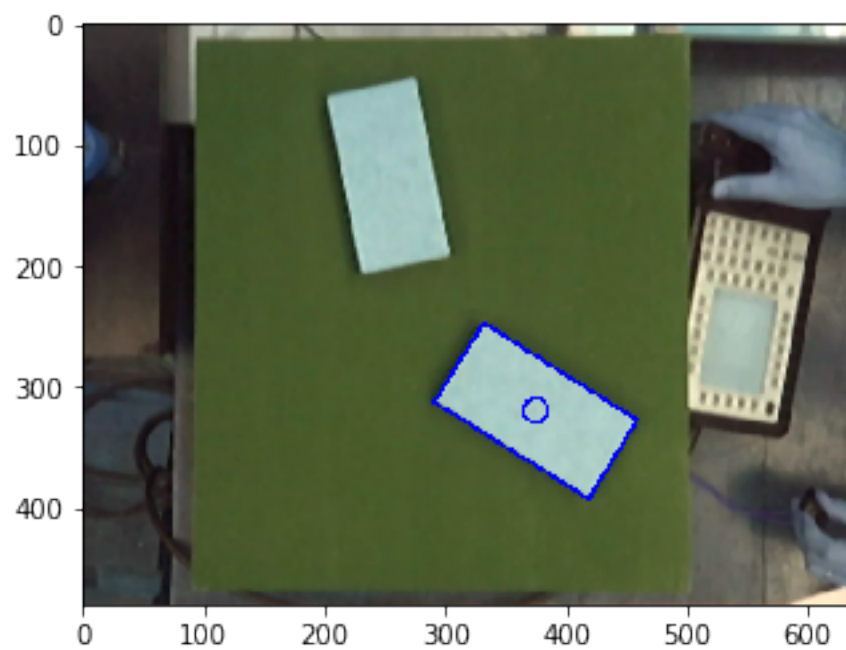


Imagen9

Encontré bloque!

Área: 11210.0 - Centro: (375.82025146484375, 319.8876953125) - Dimensiones:  
(76.3198471069336, 150.73171997070312) - Rotación: 147.9946174621582



Encontré bloque!

Área: 11148.0 - Centro: (254.31228637695312, 126.7426986694336) - Dimensiones:  
(75.33026123046875, 150.46812438964844) - Rotación: 101.09372329711914

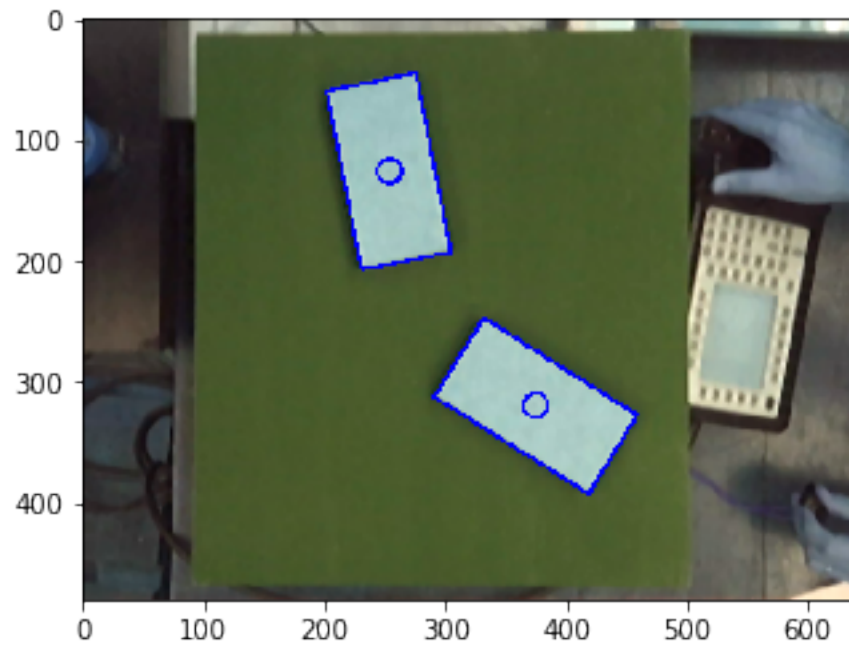


Imagen10

Encontré bloque!

Área: 11206.5 - Centro: (415.2177429199219, 152.42982482910156) - Dimensiones:  
(76.53124237060547, 149.95542907714844) - Rotación: 114.70243072509766

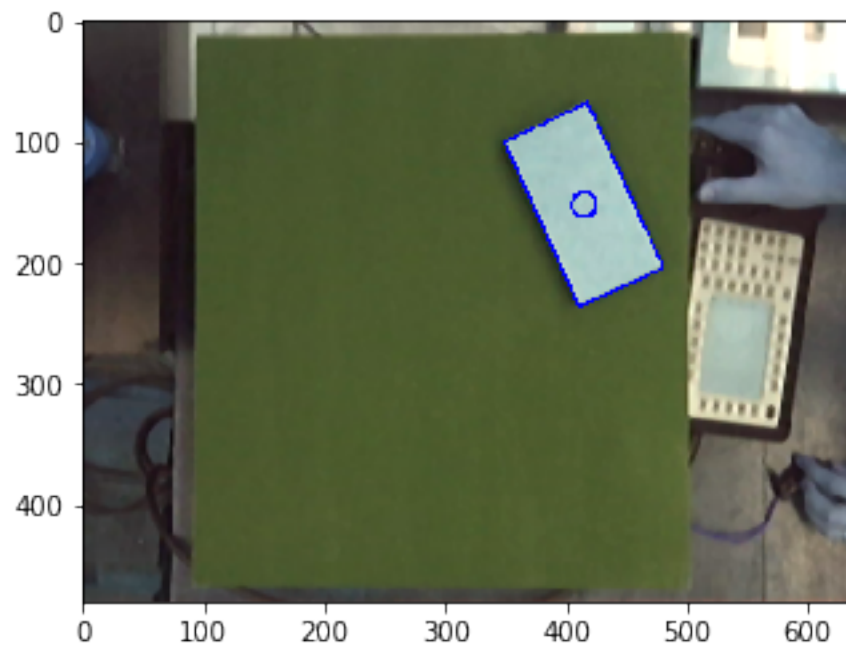


Imagen11

Encontré bloque!

Área: 11375.5 - Centro: (179.4128875732422, 362.5978698730469) - Dimensiones: (78.24755096435547, 149.4651641845703) - Rotación: 113.31770896911621

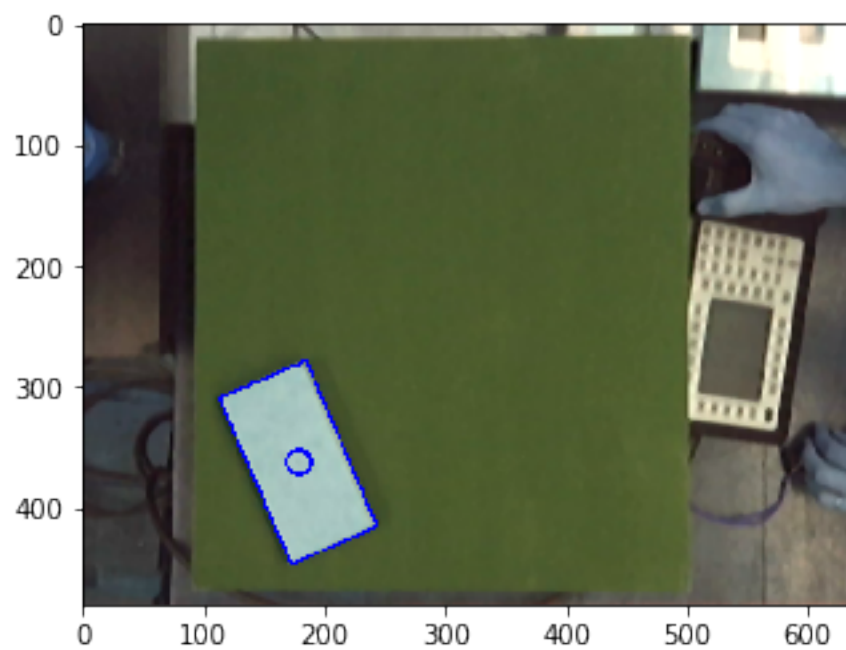


Imagen12

Encontré bloque!

Área: 11139.5 - Centro: (300.0484619140625, 356.8919677734375) - Dimensiones:  
(150.10269165039062, 75.60794067382812) - Rotación: 43.68308639526367

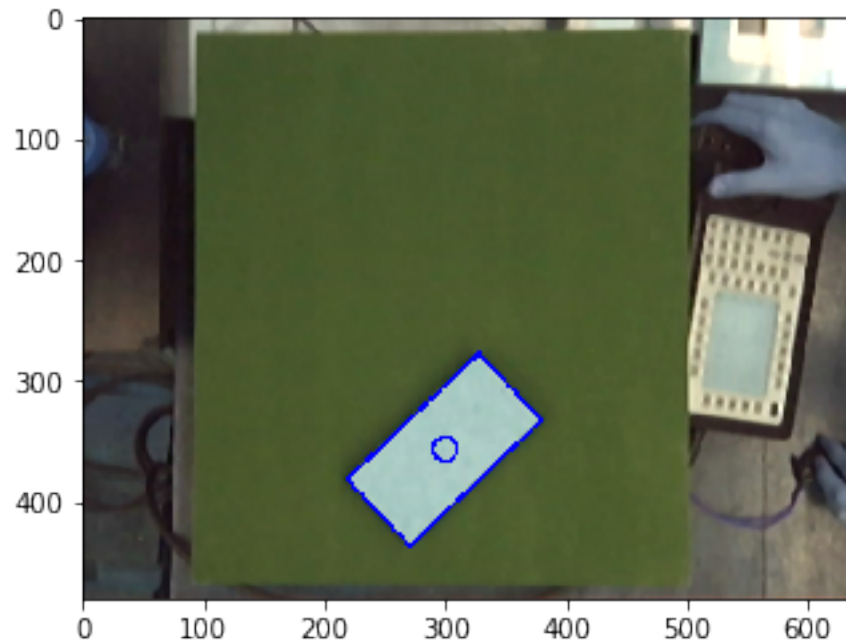


Imagen13

Encontré bloque!

Área: 11304.0 - Centro: (409.53369140625, 359.77203369140625) - Dimensiones:  
(76.01253509521484, 152.02508544921875) - Rotación: 120.25644111633301

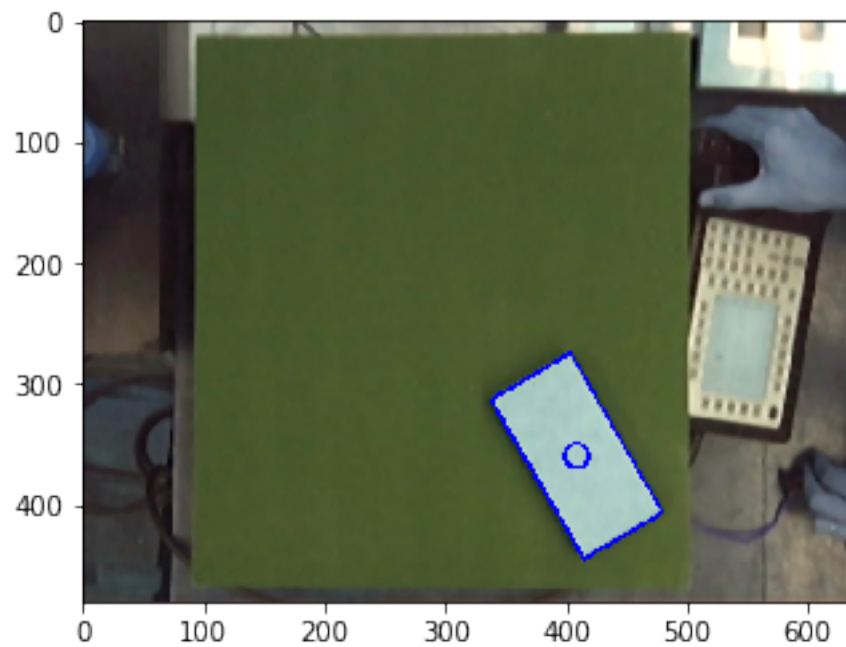


Imagen14

Encontré bloque!

Área: 11131.0 - Centro: (393.03448486328125, 272.4137878417969) - Dimensiones:  
(150.04183959960938, 75.7636947631836) - Rotación: 68.19859313964844

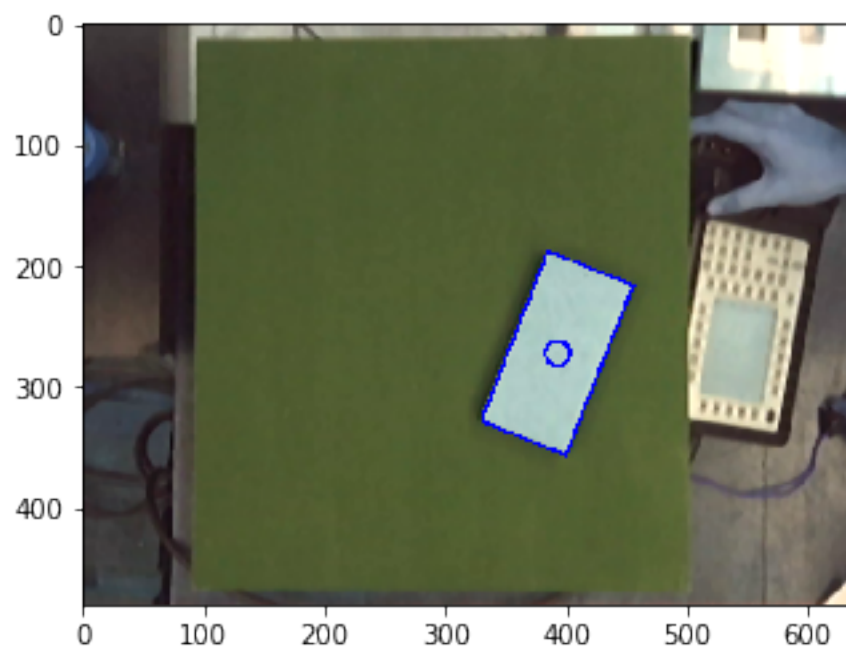


Imagen15

Encontré bloque!

Área: 11035.5 - Centro: (280.3117980957031, 267.0211181640625) - Dimensiones:  
(75.49942779541016, 149.2349395751953) - Rotación: 110.43282890319824

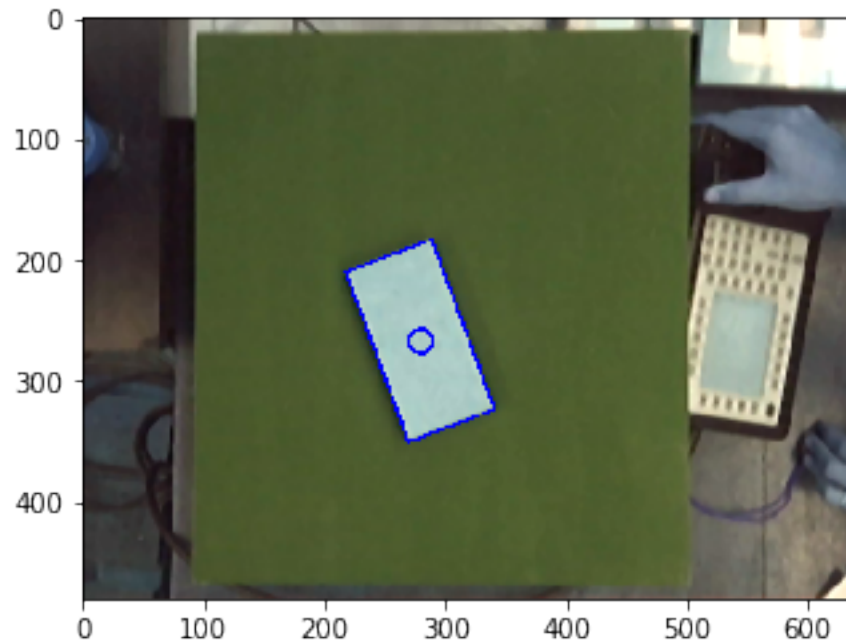
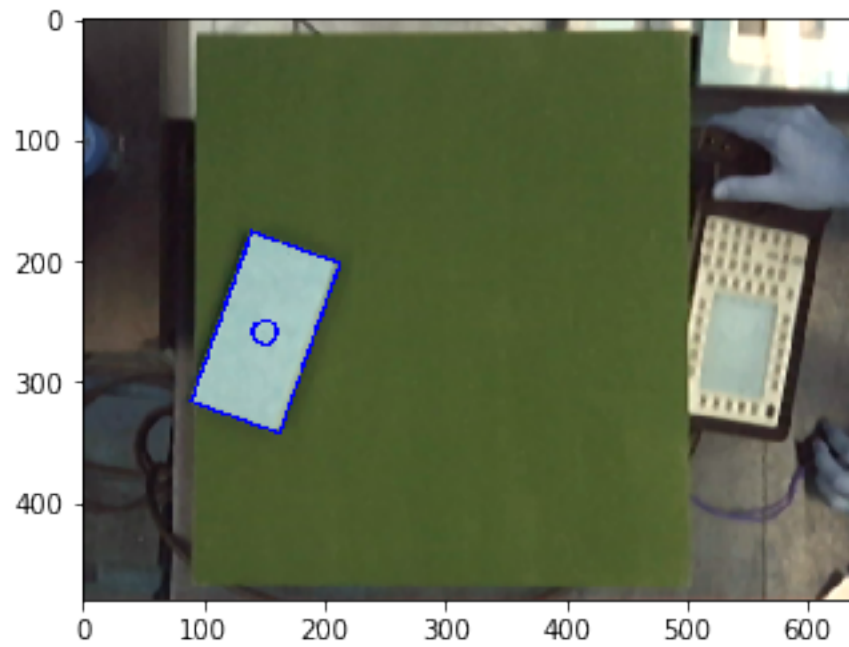


Imagen16

Encontré bloque!

Área: 11271.5 - Centro: (151.64498901367188, 259.4842834472656) - Dimensiones:  
(148.94139099121094, 77.56439971923828) - Rotación: 70.41600799560547



Stored 'dimensiones' (list)  
Stored 'centros' (list)  
Stored 'vertices' (list)  
Stored 'orientacion' (list)

[ ]:

[ ]:

[ ]: