

顶点覆盖问题

By 麦骏 阮炜霖 柯瑞凯





目录

CONTENTS

1 / 题面

2 / 解法

3 / 总结



什么是顶点覆盖问题



最小顶点覆盖:选择图中最少的顶点来覆盖所有的边。

最小权顶点覆盖:给定点权（即代价），求权值和最小的顶点覆盖方案。

样例



输入:

7 7

1 100 1 1 1 100 10

1 6

2 4

2 5

3 6

4 5

4 6

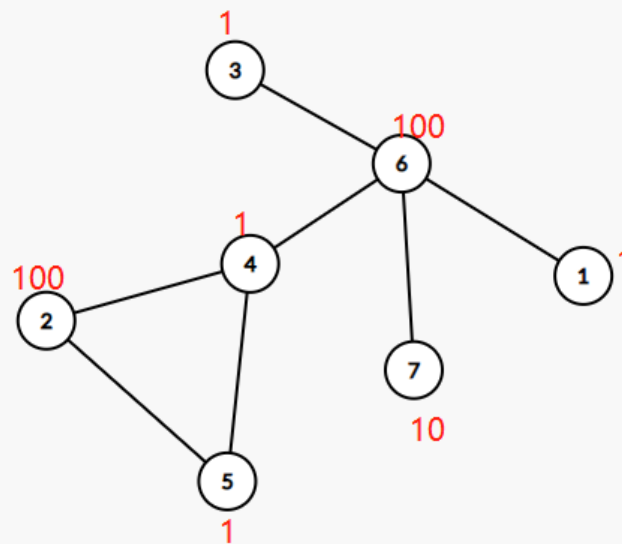
6 7

输出:

14

1011101

作业的数据→



爆搜！



考虑每个点只有选和不选的情况，那么相当于是 2^n 规模的决策方案，每种方案的计算权值 $O(n)$ ，检查边是否完全覆盖 $O(e)$ ，总共复杂度就是 $O(e \cdot 2^n)$ 了(你就当边比点多嘛)

课本上的样例只有7个点，学过搜索就可以拿去写报告子
就可以考虑回溯和剪枝等策略。

爆搜是人类智慧的结晶！ 赞美！

爆搜！



为了拿分让程序跑得更快，在这基础上想想怎么优化？

Bitset预处理每个点表示的边集：可以降低检查的复杂度

限界剪枝：如果把排列写成dfs的形式时，多写一句超过答案后返回。

爆搜!



```
void pre(int stp,int sum,int cov){ //遍历点数, 点权值和, 覆盖的边数
    //cout<<stp<<" "<<sum<<" "<<cov<<" "<<"\n";
    if(sum>=ans) return; //最优性剪枝
    if(stp==n+1){
        if(cov==m){
            ans=sum;
            for(int i=1;i<=n;++i) cv[i]=chs[i];
        }
        return;
    }
    chs[stp]=0;
    pre(stp+1,sum,cov); //不选该节点
    for(int i=head[stp];i;i=e[i].nxt){
        if(!vis[i]) ++cov;
        ++vis[i];
        ++vis[i^1];
    }
    chs[stp]=1;
    pre(stp+1,sum+val[stp],cov);
    for(int i=head[stp];i;i=e[i].nxt){
        --vis[i];
        --vis[i^1];
        if(!vis[i]) --cov;
    }
}
```

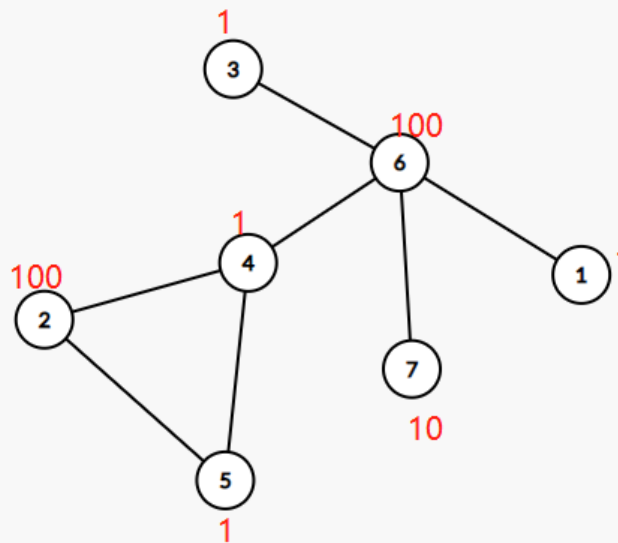
← 来自阮炜霖的俗手

复杂度更低的解法



贪心?

作业的数据→



复杂度更低的解法



贪心? **×**

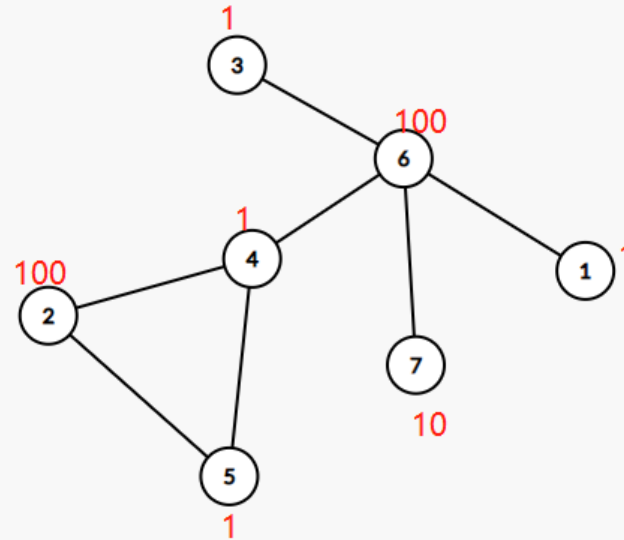
如果我只考虑度数再看权值，那我可能会按6->4->5那样选，代价高达102。

如果只考虑代价也同样会犯错误。

(大家类比一下背包问题，这里不多赘述)

我们如何同时考量每个点的代价和收益。

作业的数据→





分支限界法



引用自OI-wiki

启发式搜索



本页面将简要介绍启发式搜索及其用法。

简介

启发式搜索（英文：heuristic search）是一种改进的搜索算法。它在普通搜索算法的基础上引入了启发式函数，该函数的作用是基于已有的信息对搜索的每一个分支选择都做估价，进而选择分支。简单来说，启发式搜索就是对取和不取都做分析，从中选取更优解或删除无效解。

A*



本页面将简要介绍 A* 算法。

简介

A* 搜索算法（英文：A* search algorithm，A* 读作 A-star），简称 A* 算法，是一种在图形平面上，对于有多个节点的路径求出最低通过成本的算法。它属于图遍历（英文：Graph traversal）和最佳优先搜索算法（英文：Best-first search），亦是 BFS 的改进。

定义起点 s ，终点 t ，从起点（初始状态）开始的距离函数 $g(x)$ ，到终点（最终状态）的距离函数 $h(x)$ ， $h^*(x)$ ¹，以及每个点的估价函数 $f(x) = g(x) + h(x)$ 。

A* 算法每次从优先队列中取出一个 f 最小的元素，然后更新相邻的状态。

如果 $h \leq h^*$ ，则 A* 算法能找到最优解。

上述条件下，如果 h 满足三角形不等式，则 A* 算法不会将重复结点加入队列。

当 $h = 0$ 时，A* 算法变为 Dijkstra；当 $h = 0$ 并且边权为 1 时变为 BFS。



引用自OI-wiki



这跟今天要讲的分支限界法有啥关系？

分支限界法不单单只是一个简单的BFS，名副其实它需要通过紧缩上下界限来找到更优的答案。我们在**电路板排列**问题中，有一种解法是利用曼哈顿距离计算下一个点到答案的**估价函数**，从而更快得到我们想要的路径。在最小权顶点覆盖问题中，我们思考如何设计估价函数，可以寻找下一个最划算的顶点。

```

#include<bits/stdc++.h>
#define rep(i,x,y) for(int i=x; i<=y; ++i)
using namespace std;
const int N=55;
int n,m,a[N],ans;
bitset<N> mp[N],bit[N];
struct D {
    D() { x=f=0,G(),H(); }
    bitset<N> vis;
    int x,f,g,h;
    bool check() {
        bitset<N> tmp=(vis|mp[x])&bit[x];
        return tmp==vis;
    }
    void getans() {
        rep(i,x+1,n) {
            bitset<N> tmp=(vis|mp[i])&bit[x];
            if(tmp!=vis) f+=a[i],vis[i]=1;
            ++x;
        }
        G(),H();
    }
    void G() {
        g=0;
        rep(i,x+1,n) {
            bitset<N> tmp=(vis|mp[i])&bit[x];
            if(tmp!=vis) g+=a[i];
        }
    }
    void H() {
        h=f;
        rep(i,x+1,n) {
            bitset<N> tmp=(vis|mp[i]);
            if(tmp!=vis) h+=a[i],vis[i]=1;
        }
        vis&=bit[x];
    }
};

```

```

int getint() {
    char ch;
    while(!isdigit(ch=getchar()));
    int x=ch-48;
    while(isdigit(ch=getchar())) x=x*10+ch-48;
    return x;
}
int main() {
    n=getint(),m=getint();
    rep(i,1,n) a[i]=getint();
    rep(i,1,n) rep(j,1,i) bit[i][j]=1;
    rep(i,1,m) {
        int u=getint(),v=getint();
        mp[u][v]=mp[v][u]=1;
    }
    D x;
    q.push(x),ans=x.h;
    while(!q.empty()) {
        x=q.top(),q.pop();
        if(x.f+x.g==x.h) break;
        int p=x.x+1;
        ++x.x,x.G(),x.H();
        if(x.f+x.g<=ans && x.check()) {
            ans=min(ans,x.h);
            q.push(x);
        }
        x.vis[p]=1,x.f+=a[p],x.G(),x.H();
        if(x.f+x.g<=ans) {
            ans=min(ans,x.h);
            q.push(x);
        }
    }
    printf("%d\n",x.h);
    x.getans();
    rep(i,1,n) putchar('0'+x.vis[i]);
    puts("");
    return 0;
}

```



←来自麦骏的妙手

这里只能大致介绍



目录页



Next 如何写分支限界?

krk来教你



分支限界法

柯瑞凯

6月8号



01

最小权顶点覆盖

02

最大权独立集

03

最大团



分支限界法



01

最小权顶点覆盖

1

使用小根堆来维护分支限界法中的状态节点先后扩展次序

2

将当前已经获得的权值和作为优先队列内排序的关键字

3

每次将优先队列的队首元素进行判定，达到叶子节点即为答案

4

每次对当前状态的下一个点选取时，均需要进行限界剪枝

5

每次对当前状态的下一个点不选时，均需要进行约束剪枝

约束剪枝：若不选接下来的点，将剩下点假设全部加入答案中查看是否能达到顶点覆盖的条件。

限界剪枝：若选择接下来的点，判断该点加入时是否产生新的边覆盖。

注意可以将所有点的权值从大到小排序后的次序在来进行计算



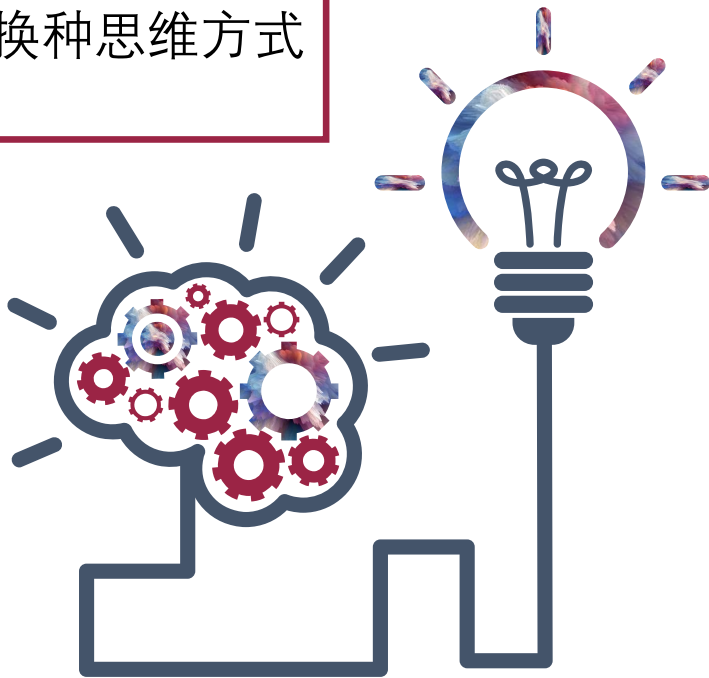


02

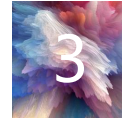
最大权独立集



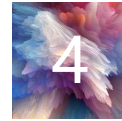
1 换种思维方式



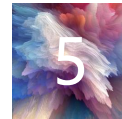
2 考虑寻找一个最大权独立集






3 选取的点之间互不相邻（无直接连边）



4 剩下的点即构成最小点权覆盖



5 用分支限界法解决

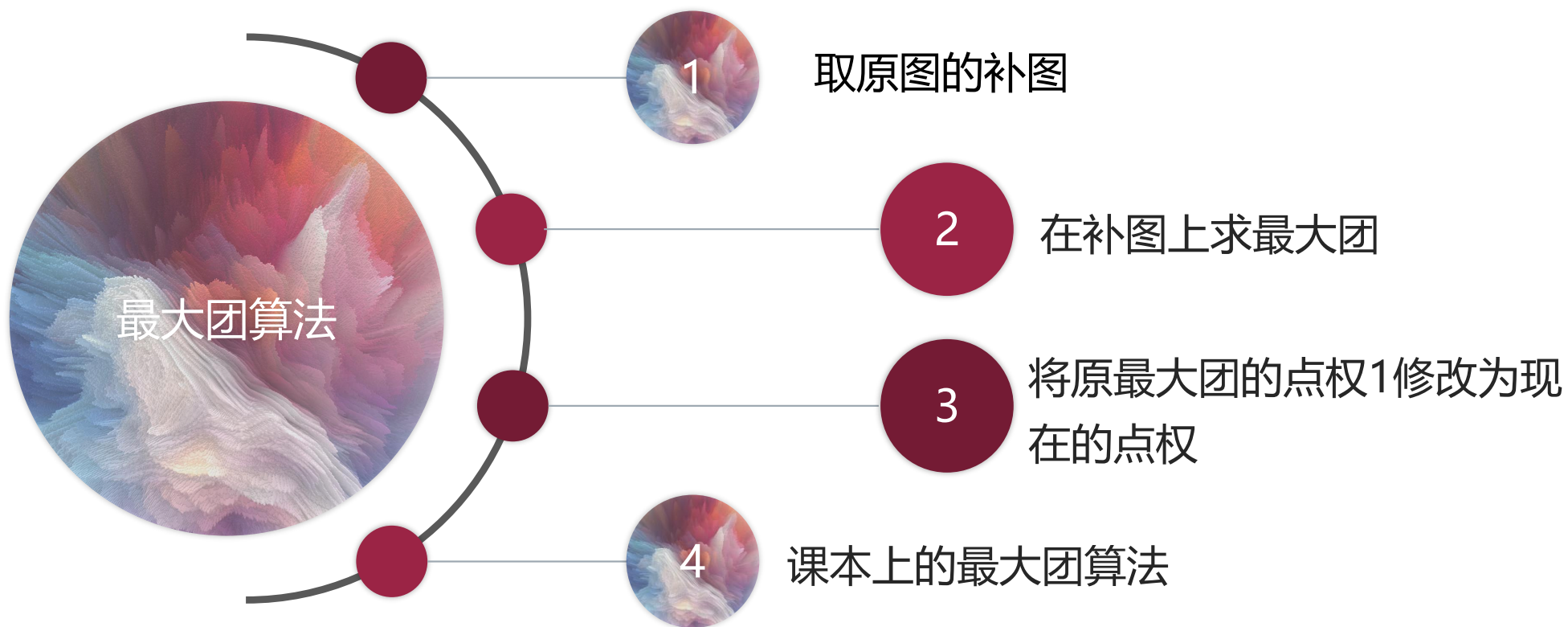
-  采用大根堆维护 **20%**
-  将当前以获得权值与剩下点的权值和作为关键字 **50%**
-  同样对点选与不选进行操作 **70%**
-  约束剪枝：选入的点不与当前答案集合的点连边 **100%**





03

最大团算法





最小权顶点覆盖

MJ总结

分支限界法总结

课堂展示

麦骏

信息科学技术学院

2022 年 6 月 8 日



暨南大学
JINAN UNIVERSITY

分支限界法

- 搜索算法主要优化在于剪枝力度。
- 分支限界法的精髓在于搜索树子树内上下界函数的确定。
- 当加入优先队列优化时，每次会选择的一个子树可能最优的节点进行扩展。
- 但上下界相等时，说明已经获得子树内最优的答案。又因为每次选择的节点为全局可能最优的节点。那么当上下界相等时，该节点就是全局最优节点。
- 若要求最小值，那么子树下界作为优先级，子树上界用来更新答案。若要求最大值，则子树上界作为优先级，下界用来更新答案。

迭代加深搜索

- 有一个长度为 n 全排列 p_i . 每次可以将某个前缀 reverse, 求最少几次操作可以将排列升序排序.
- $n \leq 25$.

迭代加深搜索

- 若采用分支限界法，则子树下界可以定义为 $|p_i - p_{i+1}| \neq 1$ 的位置的个数，而子树上界可以贪心求得。
- 子树上界收敛速度慢，时空的浪费严重。

迭代加深搜索

- 观察到答案与子树上界都是 $O(n)$ ，可以从小到大枚举答案进行 dfs 搜索。
- 每次剪枝剪去子树下界大于枚举的答案的节点。

总结

- 以上算法主要通过对于子树上下界估值进行剪枝，上下界确定的精确度决定了剪枝的力度。
- 另外，当上下界拥有较为特殊的性质时，可以调整搜索方式，进行优化。

Thanks!