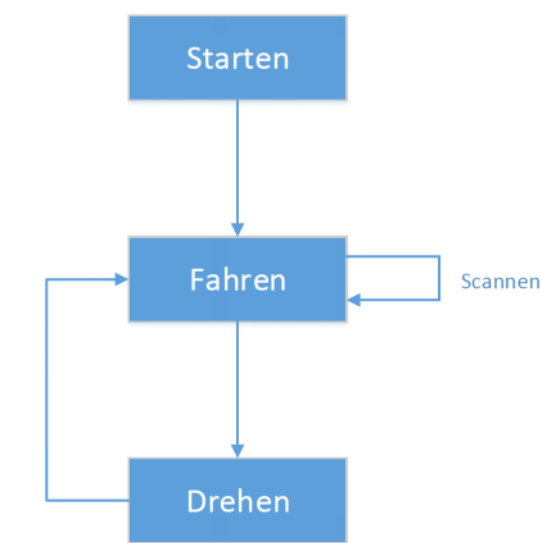


# Ablauf/Zustände

Montag, 29. April 2019 10:34



Aktion	Beschreibung	Detailsschritte	Bauteil
Motoren Starten	Starte die Motoren um geradeaus zu fahren	1. Beide Motoren ansteuern	Motoren
Motoren Stoppen	Stoppe alle Motoren	1. Beide Motoren stoppen	Motoren
Drehbewegung	Drehe den Roboter um 180 Grad	1. Aktion: Motoren Stoppen 2. Ausrichtung anpassen (da eventuell zu nah am Schild für Drehung) 3. Drehung durchführen (beide Motoren ansteuern) 4. Aktion: Motoren Starten	Motoren
Scannen		Aktion gibt True zurück, wenn Rot gefunden wurde 1. Sensore auslesen 2. Farbvergleich	Color-Sensor