

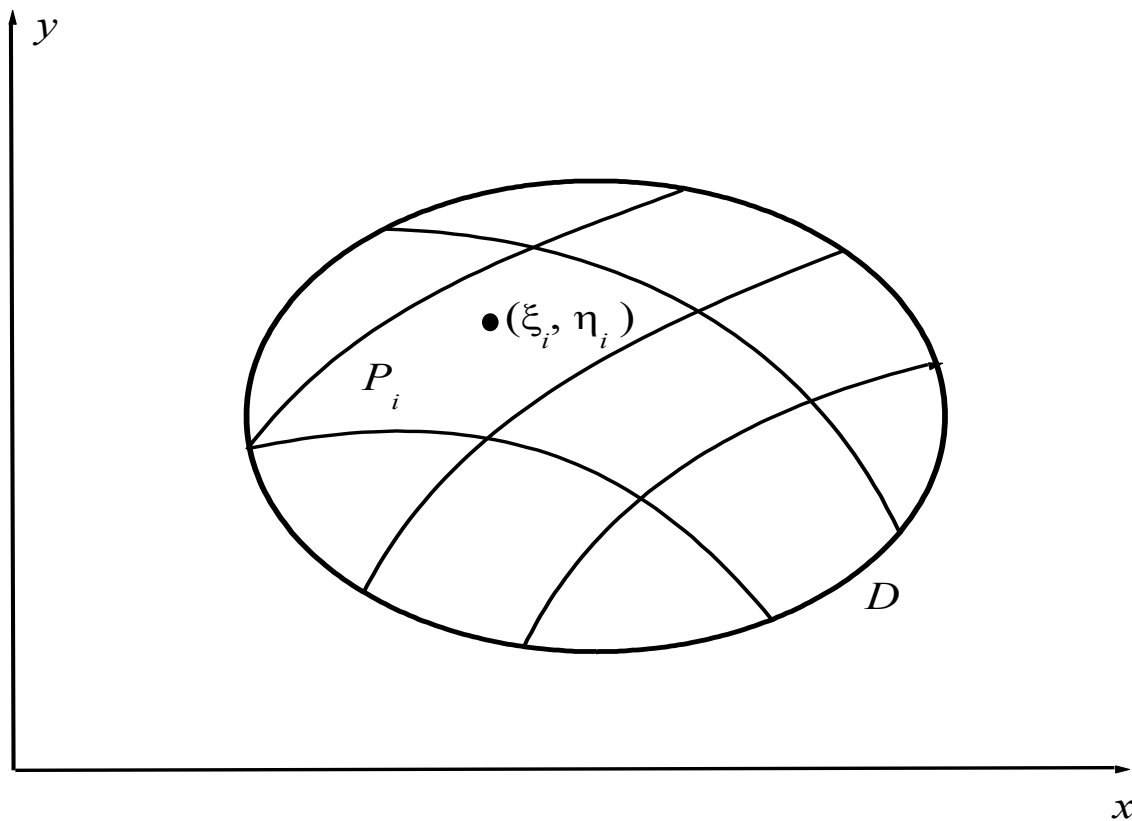
Здравствуйте!

Лекция №3

## Двойные интегралы

Пусть на плоскости  $XOY$  заданы (см. рис.):

1. Некоторая область  $D$ ;
2. Функция двух переменных  $f(x, y)$  определенная, \_\_\_\_\_, в области  $D$ .



1. Разобьем область  $D$  на кусочки кривыми, имеющими площадь 0. С каждым кусочком свяжем следующие величины:

- а) \_\_\_\_\_  $P_i$   $i$ -го кусочка. Сам кусочек будем обозначать  $(P_i)$ ;  
 б) величину  $d_i$ , называемую \_\_\_\_\_  $i$ -го кусочка, и определяемую как

$$d_i = \sup_{\substack{(x', y') \in (P_i) \\ (x'', y'') \in (P_i)}} \sqrt{(x' - x'')^2 + (y' - y'')^2}.$$

По сути дела,  $d_i$  есть \_\_\_\_\_ между точками  $i$ -го кусочка области  $D$ . Наконец, введем величину  $\lambda = \max_i d_i$ .

2. На каждом кусочке \_\_\_\_\_ образом выберем некоторую точку  $(\xi_i, \eta_i)$ , которую будем называть \_\_\_\_\_, и составим \_\_\_\_\_

$$\sigma = \sum_i f(\xi_i, \eta_i) P_i.$$

3. Сделаем \_\_\_\_\_  $\lambda \rightarrow 0$ . Если \_\_\_\_\_  $\lim_{\lambda \rightarrow 0} \sigma$  и этот предел \_\_\_\_\_ области  $D$  на кусочки и от \_\_\_\_\_ средней точки, то он называется \_\_\_\_\_ интегралом от функции  $f(x, y)$  по области  $D$  и обозначается так:

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \sigma = \iint_{(D)} f(x, y) dx dy.$$

Сама функция  $f(x, y)$  называется в этом случае \_\_\_\_\_ в области  $D$ .

## Основные свойства двойных интегралов

$$1. \iint\limits_{(D)} k \cdot f(x, y) dx dy = k \cdot \iint\limits_{(D)} f(x, y) dx dy.$$

$$2. \iint\limits_{(D)} (f(x, y) \pm g(x, y)) dx dy = \iint\limits_{(D)} f(x, y) dx dy \pm \iint\limits_{(D)} g(x, y) dx dy.$$

$$3. \text{Если } D = \bigcup_{i=1}^n D_i \text{ и } D_i \cap D_j = \emptyset \text{ при } i \neq j, \text{ то}$$

$$\iint\limits_{(D)} f(x, y) dx dy = \sum_{i=1}^n \iint\limits_{(D_i)} f(x, y) dx dy.$$

$$4. \text{Если } f(x, y) \leq g(x, y), \text{ то } \iint\limits_{(D)} f(x, y) dx dy \leq \iint\limits_{(D)} g(x, y) dx dy$$

$$5. \left| \iint_{(D)} f(x, y) dx dy \right| \leq \iint_{(D)} |f(x, y)| dx dy.$$

$$6. \text{ Если } m \leq f(x, y) \leq M, \text{ то } mP_D \leq \iint_{(D)} f(x, y) dx dy \leq MP_D, \text{ где } P_D -$$

площадь области  $D$ .

$$7. \text{ Если } m \leq f(x, y) \leq M, \text{ то существует } \mu, \text{ такое, что } m \leq \mu \leq M \text{ и } \iint_{(D)} f(x, y) dx dy = \mu P_D.$$

В частности, если  $f(x, y)$  непрерывна в области  $D$ , то существует точка  $(x_0, y_0) \in D$ , такая, что  $\iint_{(D)} f(x, y) dx dy = f(x_0, y_0) P_D$ .

## Вычисление двойных интегралов

Рассмотрим область  $D$  в виде прямоугольника  $[a, b; c, d]$ .

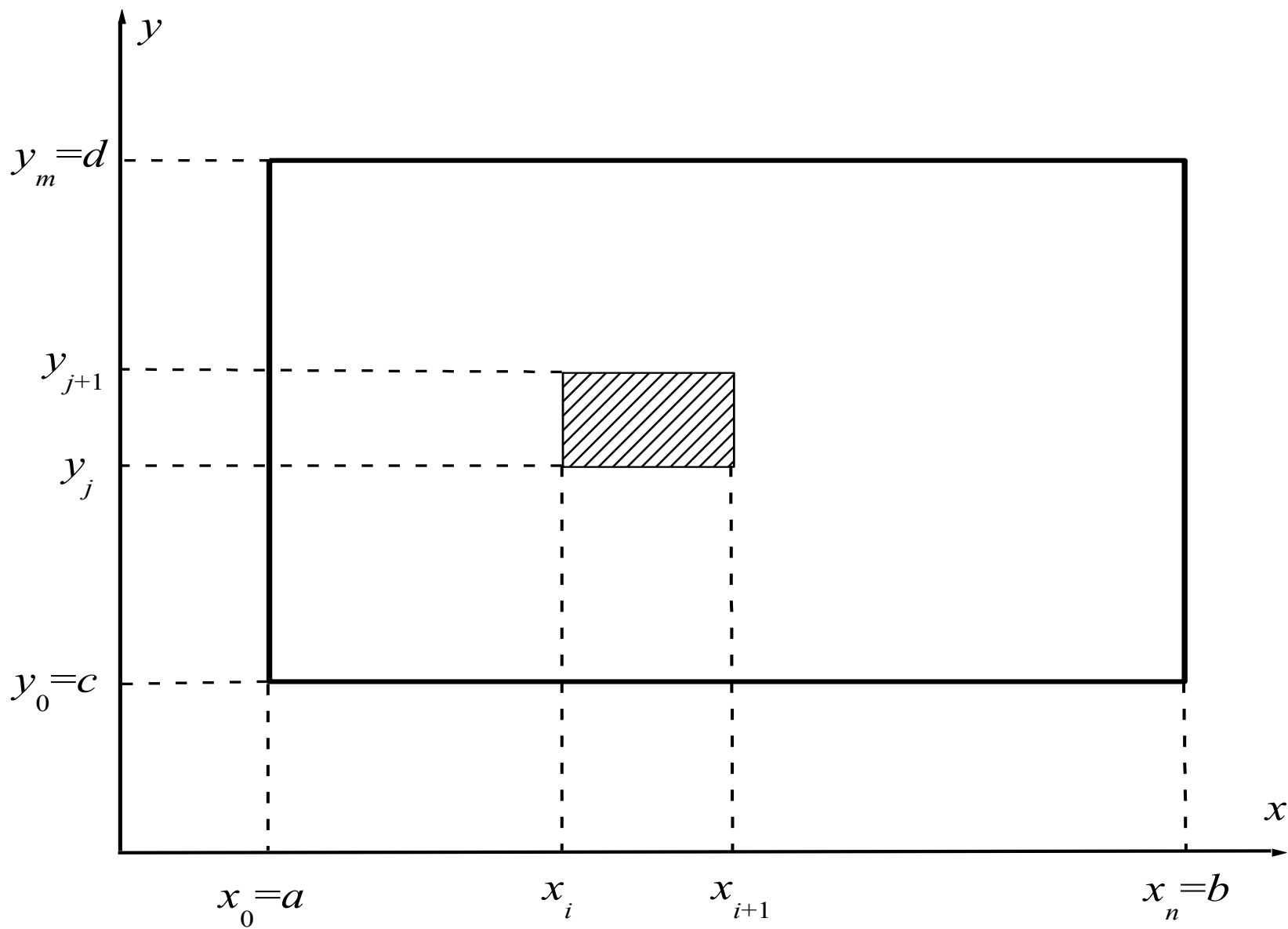
**Теорема 1.** Если для функции  $f(x, y)$  в области  $D = [a, b; c, d]$

\_\_\_\_\_  $\iint_{(D)} f(x, y) dx dy$  и для любого  $x \in [a, b]$

\_\_\_\_\_  $\int_c^d f(x, y) dy$ , то \_\_\_\_\_ и

$\int_a^b dx \left( \int_c^d f(x, y) dy \right)$  и имеет место равенство

$$\iint_{(D)} f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \left( \int_c^d f(x, y) dy \right).$$





*Доказательство.*

Разобьем отрезок  $[a, b]$  на части точками  $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$ , а отрезок  $[c, d]$  на части точками  $c = y_0 < y_1 < \dots < y_{m-1} < y_m = d$

Тогда весь прямоугольник  $D = [a, b; c, d]$  разобьется на \_\_\_\_\_  
прямоугольников

$$(P_{ij}) = [x_i, x_{i+1}; y_j, y_{j+1}]$$

площадью  $P_{ij} = \Delta x_i \Delta y_j$ , где  $\Delta x_i = x_{i+1} - x_i$ ,  $\Delta y_j = y_{j+1} - y_j$ .

Пусть  $m_{ij} = \inf_{(x,y) \in (P_{ij})} f(x, y)$ ,  $M_{ij} = \sup_{(x,y) \in (P_{ij})} f(x, y)$ . Тогда имеем

следующую цепочку неравенств:

$$\forall (\xi_i, y) \in (P_{ij}) \quad m_{ij} \leq f(\xi_i, y) \leq M_{ij}.$$

По свойствам определенных интегралов от функции одной переменной, имеем:

$$m_{ij} \Delta y_j \leq \int_{y_j}^{y_{j+1}} f(\xi_i, y) dy \leq M_{ij} \Delta y_j.$$

Суммируя по  $j$  и учитывая, что  $\bigcup_{j=0}^{m-1} [y_j, y_{j+1}] = [c, d]$ , получим

$$\sum_{j=0}^{m-1} m_{ij} \Delta y_j \leq \int_c^d f(\xi_i, y) dy \leq \sum_{j=0}^{m-1} M_{ij} \Delta y_j.$$

Умножая на  $\Delta x_i$  и суммируя по  $i$ , получаем

$$s = \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{m-1} m_{ij} \Delta x_i \Delta y_j \leq \sum_{i=0}^{n-1} \Delta x_i \int_c^d f(\xi_i, y) dy \leq \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{m-1} M_{ij} \Delta x_i \Delta y_j = S$$

Но слева и справа в этой цепочке стоят \_\_\_\_\_ и \_\_\_\_\_ суммы \_\_\_\_\_ для двойного интеграла. Поэтому, устремляя  $\max_{i,j} (\Delta x_i, \Delta y_j)$  к нулю, получим

$$\iint_{(D)} f(x, y) dx dy \leq \int_a^b dx \left( \int_c^d f(x, y) dy \right) \leq \iint_{(D)} f(x, y) dx dy,$$

что и говорит о том, что \_\_\_\_\_ интеграл существует и имеет место равенство

$$\iint_{(D)} f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_c^d f(x, y) dy.$$

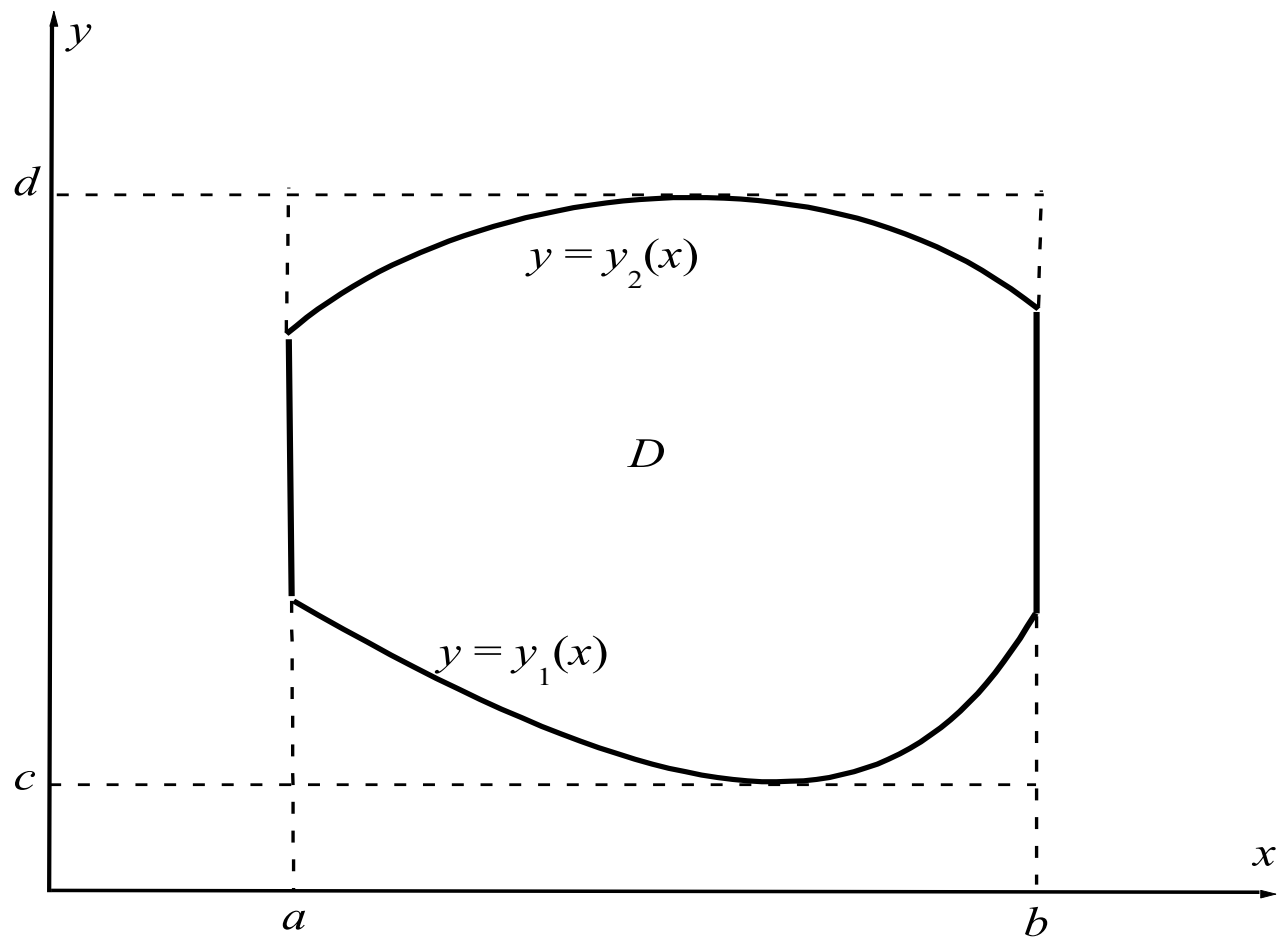
Теорема доказана.

*Замечание.* Если  $\forall x \in [a, b] \quad \exists \int_a^b f(x, y) dx$ , то с таким же успехом

можно записать

$$\iint_{(D)} f(x, y) dx dy = \int_c^d dy \int_a^b f(x, y) dx.$$

# Вычисление двойного интеграла по области в виде **криволинейной трапеции**



Криволинейной трапецией называется область

а) ограниченная \_\_\_\_\_ и \_\_\_\_\_ прямыми  $x = a$  и  $x = b$  соответственно;

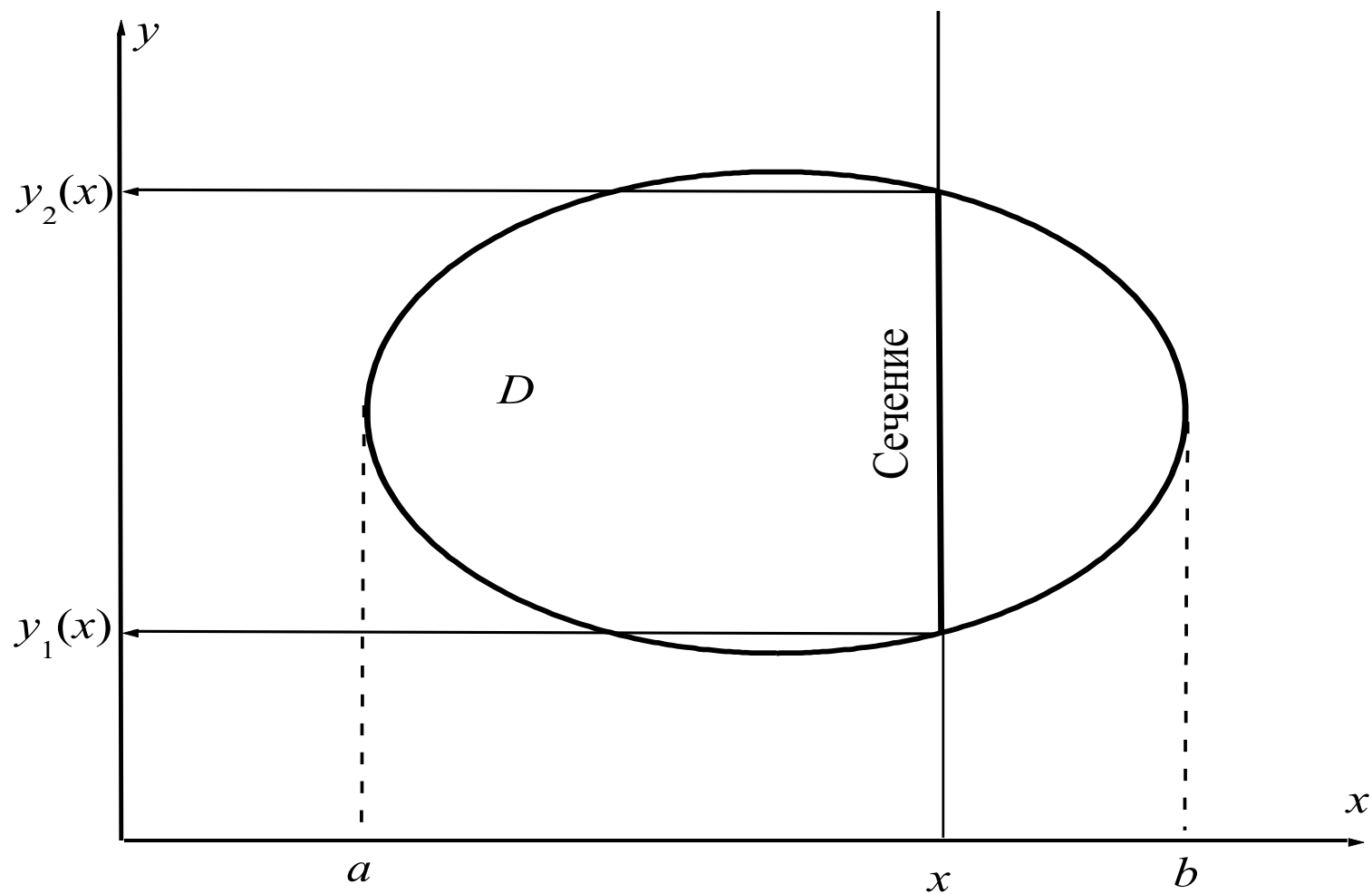
б) ограниченная \_\_\_\_\_ и \_\_\_\_\_ кривыми  $y = y_1(x)$  и  $y = y_2(x)$  соответственно. Считается, что при  $a \leq x \leq b$  функции  $y_1(x)$  и  $y_2(x)$  непрерывны и  $y_1(x) < y_2(x)$ .

**Теорема 2.** Если \_\_\_\_\_  $\iint_{(D)} f(x, y) dx dy$  и  $\forall x \in [a, b]$  \_\_\_\_\_

$\int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy$ , то \_\_\_\_\_  $\int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy$  и

$$\iint_{(D)} f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy.$$

# Простановка пределов в двойном интеграле



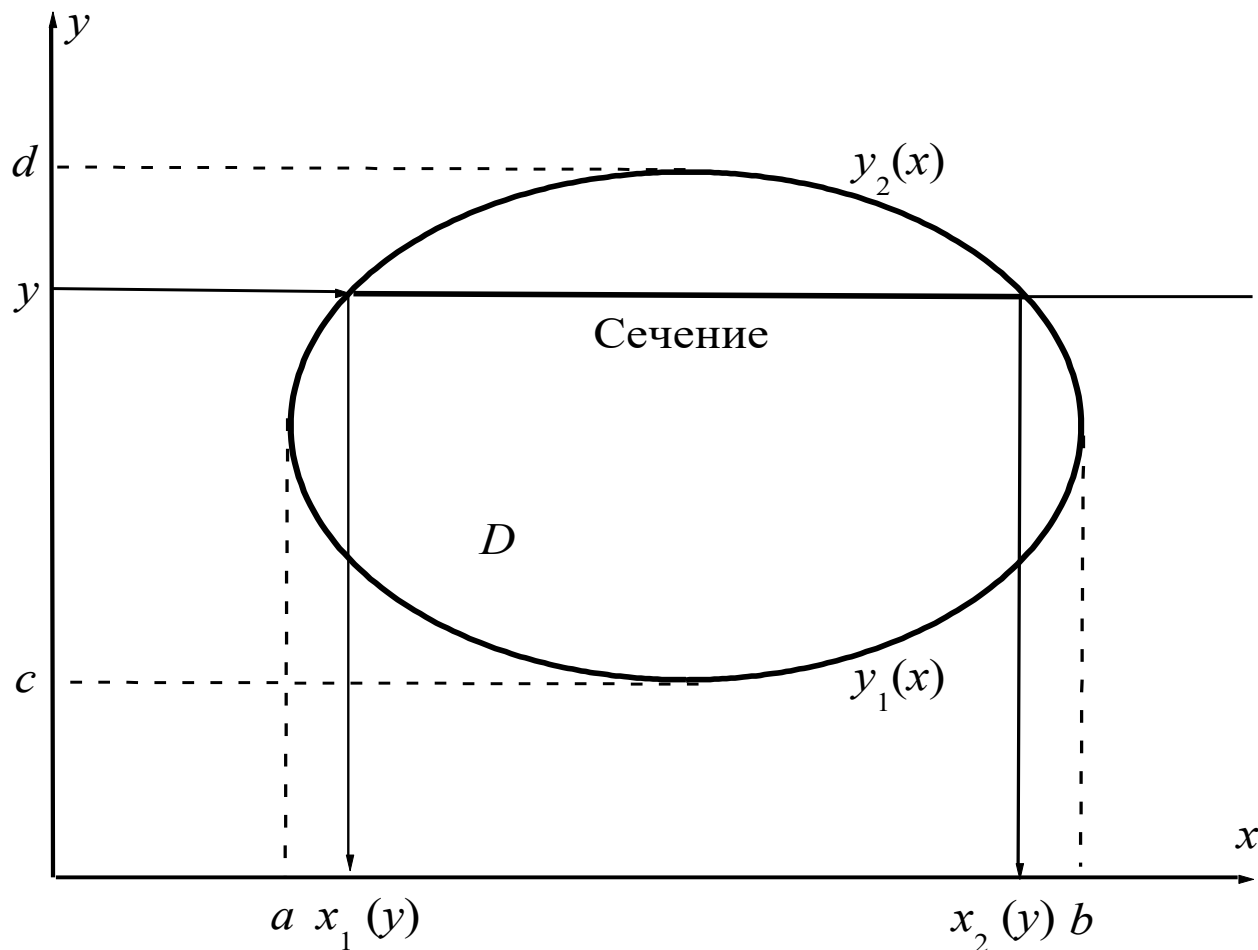
1. Нарисовать область  $D$ ;
2. Спроектировать область  $D$  на ось  $OX$  и найти граничные точки проекции. Это и будут  $a$  и  $b$ ;
3. Для каждого  $x \in [a, b]$  провести прямую, параллельную оси  $OY$  и найти координаты ее пересечения с границами области  $D$ . Это и будут  $y_1(x)$  и  $y_2(x)$ .

Заметим, что отрезок  $[y_1(x), y_2(x)]$  называется **сечением** области  $D$ .

4. Вычислить 
$$\int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy.$$

## Перестановка местами интегралов в повторном интеграле

$$\int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy = \int_{?}^{?} dy \int_{?}^{?} f(x, y) dx$$



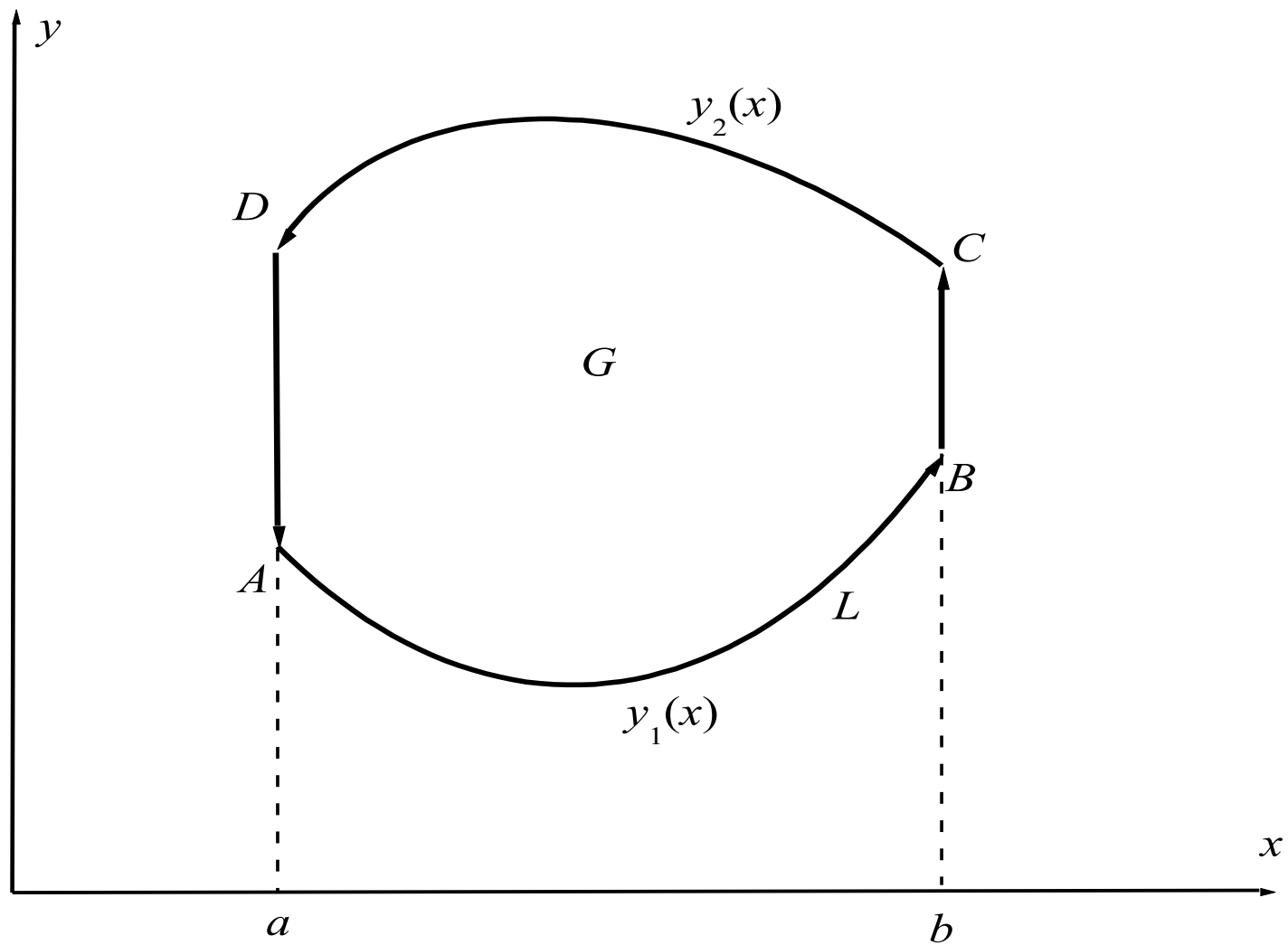


1. В интервале  $[a, b]$  построить кривые  $y_1(x)$  и  $y_2(x)$ .
2. Получившуюся область спроектировать на ось  $OY$ . Границы проекции будут давать значения  $c$  и  $d$ .
3. Для любого  $y \in [c, d]$  провести прямую, параллельную оси  $OX$  (сделать сечение области  $D$ ), и найти абсциссы ее пересечения с границей области. Это будут  $x_1(y)$  (абсцисса точки входа в область) и  $x_2(y)$  (абсцисса точки выхода из области).

Тогда

$$\int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy = \int_c^d dy \int_{x_1(y)}^{x_2(y)} f(x, y) dx$$

# Формула Грина



Пусть  $P(x, y)$  – непрерывная функция с непрерывной производной  $\partial P(x, y)/\partial y$ . Тогда мы имеем

$$\iint_G \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} dx dy = \int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} dy = \int_a^b P(x, y_2(x)) dx - \int_a^b P(x, y_1(x)) dx.$$

С другой стороны

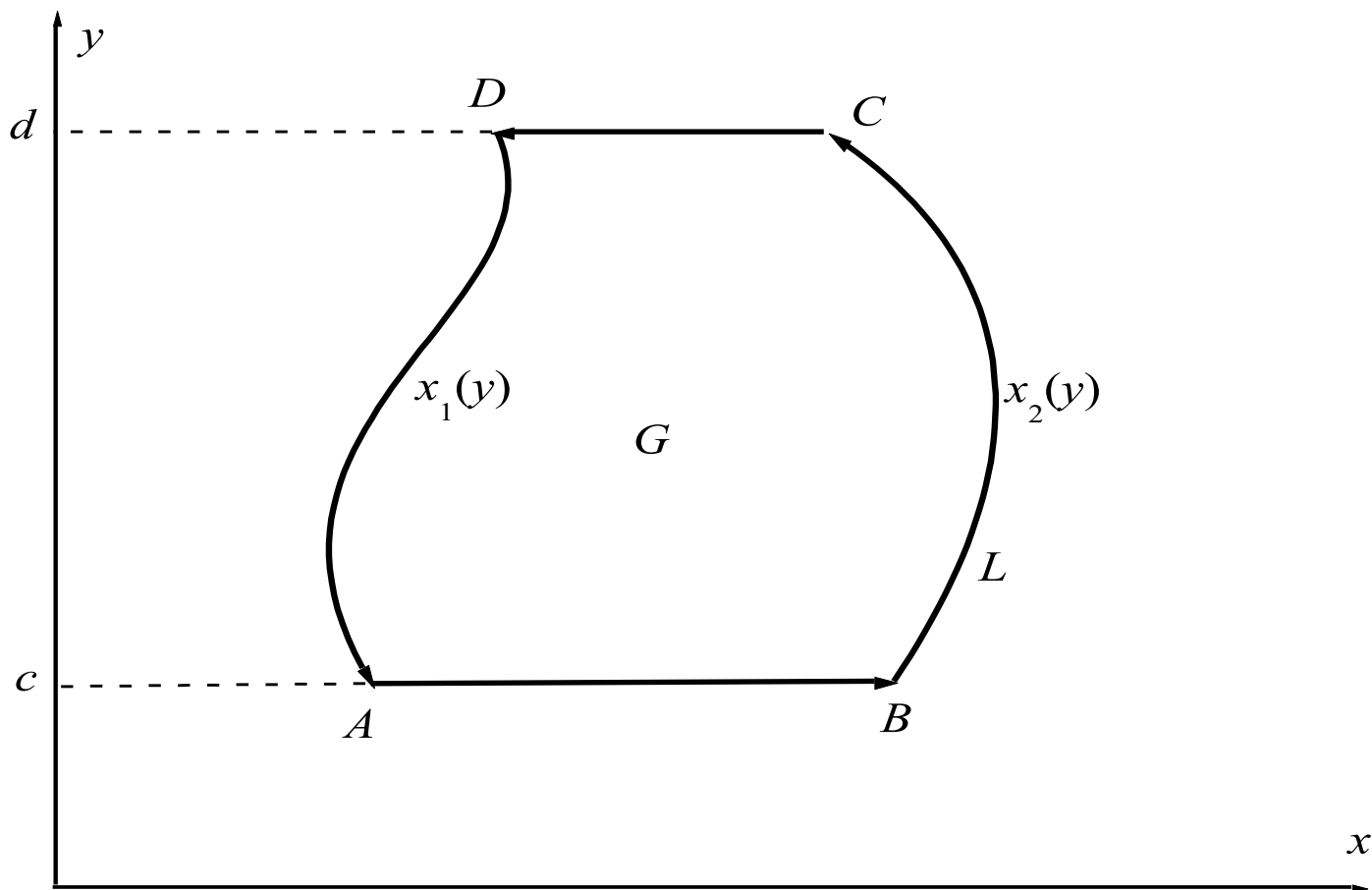
$$\begin{aligned} \oint_L P(x, y) dx &= \int_{AB} P(x, y) dx + \int_{BC} P(x, y) dx + \int_{CD} P(x, y) dx + \int_{DA} P(x, y) dx = \\ &= \int_a^b P(x, y_1(x)) dx + 0 + \int_b^a P(x, y_2(x)) dx + 0 = \\ &= \int_a^b P(x, y_1(x)) dx - \int_a^b P(x, y_2(x)) dx, \end{aligned}$$

так как интегралы по  $CB$  и  $DA$  равны нулю и

$$\int_b^a P(x, y_2(x)) dx = - \int_a^b P(x, y_2(x)) dx.$$

Сравнивая эти два результата, получаем

$$\iint_G \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} dx dy = - \oint_L P(x, y) dx. \quad (6)$$



Пусть  $Q(x, y)$  – непрерывная функция с непрерывной производной  $\partial Q(x, y)/\partial x$ .

$$\iint_G \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} dx dy = \int_c^d dy \int_{x_1(y)}^{x_2(y)} \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} dx = \int_c^d Q(x_2(y), y) dy - \int_c^d Q(x_1(y), y) dy.$$

С другой стороны

$$\begin{aligned} \oint_L Q(x, y) dy &= \int_{AB} Q(x, y) dy + \int_{BC} Q(x, y) dy + \int_{CD} Q(x, y) dy + \int_{DA} Q(x, y) dy = \\ &= 0 + \int_c^d Q(x_2(y), y) dy + 0 + \int_d^c Q(x_1(y), y) dy = \\ &= \int_c^d Q(x_2(y), y) dy - \int_c^d Q(x_1(y), y) dy, \end{aligned}$$

так как интегралы по  $AB$  и  $CD$  равны нулю и

$$\int_d^c Q(x_1(y), y) dy = - \int_c^d Q(x_1(y), y) dy$$

Сравнивая эти выражения, получаем

$$\iint_G \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} dx dy = \oint_L Q(x, y) dy. \quad (7)$$

Наконец, вычитая (6) из (7) получаем знаменитую формулу Грина

$$\oint_L P(x, y) dx + Q(x, y) dy = \iint_G \left( \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} - \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} \right) dx dy, \quad (8)$$

связывающую криволинейный и двойной интегралы.

## Замена переменных в двойных интегралах

### Общие замечания.

Пусть нам необходимо вычислить двойной интеграл  $\iint_D f(x, y) dx dy$  по некоторой области  $D$ . Для возможного упрощения вычислений, сделаем замену переменных

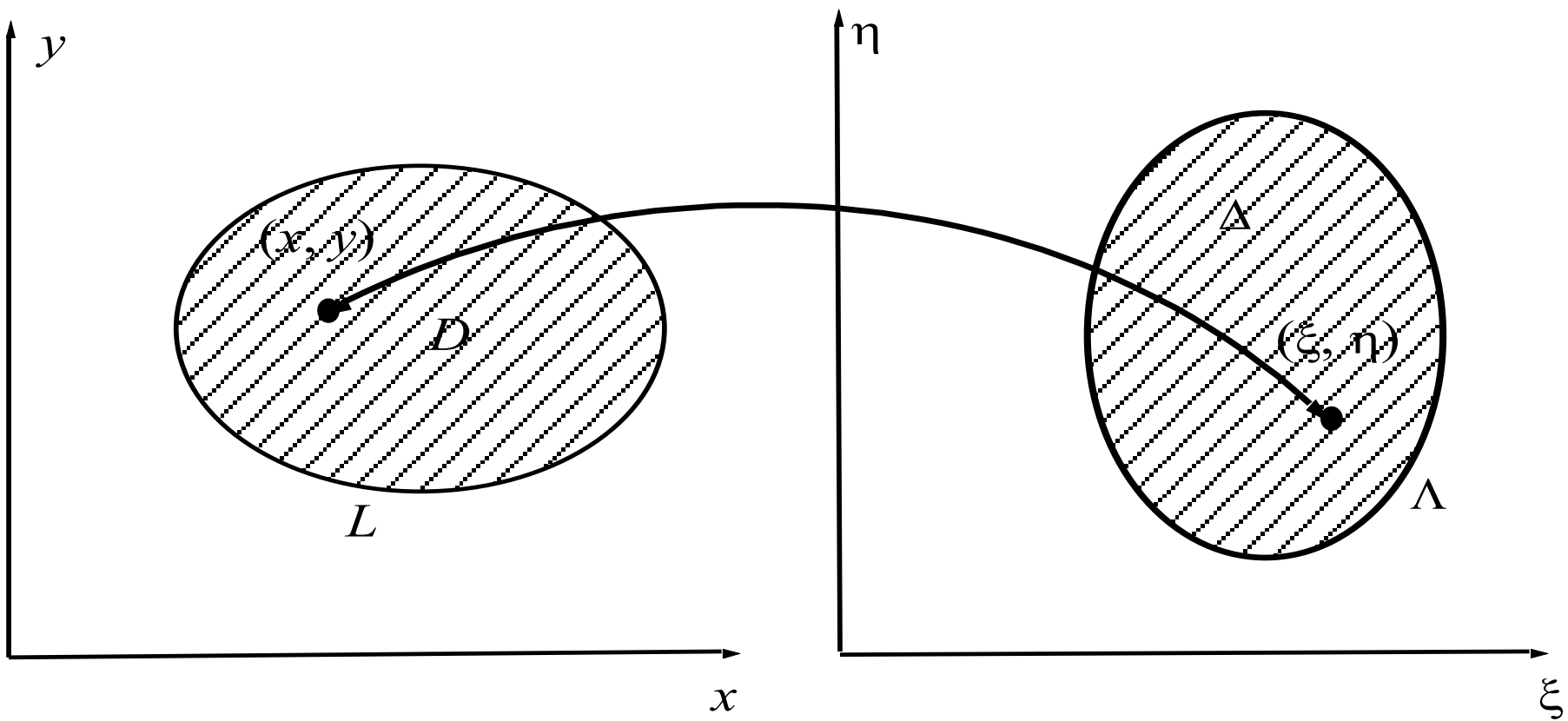
$$x = x(\xi, \eta), \quad y = y(\xi, \eta), \quad (9)$$

переходя от «старых» переменных  $x, y$  к «новым» переменным  $\xi, \eta$ .

В дальнейшем будем предполагать, что  $x = x(\xi, \eta)$  и  $y = y(\xi, \eta)$  непрерывны и имеют непрерывные частные производные по  $\xi$  и  $\eta$ . Кроме того, будем предполагать, что система (9) может быть однозначно разрешена относительно  $\xi$  и  $\eta$

$$\xi = \xi(x, y), \quad \eta = \eta(x, y),$$

то есть что соответствие  $(x, y) \Leftrightarrow (\xi, \eta)$  взаимно однозначное.





## Коэффициент деформации площади

Площади областей  $D$  и  $\Delta$  различны. Найдем соотношение между ними.

Используя формулу Грина можно получить, что площадь  $P_D$  области  $D$

$$P_D = \iint_D dx dy = \oint_L x dy.$$

Пусть контур  $\Lambda$  описывается параметрически

$$\xi = \xi(t), \quad \eta = \eta(t), \quad \alpha \leq t < \beta.$$

Тогда контур  $L$  имеет уравнение

$$x = x(\xi(t), \eta(t)), \quad y = y(\xi(t), \eta(t)),$$

и поэтому

$$P_D = \oint_L x dy = \int_{\alpha}^{\beta} x(\xi(t), \eta(t)) \left[ \frac{\partial y}{\partial \xi} \xi'(t) + \frac{\partial y}{\partial \eta} \eta'(t) \right] dt.$$

Возвращаясь обратно к криволинейному интегралу, но уже по контуру  $\Lambda$ , можно записать

$$P_D = \pm \oint_{\Lambda} \left[ x \frac{\partial y}{\partial \xi} d\xi + x \frac{\partial y}{\partial \eta} d\eta \right]. \quad (10)$$

Знак  $\pm$  появился потому, что мы не знаем, какому направлению обхода контура  $\Lambda$  — положительному или отрицательному — соответствует положительное направление контура  $L$ .

Вновь воспользуемся формулой Грина, но уже в приложении к выражению (10). В данном случае

$$P = x \frac{\partial y}{\partial \xi}, \quad Q = x \frac{\partial y}{\partial \eta}$$

и

$$\begin{aligned} \frac{\partial Q}{\partial \xi} - \frac{\partial P}{\partial \eta} &= \frac{\partial x}{\partial \xi} \frac{\partial y}{\partial \eta} + x \frac{\partial^2 y}{\partial \xi \partial \eta} - \frac{\partial x}{\partial \eta} \frac{\partial y}{\partial \xi} - x \frac{\partial^2 y}{\partial \xi \partial \eta} = \\ &= \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \xi} & \frac{\partial x}{\partial \eta} \\ \frac{\partial y}{\partial \xi} & \frac{\partial y}{\partial \eta} \end{vmatrix} = J(\xi, \eta). \end{aligned} \quad (11)$$

Выражение (11) для  $J(\xi, \eta)$  называется **якобианом перехода** от переменных  $x, y$  к переменным  $\xi, \eta$ . Тогда

$$P_D = \pm \iint_{\Delta} J(\xi, \eta) d\xi d\eta. \quad (12)$$

Так как площадь не может быть отрицательной, то  $P_D$  надо записать так

$$P_D = \iint_{\Delta} |J(\xi, \eta)| d\xi d\eta.$$

Выражение  $|J(\xi, \eta)|$  называется **коэффициентом искажения (деформации) площади**.

## Замена переменных в двойном интеграле

Разобьем область  $(D)$  на части  $(D_i)$ ; тогда область  $(\Delta)$  также разобьется на части  $(\Delta_i)$ . Пусть  $D_i$  есть площадь  $(D_i)$ , а  $\Delta_i$  – площадь  $(\Delta_i)$ . Тогда

$$D_i = \iint_{(\Delta_i)} |J(\xi, \eta)| d\xi d\eta = |J(\bar{\xi}_i, \bar{\eta}_i)| \Delta_i,$$

где мы воспользовались теоремой о среднем

Выбирая в области  $(D_i)$  среднюю точку в виде

$$\bar{x}_i = x(\bar{\xi}_i, \bar{\eta}_i), \quad \bar{y}_i = y(\bar{\xi}_i, \bar{\eta}_i),$$

получим следующее выражение для интегральной суммы

$$\sigma = \sum_i f(\bar{x}_i, \bar{y}_i) D_i = \sum_i f(x(\bar{\xi}_i, \bar{\eta}_i), y(\bar{\xi}_i, \bar{\eta}_i)) |J(\bar{\xi}_i, \bar{\eta}_i)| \Delta_i.$$

Переходя к пределу  $\lambda \rightarrow 0$ , получим соотношение

$$\iint_{(D)} f(x, y) dx dy = \iint_{(\Delta)} f(x(\xi, \eta), y(\xi, \eta)) |J(\xi, \eta)| d\xi d\eta,$$

что и дает формулу для замены переменных в двойном интеграле.

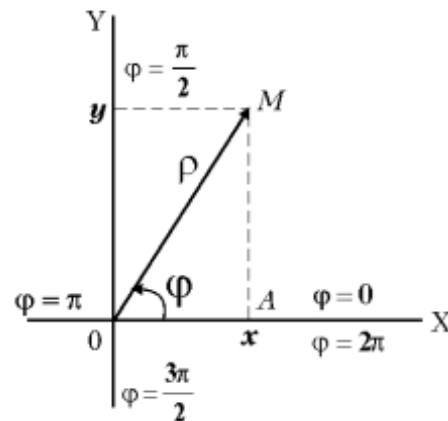
### 1.1.3. Двойной интеграл в полярных координатах

Напомним, что полярная система координат включает в себя полюс (точка  $O$ ) и полярную ось (выходящий из точки  $O$  горизонтальный луч  $OA$ ). Положение любой точки  $M$  на плоскости в полярной системе координат задается двумя числами:

$\rho = |OM|$  – полярный радиус, равный расстоянию от полюса до точки  $M$

$\varphi = \angle AOM$  – полярный угол, измеряемый в радианах в направлении против движения часовой стрелки.

Полярные и декартовы координаты одной и той же точки  $M$  на плоскости при совмещении соответствующих систем, как показано на рисунке, связаны равенствами:



$$\begin{cases} x = \rho \cos \varphi, \\ y = \rho \sin \varphi. \end{cases} \quad \begin{cases} \rho = \sqrt{x^2 + y^2}, \\ \operatorname{tg} \varphi = \frac{y}{x}. \end{cases}$$

При вычислении двойного интеграла в полярной системе координат следует придерживаться следующей схемы.

1) Построить область интегрирования.

2) В подынтегральной функции  $f(x, y)$  заменить согласно формулам замены переменных при переходе к полярным координатам

$$x = \rho \cos \varphi, \quad y = \rho \sin \varphi. \quad \text{Тогда} \quad f(x; y) = f(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi).$$

3) Записать элемент площади  $ds = dx dy = |J| d\rho d\varphi$ , в полярной системе координат.

Найдем  $J$ -якобиан перехода от декартовой системы координат к полярной

$$\begin{aligned} J &= \begin{vmatrix} x'_\rho & x'_\varphi \\ y'_\rho & y'_\varphi \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -\rho \sin \varphi \\ \sin \varphi & \rho \cos \varphi \end{vmatrix} = \\ &= \rho \cos^2 \varphi - (-\rho \sin^2 \varphi) = \rho(\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) = \rho. \end{aligned}$$

Таким образом, элемент площади  $ds = dx dy$  в полярной системе координат примет вид

$$\boxed{ds = \rho d\rho d\varphi}.$$

4) Уравнения линий, ограничивающих область  $D^*$ , записываются в полярных координатах (перевод декартовых уравнений в полярные рассматривается ниже).

Таким образом, получим двойной интеграл, записанный в полярной системе координат

$$\boxed{\iint_{(D)} f(x, y) \, dx \, dy = \iint_{(D^*)} f(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi) \rho \, d\rho \, d\varphi.}$$

Этот интеграл необходимо свести к повторному. Для этого

5) Определяются пределы изменения переменных  $\rho$  и  $\varphi$  и строится соответствующий повторный интеграл.

При этом следует иметь ввиду, что уравнения линий в полярных координатах, как правило, имеют вид  $\rho = \rho(\varphi)$  (а не  $\varphi = \varphi(\rho)$ ), поэтому внутренний интеграл практически всегда вычисляется по переменной  $\rho$ , а внешний – по  $\varphi$ .

Как и в декартовой системе координат при расстановке пределов интегрирования удобно использовать стрелку, пересекающую область. В полярной системе координат стрелка – это луч, выходящий из полюса и пересекающий границы области на линии входа и выхода.

Подавляющее большинство областей интегрирования в полярной системе координат можно соотнести с одной из 4-х приведенных на следующей странице схем, где для каждого случая записаны соответствующие повторные интегралы.

6) Полученный повторный интеграл вычисляется по уже известной схеме: сначала вычисляется внутренний интеграл по переменной  $\rho$ , а затем внешний интеграл по переменной  $\varphi$ .



## Полюс внутри или на границе области интегрирования

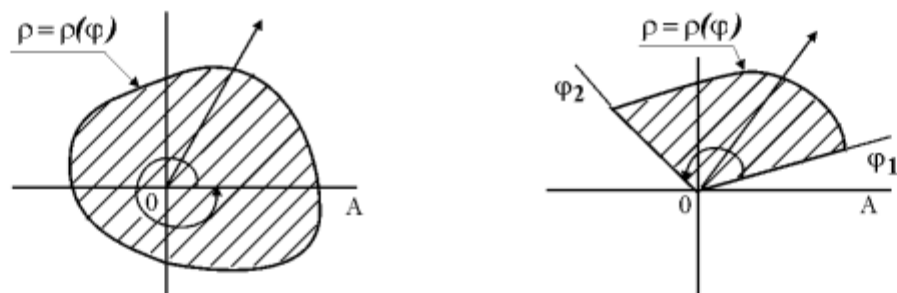


Рис. 3.

$$\int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^{\rho(\varphi)} f(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi) \rho d\rho$$

$$\int_{\varphi_1}^{\varphi_2} d\varphi \int_0^{\rho(\varphi)} f(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi) \rho d\rho$$

## Полюс вне области интегрирования

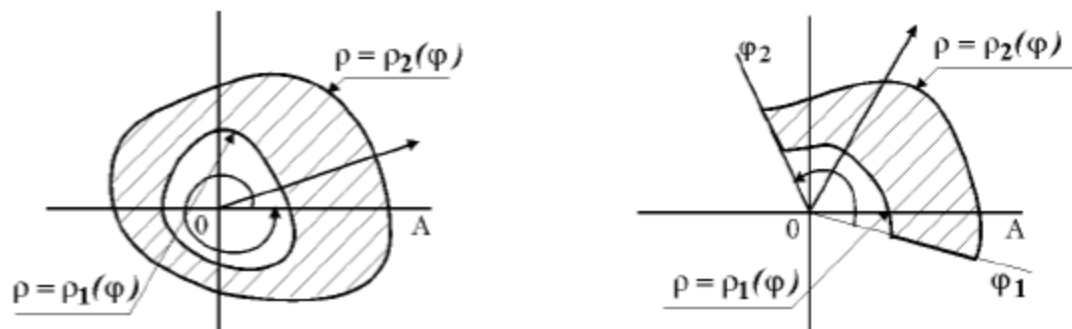


Рис. 4.

$$\int_0^{2\pi} d\varphi \int_{\rho_1(\varphi)}^{\rho_2(\varphi)} f(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi) \rho d\rho$$

$$\int_{\varphi_1}^{\varphi_2} d\varphi \int_{\rho_1(\varphi)}^{\rho_2(\varphi)} f(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi) \rho d\rho$$

Геометрический смысл каждого слагаемого  
интегральной суммы: если  $f(x, y) \geq 0$ , то

$f(P_i) \cdot s(D_i)$  - объём прямого цилиндра с основанием  
 $D_i$  высоты  $f(P_i)$ ; вся интегральная сумма  $\sum_{i=1}^n f(P_i) \cdot s(D_i)$  -

сумма объёмов таких цилиндров, т.е. объём некоторого  
ступенчатого тела (высота ступеньки, расположенной  
над подобластью  $D_i$ , равна  $f(P_i)$ ).

Когда  $d = \max_{i=1,2,\dots,n} \text{diam}(D_i) \rightarrow 0$ ,

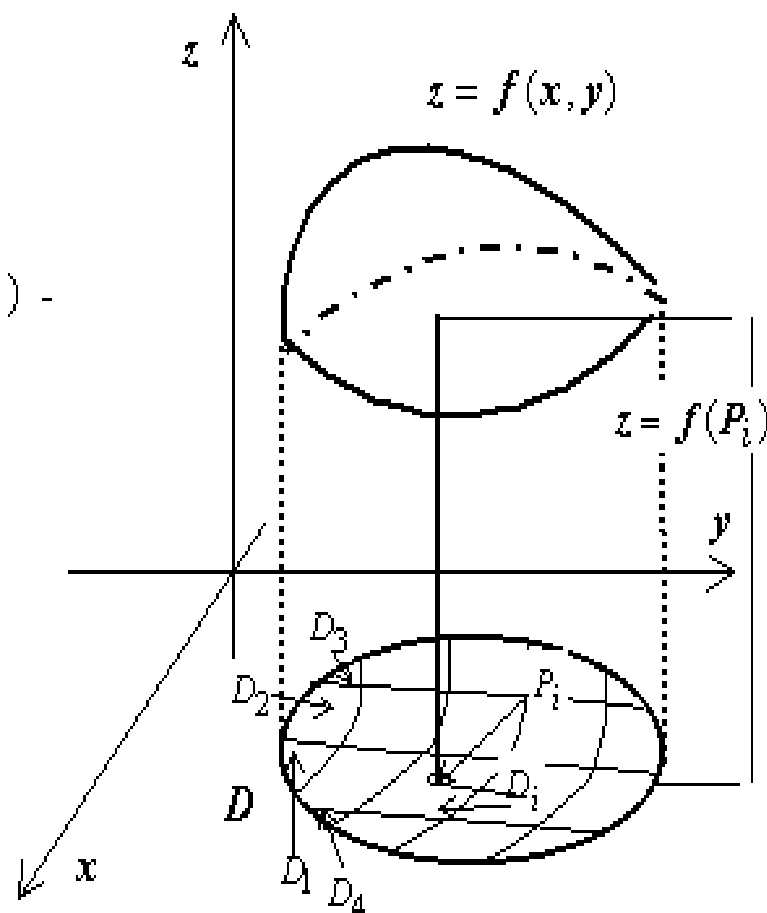
это ступенчатое тело становится всё ближе к  
изображенному на рисунке телу, ограниченному

снизу областью  $D$ , сверху - поверхностью

$z = f(x, y)$ , с цилиндрической боковой

поверхностью, направляющей которой является граница области  $D$ , а образующие параллельны

оси  $Oz$ . Двойной интеграл  $\iint_D f(P) ds$  равен объёму этого тела.



## Приложения двойного интеграла

Прикладные задачи, при решении которых используется двойной интеграл, определены его геометрическим и физическим смыслом. К ним можно отнести задачи на вычисление площади плоской фигуры, объема цилиндрического тела, массы, центра тяжести, момента инерции и т.п. плоской пластины и ряд других задач. Приведем основные формулы.

1. Объем цилиндрического тела  $V = \iint_{(D)} f(x, y) ds.$

Подынтегральная функция  $f(x, y) \geq 0$  в области  $(D).$

2. Площадь плоской области  $(D)$   $S = \iint_{(D)} ds.$

(Подынтегральная функция  $f(x, y) \equiv 1$  в области  $(D).$ )

При этом в декартовой и полярной системах координат будем иметь соответственно

$$S = \iint_{(D)} dx dy, \quad S = \iint_{(D)} \rho d\rho d\varphi.$$

3. Масса плоской пластинки  $M = \iint\limits_{(D)} \delta(x, y) \, ds$ .

Подынтегральная функция  $\delta(x, y)$  есть поверхностная плотность пластинки.

4. Статические моменты плоской пластинки

$$M_x = \iint\limits_{(D)} y \cdot \delta(x, y) \, ds, \quad M_y = \iint\limits_{(D)} x \cdot \delta(x, y) \, ds.$$

5. Моменты инерции пластинки относительно осей координат

$$I_x = \iint\limits_{(D)} y^2 \cdot \delta(x, y) \, ds, \quad I_y = \iint\limits_{(D)} x^2 \cdot \delta(x, y) \, ds.$$

6. Момент инерции пластинки относительно начала координат

$$I_0 = \iint\limits_{(D)} (x^2 + y^2) \cdot \delta(x, y) \, ds = I_x + I_y.$$