

# Лекция 4

1

## Собственные векторы и собственные значения линейного оператора

Опр. Пусть  $L$  - линейное пр-во,  
 $\hat{A} : L \rightarrow L$  - линейный оператор.  
Ненулевой вектор  $\vec{x} \in L$  наз.  
собственным вектором лин. оператора  $\hat{A}$ ,  
 если  $\exists \lambda \in \mathbb{R} : \hat{A}(\vec{x}) = \lambda \vec{x}$ .  
 Число  $\lambda$  наз. собственным значением  
 или собственным числом оператора  $\hat{A}$

Опр. Пусть  $\hat{A} : L \rightarrow L$  лин. оператор,  
 $A$  - его матрица в нек. базисе  $E$ .

### Характеристическим

<u>многочленом <math>\hat{A}</math></u>		<u>уравнением <math>\hat{A}</math></u>
---	--	--

многочлен		уравнение
$\chi_A(\lambda) = \underbrace{ A - \lambda E }_{\det(A - \lambda E)}$		$\chi_A(\lambda) = 0$

<u>Следом <math>\hat{A}</math></u>		<u>Определителем <math>\hat{A}</math></u>
------------------------------------	--	---

наз. число, равное		
сумме диаг. эл-ва $A$ ,		$\det A$
т.е. $\text{tr} A = a_{11} + \dots + a_{nn}$		

(2)

Пример.  $L$  - мн-во всех многочленов степени  $< n$ ,  
 $\hat{A} = \frac{d}{dx}$  - оператор дифф-я.

Тогда любой многочлен нулевой степени (любая постоянная) явл. соб. вектором оператора  $\frac{d}{dx}$  с соб. значением 0,

$$\text{т.к. } \frac{d}{dx} c = 0 \quad (= 0 \cdot c) \quad \forall c \in \mathbb{R}$$

Опр. Спектром лин. оператора наз. мн-во всех его соб. значений.

Теорема об инвариантности  
хар. мн-ва, хар. ур-я, следа и  
определителя лин. оператора

Хар. мн-ва, хар. ур-е, след и det лин. оператора не зависят от выбора базиса мн. пр-ва.

Док-во.

Пусть  $A$  и  $A'$  - матрицы лин. опер.  $\hat{A}: L \rightarrow L$  в базисах  $E$  и  $E'$  лин. пр-ва.

1) Рас. <sup>хар.</sup> многочлены  $\chi_A(\lambda)$  и  $\chi_{A'}(\lambda)$ ;  
пусть  $T \stackrel{\text{пр-ва}}{=} T_{E \rightarrow E'}$  matr. перех. от  $E$  к  $E'$ ;



$$\begin{aligned}
 \chi_{A'}(\lambda) &= \det(A' - \lambda E) = \det(T^{-1}AT - \lambda \overbrace{T^{-1}ET}^E) \stackrel{\substack{\text{по св-вам} \\ \text{умножения} \\ \text{матриц}}}{=} \\
 &= \det(T^{-1}(A - \lambda E)T) = \\
 &= \det(T^{-1}) \det(A - \lambda E) \det T = \\
 &\quad \uparrow \quad \quad \quad \uparrow \\
 &\quad \text{взаимнообратные числа} \\
 &= \det(A - \lambda E) = \chi_A(\lambda),
 \end{aligned}$$

т.е. хар. многочлены совпадают

2) Совпадение хар. мн-в означает совпадение их коэф-в  $\Rightarrow$   
 $\Rightarrow$  совпадение решений хар. ур-ий  $\det \chi_A(\lambda) = 0$  и  $\det \chi_{A'}(\lambda) = 0$ .

3) Запишем хар. мн-к

$$\chi_A(\lambda) = (-1)^n \lambda^n + p_{n-1} \lambda^{n-1} + \dots + p_1 \lambda + p_0,$$

где коэф-ты  $p_i$  не зависят от выбора базиса  $E$  или  $E'$ .

Можно док-ть (не будем), что

$$\text{tr } A = (-1)^{n-1} p_{n-1}, \quad \det A = p_0.$$

Поэтому  $\text{tr } A$  и  $\det A$  также не зависят от выбора базиса.

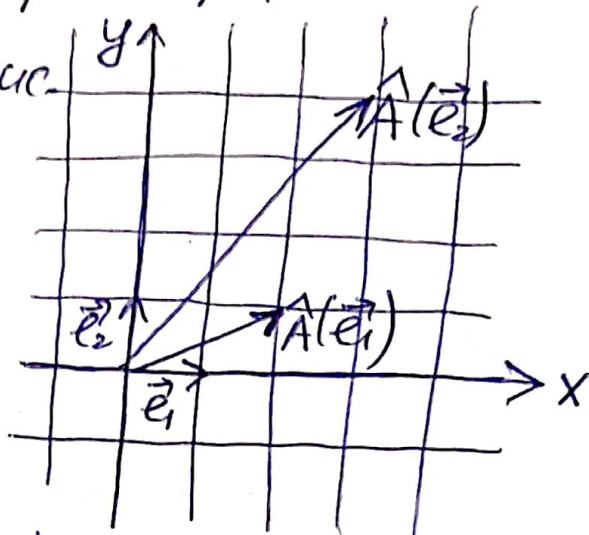
ч. т. д.

Пример.

 $n=2$ ,  $\mathcal{E}$  как на рис.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$\hat{A}(\vec{e}_1)$     $\hat{A}(\vec{e}_2)$



Хар. мн-н:

$$\det(A - \lambda E) = \det \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 3 \\ 1 & 4-\lambda \end{pmatrix} =$$

$$= (2-\lambda)(4-\lambda) - 1 \cdot 3 = 8 - 6\lambda + \lambda^2 - 3 = \lambda^2 - 6\lambda + 5.$$

Хар. ур-е:  $\lambda^2 - 6\lambda + 5 = 0$

След оператора:  $\text{tr } A = 2 + 4 = 6 = (-1)^{2-1} p_1$

Определитель оператора:  $\det A = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} =$

$$= 8 - 3 = 5 = p_0$$

(5)

Теорема. Число  $\lambda \in \mathbb{R}$  евл. собственным значением лнн. оператора  $\Leftrightarrow \Leftrightarrow \lambda$  евл. корнем хар. ур-я этого оператора.

Док-во  
(не обязат.) Пусть  $\lambda$ -соб. значение  $\hat{A}: L \rightarrow L$ .  
Это озн., что  $\exists \vec{x} \in L$ :  
 $\vec{x} \neq \vec{0}$  и  $\hat{A}(\vec{x}) = \lambda \vec{x}$ . (1)

Рас. тождественный оператор  
 $I: L \rightarrow L$ , т.е.  $I(\vec{x}) = \vec{x} \quad \forall \vec{x} \in L$ .

Перепишем (1) так:  $\hat{A}(\vec{x}) = \lambda I(\vec{x})$   
 $(\hat{A} - \lambda I)(\vec{x}) = \vec{0}$

Для матриц операторов в нек. базисе  $\mathcal{E}$ :

$$(A - \lambda E)X = 0 \quad (2)$$

матрица оператора  $\hat{A} - \lambda I$

(2) - это однородная СЛАУ.

Она имеет ненулевое решение  $\Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow \det(A - \lambda E) = 0,$$

что и озн., что  $\lambda$  - корень хар.

ур-я лнн. оператора.

ч.т.д.

Напоминание. Если  $\det(A - \lambda E) = 0$ ,  
то по ф-лам Крамера  
найдем  $X = 0$ ,  
но мы ищем  $\vec{x} \neq \vec{0}$ .



Опр. Собственным подпространством мин. оператора  $\hat{A}: L \rightarrow L$  для собственного значения  $\lambda$  назовем мин-во всех соб. векторов  $\hat{A}$ , отвечающих соб. значению  $\lambda$ , с добавлением к этому мин-ву нулевого вектора  $\vec{0}$ .

Обозн.  $L(\hat{A}, \lambda)$ .

Теорема.  $L(\hat{A}, \lambda)$  явл. линейным подпр-вом в мин. пр-ве  $L$ .

<u>Опр.</u> Алгебраической		<u>Геометрической</u>
кратностью соб. значения $\lambda$ оператора $\hat{A}$ назовем:		кратностью соб. значения $\lambda$ оператора $\hat{A}$ назовем:
кратность $\lambda$ как корни хар. ур-я		размерность
$\det(A - \lambda E) = 0$ ,		собственного
где $A$ - матр $\hat{A}$		подпр-ва $L(\hat{A}, \lambda)$ ,
в любом базисе		т.е. $\dim L(\hat{A}, \lambda)$ .

Теорема. Геом. кратность  $\leq$   
 $\leq$  алгебр. кратности.

# Теорема о линейной независимости соб. векторов, отвечающих различным соб. значениям.

Если собств. значения  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$   
лин. оператора  $\hat{A}: L \rightarrow L$  попарно  
различны,  
то система  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r$  соответств.  
им собств. векторов лин. независима.

Док-во (по индукции).

1. Пусть  $r=1$  (т.е.  $\lambda_1$  - только одно соб. значение)  
 $\Rightarrow$  соотв. соб. вектор  $\vec{a}_1$  (т.к. он по  
опр. ненулевой) лин. независим.

2. Пусть верно для  $r=m$ ,  
т.е. для различных соб. значений  
 $\lambda_1, \dots, \lambda_m$   
соотв. соб. векторы  
 $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m$   
лин. независимы.

3. Док-м для  $r=m+1$ ,  
т.е. док-м что для разл. соб. значений  
 $\lambda_1, \dots, \lambda_m, \lambda_{m+1}$   
соотв. соб. векторы  
 $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m, \vec{a}_{m+1}$   
лин. независимы.



Рас.  $\alpha_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_m \vec{a}_m + \alpha_{m+1} \vec{a}_{m+1} = \vec{0}$  (1) (8)

Применим к левой и правой части (1) оператор  $\hat{A}$ :

$$\hat{A}(\alpha_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_m \vec{a}_m + \alpha_{m+1} \vec{a}_{m+1}) = \hat{A}(\vec{0})$$

По определению оператора и свойству нулевого (см. предыдущую лекцию):

$$\alpha_1 \hat{A}(\vec{a}_1) + \dots + \alpha_m \hat{A}(\vec{a}_m) + \alpha_{m+1} \hat{A}(\vec{a}_{m+1}) = \vec{0}$$

$$\alpha_1 \lambda_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_m \lambda_m \vec{a}_m + \alpha_{m+1} \lambda_{m+1} \vec{a}_{m+1} = \vec{0} \quad (2)$$

Рас. разность ур-ий: (2) -  $\lambda_{m+1} \cdot (1)$ :

$$\alpha_1 (\lambda_1 - \lambda_{m+1}) \vec{a}_1 + \dots + \alpha_m (\lambda_m - \lambda_{m+1}) \vec{a}_m + \underbrace{\alpha_{m+1} (\lambda_{m+1} - \lambda_{m+1}) \vec{a}_{m+1}}_{\vec{0}} = \vec{0}$$

$$\alpha_1 (\lambda_1 - \lambda_{m+1}) \vec{a}_1 + \dots + \alpha_m (\lambda_m - \lambda_{m+1}) \vec{a}_m = \vec{0}.$$

П.к. по предположению индукции (см. п.2)  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m$  л.н. незав., то

$$\alpha_i (\lambda_i - \lambda_{m+1}) = 0 \quad \forall i = 1, \dots, m.$$

След.,  $\alpha_i = 0$  или  $\lambda_i - \lambda_{m+1} = 0$ ,

т.е.  $\lambda_i = \lambda_{m+1}$ .

Но последнее невозможно,

т.к. по усл. все

$\lambda_1, \dots, \lambda_m, \lambda_{m+1}$  различны.

Остается  $\boxed{\alpha_i = 0 \quad \forall i = 1, \dots, m}$

Подставив в (1), получим  $\alpha_{m+1} \vec{a}_{m+1} = \vec{0}$ .

Т.к. соб. вектор по определению ненулевой, то

$\vec{a}_{m+1} \neq \vec{0}$ . След.,  $\boxed{\alpha_{m+1} = 0}$ . Это означает, что  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m, \vec{a}_{m+1}$  л.н. незав.

ч.т.д.



# Матрица оператора в базисе из соб. векторов

Утверждение. Пусть оператор  $\hat{A} : L \rightarrow L$ , где  $\dim L = n$ , имеет  $n$  различных соб. значений. Тогда  $\hat{A}$  имеет в  $L$   $n$  линейно независимых соб. векторов, отвечающих этим соб. значениям.

Примем их за базис  $L$  и запишем матрицу  $A$  в этом базисе:

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$\hat{A}(\vec{e}_1) = \lambda_1 \vec{e}_1 = \lambda_1 \vec{e}_1 + 0\vec{e}_2 + 0\vec{e}_3 + \dots + 0\vec{e}_n$

$\hat{A}(\vec{e}_2) = \lambda_2 \vec{e}_2$

$\hat{A}(\vec{e}_3) = \lambda_3 \vec{e}_3$

$\hat{A}(\vec{e}_n) = \lambda_n \vec{e}_n$

(10)

План нахождения соб. значений  $\lambda_k$   
и соб. подпространств  $L(\hat{A}, \lambda_k)$ .

- 1) Записать матрицу  $A$  оператора  $\hat{A}$  в каком-нибудь базисе  $E$ .
- 2) Решить хар. ур-е:  $\det(A - \lambda E) = 0$ .  
Его действит. корни будут соб. значениями оператора  $\hat{A}$ .

- 3)  $\forall$  соб. значение  $\lambda_k$  найти все  $\vec{x}$  :  
$$\hat{A}(\vec{x}) = \lambda_k \vec{x}.$$

Для этого решить ур-е (в матр. форме)

$$AX = \lambda_k X$$

$$(A - \lambda_k E)X = 0$$

Это однородная СЛАУ. Её решением явл. соб. подпр-во  $L(\hat{A}, \lambda_k)$ .

ФСР однородной СЛАУ будет базисом в  $L(\hat{A}, \lambda_k)$ .

Зам. Если  $\alpha$ -алгебр. кратность  $\lambda_k$ ,  
 $\beta$ -геом. кратность  $\lambda_k$ ,  
( $\beta = \dim L(\hat{A}, \lambda_k) = \text{кол-во ФСР}$ ),  
то  $\beta \leq \alpha$ .