图 4-25 中的程序完成删除的工作,但它的效率并不高,因为它沿该树进行两趟搜索以查找和删除右子树中最小的节点。通过写一个特殊的 removeMin 方法可以容易地改变这种效率不高的缺点,我们这里将它略去只是为了简明。

```
1
 2
        * Internal method to remove from a subtree.
        * @param x the item to remove.
 3
        * @param t the node that roots the subtree.
 4
        * @return the new root of the subtree.
 5
 6
        */
       private BinaryNode<AnyType> remove( AnyType x, BinaryNode<AnyType> t)
 7
 8
 9
           if( t == null )
               return t; // Item not found; do nothing
10
11
12
           int compareResult = x.compareTo( t.element );
13
14
           if( compareResult < 0 )</pre>
15
               t.left = remove( x, t.left );
           else if( compareResult > 0 )
16
17
               t.right = remove( x, t.right );
           else if( t.left != null && t.right != null ) // Two children
18
19
20
               t.element = findMin( t.right ).element;
               t.right = remove( t.element, t.right );
21
22
           }
23
           else
24
               t = ( t.left != null ) ? t.left : t.right;
25
           return t;
26
```

图 4-25 二叉查找树的删除例程

如果删除的次数不多,通常使用的策略是懒惰删除(lazy deletion): 当一个元素要被删除时,它仍留在树中,而只是被标记为删除。这特别是在有重复项时很常用,因为此时记录出现频率数的域可以减1。如果树中的实际节点数和"被删除"的节点数相同,那么树的深度预计只上升一个小的常数(为什么?),因此,存在一个与懒惰删除相关的非常小的时间损耗。再有,如果被删除的项是重新插入的,那么分配一个新单元的开销就避免了。

4.3.5 平均情况分析

直观上,我们期望前一节所有的操作都花费 $O(\log N)$ 时间,因为我们用常数时间在树中降低了一层,这样一来,对其进行操作的树大致减小一半左右。因此,所有操作的运行时间都是 O(d),其中 d 是包含所访问的项的节点的深度。

我们在本节要证明,假设所有的插入序列都是等可能的,则树的所有节点的平均深度为 $O(\log N)$ 。

一棵树的所有节点的深度的和称为**内部路径长**(internal path length)。我们现在将要计算二 叉查找树平均内部路径长,其中的平均是对向二叉查找树中所有可能的插入序列进行的。

令 D(N)是具有 N 个节点的某棵树 T 的内部路径长,D(1)=0。一棵 N 节点树由一棵 i 节点左子树和一棵 (N-i-1)-节点右子树以及深度 0 处的一个根节点组成,其中 $0 \le i < N$,