



UNIVERSITÉ DE  
SHERBROOKE

## PPPPP03

Comment concevoir un  
Power Delivery Network?

Pascal-Emmanuel Lachance

# PPPPP03

## *Comment concevoir un Power Delivery Network?*

Par: Pascal-Emmanuel Lachance



Comment protéger une alimentation?



Quels sont les types de régulateurs?



À quoi sert le découplage?



Comment filtrer une alimentation?



Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

- Protection antistatique
- Protection de tension inverse
- Protection de court-circuit
- Protection de inrush current
- Undervoltage Lockout
- Protection complète
- 120V

## 2 Quels sont les types de régulateurs?

## 3 Comment filtrer une alimentation?

## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

- Protection antistatique
- Protection de tension inverse
- Protection de court-circuit
- Protection de inrush current
- Undervoltage Lockout
- Protection complète
- 120V

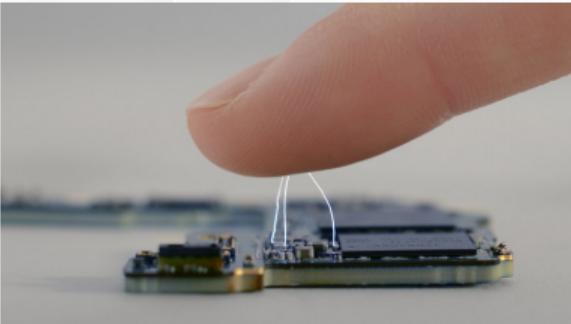
## 2 Quels sont les types de régulateurs?

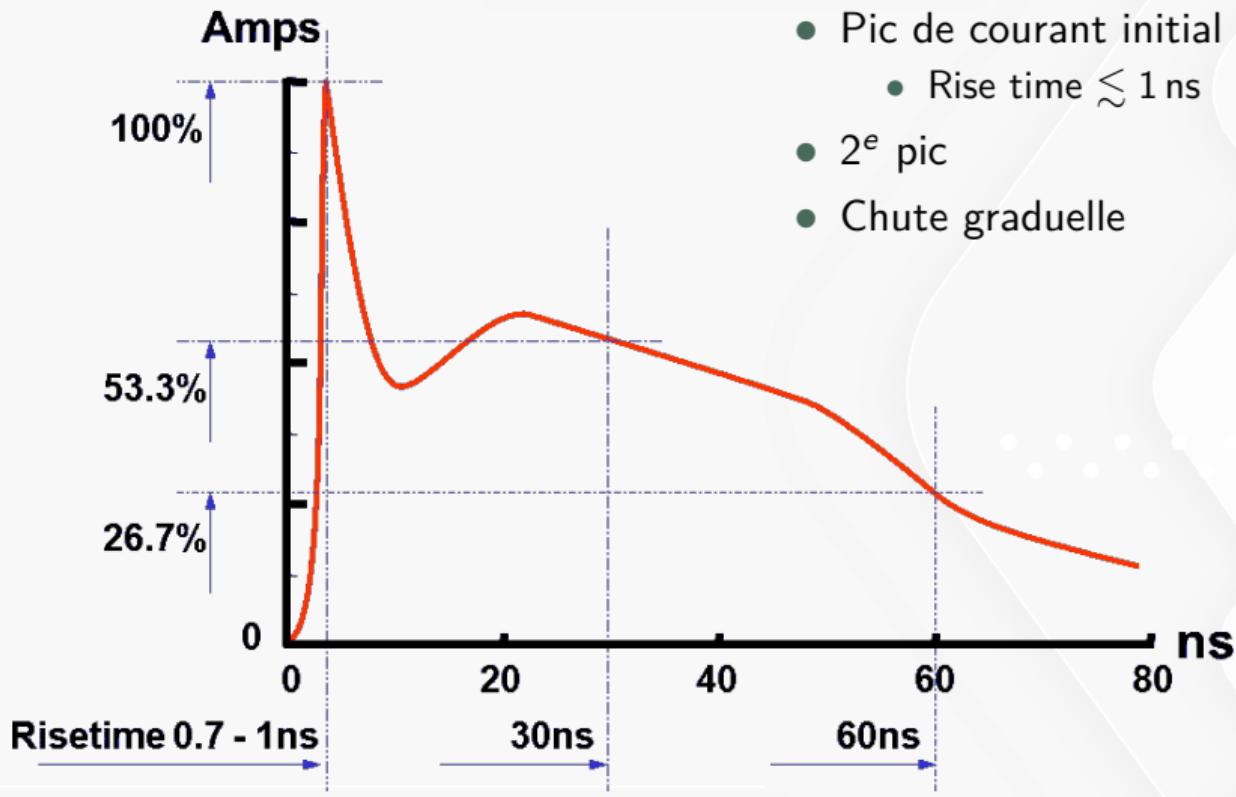
## 3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

- Norme IEC-61000-4-2
  - Types de décharges
  - Méthodologies de tests & certification
  - 4 catégories de produits
  - Jusqu'à  $\pm 8 \text{ kV}$  /  $\pm 15 \text{ kV}$
- Deux types de chocs statiques
  - **Contact Discharge** - Toucher directement chaque pin avec un ESD gun
  - **Air Discharge** - ESD gun proche du DUT jusqu'à décharge





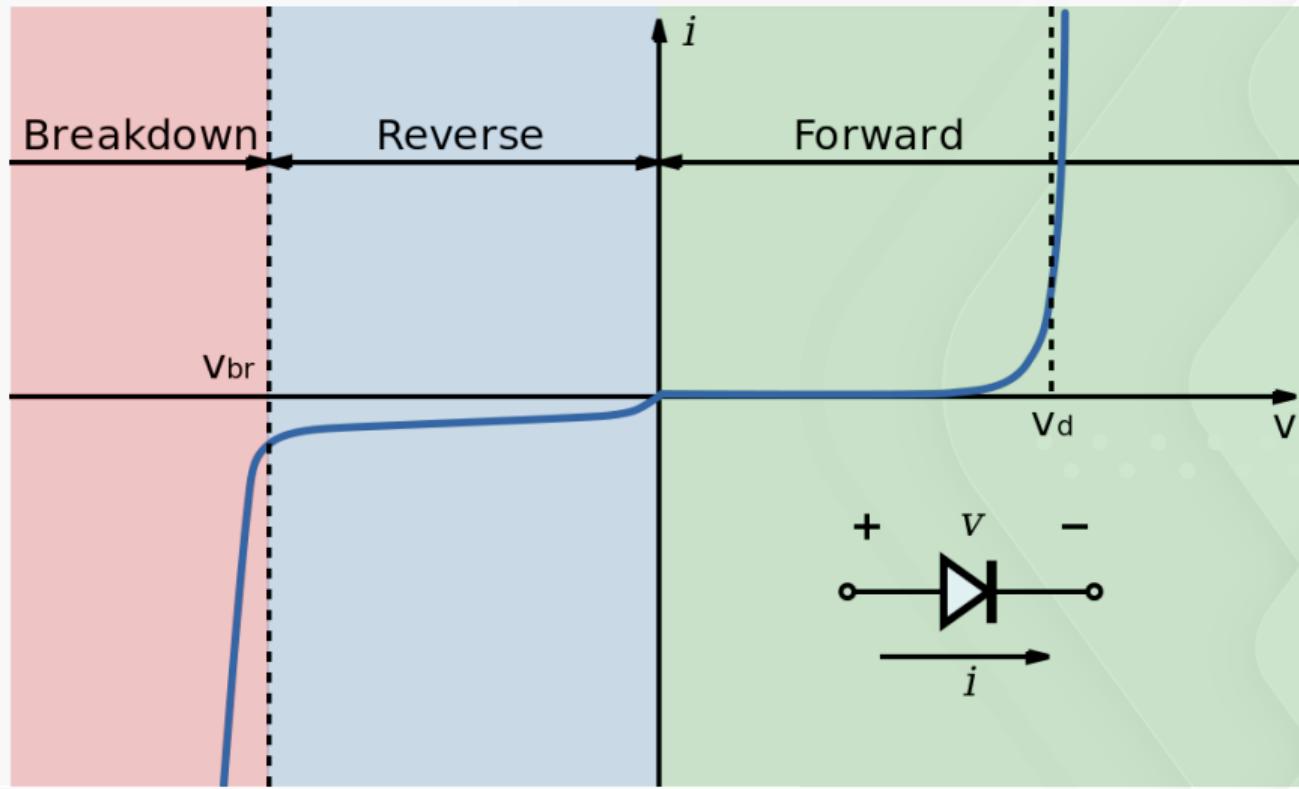
# Circuit protégé antistatiquement - Zener



  $i_{\text{ESD}}(t) \rightarrow 8 \text{ kV}$

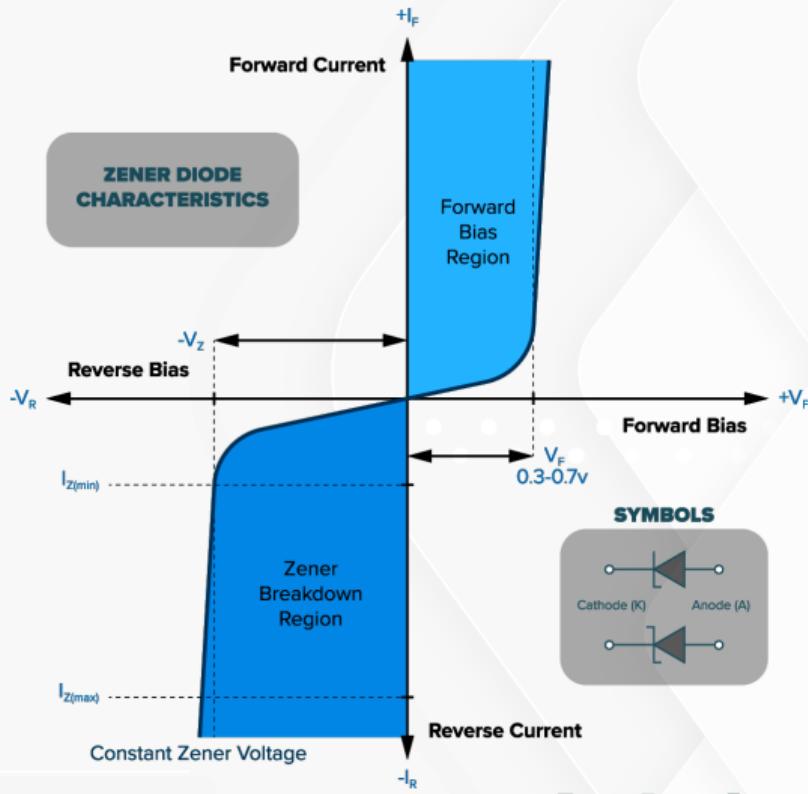


# Diode Normale - IV Curve



# Diode Zener

- Faite pour être mise à l'envers!
- $V_Z$  contrôlé
- Beaucoup de courant en avalanche
- N'endommage pas la diode
- Utilisé dans des références de tension
- Utilisé comme protection antistatique



# Circuit protégé antistatiquement

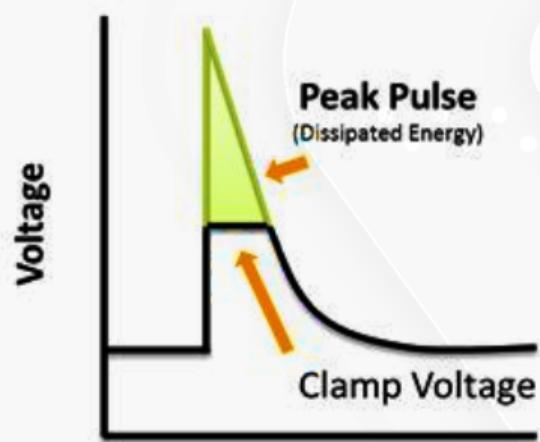
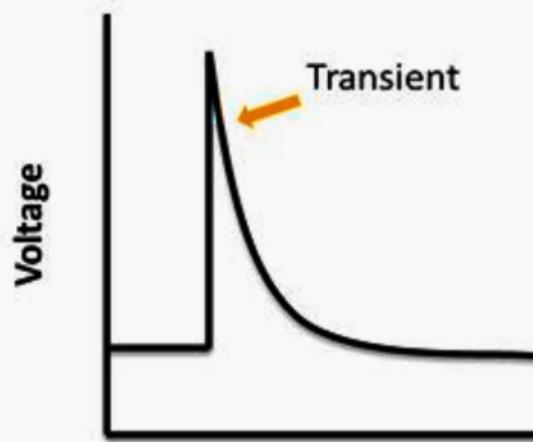


  $i_{\text{ESD}}(t) \rightarrow 8 \text{ kV}$



# Protection avec une diode Zener

- Clamp le pulse à  $V_Z$
- Protège les dispositifs par apprès
- Pas l'option la plus rapide
- Ne protège pas contre un pulse négatif



# Circuit protégé antistatiquement - TVS



  $i_{\text{ESD}}(t) \rightarrow \pm 8 \text{ kV}$

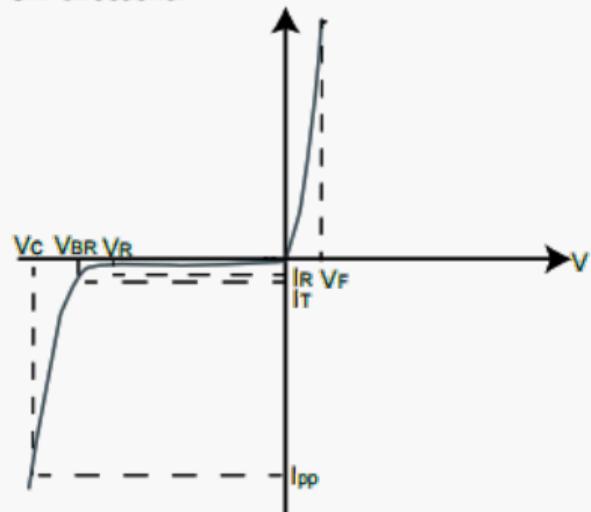


# Diode TVS (Transient Voltage Suppression)



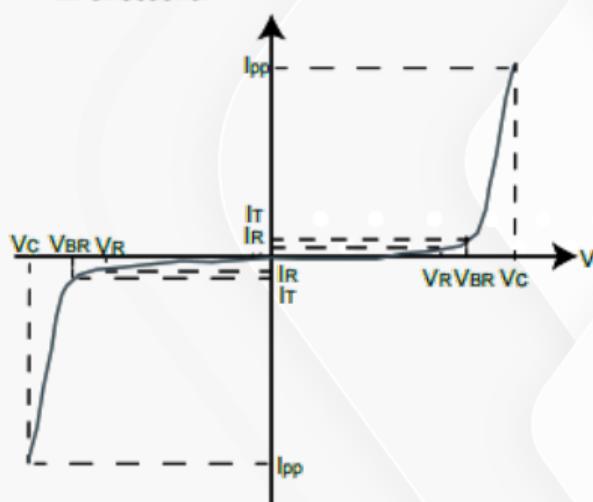
- Faite pour protection antistatique!
- Bidirectionnel!!

Uni-directional



- Deux diodes Zener qui se font face
- $iv$  curve symétrique

Bi-directional



# Circuit protégé antistatiquement - Condensateur



  $i_{\text{ESD}}(t) \rightarrow \pm 8 \text{ kV}$



# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

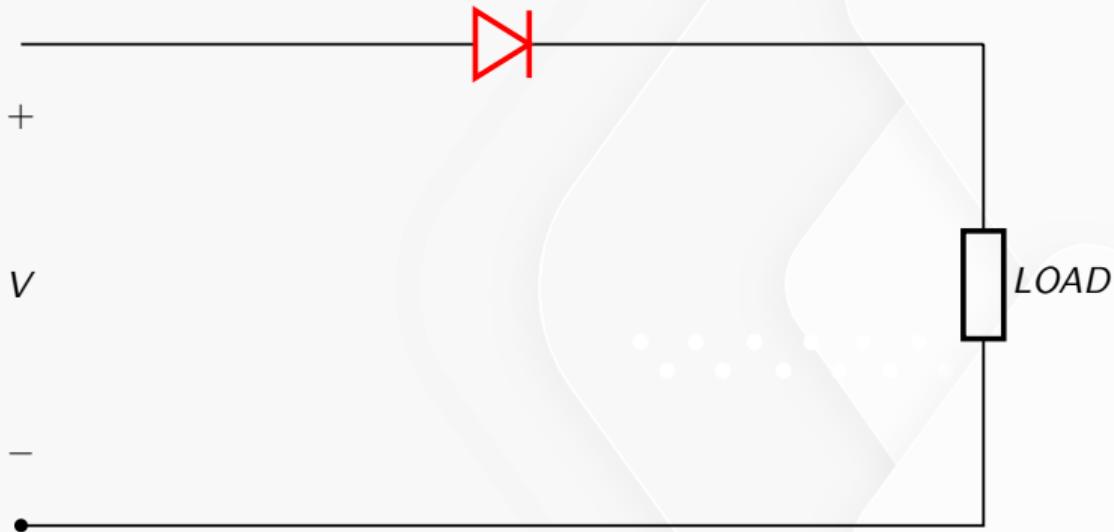
- Protection antistatique
- **Protection de tension inverse**
- Protection de court-circuit
- Protection de inrush current
- Undervoltage Lockout
- Protection complète
- 120V

## 2 Quels sont les types de régulateurs?

## 3 Comment filtrer une alimentation?

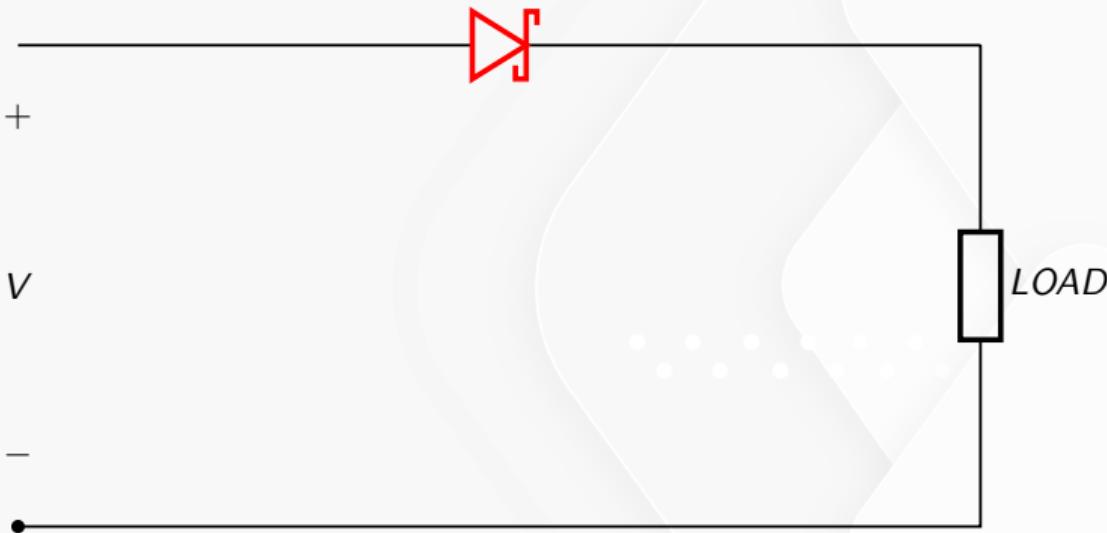
- Filtration Complète

## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

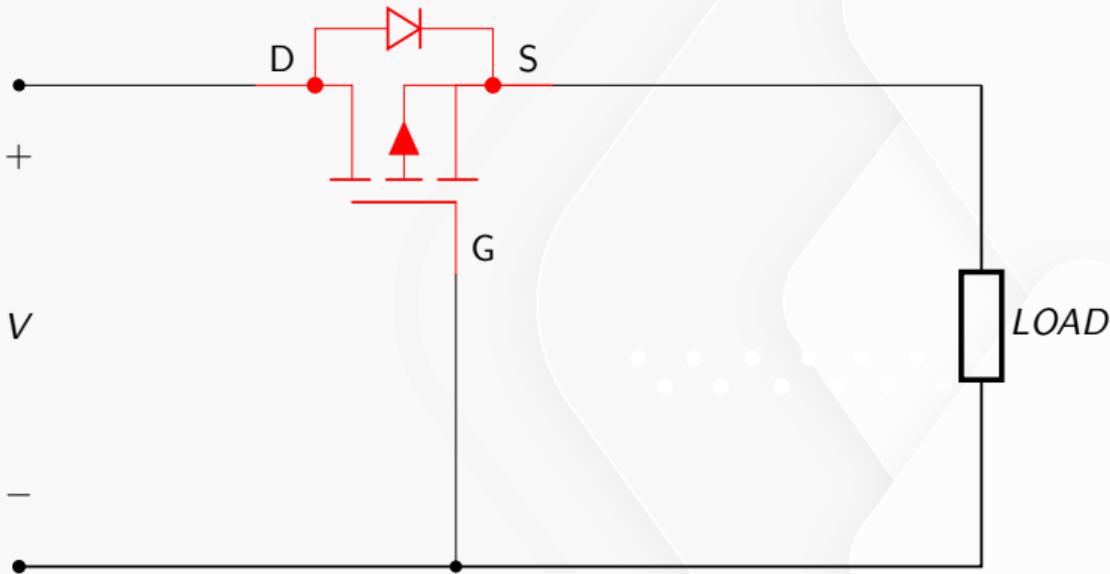


- Ne conduit que dans un sens
- Drop de tension  $V_f$
- $P = I \cdot V_f$

- Ne conduit que dans un sens
- Drop de tension  $V_f$  plus petite
- $P = I \cdot V_f$
- Plus cher pour même rating de courant



- Ne conduit que dans un sens
- Drop de tension vraiment plus petite ( $R_{ds_{on}} \cdot I$ )
- Tension maximale supportée



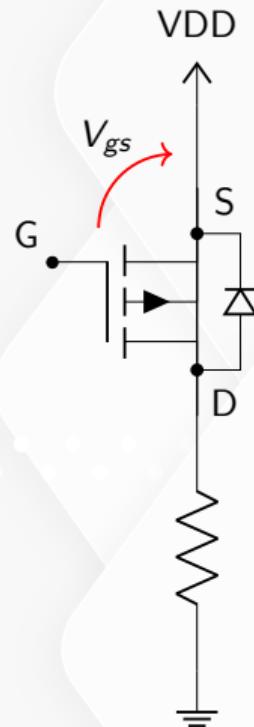
# Transistor MOSFET P-Channel (PMOS)

$V_{gs}$  négatif!

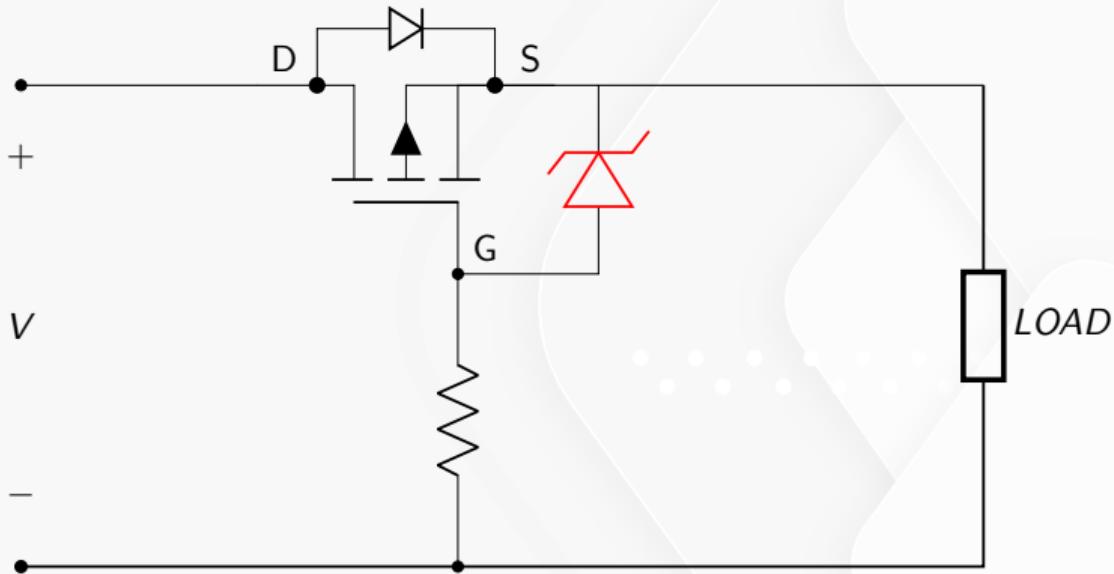
$$V_{gs} < -V_t$$

Faire attention au  $V_{gsmax}$

- $V_G = 0 \text{ V}$
- $V_{gs} = -VDD$
- $-VDD < -V_t$
- Conduit!
- $V_G = VDD$
- $V_{gs} = 0 \text{ V}$
- $0 \text{ V} > -V_t$
- Ne conduit pas



- Ne conduit que dans un sens
- Drop de tension vraiment plus petite ( $R_{ds_{on}} \cdot I$ )
- Supporte toutes les tensions!



# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

- Protection antistatique
- Protection de tension inverse
- Protection de court-circuit**
- Protection de inrush current
- Undervoltage Lockout
- Protection complète
- 120V

## 2 Quels sont les types de régulateurs?

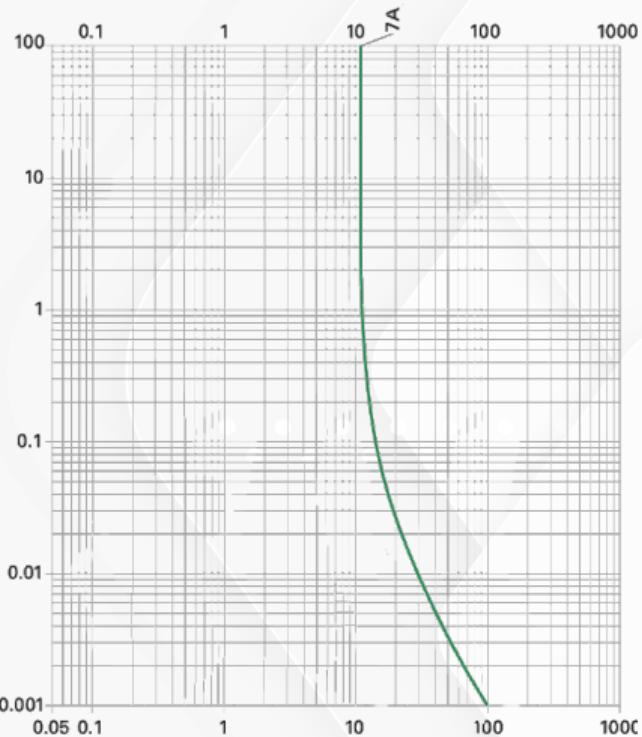
## 3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

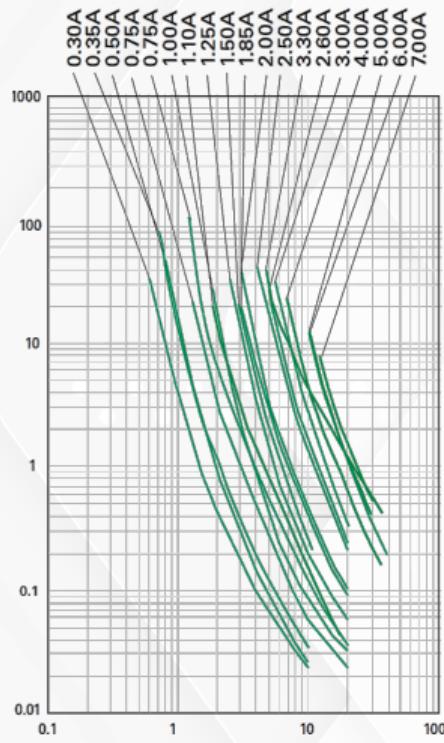
## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Fusible

- Chauffage d'un filament central
- Coupe un circuit lorsque trop de courant passe
- Usage unique
- Lent à agir



- *Positive Temperature Coefficient*
- Augmente sa résistance alors qu'il chauffe
- Utilisé comme thermistor
- Usage multiple
- Lent à agir
- Prend du temps à se self-reset



# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

- Protection antistatique
- Protection de tension inverse
- Protection de court-circuit
- Protection de inrush current**
- Undervoltage Lockout
- Protection complète
- 120V

## 2 Quels sont les types de régulateurs?

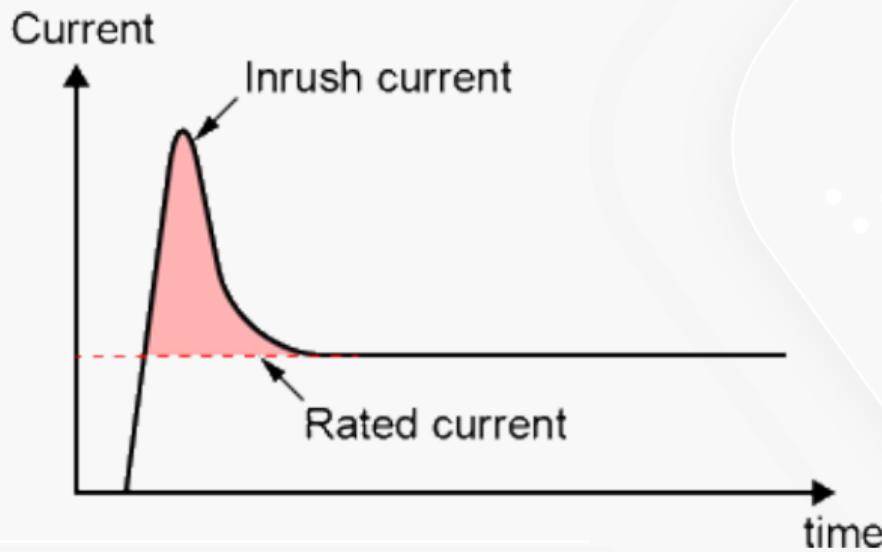
## 3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

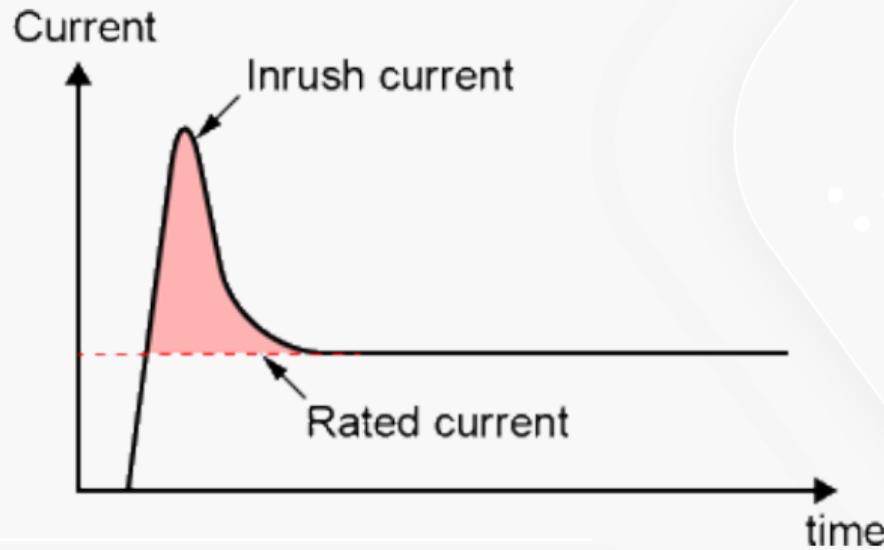
# Inrush Current

- Tous les condensateurs d'un circuit sont en court-circuit
- Courant qui dépasse les spécifications pour charger les condensateurs



# Inrush Current

- Tous les condensateurs d'un circuit sont en court-circuit
- Courant qui dépasse les spécifications pour charger les condensateurs
- Spécification USB 2.0:  $10 \mu\text{F}$



## Comment limiter la surge initiale?

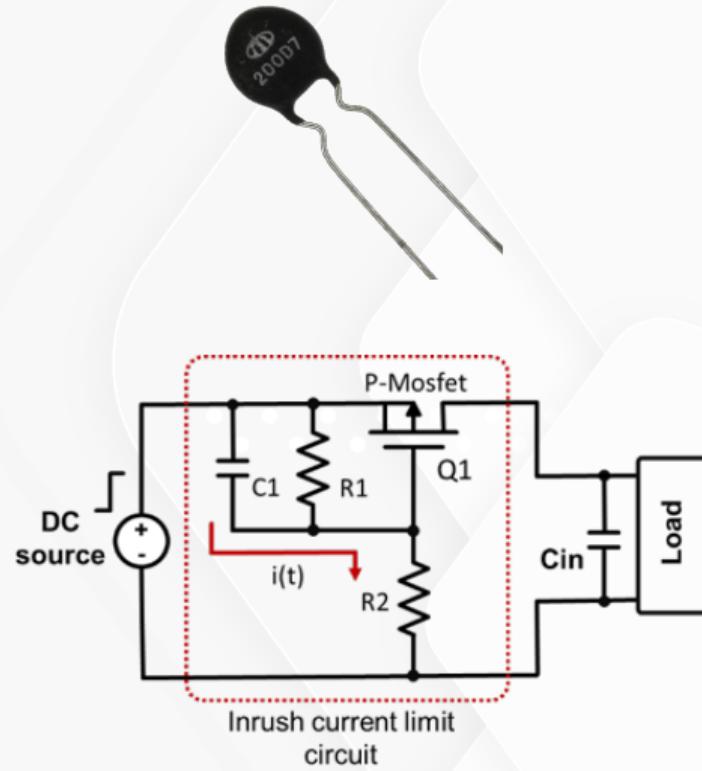
- NTP
  - *Negative Temperature Coefficient*
  - Conduit de plus en plus alors qu'il chauffe!



# Inrush Current Limiter

## Comment limiter la surge initiale?

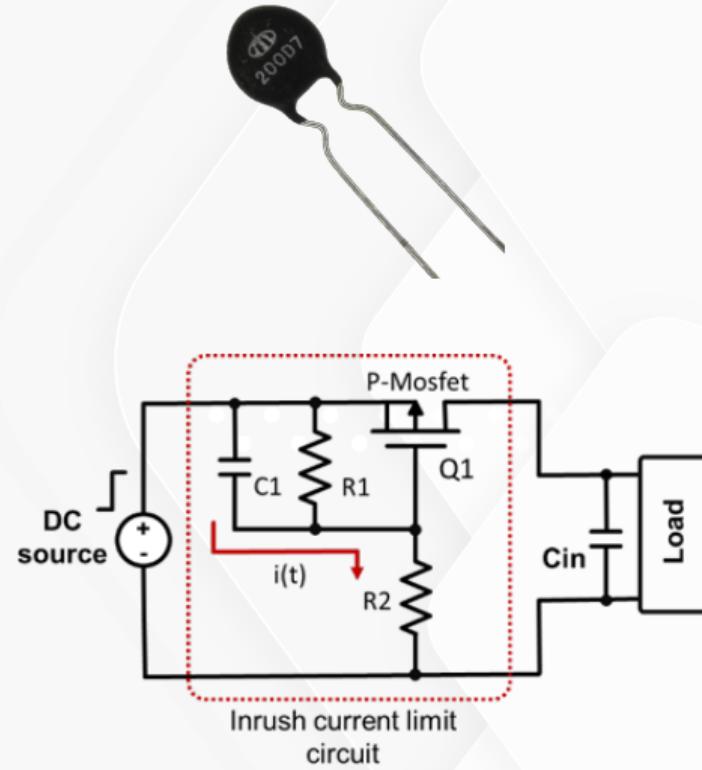
- NTP
  - *Negative Temperature Coefficient*
  - Conduit de plus en plus alors qu'il chauffe!
- Circuit de MOSFET
  - Charge d'un condensateur à la gate
  - Laisse passer de plus en plus de courant



# Inrush Current Limiter

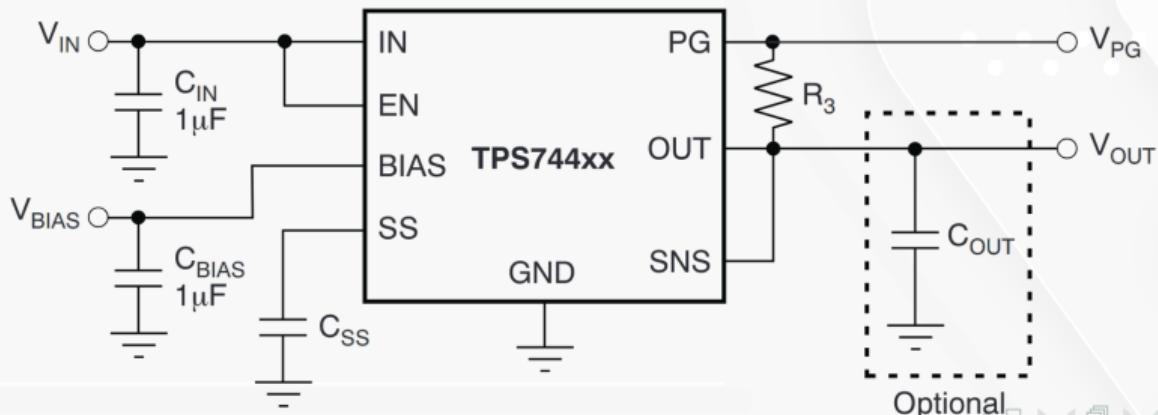
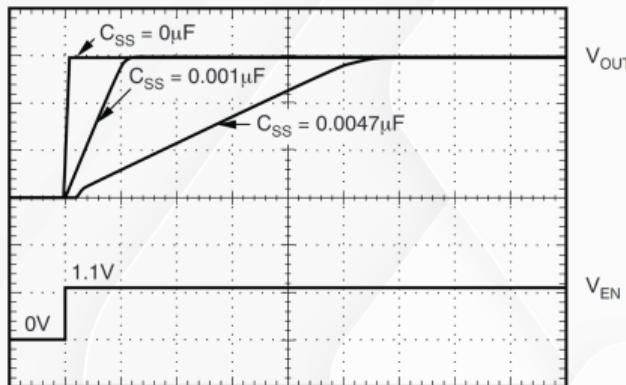
## Comment limiter la surge initiale?

- NTP
  - *Negative Temperature Coefficient*
  - Conduit de plus en plus alors qu'il chauffe!
- Circuit de MOSFET
  - Charge d'un condensateur à la gate
  - Laisse passer de plus en plus de courant
- *Soft-Start*
- *Pre-Charge*



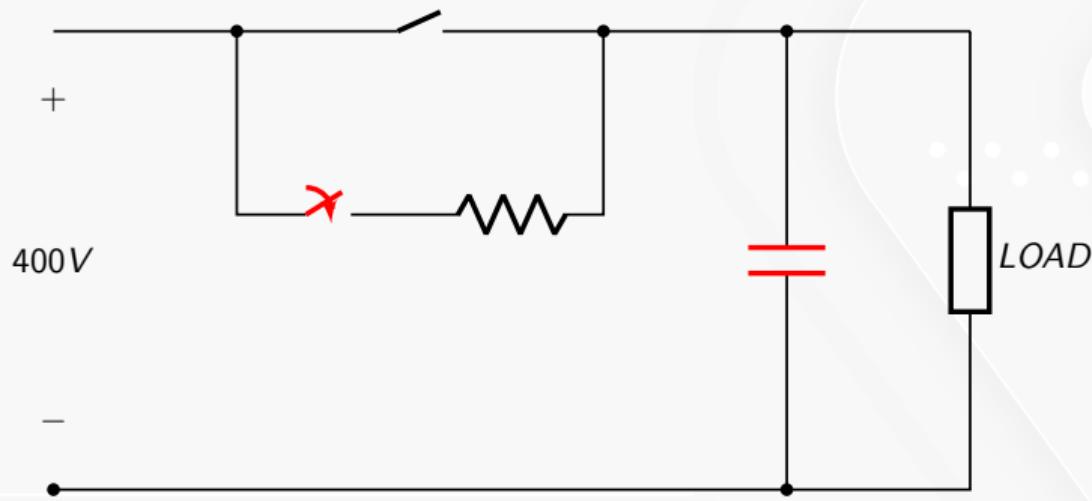
# Soft Start

- Fonctionnalité de certains régulateurs de tension
- Pente de la tension de sortie
- Ajustée avec un condensateur  $C_{SS}$



# Pre-charge

- Pour les systèmes haut-voltage
- Contacteur avec une limite de courant
- Permet de charger les condensateurs
- Activation du contacteur principal après



# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

- Protection antistatique
- Protection de tension inverse
- Protection de court-circuit
- Protection de inrush current
- **Undervoltage Lockout**
- Protection complète
- 120V

## 2 Quels sont les types de régulateurs?

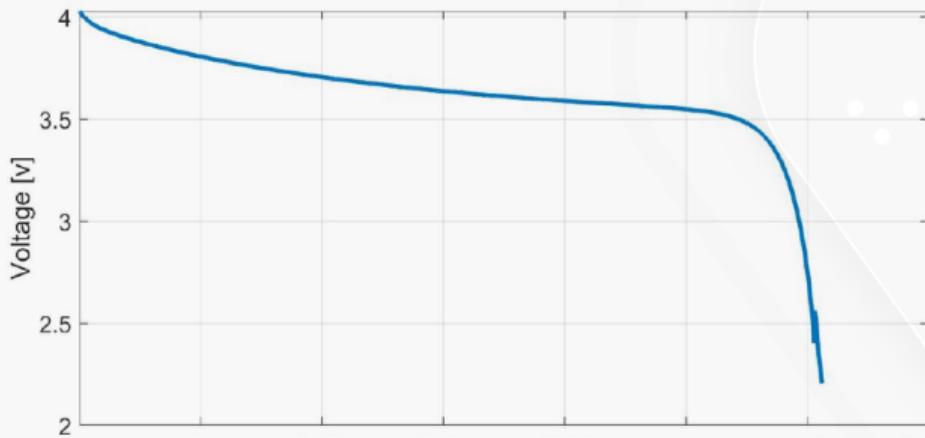
## 3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Undervoltage Lockout (UVLO)

- 💡 Couper l'alimentation si entrée trop faible
- 🔋 Protection de batterie
- ٪ Efficacité
- ✓ Garantie de fonctionnement
- ⚡ Du OVP (*Overvoltage Protection*) ça existe aussi



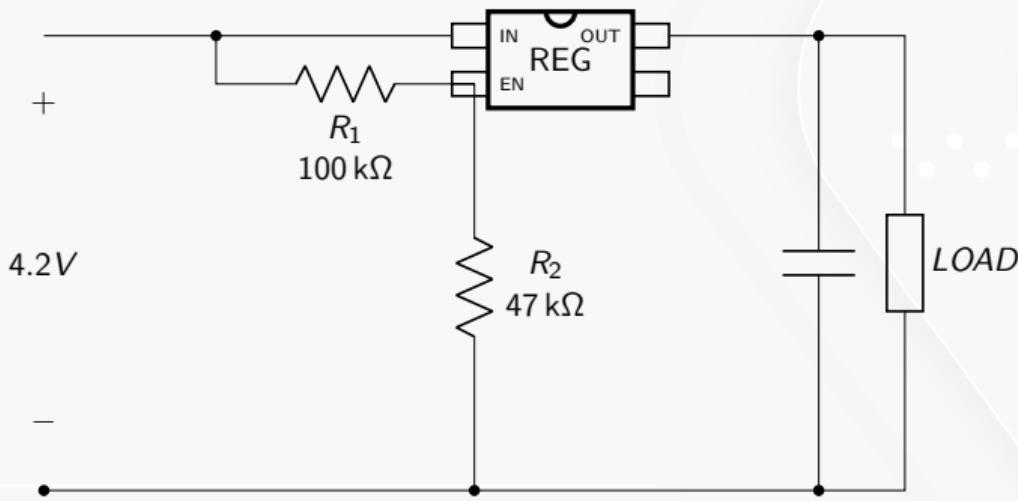
# Undervoltage Lockout (UVLO) - Enable

- Batterie  $V_{max} = 4.2\text{ V}$
- Batterie  $V_{min} = 3.7\text{ V}$
- Tension EN  $V_{ref} = 1.2\text{ V}$

Poser  $R_2 = 47\text{ k}\Omega$

$$V_{ref} = V_{min} \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

$$R_1 = 100\text{ k}\Omega$$



# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

- Protection antistatique
- Protection de tension inverse
- Protection de court-circuit
- Protection de inrush current
- Undervoltage Lockout
- **Protection complète**
- 120V

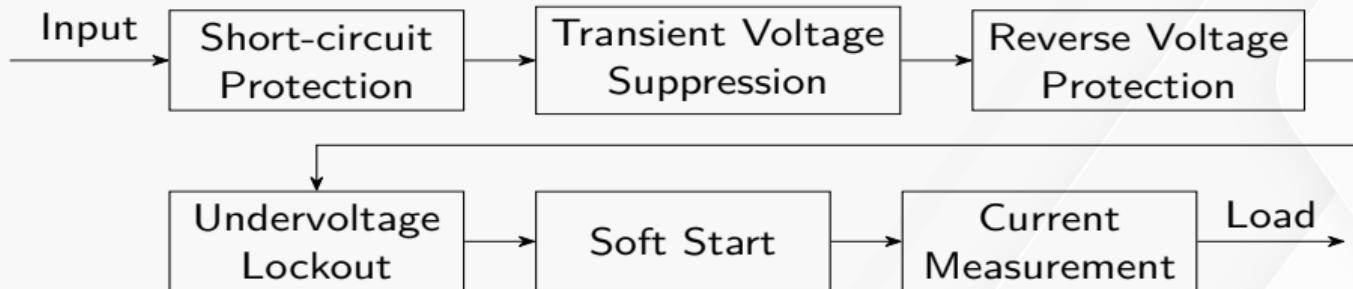
## 2 Quels sont les types de régulateurs?

## 3 Comment filtrer une alimentation?

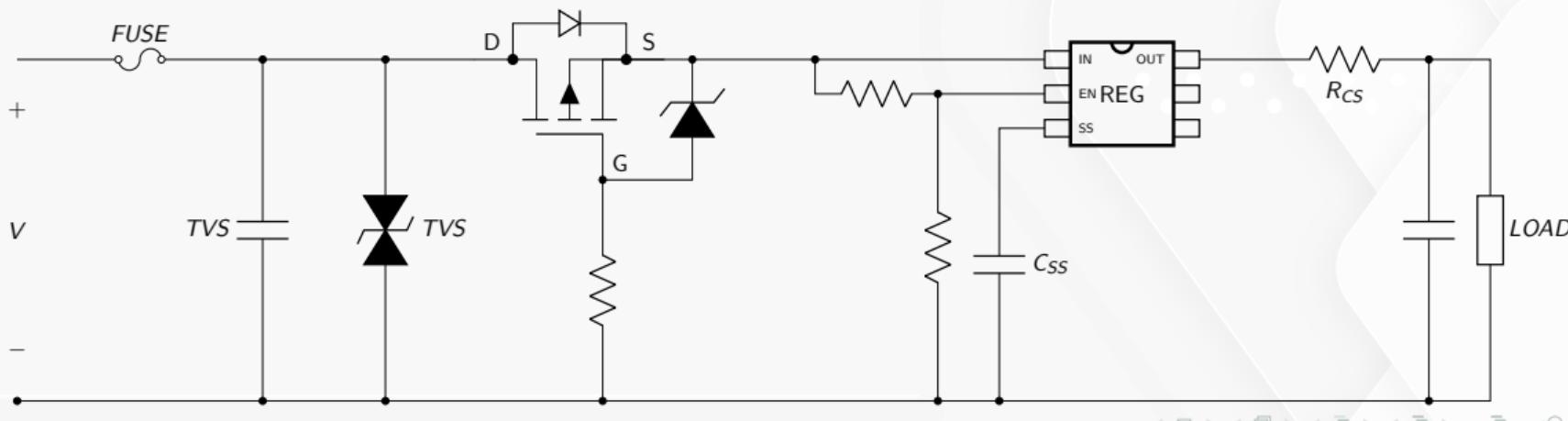
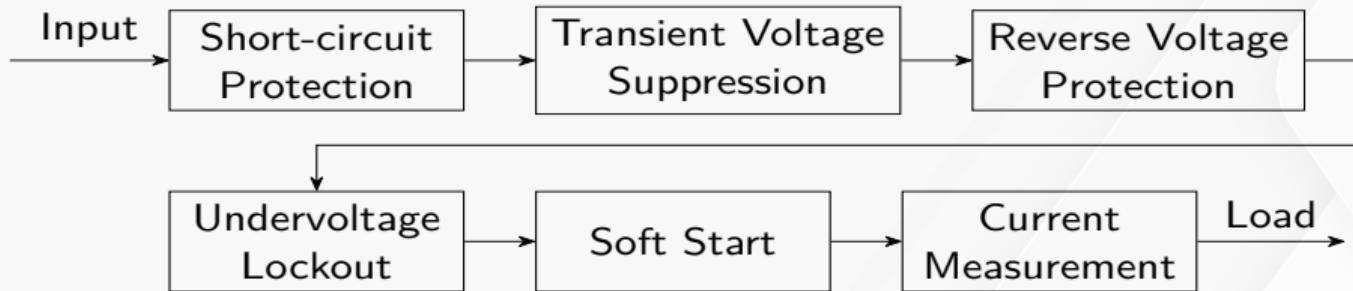
- Filtration Complète

## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Protection complète - Circuit électrique



# Protection complète - Circuit électrique



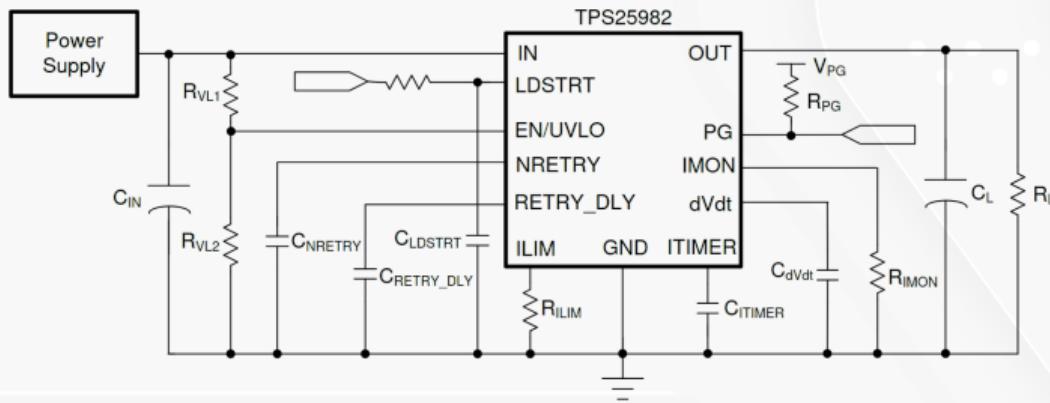
## Catégorie de device:

- *eFuse*
- *Load Switch*
- *Ideal Diode*

## Une seule chip qui:

Catégorie de device:

- eFuse
- Load Switch
- Ideal Diode
- RVP
- TVS
- Short-Circuit
- Current Limit
- Current Monitoring
- Soft-Start
- UVLO / OVP
- Très faibles pertes
- Température



# Comment protéger une alimentation?

## 1 Comment protéger une alimentation?

- Protection antistatique
- Protection de tension inverse
- Protection de court-circuit
- Protection de inrush current
- Undervoltage Lockout
- Protection complète
- 120V

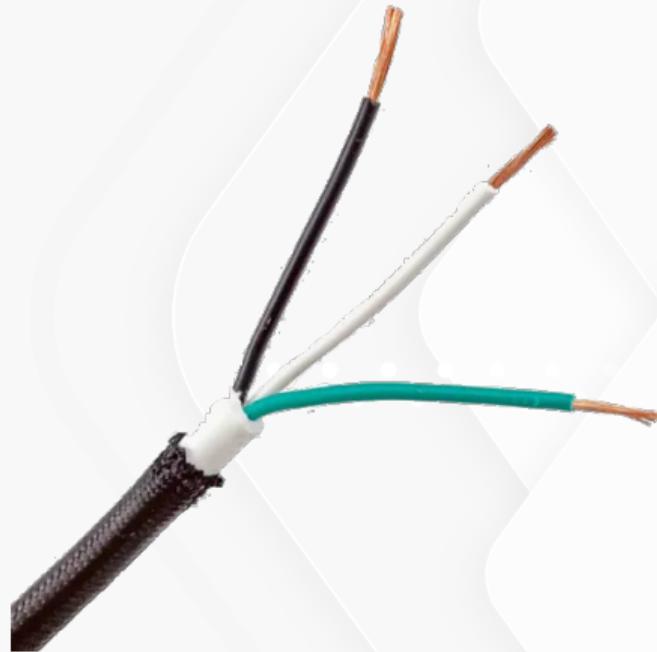
## 2 Quels sont les types de régulateurs?

## 3 Comment filtrer une alimentation?

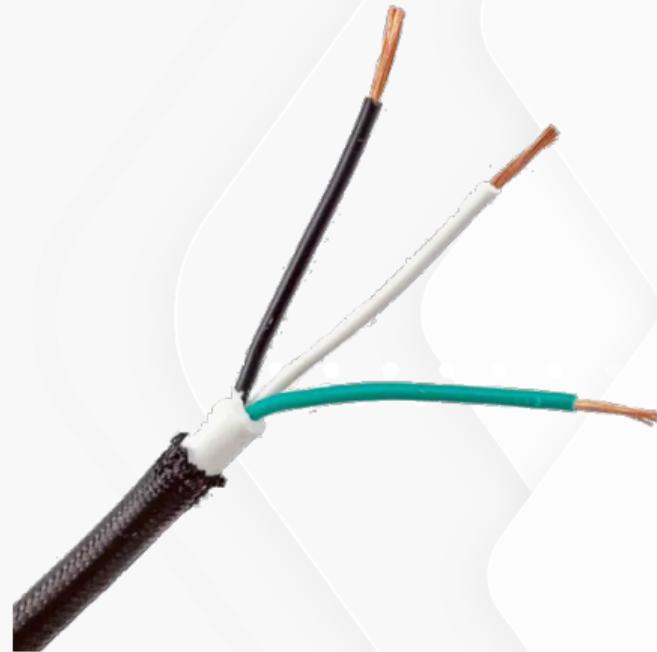
- Filtration Complète

## 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

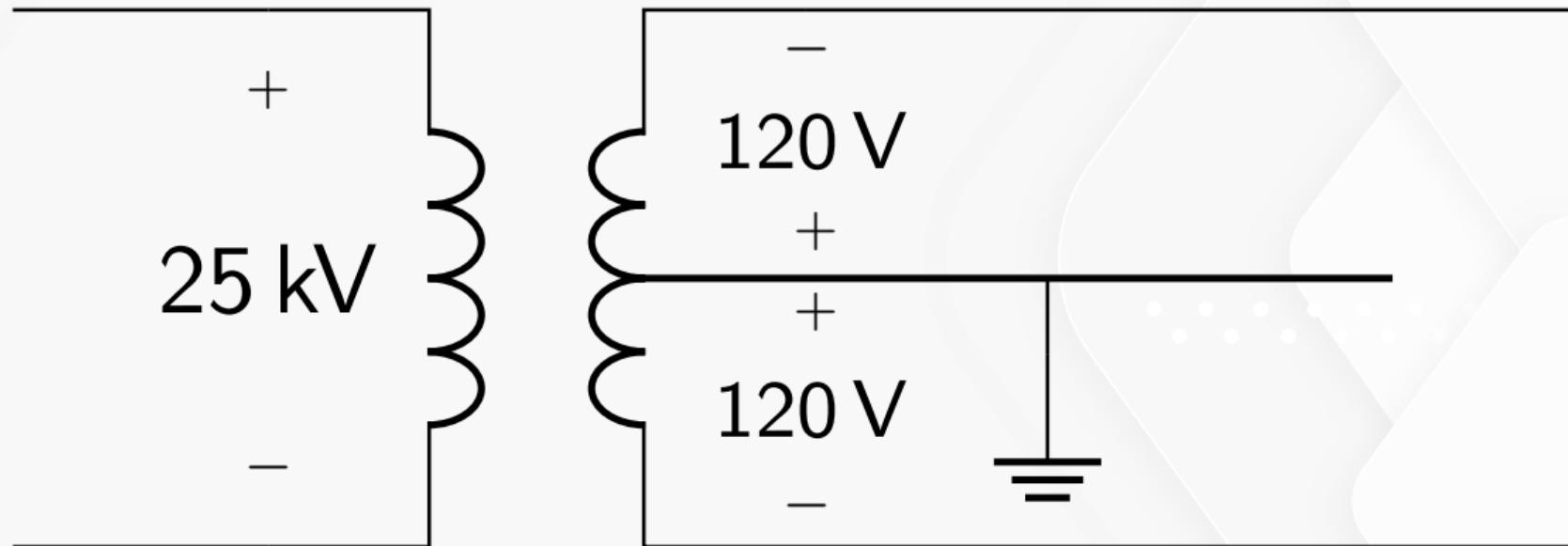
- Vivant (*Live*)
- Neutre (*Neutral*)
- Masse (*Ground*)



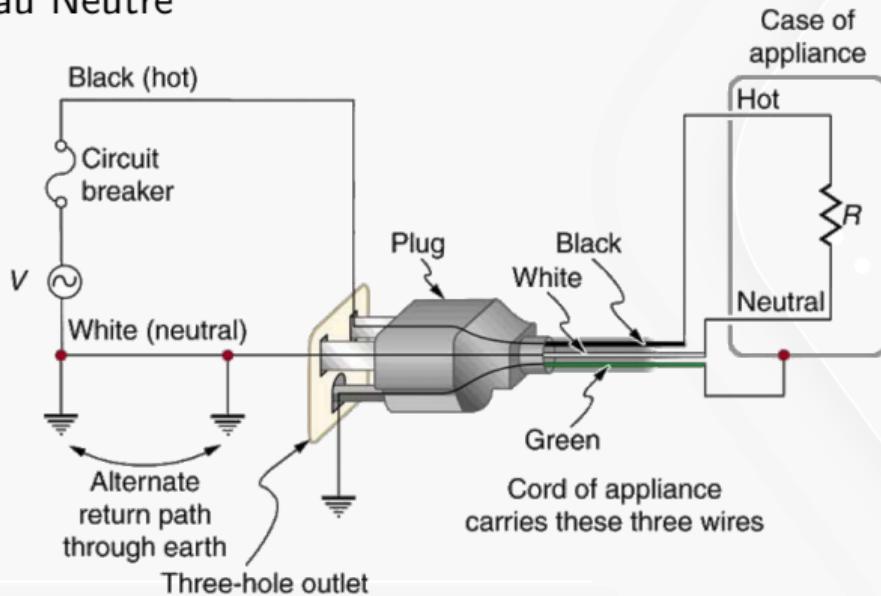
- Vivant (*Live*)
  - Neutre (*Neutral*)
  - Masse (*Ground*)
- 
- Pas le même GND que dans ton circuit
  - GND du circuit provient du Neutre!
  - NE PAS CONNECTER ENSEMBLE**



# Connection 120V

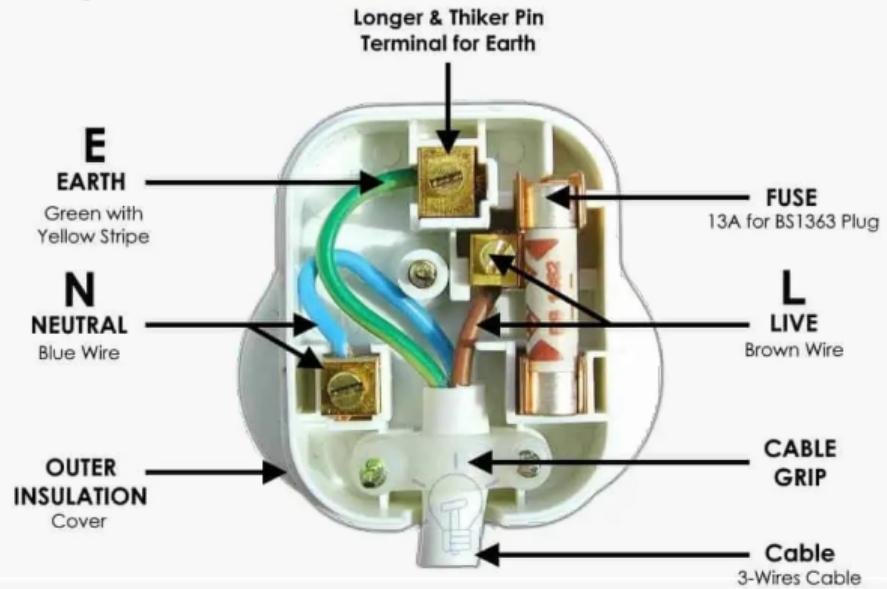


- Grounder les chassis des appareils
- Permet d'éviter d'avoir un chassis connecté au Live
- Retourne se connecter au panneau électrique
- Wiré séparément au Neutre



# Grounding - Bonnes pratiques

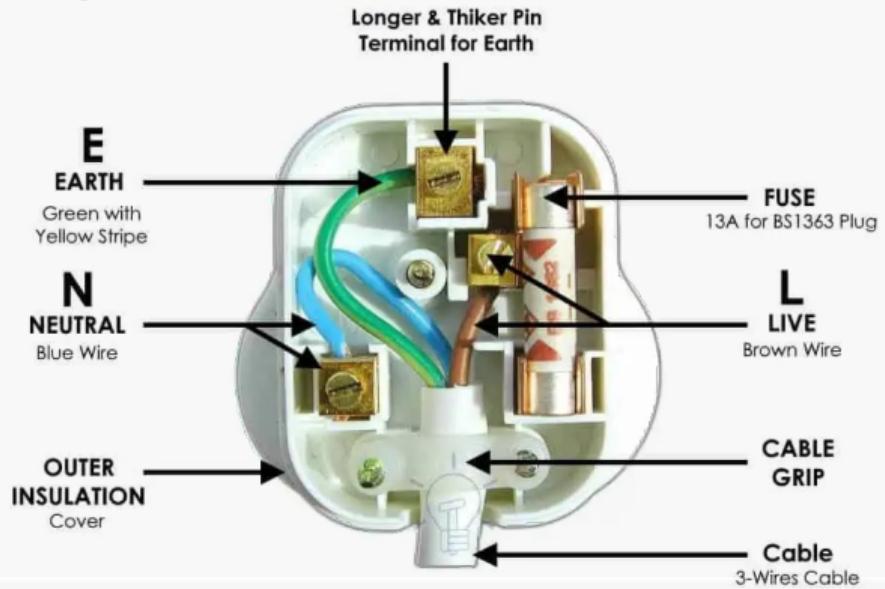
- Garder le fil de GND plus long que les autres
- Mettre le LIVE plus court que les autres
- Toujours mettre du strain relief sur un câble



# Grounding - Bonnes pratiques



- Garder le fil de GND plus long que les autres
- Mettre le LIVE plus court que les autres
- Toujours mettre du strain relief sur un câble

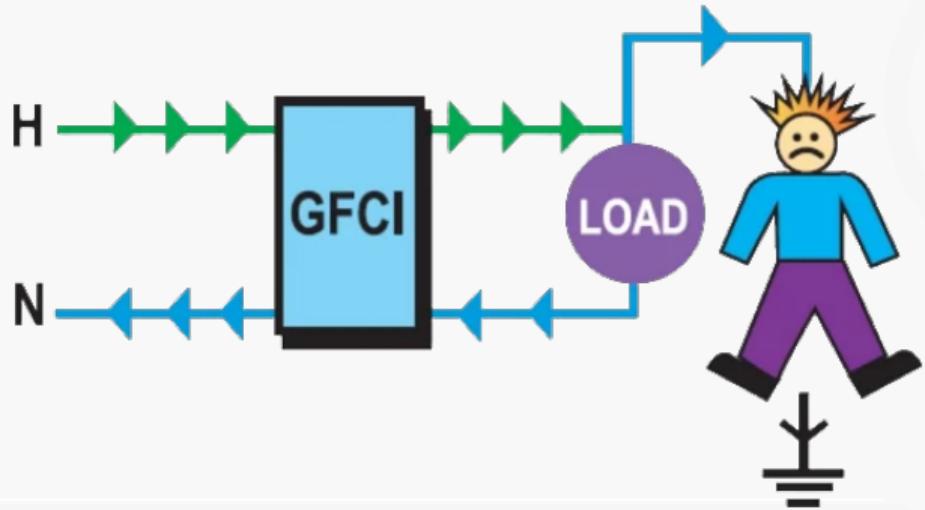


- Grounder toutes les parties d'un boîtier
- Busbar de GND



# Ground Fault Circuit Interrupter

- Mesure le courant qui passe par Live & Neutral
- Coupe dès que  $I_{in} \neq I_{out}$



# Quels sont les types de régulateurs?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

- Régulateurs Linéaires
- Régulateurs *Switching*
- Efficacité et Température

3 Comment filtrer une alimentation?

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

☰	Critère	Régulateur Linéaire	Régulateur Switching
\$	<b>Coût</b>	Faible ✓	Moyen à Élevé ✗
🧩	<b>Complexité</b>	Faible ✓	Moyen à Élevé ✗
㎐	<b>Bruit</b>	Faible ✓	Moyen à Élevé ✗
%	<b>Efficacité</b>	Faible ✗	Très Efficace ✓
⚡	<b><math>V_{out}</math></b>	$V_{out} < V_{in}$ ✗	$V_{out} \subseteq \mathbb{R}$ ✓
🔗	<b>Isolation</b>	Non ✗	Possible ✓
🌡️	<b>Température</b>	Élevée ✗	Faible à Moyenne ✓
⚡	<b>Courant</b>	Faible à Moyen ✗	Moyen à Élevé ✓

# Quels sont les types de régulateurs?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

- Régulateurs Linéaires
- Régulateurs *Switching*
- Efficacité et Température

3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Régulateur Linéaire (LDO) - Résumé

- Régulateur très simple
  - IC
  - Pièces autours

Régulateur Linéaire	
\$	Faible ✓
?	Faible ✓



# Régulateur Linéaire (LDO) - Résumé



- Régulateur très simple
  - IC
  - Pièces autours
- Output très stable
  - PSRR

Régulateur Linéaire	
\$	Faible ✓
✚	Faible ✓
↯	Faible ✓



# Régulateur Linéaire (LDO) - Résumé

- Régulateur très simple
  - IC
  - Pièces autours
- Output très stable
  - PSRR
- $V_{in} - 0.3\text{ V} > V_{out}$
- Isolation impossible

	Régulateur Linéaire
	Faible ✓
	Faible ✓
	Faible ✓
	$V_{out} < V_{in}$ ✗
	Non ✗

# Régulateur Linéaire (LDO) - Résumé

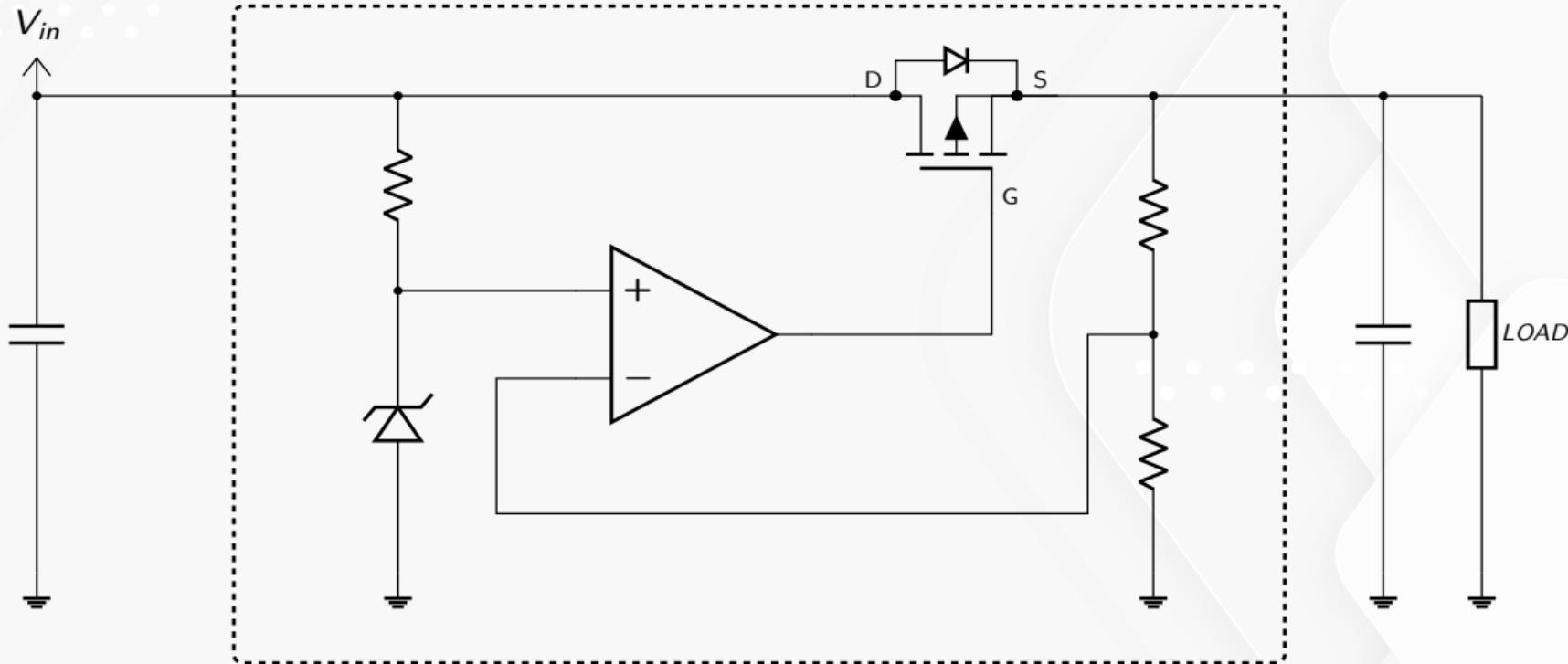
- Régulateur très simple
  - IC
  - Pièces autours
- Output très stable
  - PSRR
- $V_{in} - 0.3\text{ V} > V_{out}$
- Isolation impossible
- Très peu efficace
  - $I_{in} = I_{out}$
  - $\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$

☰	Régulateur Linéaire
\$	Faible ✓
✚	Faible ✓
⚡	Faible ✓
☒	$V_{out} < V_{in}$ ✗
✖	Non ✗
%	Faible ✗

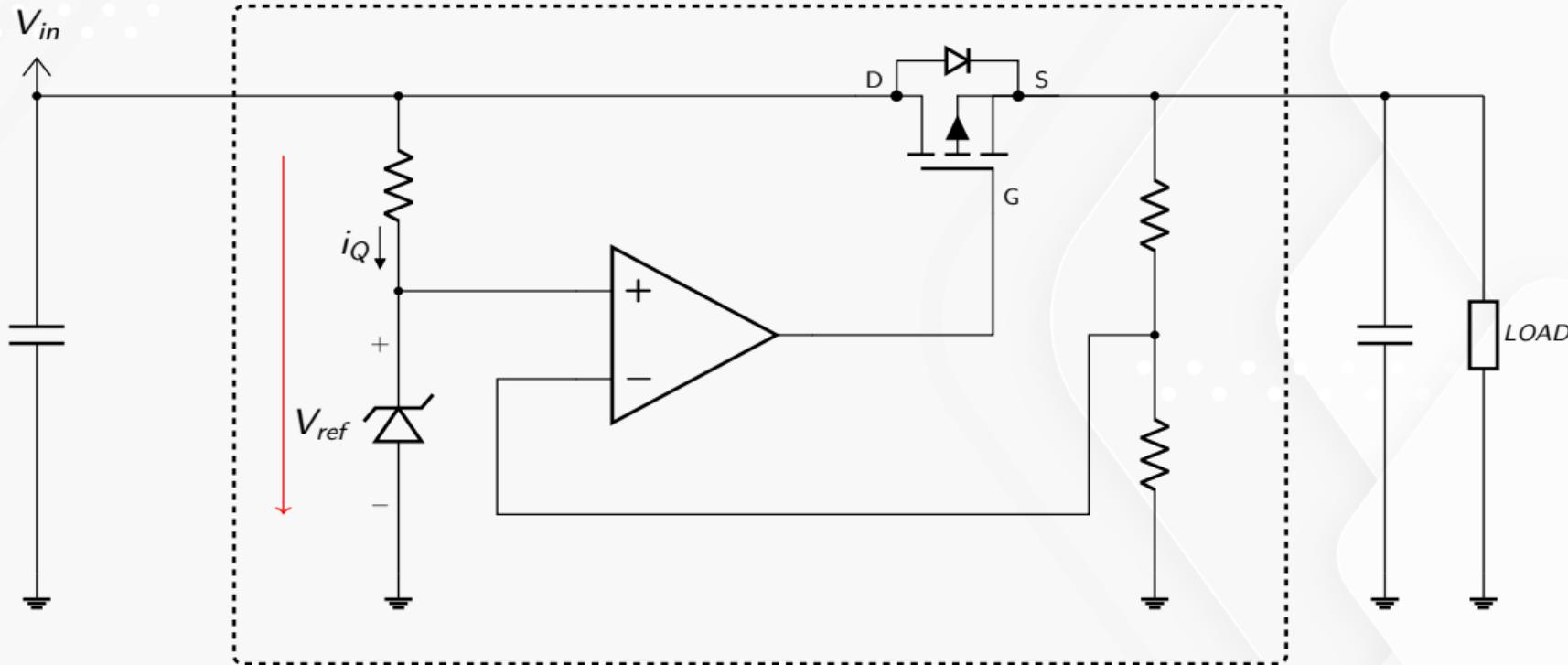
- Régulateur très simple
  - IC
  - Pièces autours
- Output très stable
  - PSRR
- $V_{in} - 0.3\text{ V} > V_{out}$
- Isolation impossible
- Très peu efficace
  - $I_{in} = I_{out}$
  - $\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$
- Power dissipée en chaleur!
- Limite le courant

	Régulateur Linéaire
	Faible ✓
	Faible ✓
	Faible ✓
	$V_{out} < V_{in}$ ✗
	Non ✗
	Faible ✗
	Élevée ✗
	Faible à Moyen ✗

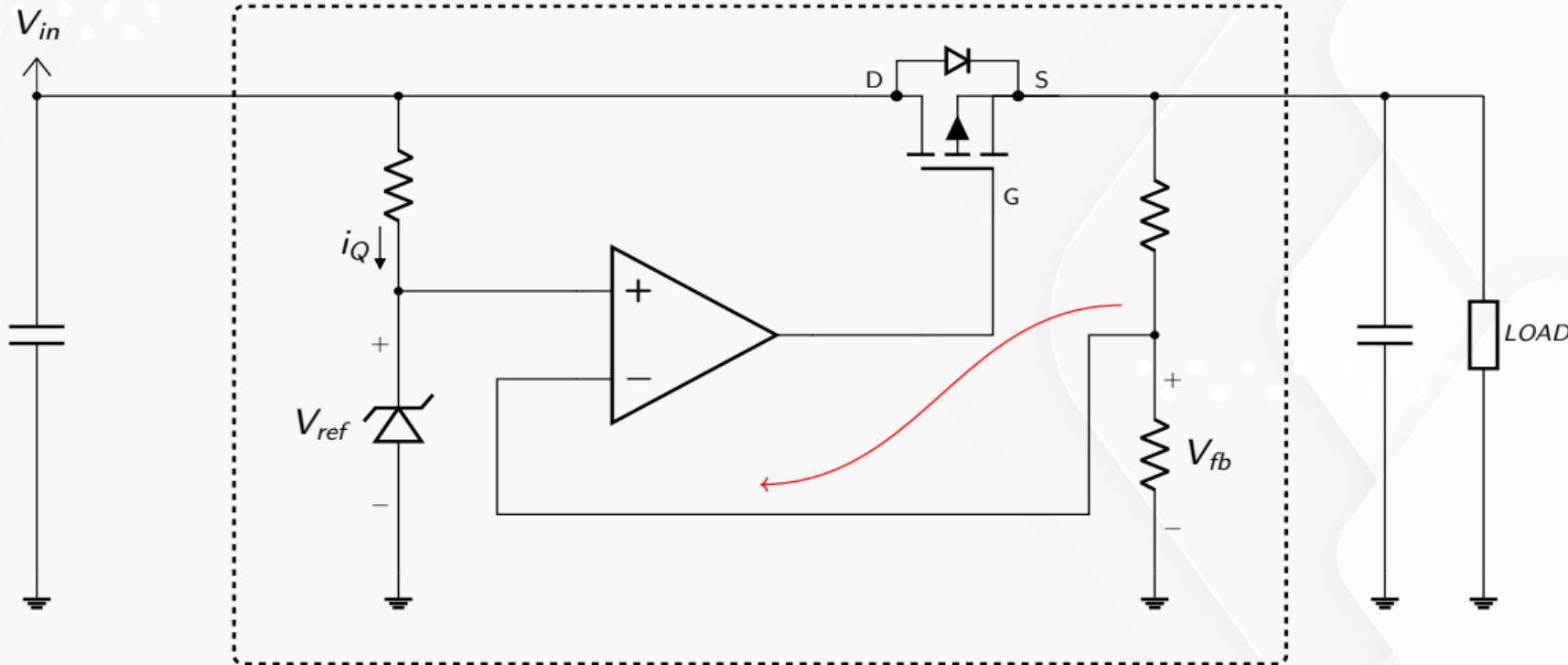
# Régulateur Linéaire - Fonctionnement



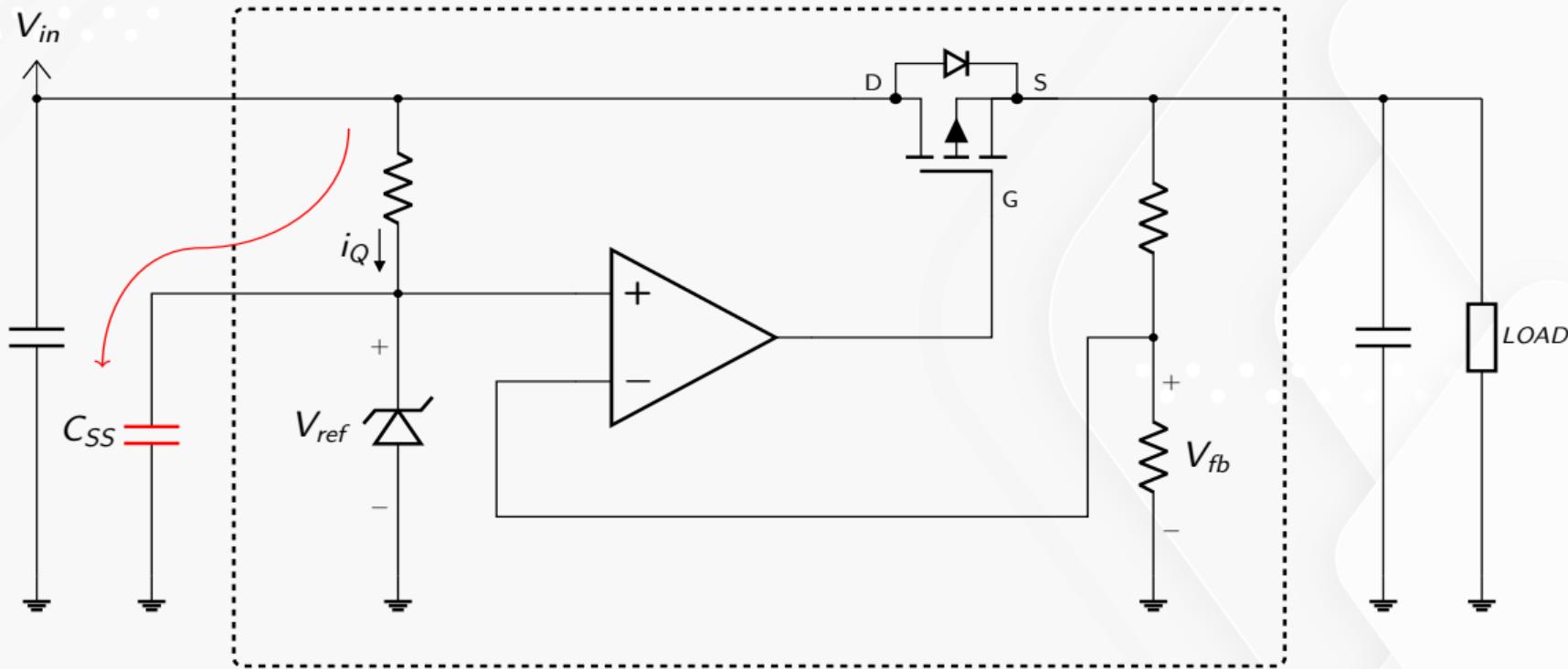
# Régulateur Linéaire - Fonctionnement



# Régulateur Linéaire - Fonctionnement



# Régulateur Linéaire - Fonctionnement



$$PSRR = \frac{\Delta V_{in}}{\Delta V_{out}}$$

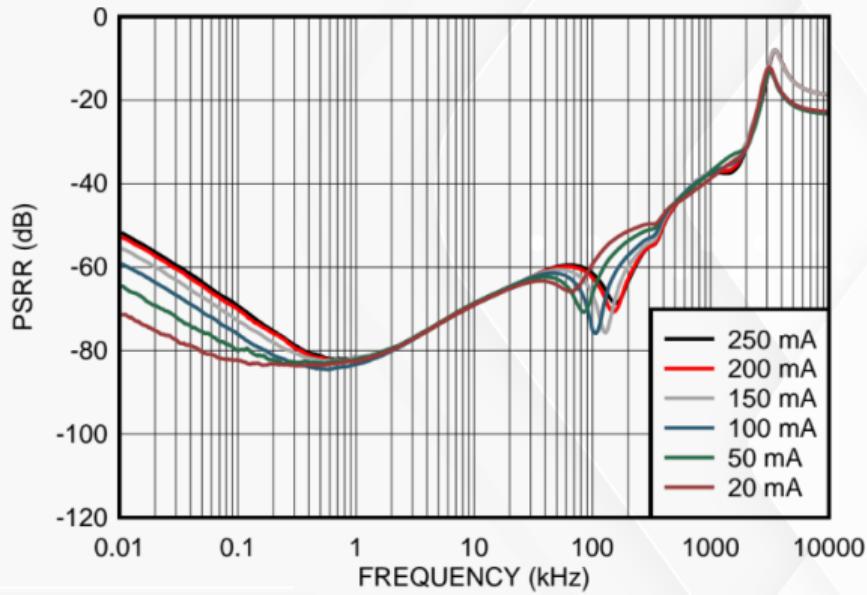
$$PSRR(dB) = -20 \log \left( \frac{\Delta V_{in}}{\Delta V_{out}} \right)$$

- Réduction du bruit
- À une fréquence

$$PSRR = \frac{\Delta V_{in}}{\Delta V_{out}}$$

$$PSRR(dB) = -20 \log \left( \frac{\Delta V_{in}}{\Delta V_{out}} \right)$$

- Réduction du bruit
- À une fréquence
- Graphique PSRR
- Dépend du courant



# Quand choisir un régulateur linéaire?

- \$ Low-Cost
- ⚡ Peu de courant
- #+#+ Peu d'espace
- ⚡ Bruit très important
- % Efficacité peu importante
- 💡 Utiliser avec des régulateurs switching!

# Quels sont les types de régulateurs?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

- Régulateurs Linéaires
- Régulateurs *Switching*
- Efficacité et Température

3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

- Régulateur plus complexe
  - IC
  - Condensateurs & bobines
  - Transistors et diodes
- Plusieurs topologies

Régulateur Linéaire	
	Moyen à Élevé X
	Moyen à Élevé X



- Régulateur plus complexe
  - IC
  - Condensateurs & bobines
  - Transistors et diodes
- Plusieurs topologies
- Rajoute du bruit au circuit
  - Fréquence de *switching*

	Régulateur Linéaire
	Moyen à Élevé X
	Moyen à Élevé X
	Moyen à Élevé X



- Régulateur plus complexe
  - IC
  - Condensateurs & bobines
  - Transistors et diodes
- Plusieurs topologies
- Rajoute du bruit au circuit
  - Fréquence de *switching*
- Output très grande selon topologie
  - $V_{out} > V_{in}$
  - $V_{out} < 0 \text{ V}$
  - *Sortie isolée possible*

	Régulateur Linéaire
	Moyen à Élevé ✗
	Moyen à Élevé ✗
	Moyen à Élevé ✗
	$V_{out} \subseteq \mathbb{R}$ ✓
	Possible ✓



- Régulateur plus complexe
  - IC
  - Condensateurs & bobines
  - Transistors et diodes
- Plusieurs topologies
- Rajoute du bruit au circuit
  - Fréquence de *switching*
- Output très grande selon topologie
- Extrêmement efficace
  - 80% - 90%
  - *Courant & Tension scale selon demande*

Régulateur Linéaire	
\$	Moyen à Élevé ✗
⤙	Moyen à Élevé ✗
⤠	Moyen à Élevé ✗
⤡	$V_{out} \subseteq \mathbb{R}$ ✓
⤢	Possible ✓
%	Très Efficace ✓

- Régulateur plus complexe

- IC
- Condensateurs & bobines
- Transistors et diodes

- Plusieurs topologies

- Rajoute du bruit au circuit
  - Fréquence de *switching*

- Output très grande selon topologie

- Extrêmement efficace
  - 80% - 90%

- Bonne gestion thermique
  - Selon topologie

- Gros courants

	Régulateur Linéaire
	Moyen à Élevé ✗
	Moyen à Élevé ✗
	Moyen à Élevé ✗
	$V_{out} \subseteq \mathbb{R}$ ✓
	Possible ✓
	Très Efficace ✓
	Faible à Moyenne ✓
	Moyen à Élevé ✓

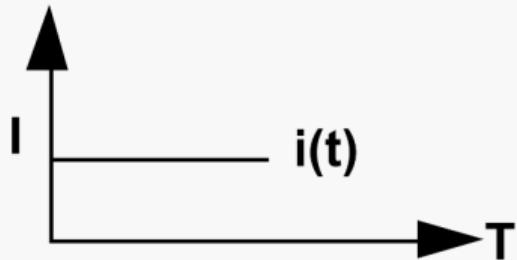
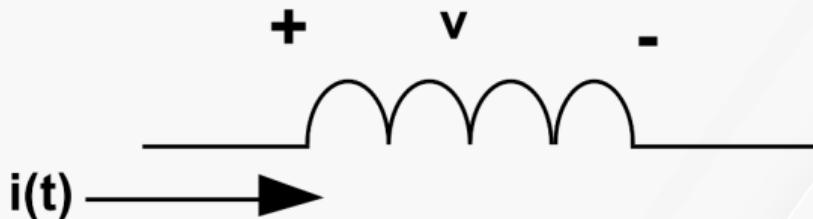
# Topologies de Régulateurs Switching

Topologie	$V_{out}$	Isolation
 <b>Buck</b>	$V_{out} < V_{in}$	
 <b>Boost</b>	$V_{out} > V_{in}$	
 <b>Buck-Boost</b>	$V_{out} \subseteq \mathbb{R}$	
 <b>SEPIC</b>	$V_{out} \geq 0 \text{ V}$	
 <b>Flyback</b>	$V_{out} \subseteq \mathbb{R}$	

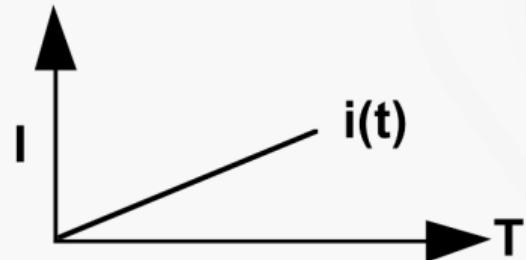
# Régulateur Switching - Principe principal



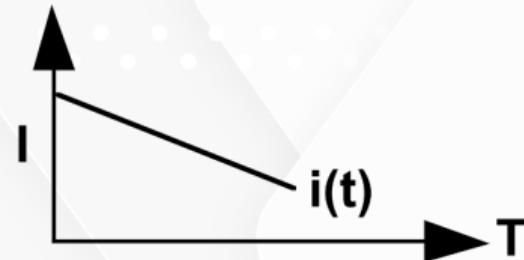
- Une bobine s'oppose aux changements de courant



$$\frac{di}{dt} = 0 \\ v = 0$$

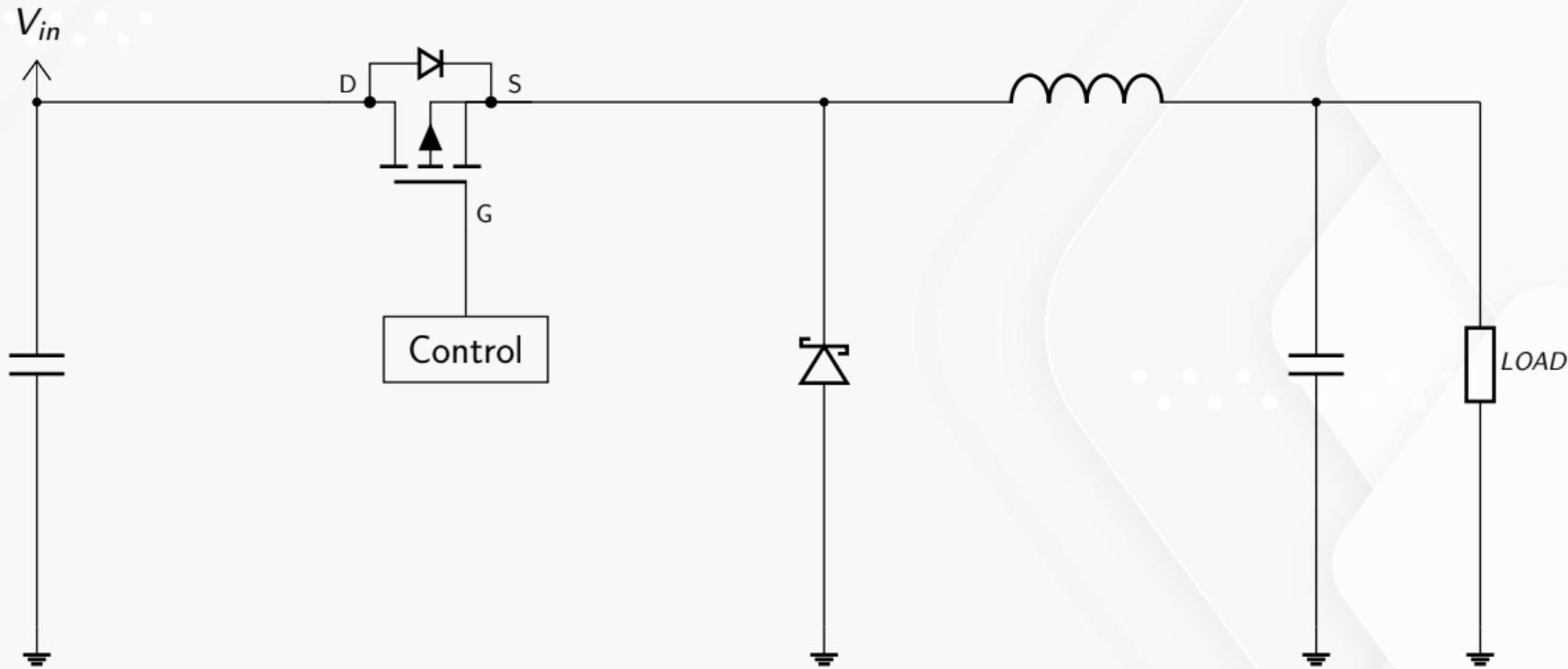


$$\frac{di}{dt} > 0 \\ v > 0$$

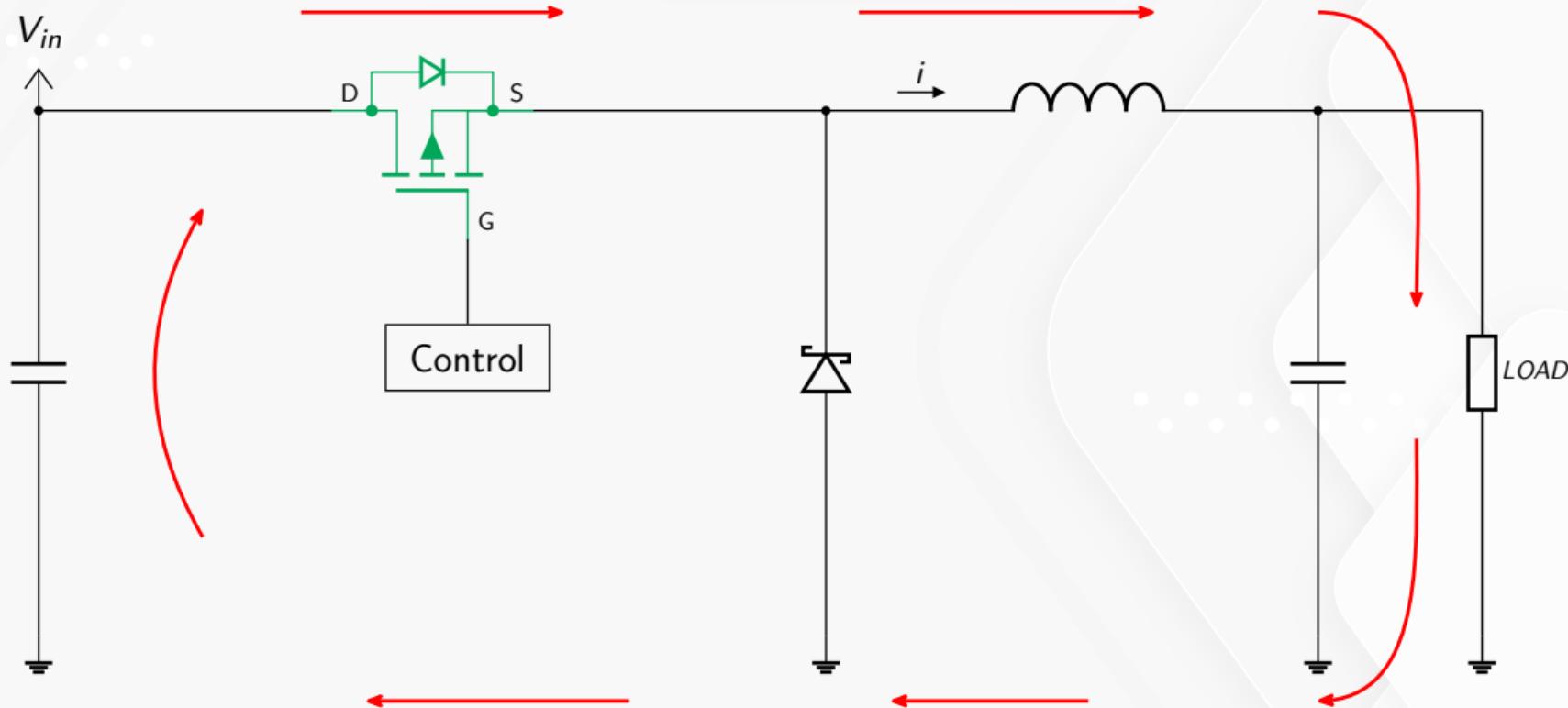


$$\frac{di}{dt} < 0 \\ v < 0$$

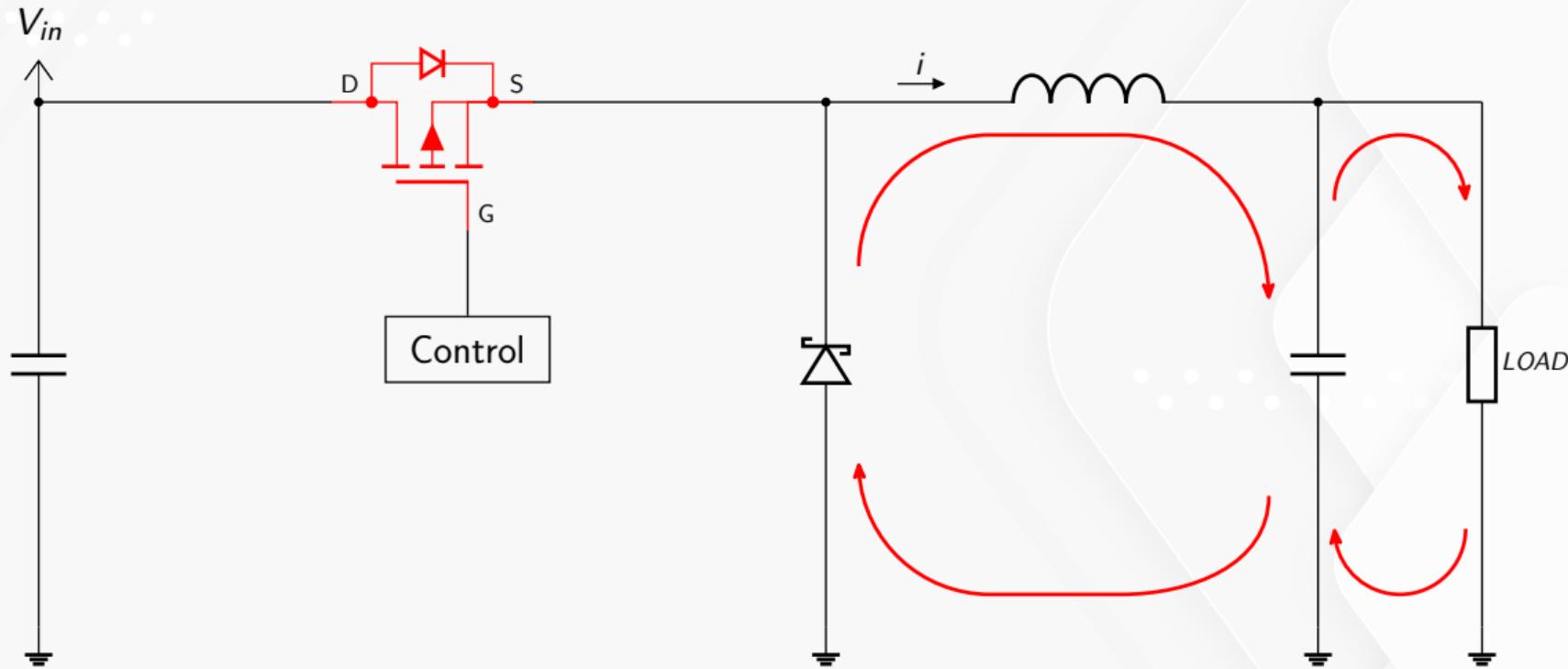
# Régulateur Switching - Buck - Fonctionnement



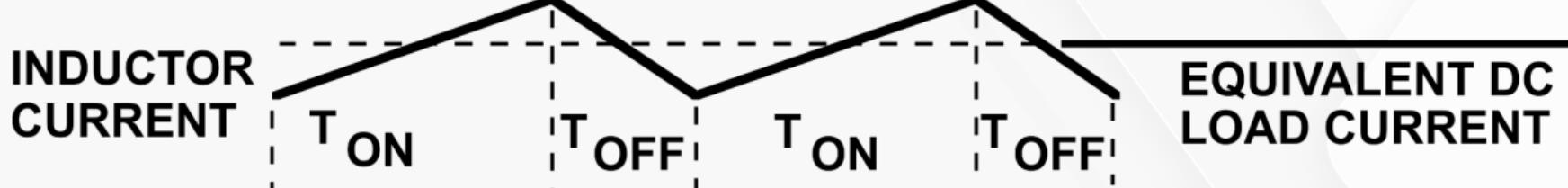
# Régulateur Switching - Buck - Fonctionnement



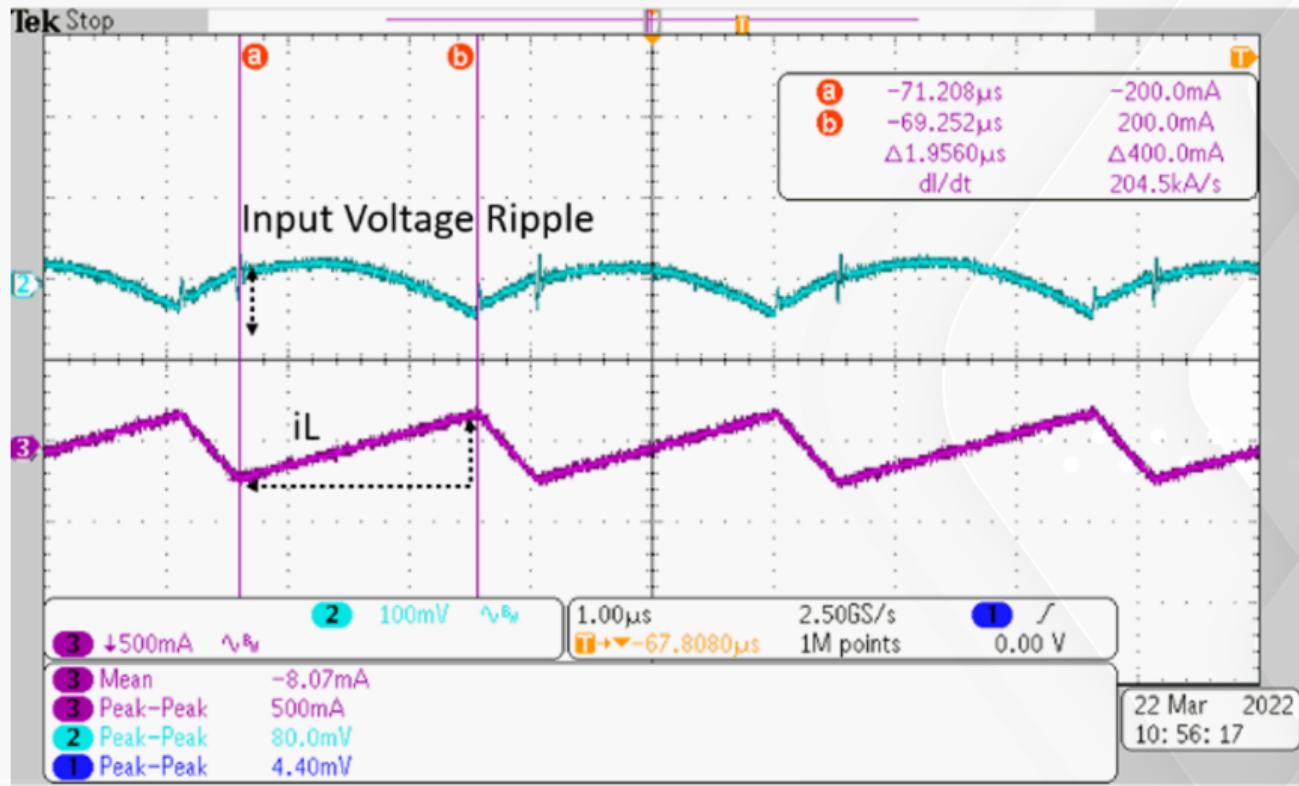
# Régulateur Switching - Buck - Fonctionnement



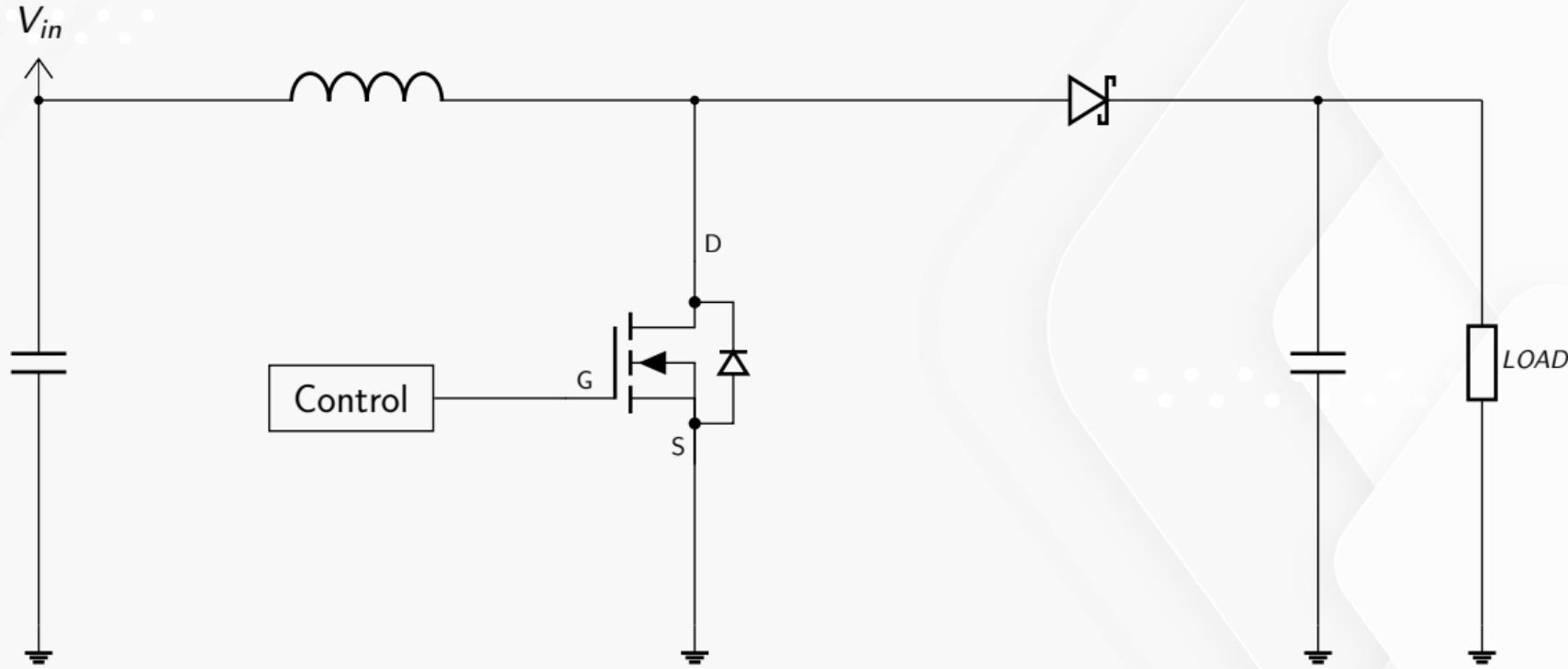
- Le courant augmente tranquillement
- Le courant descend
- ➡ Il y a toujours du courant qui s'en va vers la load
- 🚫 Il n'y a pas toujours du courant qui sort de la source
- 📈  $I_{out} > I_{in}$



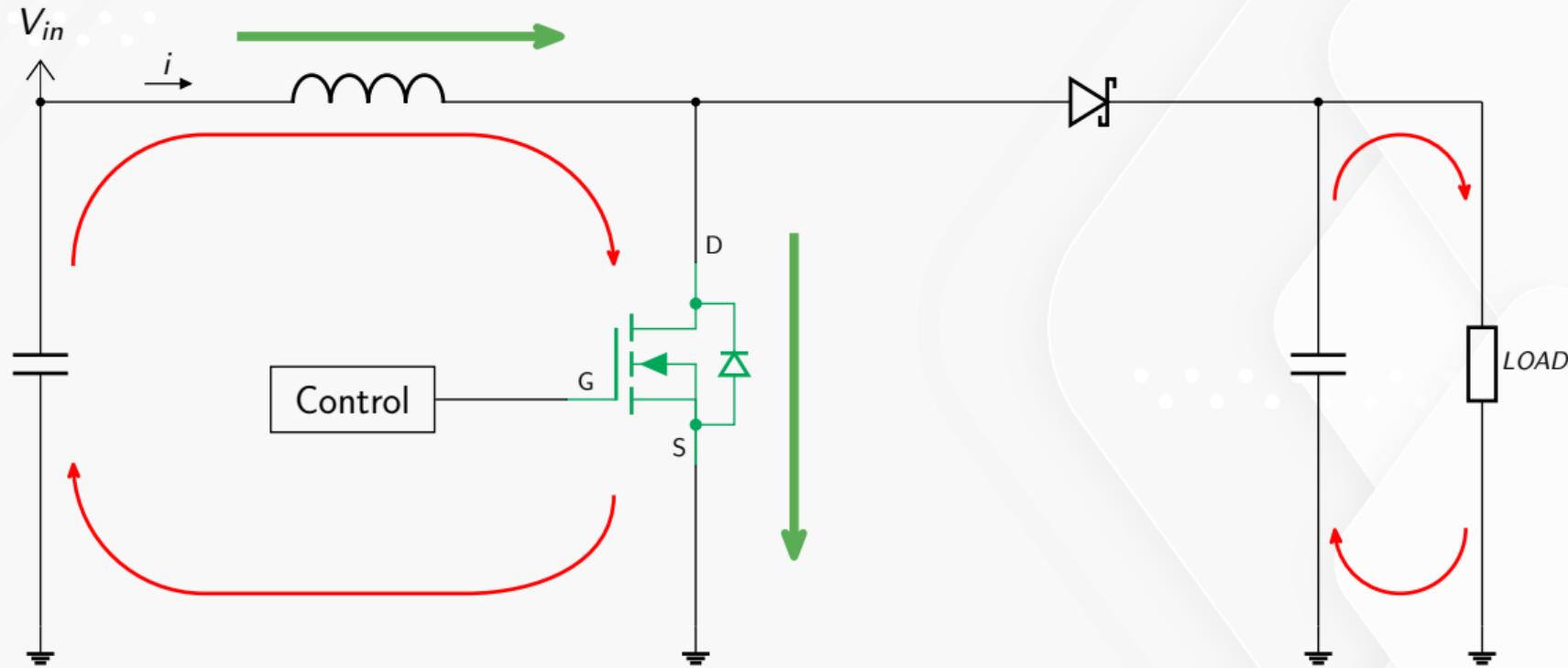
# Régulateur Switching - Buck - Waveform



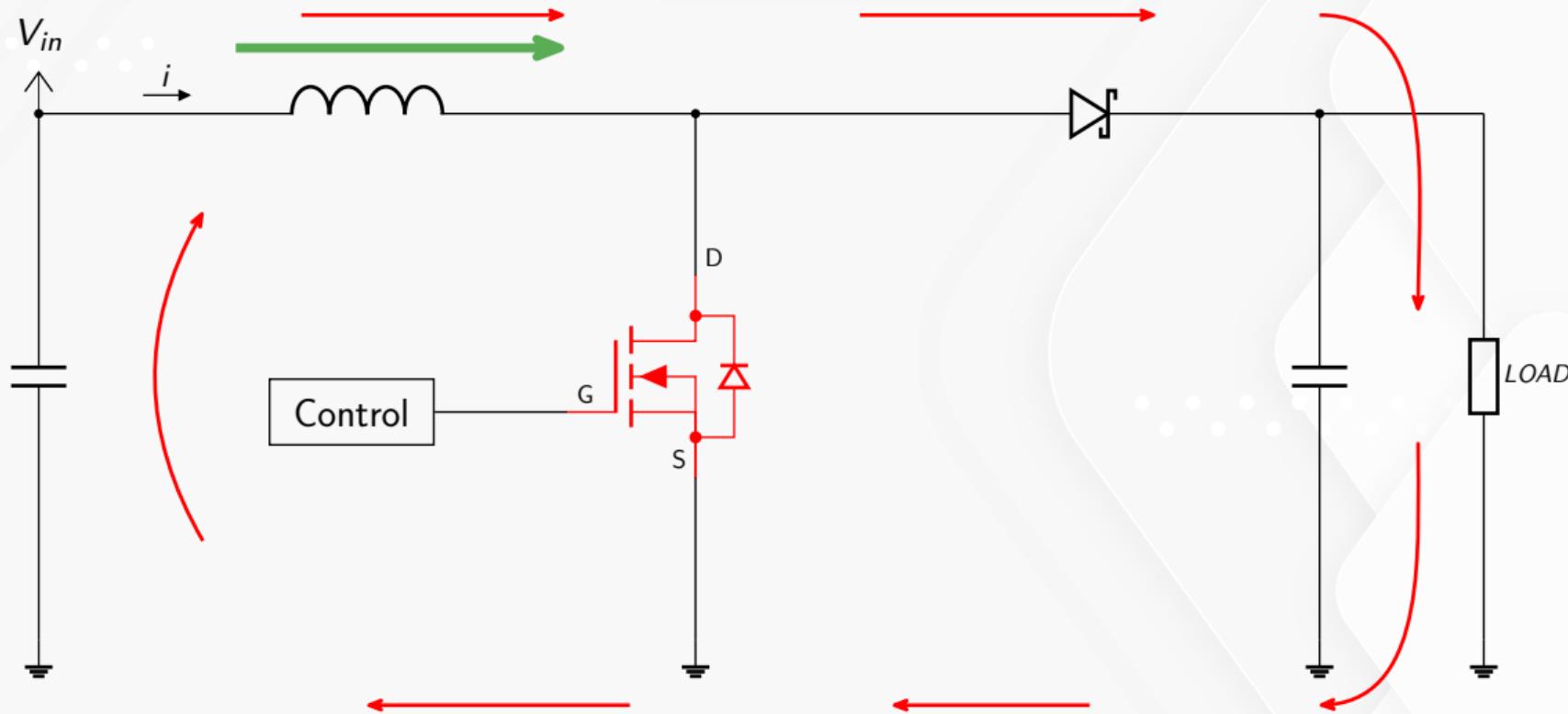
# Régulateur Switching - Boost - Fonctionnement



# Régulateur Switching - Boost - Fonctionnement



# Régulateur Switching - Boost - Fonctionnement



# Quels sont les types de régulateurs?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

- Régulateurs Linéaires
- Régulateurs *Switching*
- Efficacité et Température

3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Efficacité d'un régulateur linéaire

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

# Efficacité d'un régulateur linéaire

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

$V_{in} = 12\text{ V}$

$V_{out} = 5\text{ V}$   
 $I_{out} = 500\text{ mA}$

# Efficacité d'un régulateur linéaire

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

$$V_{in} = 12 \text{ V}$$
$$I_{in} = 500 \text{ mA}$$

$$V_{out} = 5 \text{ V}$$
$$I_{out} = 500 \text{ mA}$$

# Efficacité d'un régulateur linéaire

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

$$V_{in} = 12 \text{ V}$$

$$I_{in} = 500 \text{ mA}$$

$$P_{in} = 12 \text{ V} \cdot 500 \text{ mA} = 6 \text{ W}$$

$$V_{out} = 5 \text{ V}$$

$$I_{out} = 500 \text{ mA}$$

$$P_{out} = 5 \text{ V} \cdot 500 \text{ mA} = 2.5 \text{ W}$$

# Efficacité d'un régulateur linéaire

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

$$V_{in} = 12 \text{ V}$$

$$I_{in} = 500 \text{ mA}$$

$$P_{in} = 12 \text{ V} \cdot 500 \text{ mA} = 6 \text{ W}$$

$$V_{out} = 5 \text{ V}$$

$$I_{out} = 500 \text{ mA}$$

$$P_{out} = 5 \text{ V} \cdot 500 \text{ mA} = 2.5 \text{ W}$$

$$P_{in} - P_{out} = 3.5 \text{ W}$$

$$\eta = \frac{2.5 \text{ W}}{6 \text{ W}} = 41.\bar{6}\%$$

# Efficacité d'un régulateur linéaire

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

$$V_{in} = 12\text{ V}$$

$$I_{in} = 500\text{ mA}$$

$$P_{in} = 12\text{ V} \cdot 500\text{ mA} = 6\text{ W}$$

$$V_{out} = 5\text{ V}$$

$$I_{out} = 500\text{ mA}$$

$$P_{out} = 5\text{ V} \cdot 500\text{ mA} = 2.5\text{ W}$$

$$P_{in} - P_{out} = 3.5\text{ W}$$

$$\eta = \frac{2.5\text{ W}}{6\text{ W}} = \frac{5\text{ V}}{12\text{ V}} = 41.\bar{6}\%$$

## 6.4 Thermal Information

THERMAL METRIC <sup>(1)</sup>	LM340, LM7805 Family				UNIT	
	NDE (TO-220)	KTT (DDPAK/TO-263)	DCY (SOT-223)	NDS (TO-3)		
	3 PINS	3 PINS	4 PINS	2 PINS		
R <sub>θJA</sub>	Junction-to-ambient thermal resistance	23.9	44.8	62.1	39	°C/W
R <sub>θJC(top)</sub>	Junction-to-case (top) thermal resistance	16.7	45.6	44	2	°C/W
R <sub>θJB</sub>	Junction-to-board thermal resistance	5.3	24.4	10.7	—	°C/W
Ψ <sub>JT</sub>	Junction-to-top characterization parameter	3.2	11.2	2.7	—	°C/W
Ψ <sub>JB</sub>	Junction-to-board characterization parameter	5.3	23.4	10.6	—	°C/W
R <sub>θJC(bot)</sub>	Junction-to-case (bottom) thermal resistance	1.7	1.5	—	—	°C/W

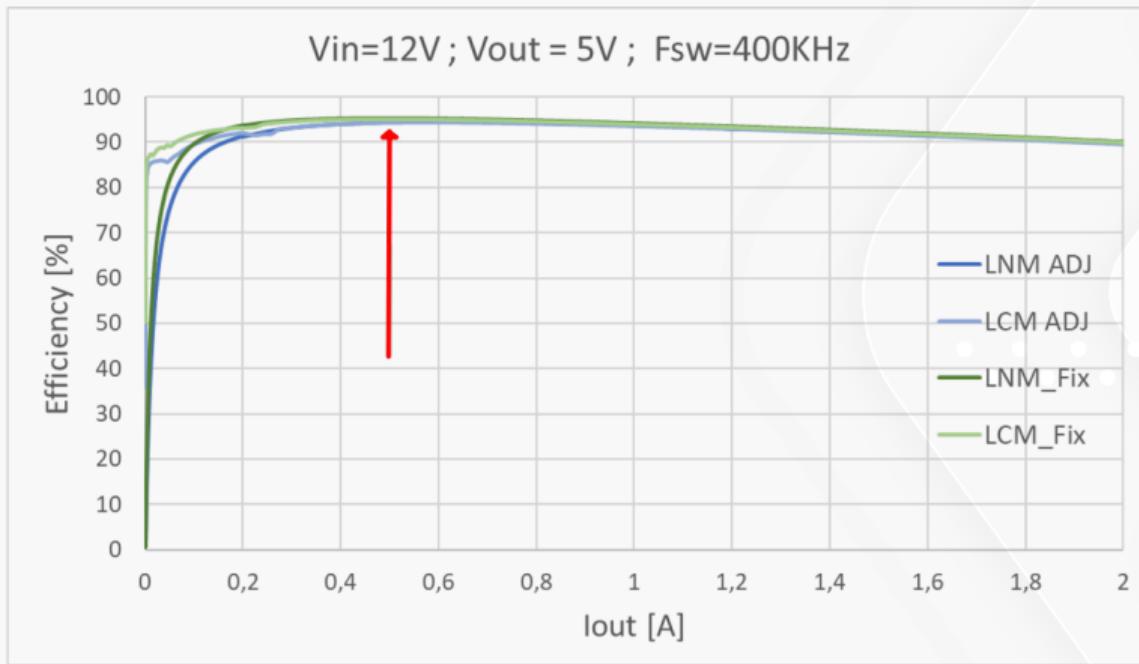
$$\Delta T = (P_{in} - P_{out}) \cdot R_{\theta JA}$$

$$3.5 \text{ W} \cdot 23.9 \text{ }^{\circ}\text{C/W} = 83.85 \text{ }^{\circ}\text{C}$$

## 6.4 Thermal Information

THERMAL METRIC <sup>(1)</sup>		LM340, LM7805 Family				UNIT
		NDE (TO-220)	KTT (DDPAK/TO-263)	DCY (SOT-223)	NDS (TO-3)	
		3 PINS	3 PINS	4 PINS	2 PINS	
R <sub>θJA</sub>	Junction-to-ambient thermal resistance	23.9	44.8	62.1	39	°C/W
R <sub>θJC(top)</sub>	Junction-to-case (top) thermal resistance	16.7	45.6	44	2	°C/W
R <sub>θJB</sub>	Junction-to-board thermal resistance	5.3	24.4	10.7	—	°C/W
Ψ <sub>JT</sub>	Junction-to-top characterization parameter	3.2	11.2	2.7	—	°C/W
Ψ <sub>JB</sub>	Junction-to-board characterization parameter	5.3	23.4	10.6	—	°C/W
R <sub>θJC(bot)</sub>	Junction-to-case (bottom) thermal resistance	1.7	1.5	—	—	°C/W

Pour un ST L6982 Synchronous Monolithic Step-Down regulator



# Efficacité Régulateur Switching



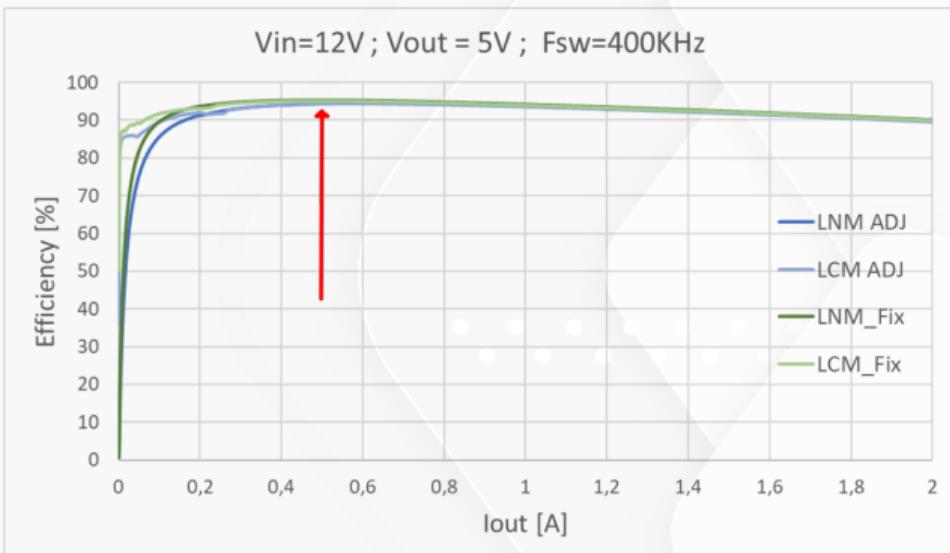
$$\eta = 93\%$$

$$V_{in} = 12 \text{ V}$$

$$V_{out} = 5 \text{ V}$$

$$I_{out} = 500 \text{ mA}$$

$$P_{out} = 2.5 \text{ W}$$



# Efficacité Régulateur Switching



$$\eta = 93\%$$

$$V_{in} = 12 \text{ V}$$

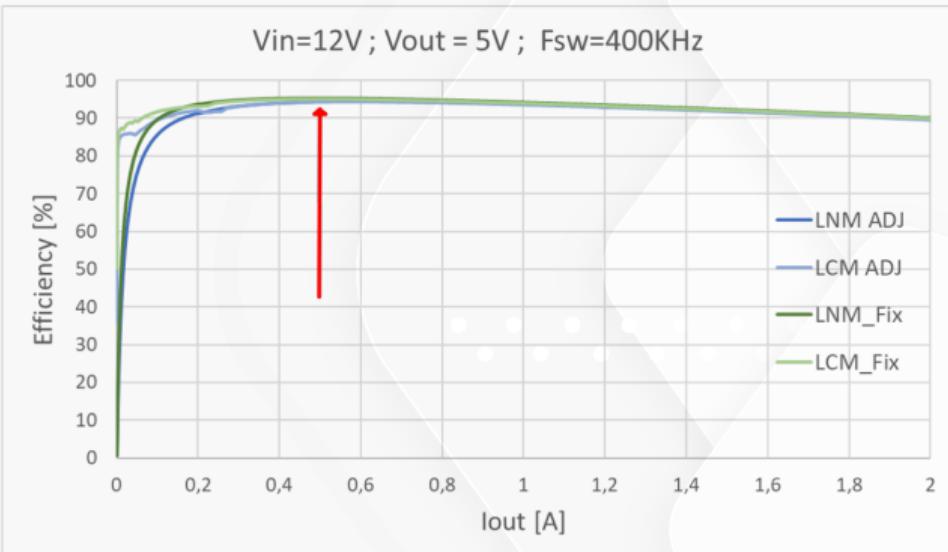
$$V_{out} = 5 \text{ V}$$

$$I_{out} = 500 \text{ mA}$$

$$P_{out} = 2.5 \text{ W}$$

$$P_{in} = \frac{P_{out}}{\eta} = \frac{2.5 \text{ W}}{93\%} = 2.688 \text{ W}$$

$$I_{in} = \frac{P_{in}}{V_{in}} = 224 \text{ mA}$$



$$P_{in} - P_{out} = 2.688 \text{ W} - 2.5 \text{ W} = 188 \text{ mW}$$

$$\Delta T = (P_{in} - P_{out}) \cdot R_{\theta JA}$$

Symbol	Parameter	Value	Unit
$R_{\theta JA}$	Thermal resistance junction ambient (device soldered on the STMicroelectronics demonstration board)	55	°C/W

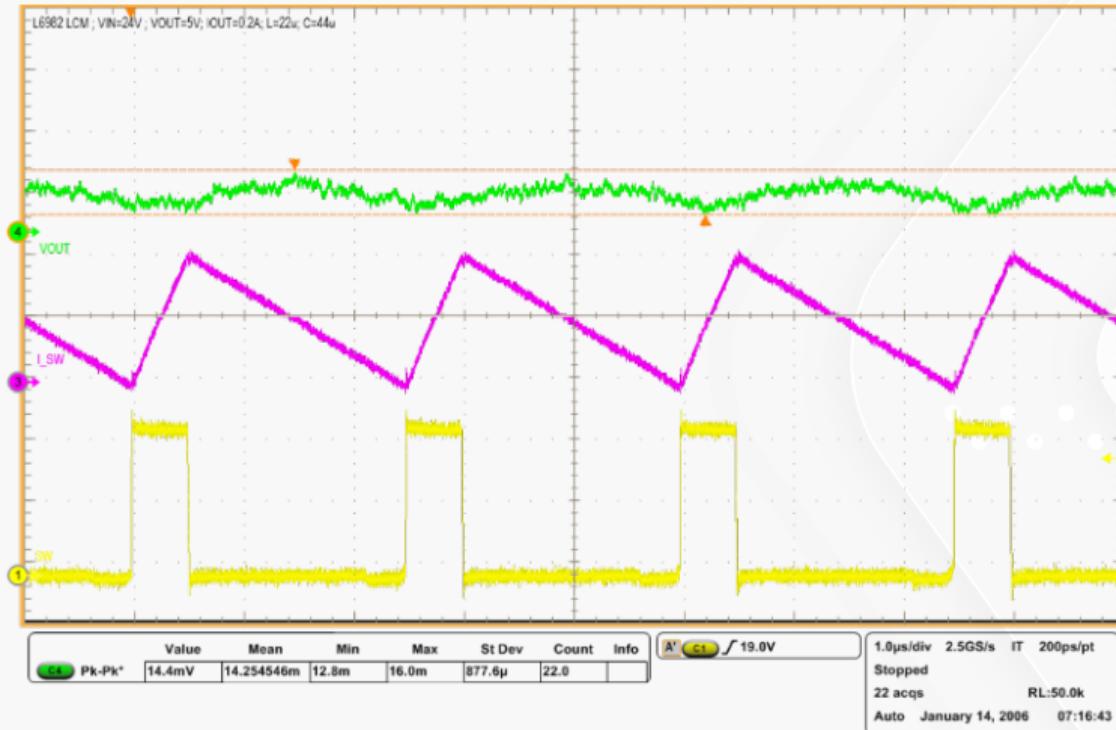
$$P_{in} - P_{out} = 2.688 \text{ W} - 2.5 \text{ W} = 188 \text{ mW}$$

$$\Delta T = (P_{in} - P_{out}) \cdot R_{\theta JA}$$

$$0.188 \text{ W} \cdot 55 \text{ }^{\circ}\text{C/W} = 10.34 \text{ }^{\circ}\text{C}$$

Symbol	Parameter	Value	Unit
$R_{\theta JA}$	Thermal resistance junction ambient (device soldered on the STMicroelectronics demonstration board)	55	$^{\circ}\text{C/W}$

# Sortie Régulateur Switching



# Comment filtrer une alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Pourquoi filtrer une alimentation?
- Filtrer l'entrée
- Filtrer un régulateur
- Filtrer au IC

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Comment filtrer une alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Pourquoi filtrer une alimentation?
  - Filtrer l'entrée
  - Filtrer un régulateur
  - Filtrer au IC
  - Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

## Signal Integrity

 Signaux Clean

- Marges d'opérations respectées

 Rélections

 Crosstalk

 Ground Bounce

 **Filtration de Power**

## Electromagnetic Interference

 Passer les tests EMC

- Ne pas influencer d'autres circuits
  - Émissions
  - Immunité au bruit

 Layout

 Grounding

 Shielding

 **Filtration de Power**

# But d'un filtre sur l'alimentation

- **Le but d'un filtre est de fournir le chemin de plus faible impédance vers le ground aux signaux haute-fréquence.**
- **Le but d'un filtre est de contrôler la propagation du bruit sur l'alimentation.**

- Tout commence avec le power
  - Le PDN devrait constituer 25% à 50% de la difficulté d'un projet
- 
- Plein de façon de filtrer
  - Réduire le bruit sur l'alimentation
  - Avoir une alimentation purement DC

- Tout commence avec le power
- Le PDN devrait constituer 25% à 50% de la difficulté d'un projet

 Plein de façons de filtrer

 Réduire le bruit sur l'alimentation

 Avoir une alimentation purement DC

- Jouer avec les impédances de l'alimentation

 Découplage

 Rajouter des inductances

 Faire attention à son layout

- Ajouter des composantes actives

 Régulateurs Linéaires

- ➡ IC qui toggle
- ➡ Longues lignes de transmission
- ➡ Crosstalk
- ➡ Antennes
  
- ➡ Mauvais chemins de retour
- ➡ Crosstalk
- ➡ Ground Bounce
- ➡ Antennes

# Comment filtrer une alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Pourquoi filtrer une alimentation?
- **Filtrer l'entrée**
- Filtrer un régulateur
- Filtrer au IC
- Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

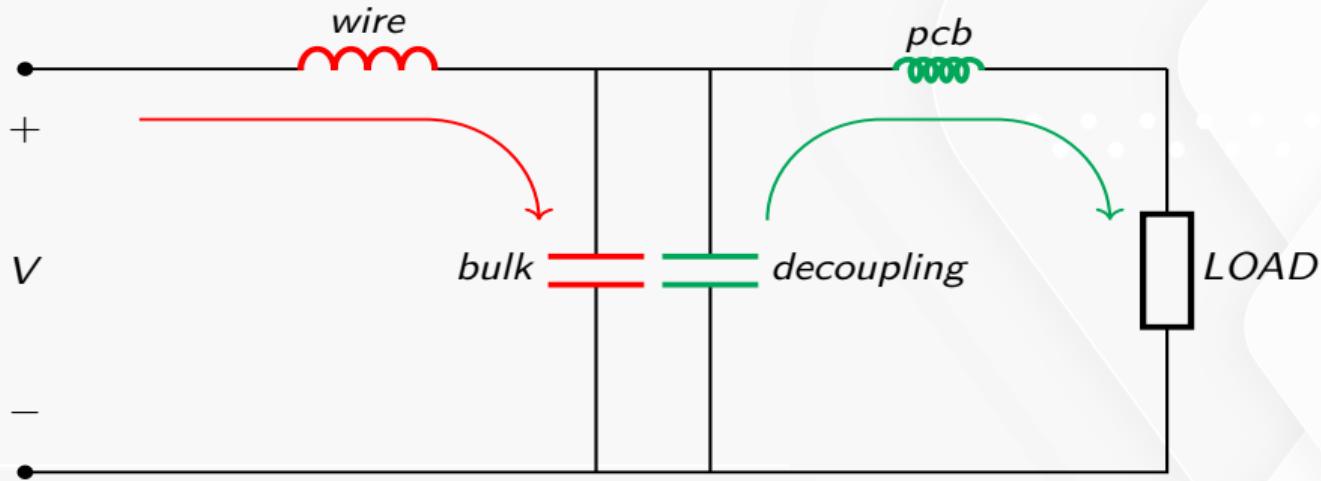
- ➡ Long fil qui provient d'une Power Supply
- ➡ Inductance Parasite
- ➡ Pick-Up du bruit extérieur
- ➡ Signal potentiellement bruité
- ➡ Demande de courant au travers d'une bobine.
- ➡ Demande de courant non-constante



- $X_L \propto -X_C$
- Rajouter de la capacitance pour compenser l'inductance
- Plus ton fil est long, plus tu veux de capacitance
- Le power devrait provenir des condensateurs
- *Couper le chemin d'inductance*

# Découplage

- $X_L \propto -X_C$
- Rajouter de la capacitance pour compenser l'inductance
- Plus ton fil est long, plus tu veux de capacitance
- Le power devrait provenir des condensateurs
- *Couper le chemin d'inductance*



# Filtrage avancé d'une entrée d'alimentation

- 💡 Découplage permet de fournir un chemin de faible impédance aux signaux haute-vitesse
- 🔋 Bulk permet d'emmagasiner des charges et que le power provienne des condensateurs et non du fil

- 💡 Découplage permet de fournir un chemin de faible impédance aux signaux haute-vitesse
- 🔋 Bulk permet d'emmagasiner des charges et que le power provienne des condensateurs et non du fil
- **Contrôler la propagation du bruit**
  - Limiter le bruit au board
  - ← Limiter le bruit hors du board
  - 📋 Passer EMC

- 💡 Découplage permet de fournir un chemin de faible impédance aux signaux haute-vitesse
- 🔋 Bulk permet d'emmagasiner des charges et que le power provienne des condensateurs et non du fil
- **Contrôler la propagation du bruit**
  - ➔ Limiter le bruit au board
  - ⬅ Limiter le bruit hors du board
  - 📄 Passer EMC
- ☛ Principalement lorsque premier régulateur est un switching.



# Rajouter des inductances

- Rajouter de l'inductance permet de bien contrôler où va le bruit haute-fréquence.
- $X_L = 2\pi fL$
- Si  $X_L > X_C$ , le bruit va passer par  $X_C$ .
- On vient de passer tout ce temps pour compenser l'inductance du fil d'alimentation

# Rajouter des inductances

- Rajouter de l'inductance permet de bien contrôler où va le bruit haute-fréquence.
- $X_L = 2\pi fL$
- Si  $X_L > X_C$ , le bruit va passer par  $X_C$ .
- On vient de passer tout ce temps pour compenser l'inductance du fil d'alimentation
- Maintenant, on contrôle l'inductance!
  - Les condensateurs de découplage fournissent la puissance haute fréquence
  - Les condensateurs de bulk fournissent la puissance basse fréquence
  - Les condensateurs de bulk rechargent les condensateurs de découplage
  - L'alimentation fournit du power DC pour recharger les condensateurs de bulk

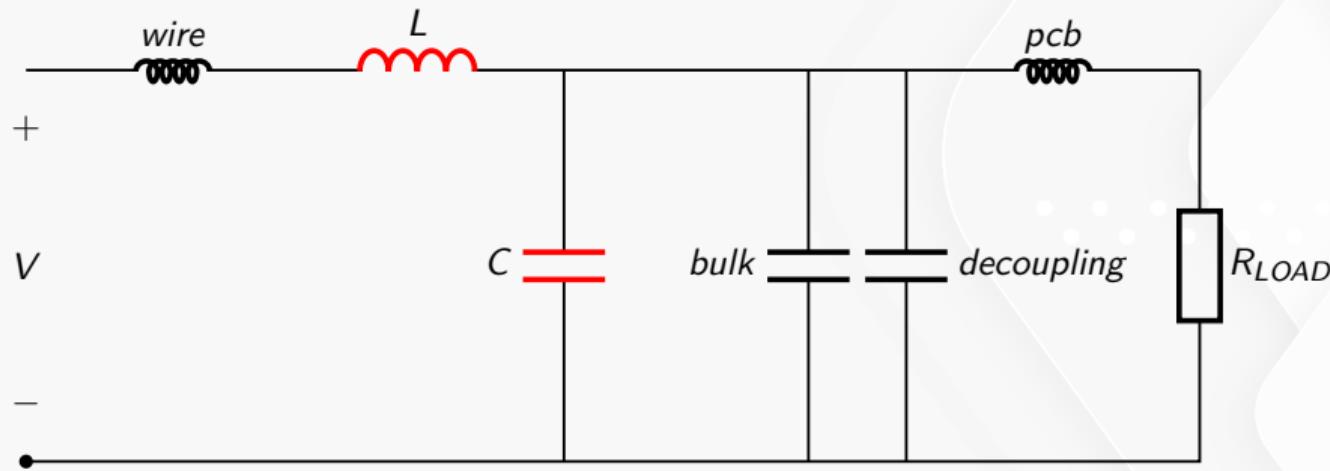
# Rajouter des inductances

- Rajouter de l'inductance permet de bien contrôler où va le bruit haute-fréquence.
- $X_L = 2\pi fL$
- Si  $X_L > X_C$ , le bruit va passer par  $X_C$ .
- On vient de passer tout ce temps pour compenser l'inductance du fil d'alimentation
- Maintenant, on contrôle l'inductance!
  - Les condensateurs de découplage fournissent la puissance haute fréquence
  - Les condensateurs de bulk fournissent la puissance basse fréquence
  - Les condensateurs de bulk rechargent les condensateurs de découplage
  - L'alimentation fournit du power DC pour recharger les condensateurs de bulk
  -  La bobine fait du bruit électromagnétique

# Filtre de 2e ordre contrôlé

$$f = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

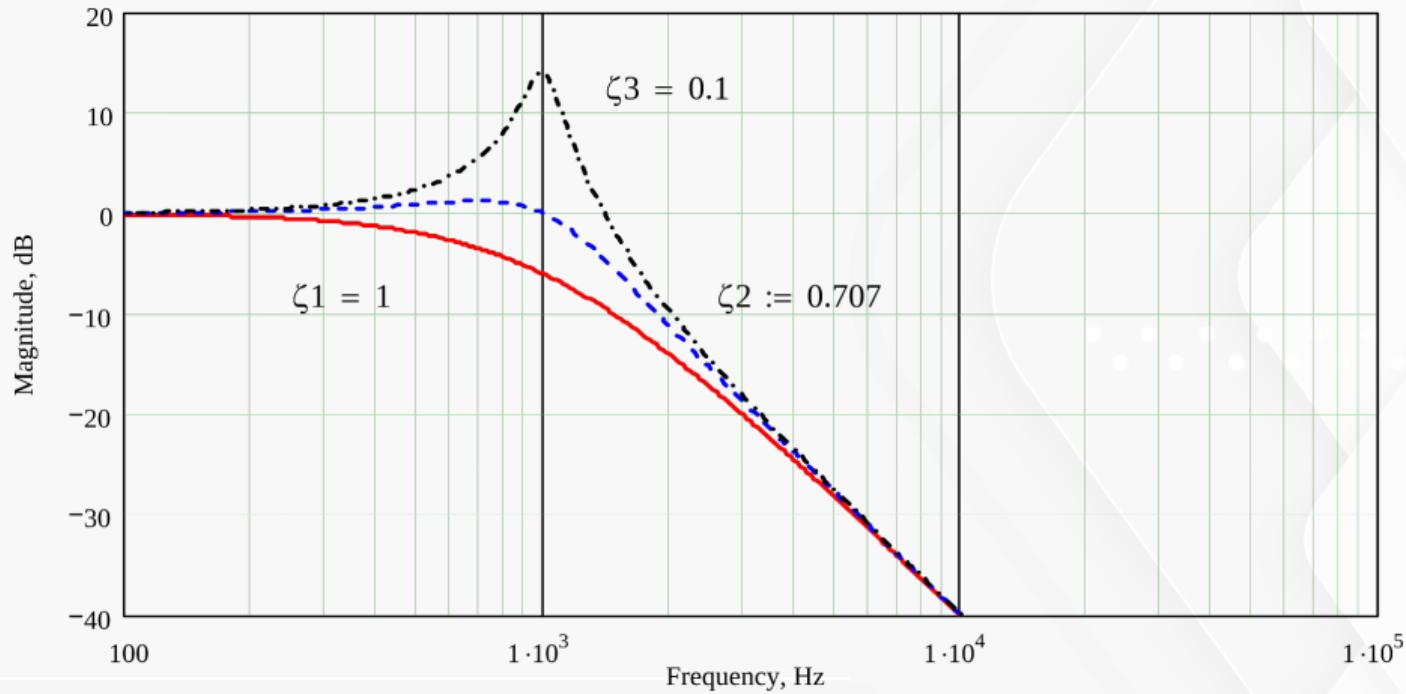
$$\zeta = \frac{1}{2R_{LOAD}\sqrt{LC}}$$



# Damping factor



$$\zeta = \frac{1}{2R_{LOAD}\sqrt{LC}}$$



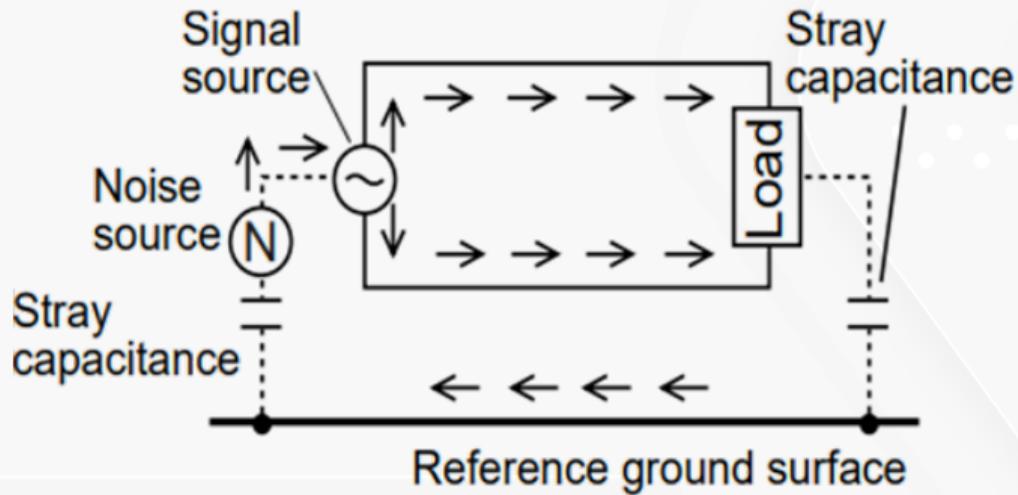
# Common-Mode Noise

- On veut contrôler les chemins de retour de courant
- **Le retour de courant est aussi important que l'aller**  
→ Tous les grounds ne sont pas égaux! ←

# Common-Mode Noise

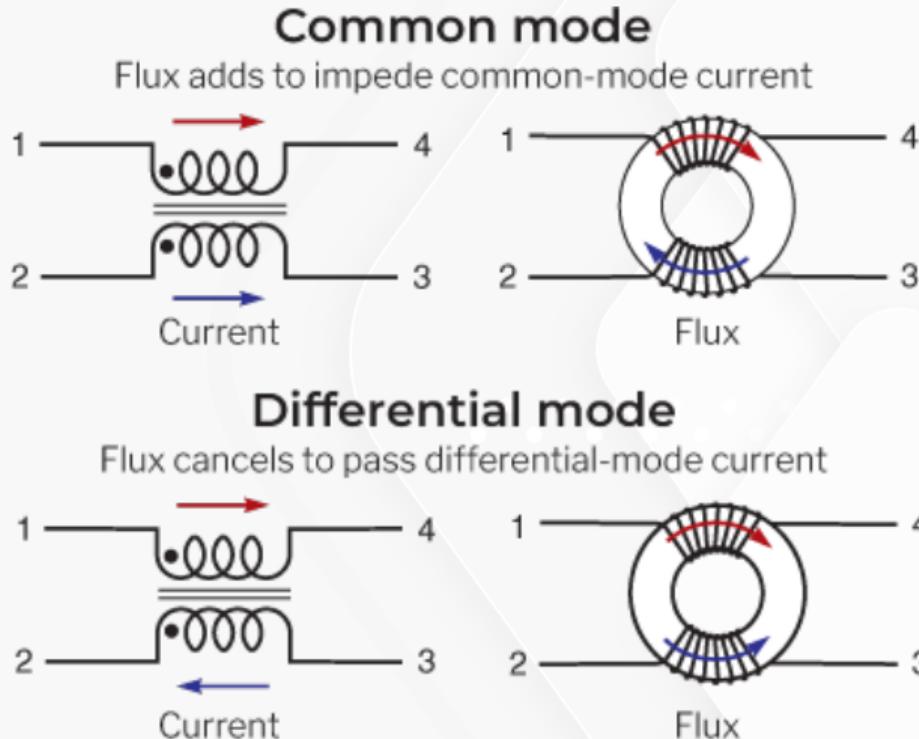
- On veut contrôler les chemins de retour de courant
- **Le retour de courant est aussi important que l'aller**  
→ Tous les grounds ne sont pas égaux! ←

- *Common-mode Noise*: Une partie du retour qui revient par ailleurs
- Donc pas autant de courant qui rentre que qui sort



# Common-mode Choke

- 🔗 Essentiellement un transformateur
- 🔄 Permet d'égaler le flux qui passe à un point
- ➡ Du courant est forcé par la bonne place si les courants ne sont pas égaux
- Fournit un chemin de plus faible impédance vers là où on veut aller!



# Comment filtrer une alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Pourquoi filtrer une alimentation?
- Filtrer l'entrée
- **Filtrer un régulateur**
- Filtrer au IC
  - Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?



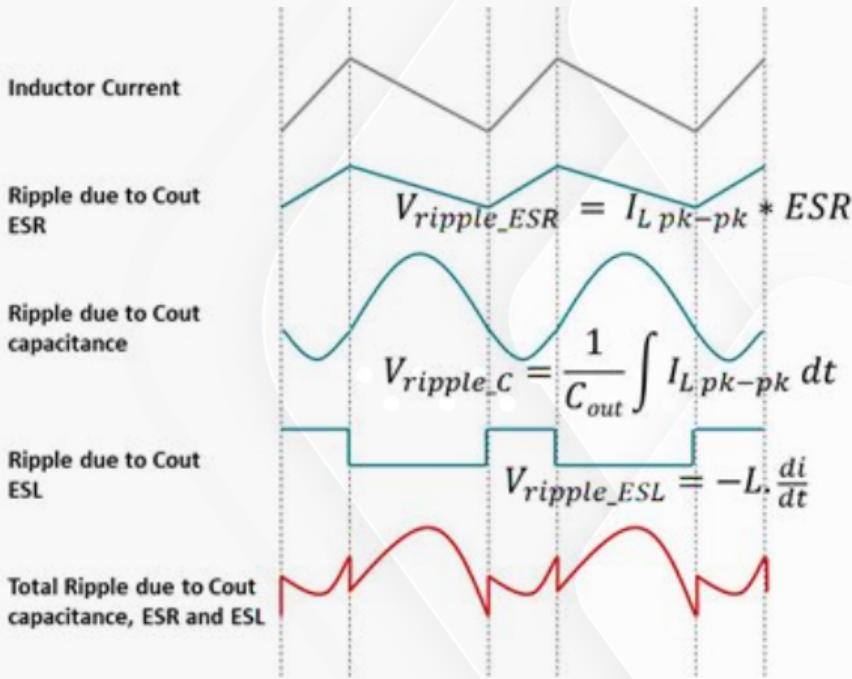
# Pourquoi filtrer les régulateurs?

- Un régulateur linéaire n'a pas besoin d'être filtré
- Juste du bulk capacitance

# Pourquoi filtrer les régulateurs?



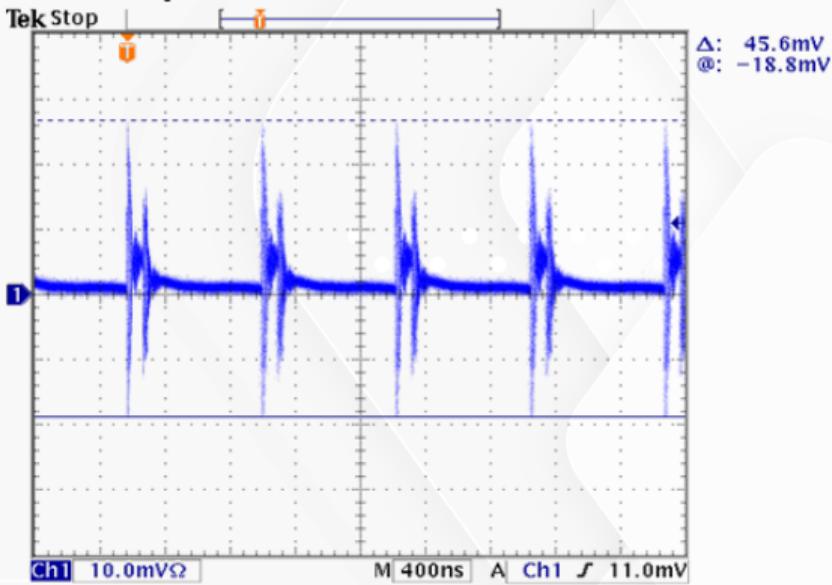
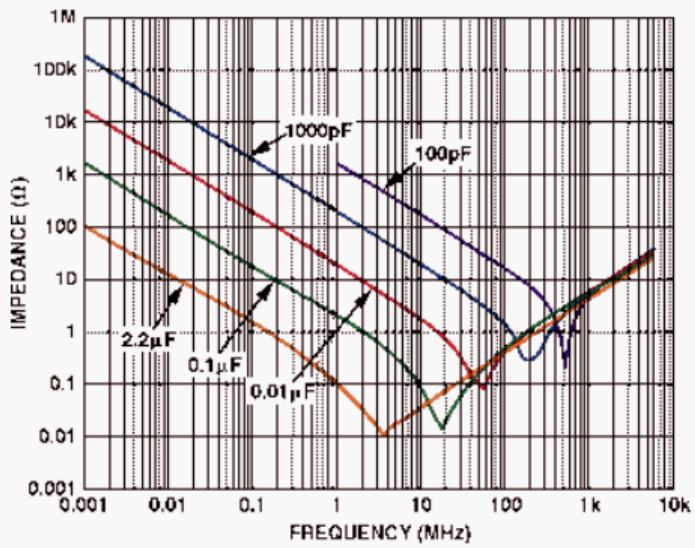
- Un régulateur linéaire n'a pas besoin d'être filtré
- Juste du bulk capacitance
- Un régulateur switching doit avoir du bulk et du découplage
- Il faut éliminer le bruit à la fréquence de switching
- Mettre des condensateurs dont la *fréquence de résonnance* est celle du switching.



# Fréquence de résonnance d'un condensateur



- Chaque condensateur a sa fréquence de résonnance
- Choisir le bon condensateur de découplage selon fréquence de résonnance du condensateur
- **Il faut offrir la plus faible impédance pour la fréquence visée**



# Comment filtrer une alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Pourquoi filtrer une alimentation?
- Filtrer l'entrée
- Filtrer un régulateur
- Filtrer au IC**
  - Filtration Complète

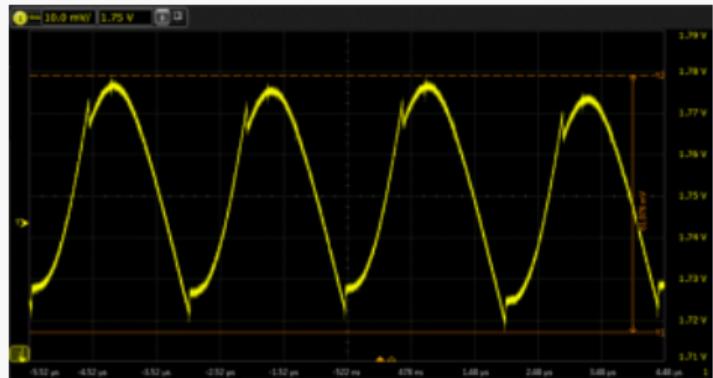
4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

# Pourquoi filtrer au IC?

## Protéger le IC du bruit

- Un IC analogique est sensible au bruit
- Un IC digital est affecté aussi!

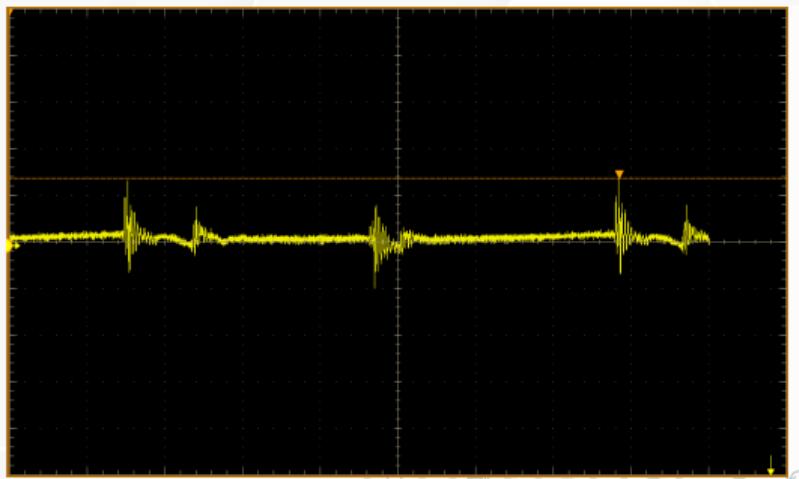
-  Communication
-  Clock
-  Stabilité



## Protéger les autres IC du bruit

- Un IC génère du bruit!

-  Communication
-  Clock
-  Mesures



# Fréquences d'opération

- Chaque IC a plusieurs fréquences d'opération

 Fréquence des clocks

 Fréquences de communication

 Fréquence d'acquisition de données

- Chaque fréquence d'opération fait du bruit sur le power!
- **Il faut offrir le chemin de plus faible impédance au GND pour ces signaux haute-fréquence**

- Chaque IC a plusieurs fréquences d'opération

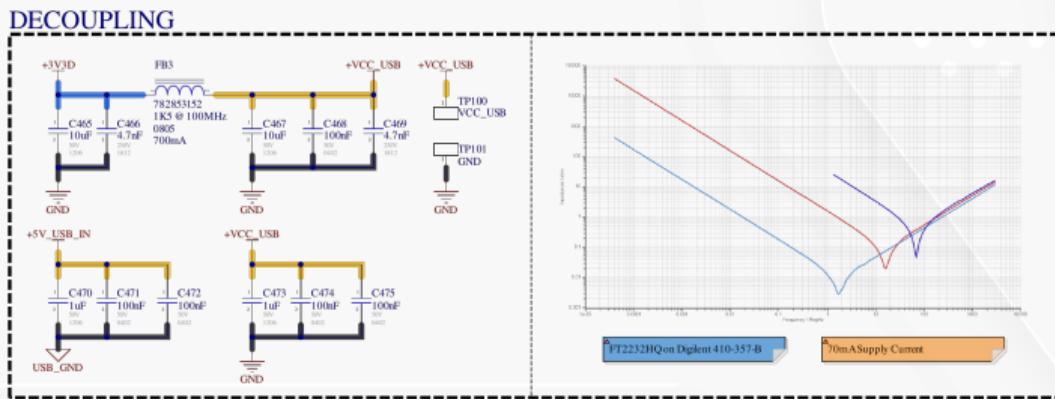
Fréquence des clocks

Fréquences de communication

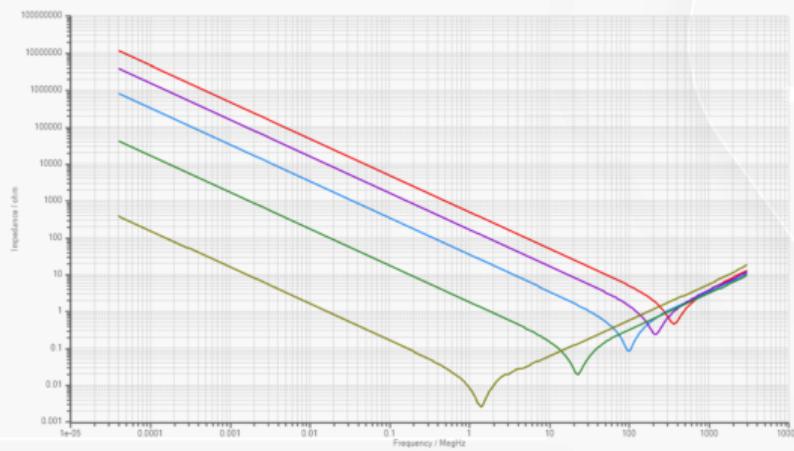
Fréquence d'acquisition de données

- Matcher la fréquence de résonnance avec la fréquence d'opération

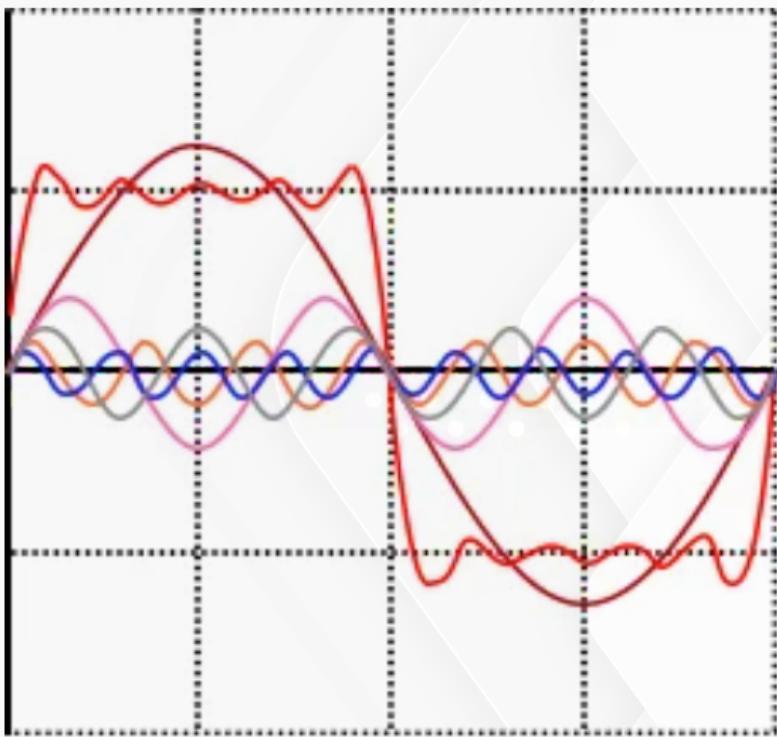
- Chaque fréquence d'opération fait du bruit sur le power!
- Il faut offrir le chemin de plus faible impédance au GND pour ces signaux haute-fréquence**



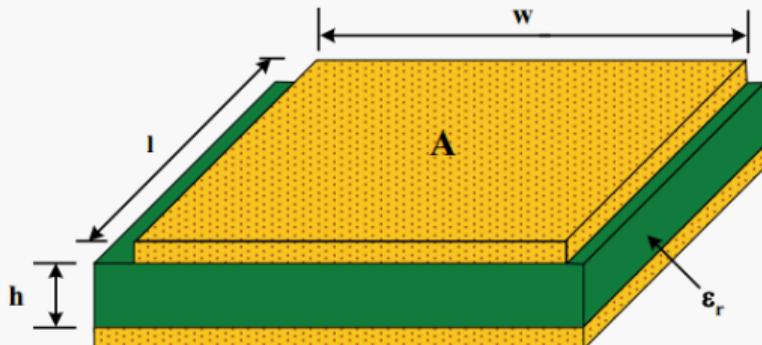
- Chaque condensateur a une fréquence de résonnance où son impédance est la plus faible
- On veut offrir l'impédance la plus faible pour les fréquences d'opération
- Il faut donc un condensateur spécifique par fréquence d'opération
- Le conseil habituel de  $100\text{ nF}$  fonctionne parce que ça tourne autours des fréquences habituelles, mais c'est overall un mauvais conseil!



- Un onde carrée n'opère pas qu'à une seule fréquence
- Décomposer une onde dans toutes ses harmoniques
- Les harmoniques font partie du signal
- Il faut rajouter des condensateurs pour les premières harmoniques!



- Les fréquences les plus élevées ( $> 1 \text{ GHz}$ ) sont couvertes
- Le PCB lui-même agit comme un condensateur
- Il faut un power plane et un ground plane adjacents!



$$C(pF) \approx \frac{0.0886 \ \epsilon_r \ A}{h}$$

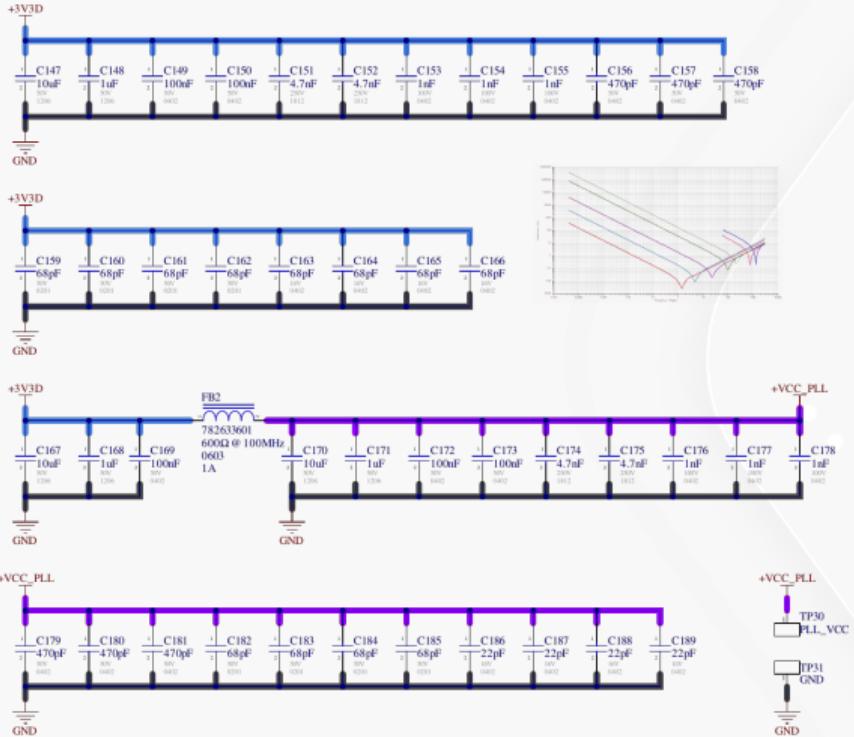
$h$  = separation between planes (cm)  
 $A$  = area of common planes =  $l \cdot w$  ( $\text{cm}^2$ )  
 $\epsilon_r$  = PCB Permeability

0.8mm (0.031") thick PCB (FR-4) has:

~ 0.5pF per  $\text{cm}^2$   
~ 32.7pF per inch<sup>2</sup>

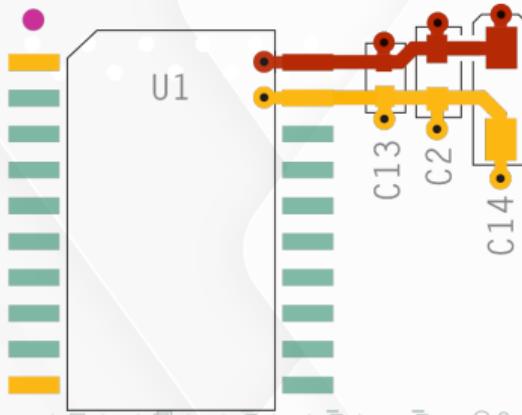
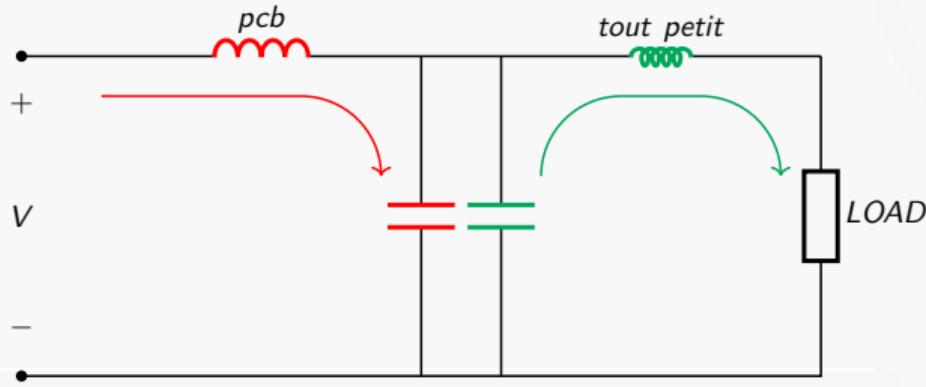
$\epsilon_r$  = PCB material  
permeability (FR-4 ~ 4.5)

# Découplage - Exemple



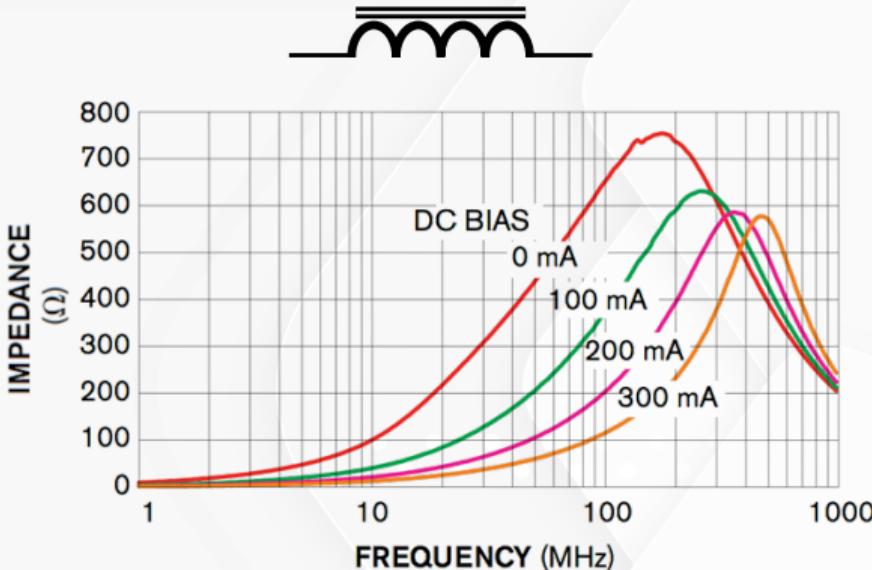
# Où placer le découplage?

- Le plus proche possible des pins d'alimentation du IC
- Le condensateur pour la fréquence la plus élevée le plus proche
- Briser le chemin d'inductance
- On ne veut pas que les hautes fréquences se propagent
- Faire des polygones - Chaque condensateur a un via
- **Offrir la plus faible impédance vers le GND pour les hautes fréquences**



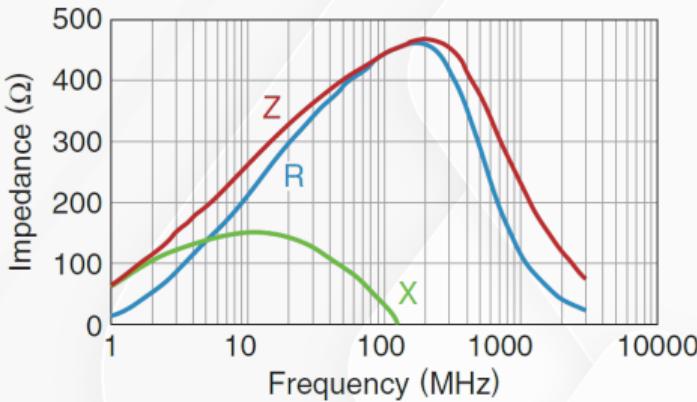
# Ferrite Beads

- **Ferrite Bead**
- Propriétés inductives
- Laisse passer le DC, bloque les hautes fréquences
- Contrôler le chemin des signaux haute-fréquence
- Forcer à passer par les condensateurs



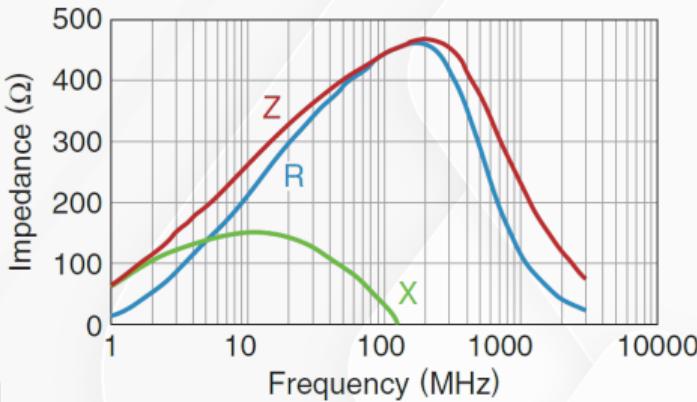
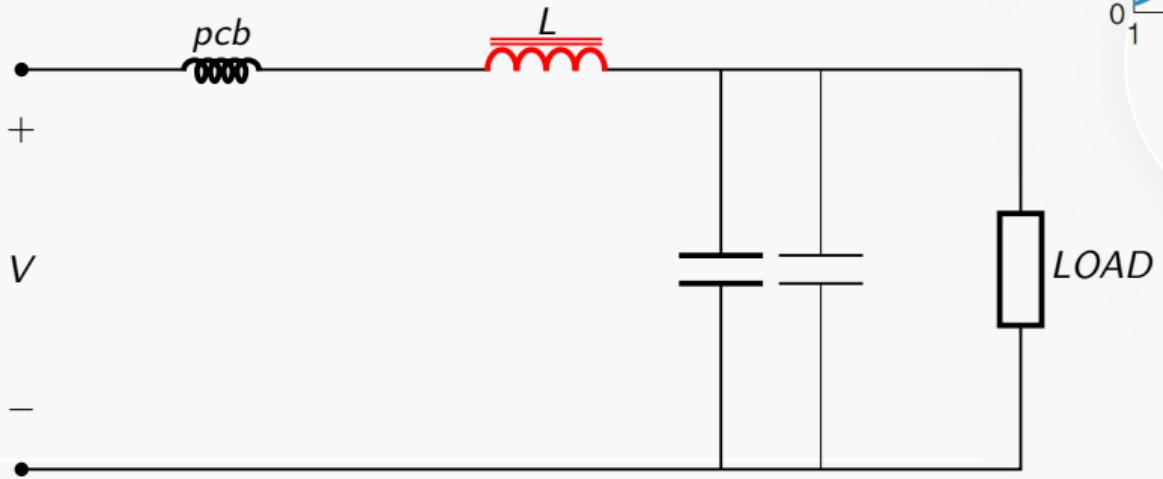
# Ferrite Bead - Fonctionnement

- Agit comme une résistance sur sa plage d'opération
- Utilisé comme une inductance dans un circuit
- Diffère dans sa courbe d'impédance caractéristique



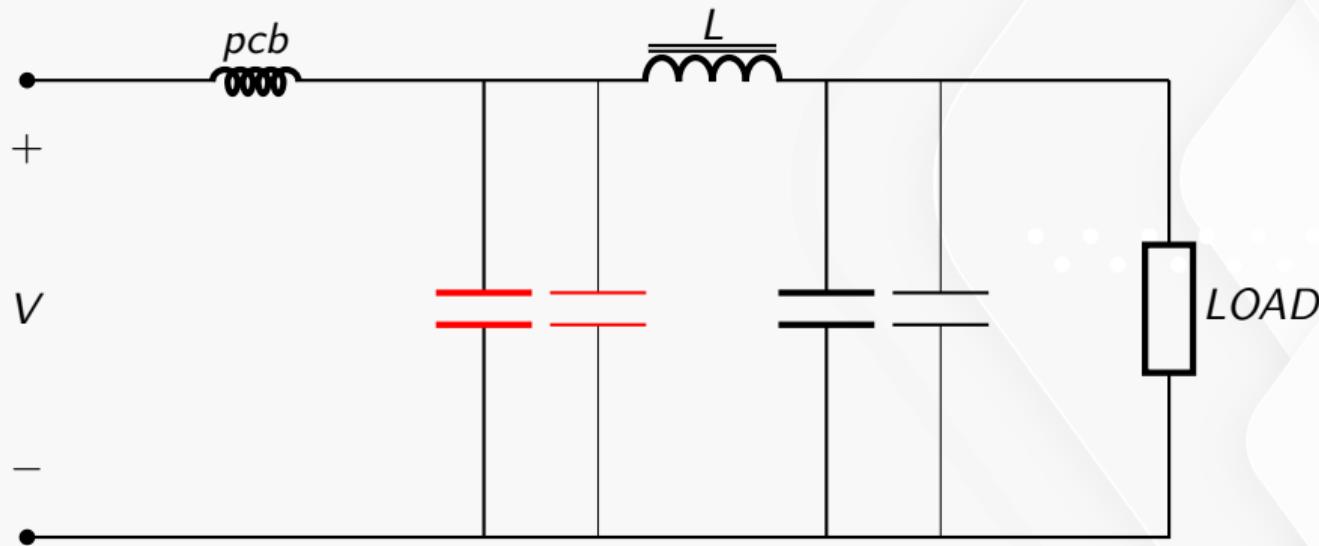
# Ferrite Bead - Fonctionnement

- Agit comme une résistance sur sa plage d'opération
- Utilisé comme une inductance dans un circuit
- Diffère dans sa courbe d'impédance caractéristique



# Pi Filter

- Ajouter les mêmes condensateurs de chaque côté de la ferrite
- Plus de filtration





# Ferrite Bead - Désavantages

## Limite de courant

- Résistance  $\neq 0 \Omega$ 
  - DC bias
  - Chauffe
- Saturation de l'inductance

## Limite de courant

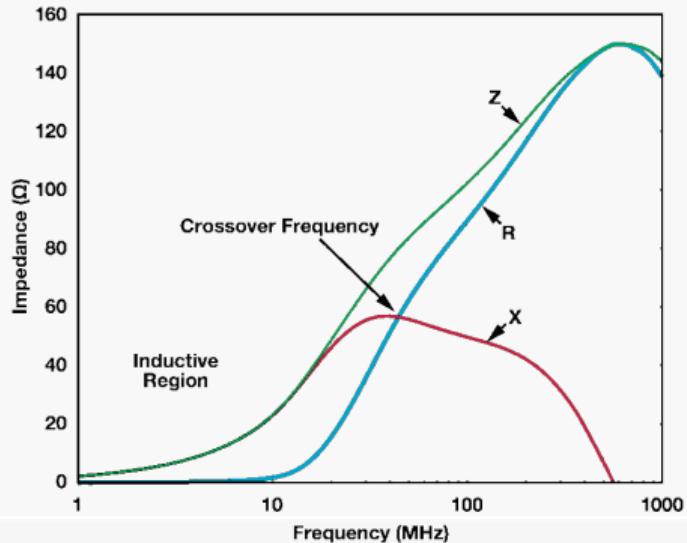
- Résistance  $\neq 0 \Omega$ 
  - DC bias
  - Chauffe
- Saturation de l'inductance

## Impédance

- Affecte les courbes d'impédance
- Peut introduire du ringing

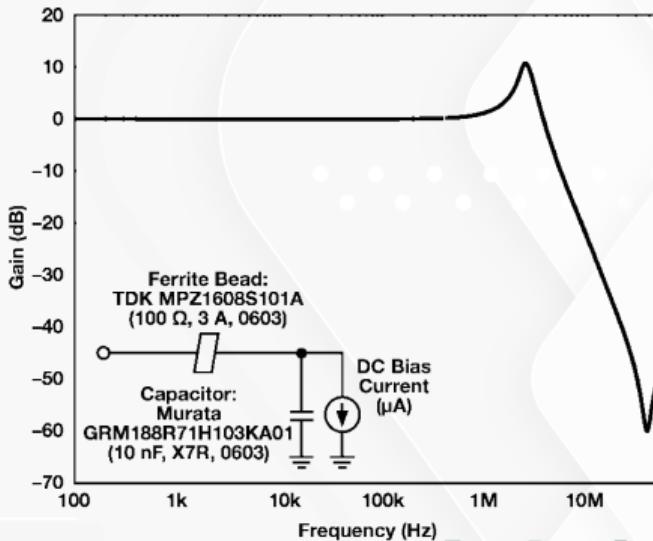
## Limite de courant

- Résistance  $\neq 0 \Omega$ 
  - DC bias
  - Chauffe
- Saturation de l'inductance

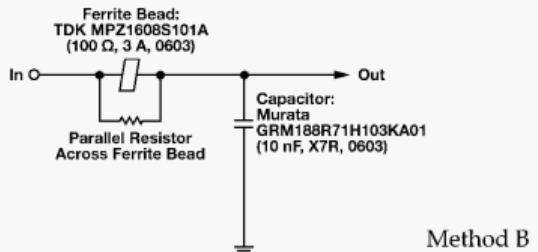
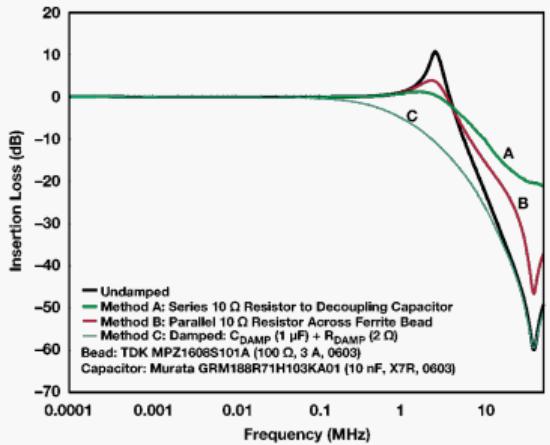


## Impédance

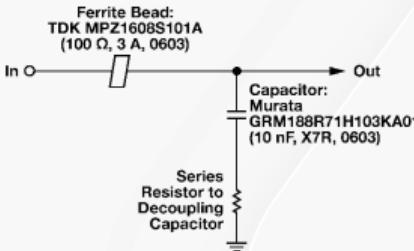
- Affecte les courbes d'impédance
- Peut introduire du ringing
- $$\zeta = \frac{1}{2R_{LOAD}\sqrt{LC}}$$



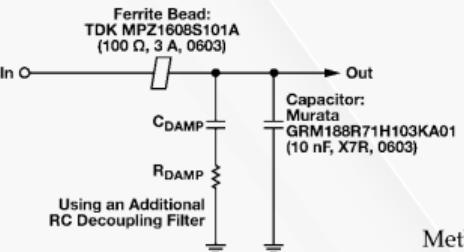
# Ferrite Bead - Damping



Method B



Method A

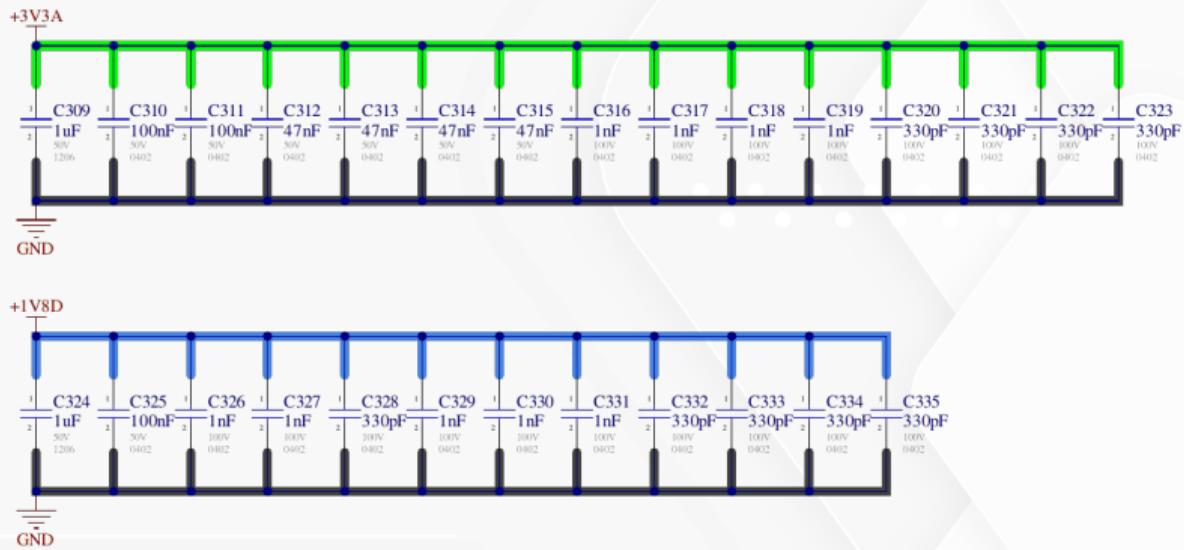
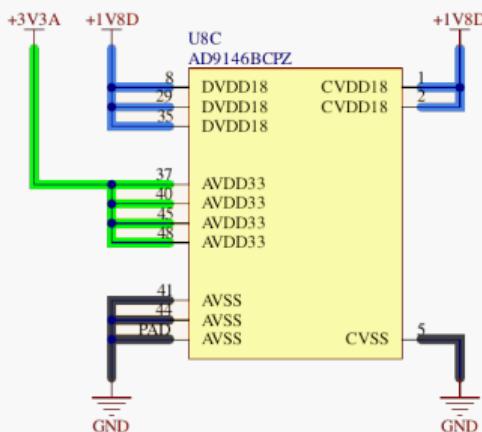


Method C

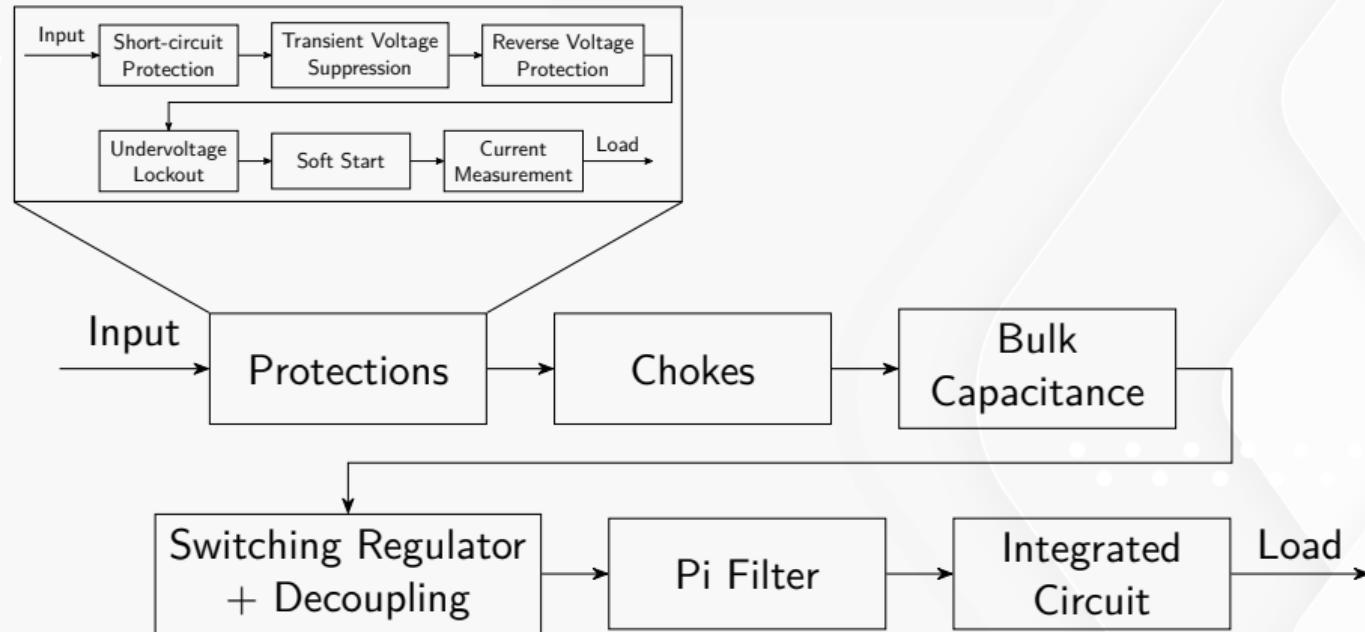
## Analog Devices - Ferrite Beads Demystified

# Plusieurs pins de power

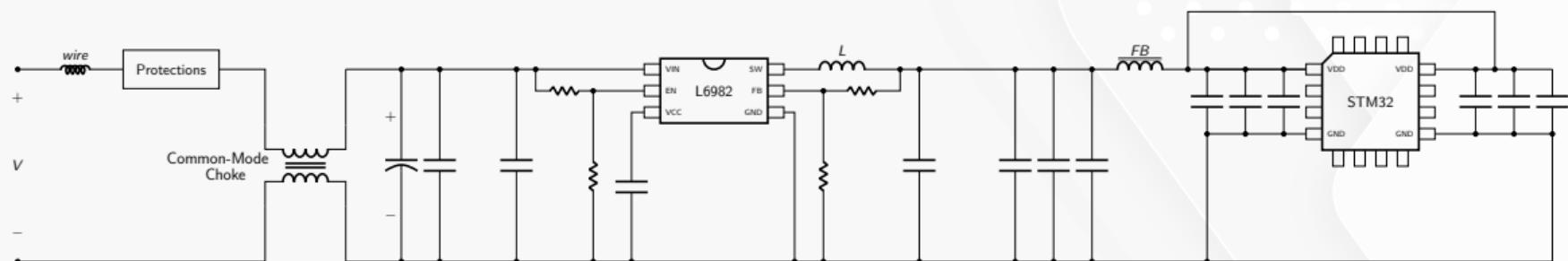
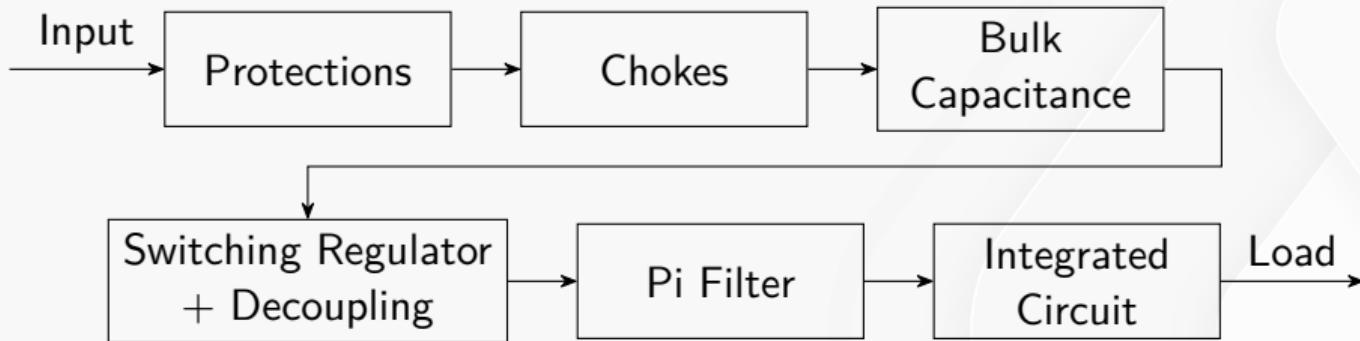
- Souvent plusieurs pins de power par IC
- Chaque pin a besoin de tous les condensateurs pour supporter toutes les fréquences
- Exception: Gros condensateurs ( $\geq 1 \mu\text{F}$ )
- Besoin d'une seule ferrite bead



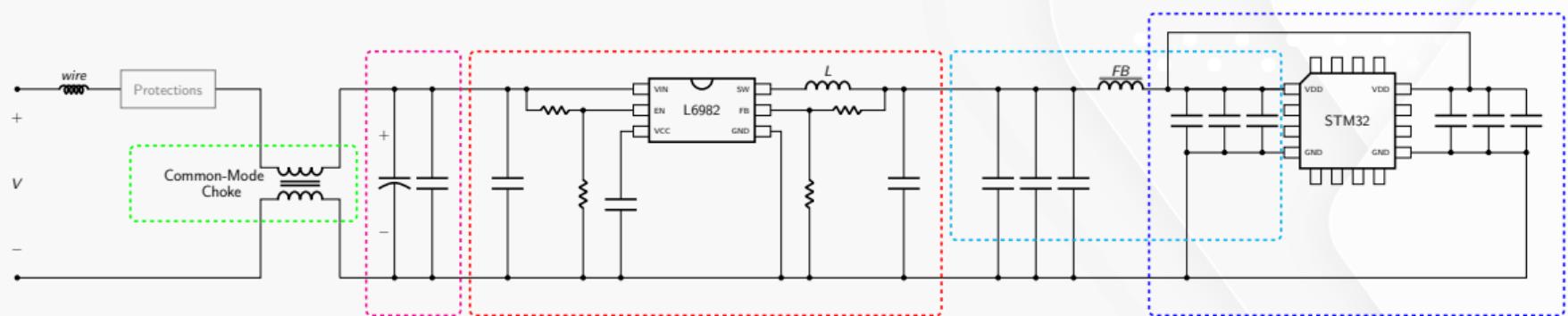
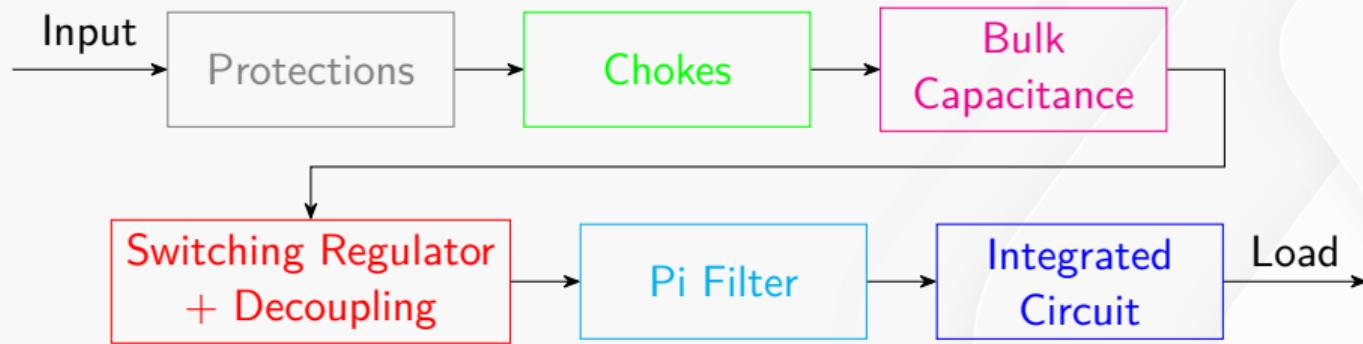
# Filtration complète - Circuit électrique



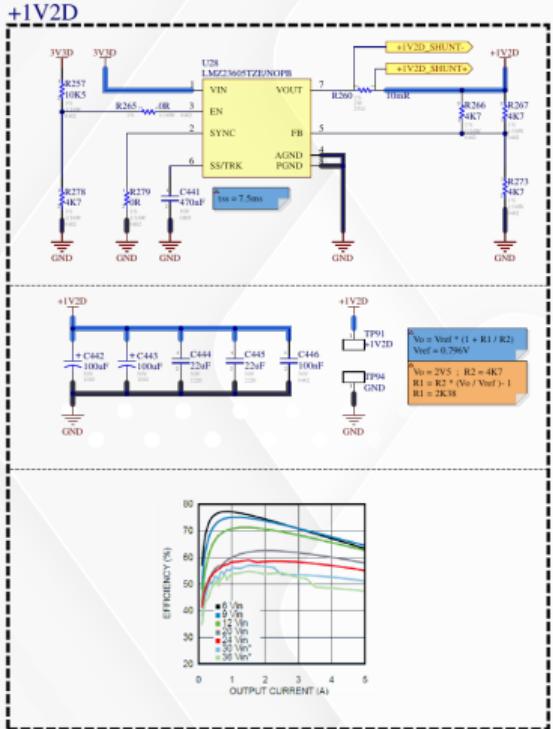
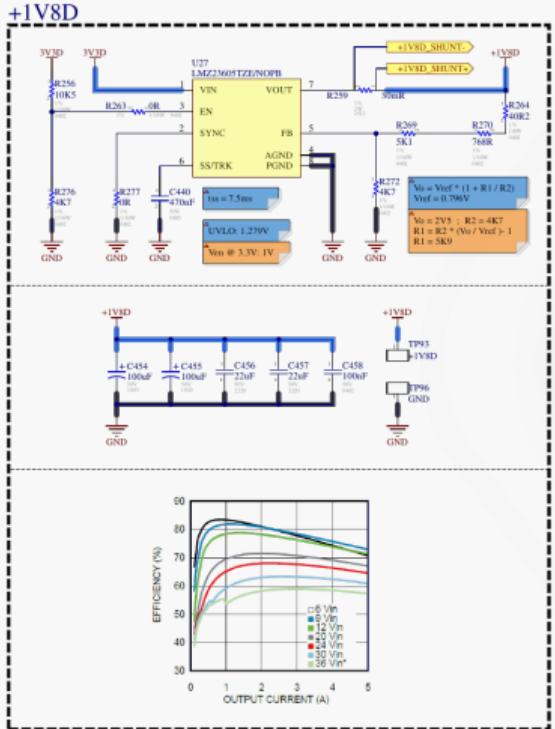
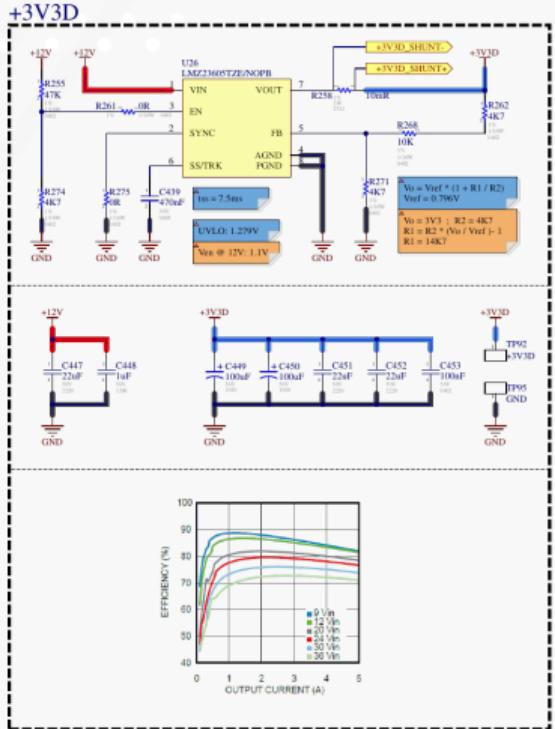
# Filtration complète - Circuit électrique



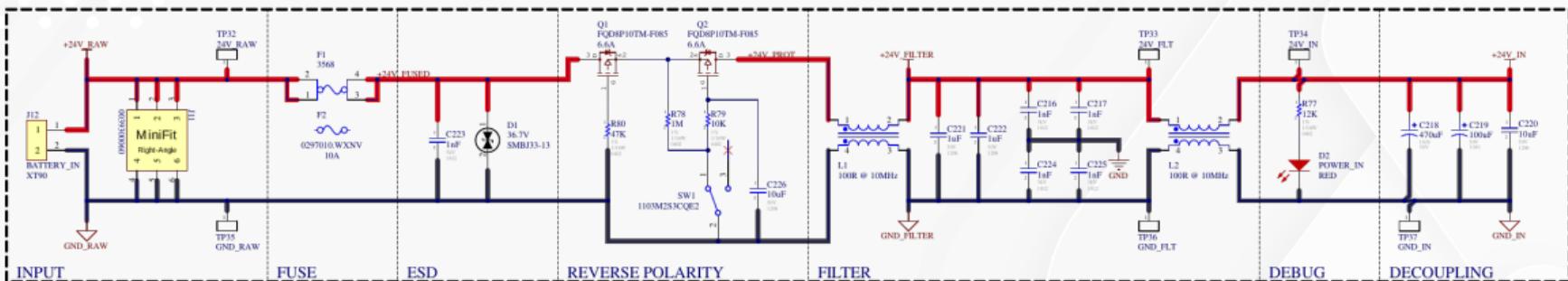
# Filtration complète - Circuit électrique



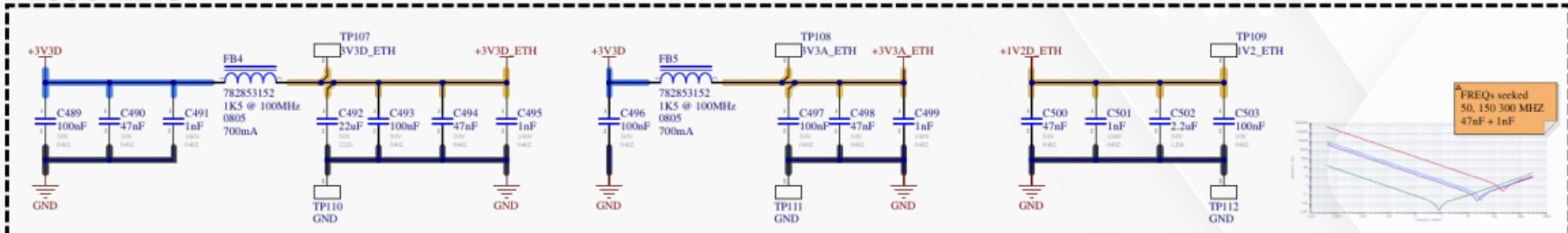
## Exemple - Régulateurs



# Exemple - Input & Découplage



## DECOUPLING



# Comment concevoir un arbre d'alimentation?

- 1 Comment protéger une alimentation?
- 2 Quels sont les types de régulateurs?
- 3 Comment filtrer une alimentation?
- 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?
  - Déterminer les besoins
  - Bilan d'alimentation
  - Séquençage
  - Trucs et astuces

# Comment concevoir un arbre d'alimentation?

- 1 Comment protéger une alimentation?
- 2 Quels sont les types de régulateurs?
- 3 Comment filtrer une alimentation?
  - Filtration Complète
- 4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?
  - Déterminer les besoins
  - Bilan d'alimentation
  - Séquençage
  - Trucs et astuces

# Tensions d'opération

- 💡 Chaque puce a une tension d'opération
- 💡 Parfois plusieurs tensions possible (3.3 V jusqu'à 5 V)
- 💡 Parfois plusieurs tensions nécessaires!
- 💡 Parfois les puces peuvent avoir des IO à des tensions différentes

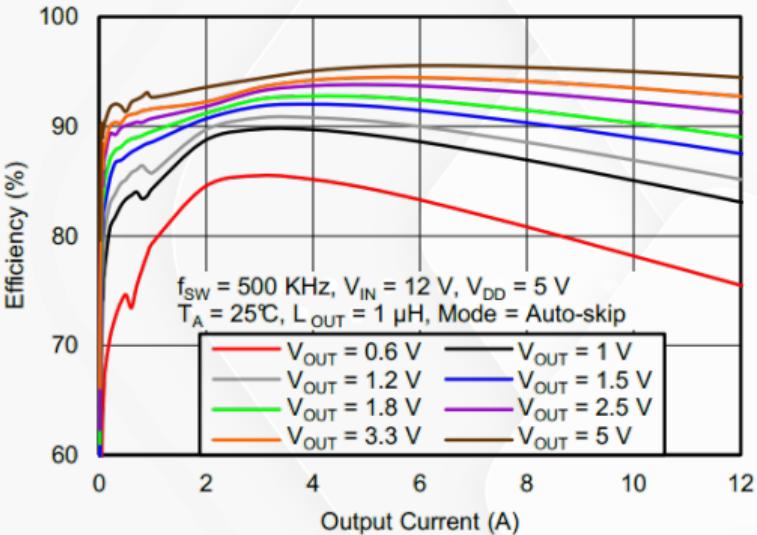
-  Pour chaque puce, à ses tension d'opération, récupérer:

  -  Le courant minimal (sleep)
  -  Le courant normal d'opération
  -  Le courant maximal d'opération
  -  Parfois tout le même

# Courant d'opération

☰ Pour chaque puce, à ses tension d'opération, récupérer:

- ⌚ Le courant minimal (sleep)
  - 🏃 Le courant normal d'opération
  - 🏃 Le courant maximal d'opération
  - ≡ Parfois tout le même
- Concevoir circuit pour pouvoir passer le courant maximal
- 〽 Choisir régulateurs pour avoir efficacité maximale au courant nominal



- QUESTION** Pour chaque puce, à ses tension d'opération, récupérer:

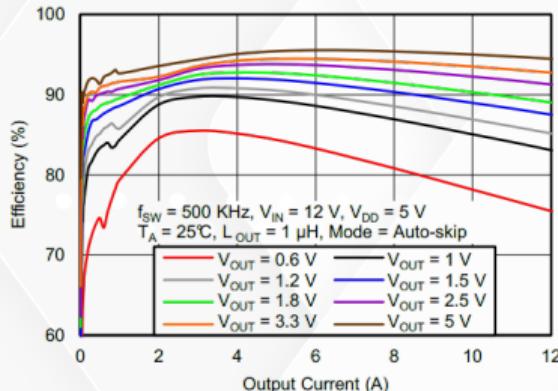
-  Le courant minimal (sleep)
  -  Le courant normal d'opération
  -  Le courant maximal d'opération
  -  Parfois tout le même

→ Concevoir circuit pour pouvoir passer le courant maximal

- ➡ Choisir régulateurs pour avoir efficacité maximale au courant nominal

 Aussi rassembler tous les courants autres

-  Moteurs
  -  LEDs et affichage
  -  Connecteurs et sous-cartes

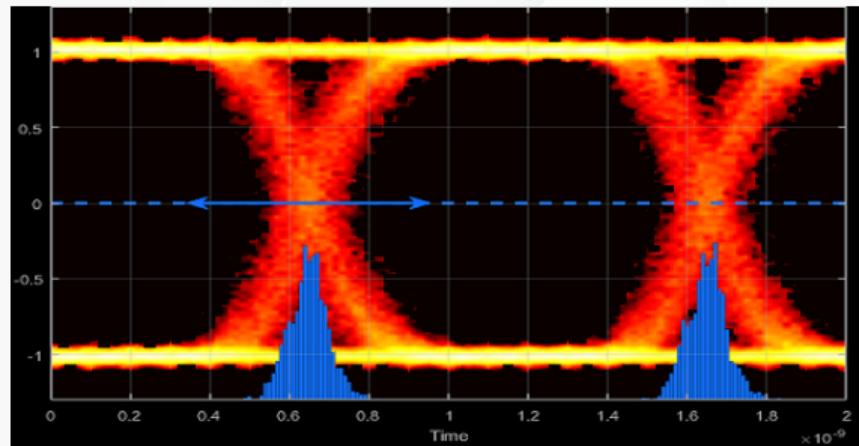


# Trouver le courant d'opération

POWER REQUIREMENTS		2.3	3.6	V
VDD		1.71	3.6	V
VIO				V
POWER SUPPLY CURRENT				
Sleep Mode Current	VDD = 3.3 V $f_S = 0 \text{ SPS}$			
VDD		10		nA
VIO	VIO = 1.8 V	20		nA
	VIO = 3.3 V	120		nA
Standby Current	$f_S = 0 \text{ SPS}$			
VDD		990		nA
VIO	VIO = 1.8 V	50		nA
	VIO = 3.3 V	260		nA
VDD Active Supply Current <sup>9</sup>				
Sample Mode and Averaging Mode	$f_S = 10 \text{ kSPS}$	4		$\mu\text{A}$
	$f_S = 500 \text{ kSPS (AD4056)}$	0.2	0.27	mA
	$f_S = 1 \text{ MSPS (AD4050)}$	0.4		mA
	$f_S = 1.5 \text{ MSPS (AD4050)}$	0.6	0.75	mA
Autonomous Modes	$f_S = 2 \text{ MSPS (AD4050)}$	0.8	1	mA
	$f_S = 10 \text{ kSPS}$	1.12		$\mu\text{A}$
	$f_S = 300 \text{ kSPS (AD4056)}$	34	67	$\mu\text{A}$
	$f_S = 1 \text{ MSPS (AD4050)}$	112		$\mu\text{A}$
	$f_S = 2 \text{ MSPS (AD4050)}$	224	300	$\mu\text{A}$

# Besoins en stabilité

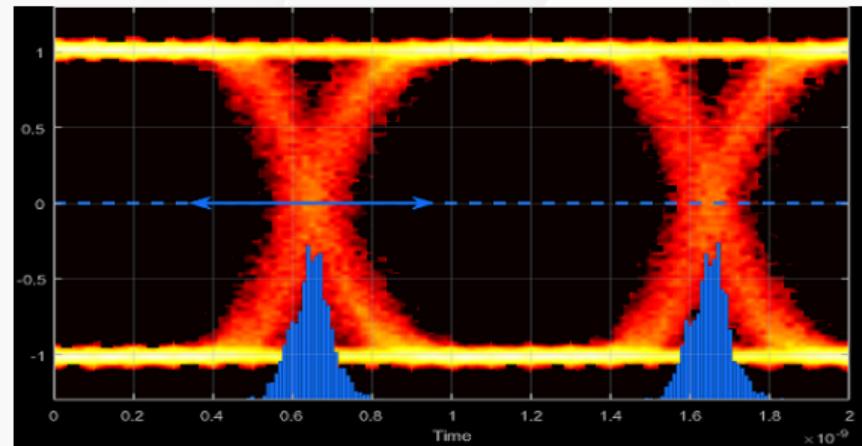
- ⚡ Déterminer les besoins de chaque puce en stabilité
- 🔋 Quel est le  $\Delta V$  maximum tolérable pour l'opération de la puce
- ⌚ Quelle est la précision nécessaire pour une puce analogique
- ⌚ À quel point un  $\Delta V$  peut introduire un  $\Delta f$  pour la fréquence?



# Besoins en stabilité

- ⚡ Déterminer les besoins de chaque puce en stabilité
- 🔋 Quel est le  $\Delta V$  maximum tolérable pour l'opération de la puce
- ⌚ Quelle est la précision nécessaire pour une puce analogique
- 🕒 À quel point un  $\Delta V$  peut introduire un  $\Delta f$  pour la fréquence?

- 📊 Toujours mieux de quantifier
- ☰ Permet de déterminer type de régulateur



# Comment concevoir un arbre d'alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

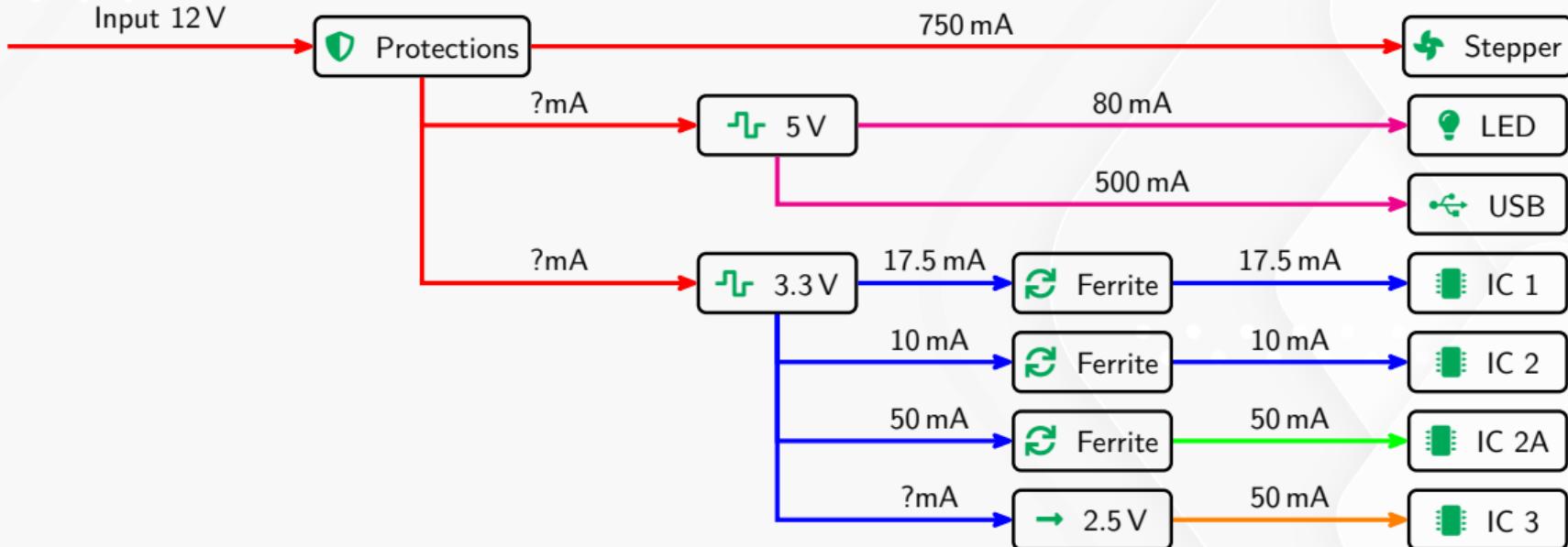
4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

- Déterminer les besoins
- Bilan d'alimentation
- Séquençage
- Trucs et astuces

IC	Tension	I min	I nom	I max	Type	
	IC 1	3.3 V	10 µA	17.5 mA	17.5 mA	Digital
	IC 2	3.3 V	10 mA	10 mA	10 mA	Digital
		3.3 V	0 µA	10 mA	50 mA	Analog
	IC 3	2.5 V	20 mA	20 mA	50 mA	Analog
	LEDs	5 V	0 A	80 mA	80 mA	Digital
	USB	5 V	0 A	100 mA	500 mA	Digital
	Stepper	12 V	0 A	300 mA	750 mA	Digital
	<b>Total</b>		30.01 mA	537.5 mA	1457.5 mA	

IC	Tension	I max	Type
IC 1	3.3 V	17.5 mA	Digital
IC 2	3.3 V	10 mA	Digital
↗	3.3 V	50 mA	Analog
IC 3	2.5 V	50 mA	Analog
LEDs	5 V	80 mA	Digital
USB	5 V	500 mA	Digital
Stepper	12 V	750 mA	Digital
Total		1457.5 mA	

# Diagramme d'alimentation



- Remplir les informations de base

-  Nom du régulateur
-  Séquence
-  Type de régulateur
-  Courant maximum
-   $R_{\theta JA}$

- Remplir les informations de sortie

-  Tension
-  Courant min
-  Courant nominal
-  Courant max

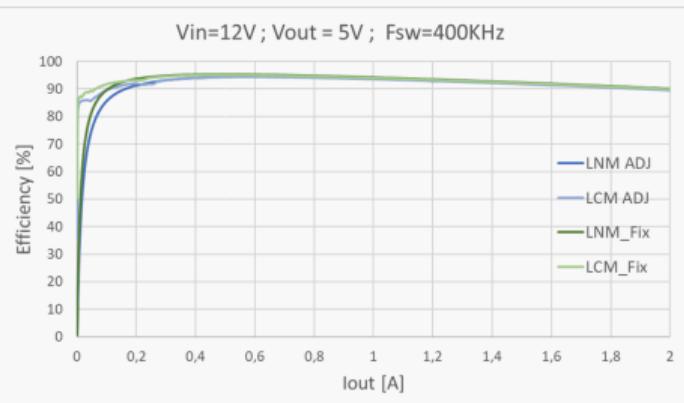
- Il manque le courant d'entrée

L6982		
Type <b>SWR</b>	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in,nom}$ $I_{in,max}$		$I_{out,nom}$ $I_{out,max}$

# Résolution des régulateurs - 5V



- Pour le  $I_{in}$  il nous faut le  $P_{in}$
- Pour le  $P_{in}$  il nous faut le  $\eta$

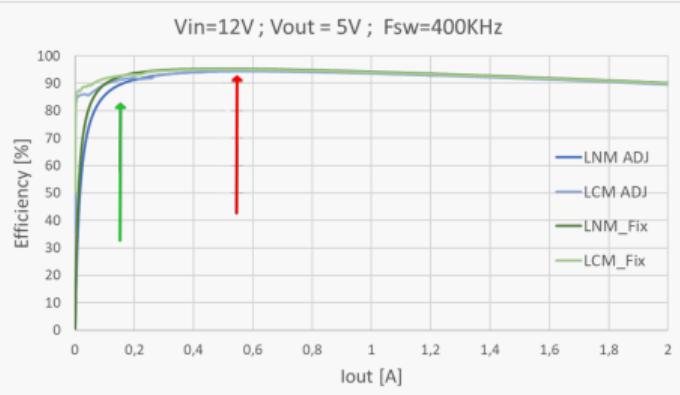


L6982		
Type SWR	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in,nom}$ ?A		$I_{out,nom}$ 180 mA
$I_{in,max}$ ?A		$I_{out,max}$ 580 mA
	$\eta_{nom} = ?\%$	$\eta_{max} = ?\%$

# Résolution des régulateurs - 5V



- Trouver le  $\eta$  dans le graphique
- Facilement  $\pm 10\%$  entre  $\eta_{nom}$  et  $\eta_{max}$



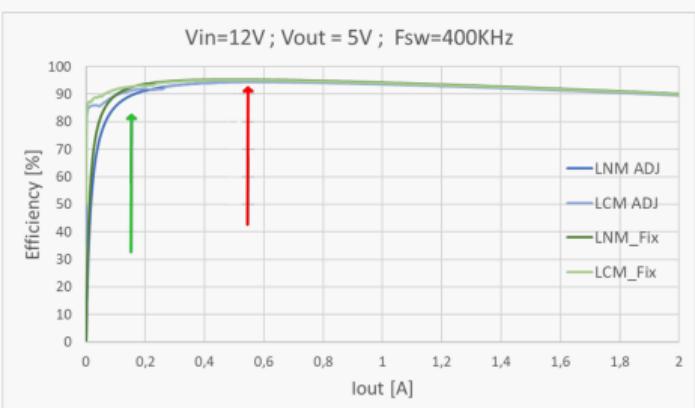
L6982		
Type SWR	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in,nom}$ ?A		$I_{out,nom}$ 180 mA
$I_{in,max}$ ?A		$I_{out,max}$ 580 mA
$\eta_{nom} = 90\%$		$\eta_{max} = 93\%$

# Résolution des régulateurs - 5V



$$P_{in,nom} = \frac{P_{out,nom}}{\eta_{nom}}$$

$$P_{in,max} = \frac{P_{out,max}}{\eta_{max}}$$



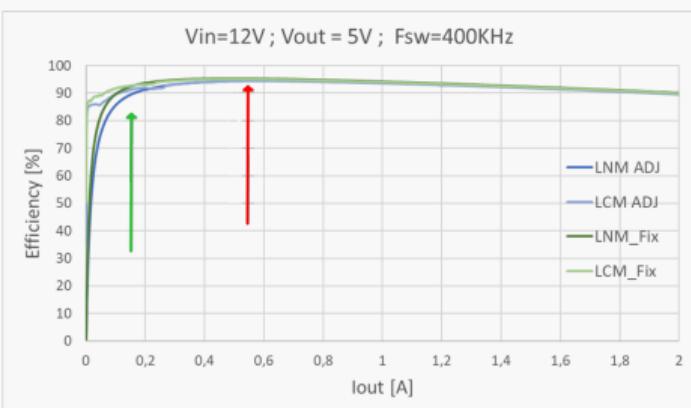
L6982		
Type <b>SWR</b>	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in,nom}$ ? A		$I_{out,nom}$ 180 mA
$I_{in,max}$ ? A		$I_{out,max}$ 580 mA
$\eta_{nom} = 90\%$		$\eta_{max} = 93\%$
$P_{in,nom}$ 1 W	$P_{diss,nom}$ ? W	$P_{out,nom}$ 900 mW
$P_{in,max}$ 3.12 W	$P_{diss,max}$ ? W	$P_{out,max}$ 2.9 W

# Résolution des régulateurs - 5V



$$P_{diss,nom} = P_{out,nom} - P_{in,nom}$$

$$P_{diss,max} = P_{out,max} - P_{in,max}$$



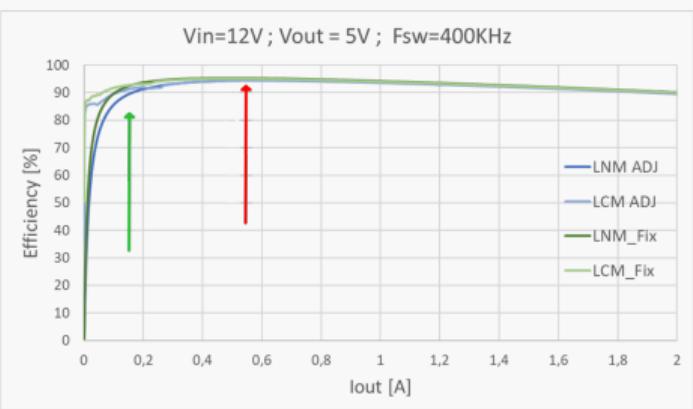
L6982		
Type <b>SWR</b>	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in,nom}$ ? A		$I_{out,nom}$ 180 mA
$I_{in,max}$ ? A		$I_{out,max}$ 580 mA
$\eta_{nom} = 90\%$		$\eta_{max} = 93\%$
$P_{in,nom}$ 1 W	$P_{diss,nom}$ 100 mW	$P_{out,nom}$ 900 mW
$P_{in,max}$ 3.12 W	$P_{diss,max}$ 220 mW	$P_{out,max}$ 2.9 W

# Résolution des régulateurs - 5V



$$I_{in_{nom}} = \frac{P_{out_{nom}}}{V_{in}}$$

$$I_{in_{max}} = \frac{P_{out_{max}}}{V_{in}}$$



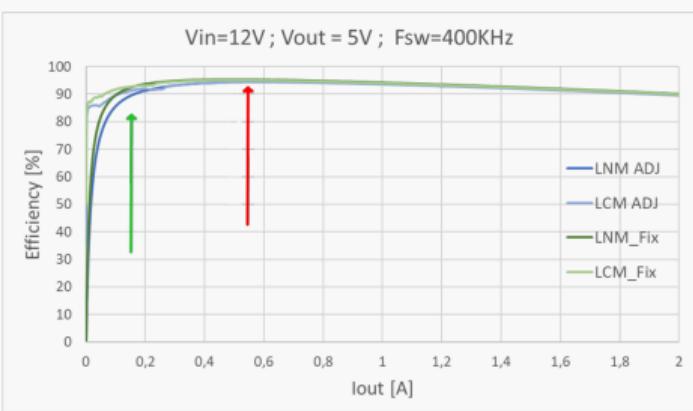
L6982		
Type <b>SWR</b>	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in_{nom}}$ 83.3 mA		$I_{out_{nom}}$ 180 mA
$I_{in_{max}}$ 260 mA		$I_{out_{max}}$ 580 mA
$\eta_{nom} = 90\%$		$\eta_{max} = 93\%$
$P_{in_{nom}}$ 1 W	$P_{diss_{nom}}$ 100 mW	$P_{out_{nom}}$ 900 mW
$P_{in_{max}}$ 3.12 W	$P_{diss_{max}}$ 220 mW	$P_{out_{max}}$ 2.9 W

# Résolution des régulateurs - 5V



$$\Delta t_{nom} = P_{diss_{nom}} \cdot R_{\theta JA}$$

$$\Delta t_{max} = P_{diss_{max}} \cdot R_{\theta JA}$$



**L6982**

Type <b>SWR</b>	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in,nom}$ 83.3 mA		$I_{out,nom}$ 180 mA
$I_{in,max}$ 260 mA		$I_{out,max}$ 580 mA
$\eta_{nom} = 90\%$		$\eta_{max} = 93\%$
$\Delta t_{nom} = 5.5^{\circ}\text{C}$		$\Delta t_{max} = 12.1^{\circ}\text{C}$
$P_{in,nom}$ 1 W	$P_{diss,nom}$ 100 mW	$P_{out,nom}$ 900 mW
$P_{in,max}$ 3.12 W	$P_{diss,max}$ 220 mW	$P_{out,max}$ 2.9 W

# Résolution des régulateurs



**TPS79025**

Type <b>LDO</b>	$R_{\theta JA}$ 73.1 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 3.3 V		$V_{out}$ 2.5 V
$I_{in,nom}$ 20 mA		$I_{out,nom}$ 20 mA
$I_{in,max}$ 50 mA		$I_{out,max}$ 50 mA

$$\eta = 75.75\%$$

$P_{in,nom}$ 66 mW	$P_{diss,nom}$ 16 mW	$P_{out,nom}$ 50 mW
$P_{in,max}$ 165 mW	$P_{diss,max}$ 40 mW	$P_{out,max}$ 125 mW

**L6982**

Type <b>SWR</b>	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 3.3 V
$I_{in,nom}$ 19 mA		$I_{out,nom}$ 58 mA
$I_{in,max}$ 39 mA		$I_{out,max}$ 128 mA

$$\eta_{nom} = 86\% \quad \eta_{max} = 90\%$$

$P_{in,nom}$ 221 mW	$P_{diss,nom}$ 31 mW	$P_{out,nom}$ 190 mW
$P_{in,max}$ 468 mW	$P_{diss,max}$ 47 mW	$P_{out,max}$ 420 mW

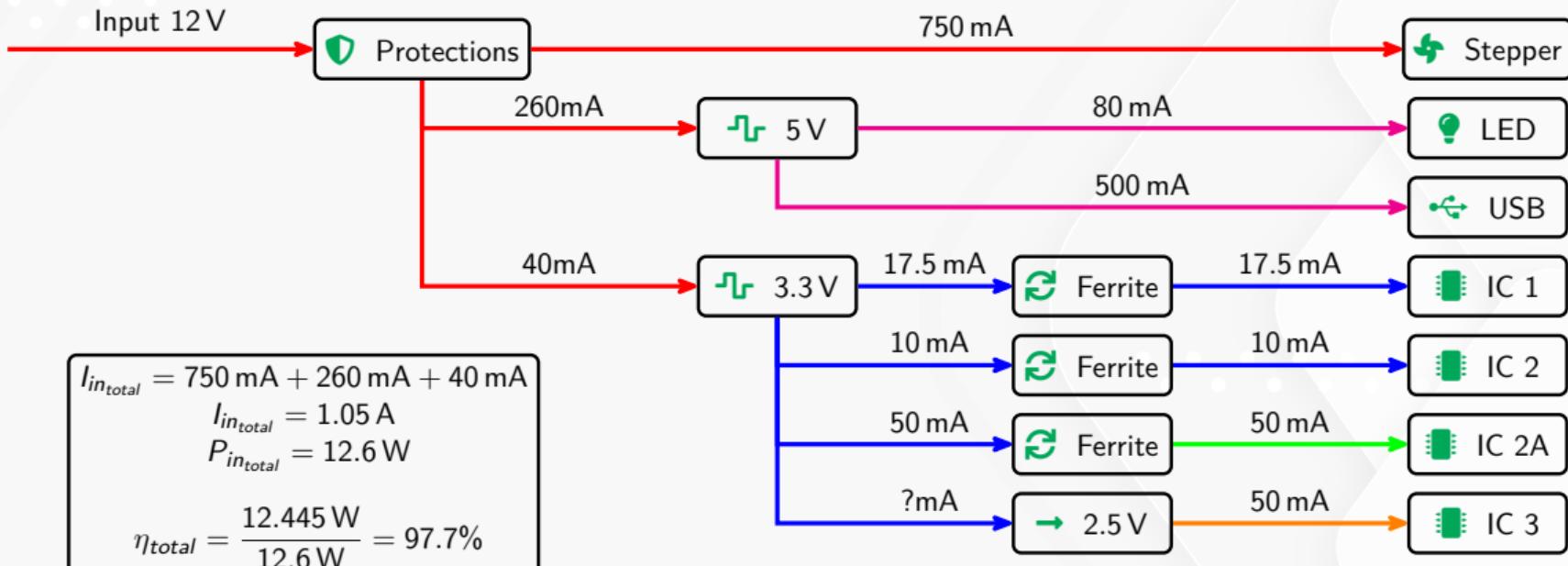
**L6982**

Type <b>SWR</b>	$R_{\theta JA}$ 55 °C/W	$I_{max}$ 2 A
$V_{in}$ 12 V		$V_{out}$ 5 V
$I_{in,nom}$ 83 mA		$I_{out,nom}$ 180 mA
$I_{in,max}$ 260 mA		$I_{out,max}$ 580 mA

$$\eta_{nom} = 90\% \quad \eta_{max} = 93\%$$

$P_{in,nom}$ 1 W	$P_{diss,nom}$ 100 mW	$P_{out,nom}$ 900 mW
$P_{in,max}$ 3.1 W	$P_{diss,max}$ 220 mW	$P_{out,max}$ 2.9 W

# Diagramme d'alimentation



# Comment concevoir un arbre d'alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

- Déterminer les besoins
- Bilan d'alimentation
- Séquençage
- Trucs et astuces

- ☰ Puces avec plusieurs alimentations ont parfois besoin de séquence
- ⬇ Séquence de power-up, mais aussi de power-down
- 🔴 Mauvais comportement, dommages possibles

## 4.5. Power-up Supply Sequence

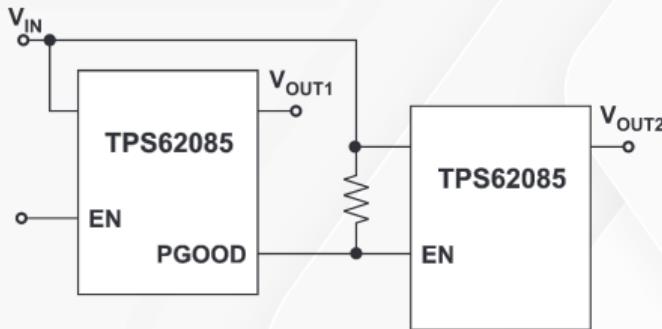
It is recommended to bring up the power supplies in the order below.

**Note:** There is no specified timing delay between the power supplies. There is, however, a requirement for each supply to reach a level of 0.5 V, or higher, before any subsequent power supplies in the sequence are applied.

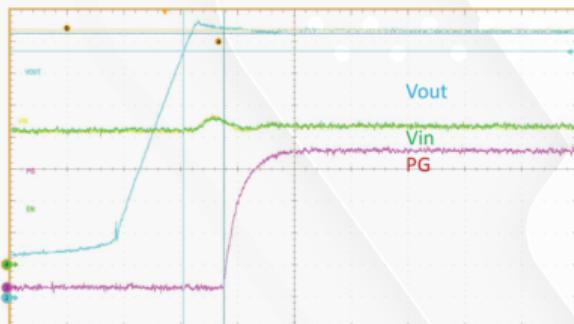
1. VCC and  $V_{CCPLL}$  should be the first two supplies to be applied. Note that these two supplies can be tied together subject to the recommendation to include a RC-based noise filter on the  $V_{CCPLL}$ . Refer to [ICE40 Hardware Checklist \(FPGA-TN-02006\)](#).
2.  $V_{CC\_SPI}$  should be the next supply, and can be applied any time after the previous supplies (VCC and  $V_{CCPLL}$ ) have reached as level of 0.5 V or higher.
3. VPP\_2V5 should be the next supply, and can be applied any time after previous supplies (VCC,  $V_{CCPLL}$  and  $V_{CC\_SPI}$ ) have reached a level of 0.5 V or higher.
4. Other Supplies (except  $V_{CCIO2}$ ) do not affect device power-up functionality, and they can be applied any time after the initial power supplies (VCC and  $V_{CCPLL}$ ) have reached a level of 0.5 V or greater. There is no power down sequence required. However, when partial power supplies are powered down, it is required the above sequence to be followed when these supplies are re-powered up again.

# Séquençage - Power Good

- ➡ Plusieurs régulateurs ont une sortie Power-Good
- 💡 S'active après que la sortie ait atteint un threshold
- ⬆ Besoin d'une pull-up
- 💡 Allumer des LEDs une fois la sortie active
- ⚡ Enchaîner des régulateurs en séquence
- ➡ PG dans EN en cascade



TI - SLYT598 - Power-Supply Sequencing for FPGAs

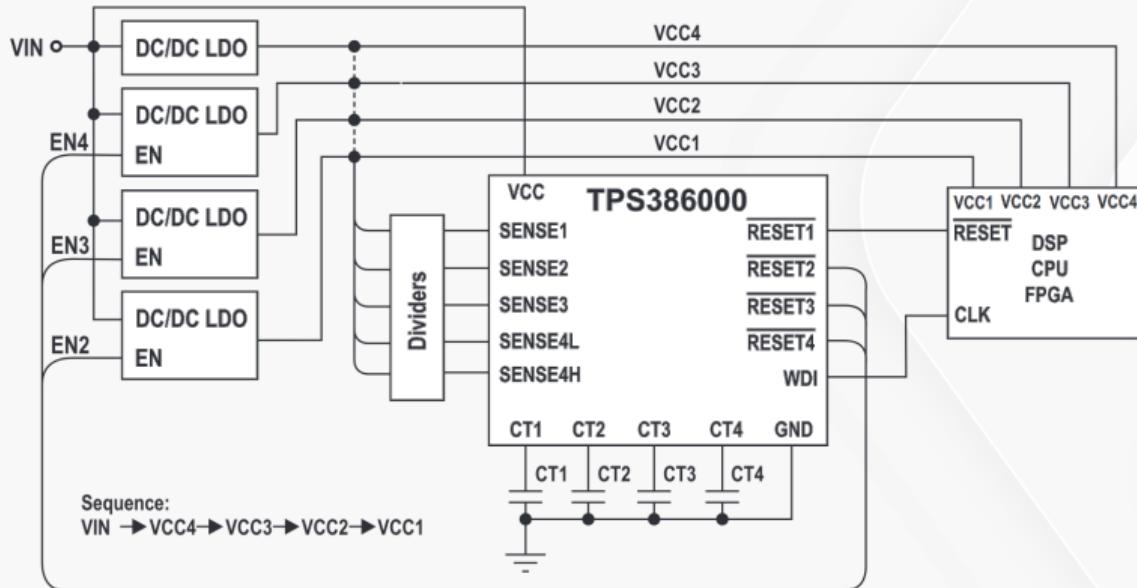


ST - LDLN030 - Ultra-low noise LDO with PG and SS

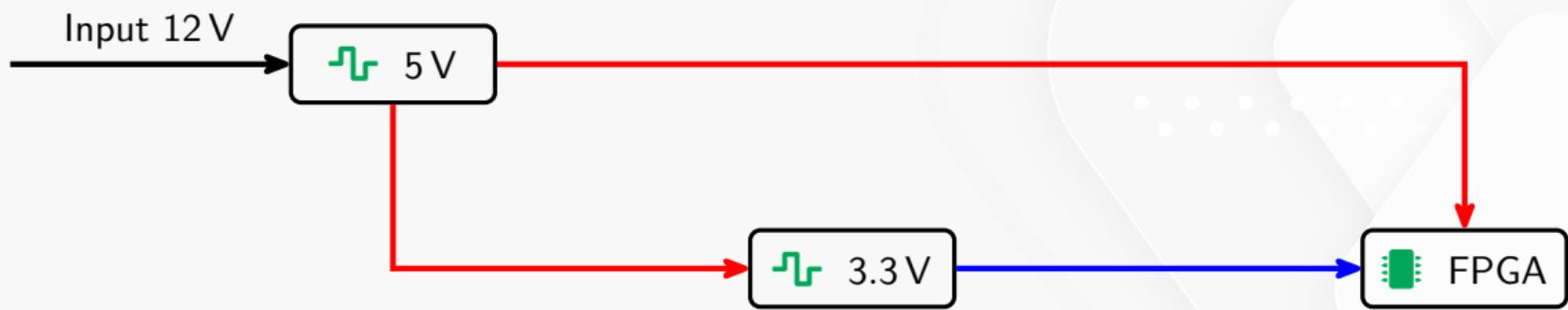
# Séquençage - Multi-Output Reset IC Sequencer



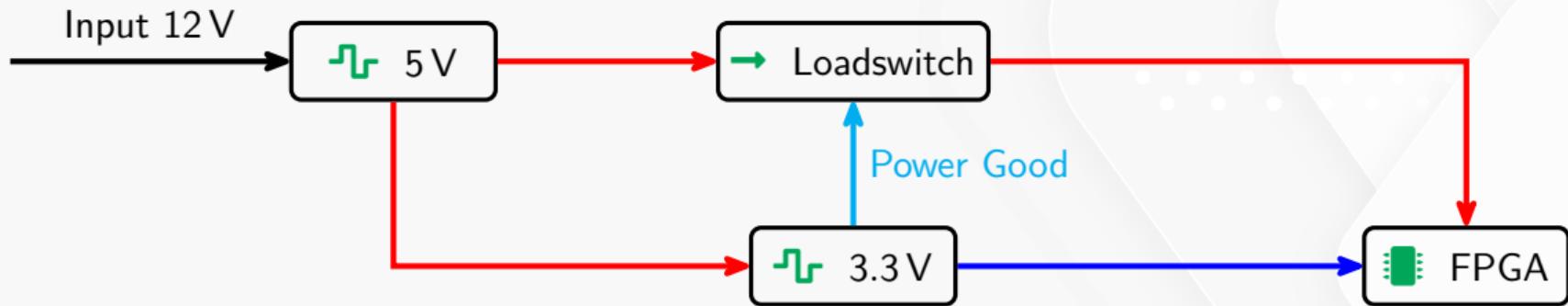
- Chips dédiés - Regardent les  $V_{out}$
- Diviseurs de tension - UVLO
- Délais programmables avec condensateurs



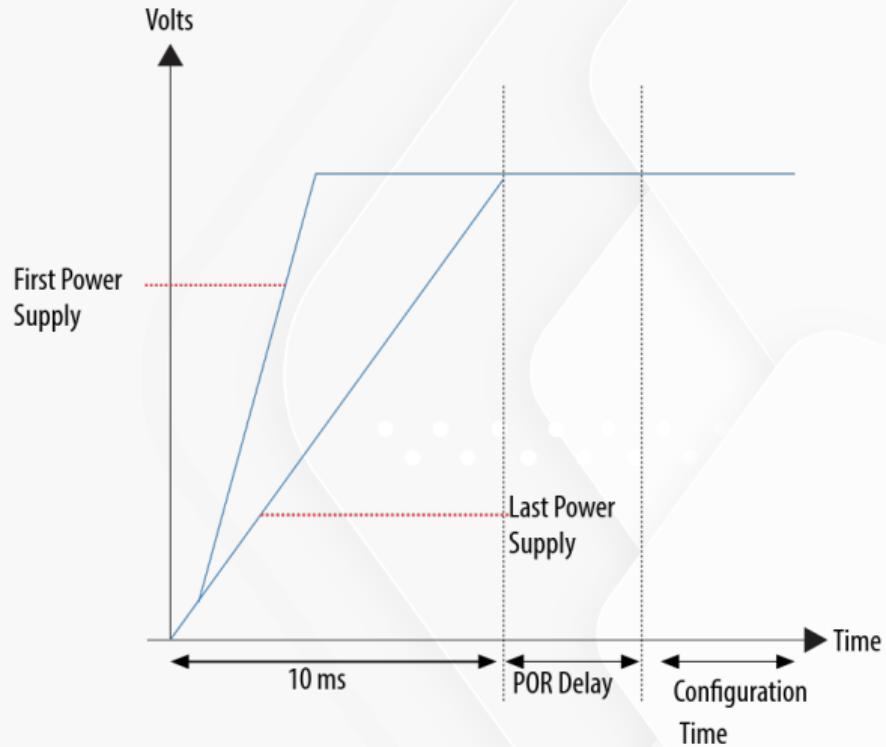
- Parfois la séquence ne fonctionne pas
- Reg 3.3V doit s'allumer avant reg 5V
- Mais reg 3.3V est alimenté par le reg 5V



- Parfois la séquence ne fonctionne pas
- Reg 3.3V doit s'allumer avant reg 5V
- Mais reg 3.3V est alimenté par le reg 5V
- Utiliser une loadswitch!



- FPGA ont parfois des requis de timing de power spéciaux
- En plus des requis de séquence
- Temps entre des alimentations
- Requis de slope min/max
- Affecté par Soft-Start!
- Affecté par capacitance sur la ligne



Intel - Power Supplies Ramp Time Requirement

# Comment concevoir un arbre d'alimentation?

1 Comment protéger une alimentation?

2 Quels sont les types de régulateurs?

3 Comment filtrer une alimentation?

- Filtration Complète

4 Comment concevoir un arbre d'alimentation?

- Déterminer les besoins
- Bilan d'alimentation
- Séquençage
- Trucs et astuces

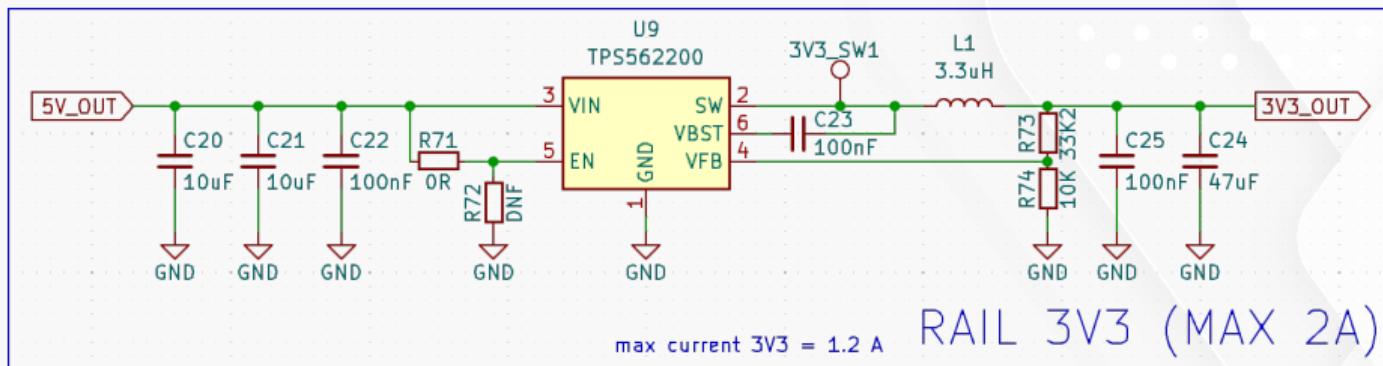


# Quoi mettre autour d'un régulateur

- Testpoints!
  - Paire Power-GND directement à la sortie
  - Sur le Power Good

# Quoi mettre autour d'un régulateur

- Testpoints!
  - Paire Power-GND directement à la sortie
  - Sur le Power Good
- Résistances de  $0\ \Omega$ 
  - Aux pins que vous ne pensez pas utiliser (EN, configuration etc.)
  - Directement à la sortie du chip



- Testpoints!

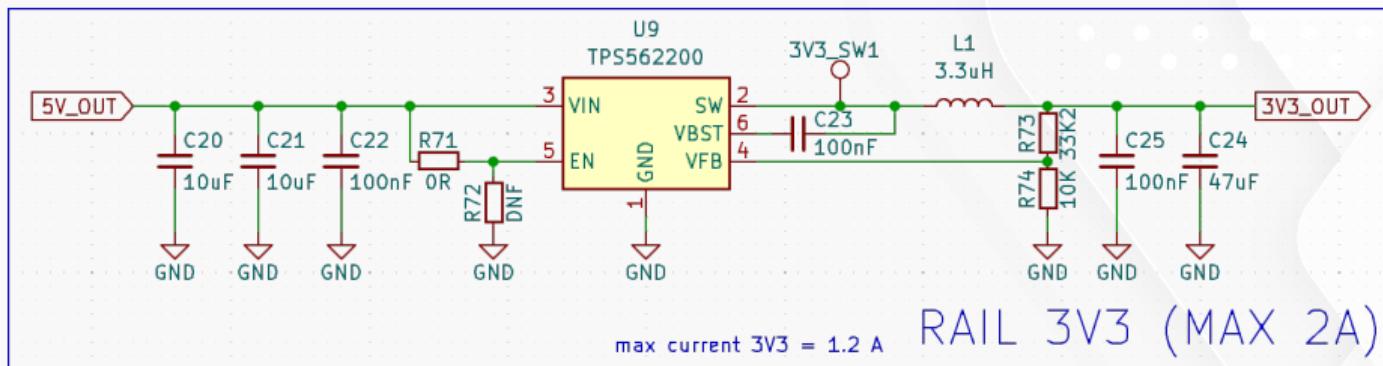
- Paire Power-GND directement à la sortie
- Sur le Power Good

- Résistances de  $0\ \Omega$

- Aux pins que vous ne pensez pas utiliser (EN, configuration etc.)
- Directement à la sortie du chip

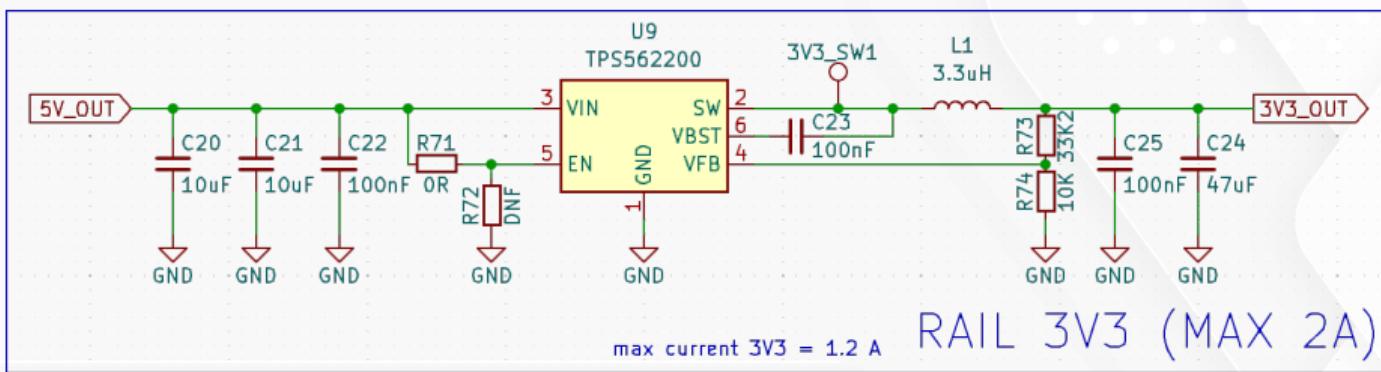
- Jumper à la sortie

- Permet d'isoler la sortie pendant l'assemblage et les tests initiaux
- Permet de faire une mesure du courant au besoin



- Testpoints!
  - Paire Power-GND directement à la sortie
  - Sur le Power Good
- Résistances de  $0\Omega$ 
  - Aux pins que vous ne pensez pas utiliser (EN, configuration etc.)
  - Directement à la sortie du chip

- Jumper à la sortie
  - Permet d'isoler la sortie pendant l'assemblage et les tests initiaux
  - Permet de faire une mesure du courant au besoin
- Shunt resistor
  - Directement à la sortie
  - À côté de la bobine

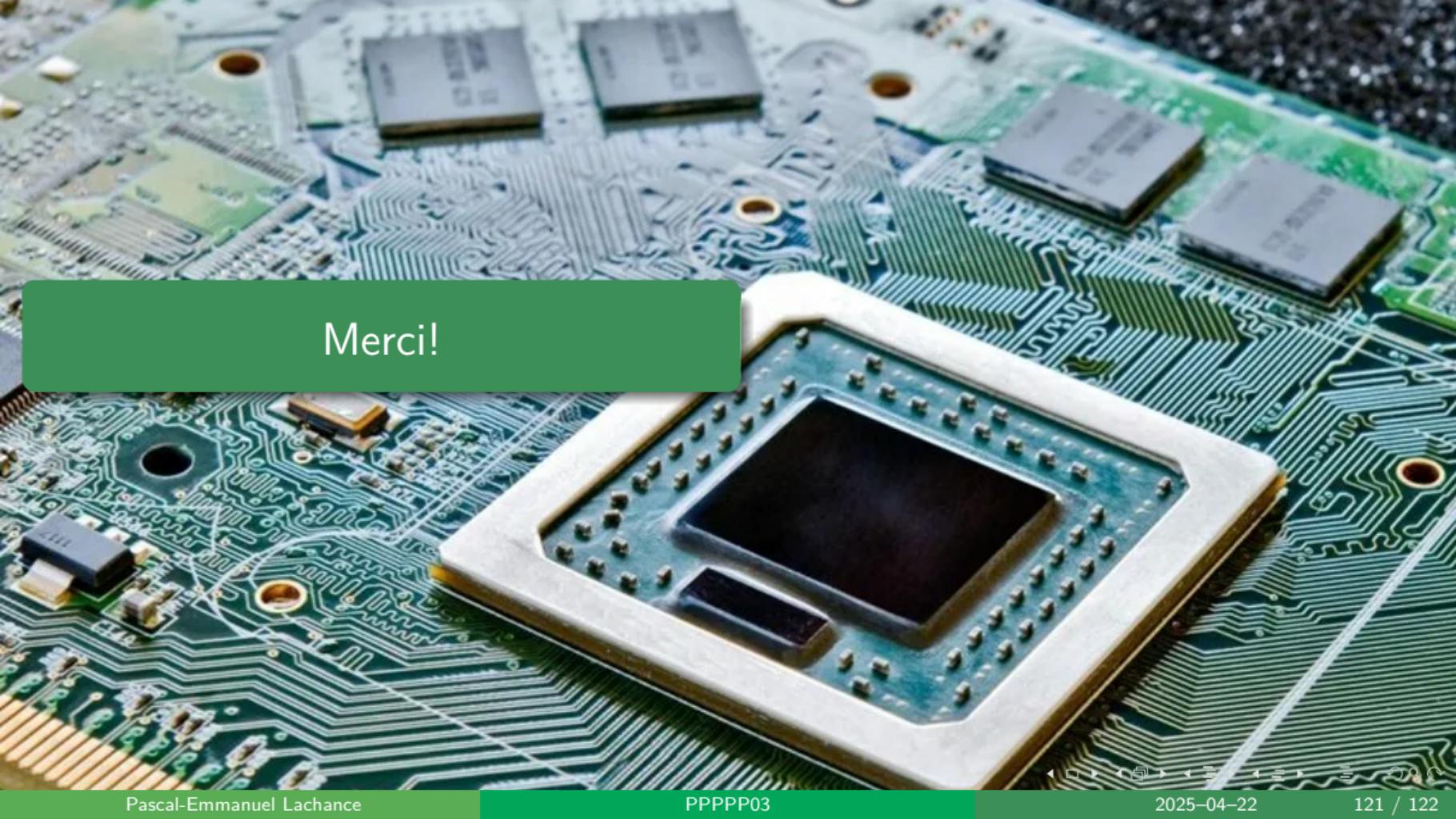


-  Efficacité Énergétique
-  Coûts
-  Temps de conception et risque
-  Espace
-  Performance et bruit



# À garder en tête

- Plus le  $\Delta V$  est petit, plus le régulateur sera efficace
- Ne pas trop surdimensionner les régulateurs
- Régulateur switching juste avant un régulateur linéaire est une très bonne option
  - Efficacité d'un switching
  - Bruit d'un régulateur linéaire
  - 12V → 4V → 3.3V
  - Plus coûteux
- Les différents types de condensateurs ont des courbes d'impédance différentes
- Les IC contiennent de la capacitance dans le chip
- Des pads vides ça coûte rien d'autre que de l'espace
  - Prévoyez plus de capacitance
  - Prévoyez des filtre
  - Prévoyez plus de protections antistatiques que nécessaire
  - Les  $0\Omega$  sont vos amis



Merci!

Vote sur le prochain PPPPP

## Deep-Dive sur les composantes Passives

- Types de condensateurs
- Derating de condensateurs
- Courbes d'impédance
- Saturation de bobines
- Normes et spécifications
- Comment choisir une composante

# Vote sur le prochain PPPPP

## Bonnes pratiques de Schéma & Layout

- Quoi mettre sur un silkscreen
- Notes sur un schéma
- Protections de circuit
- Comment utiliser les couches mécaniques
- Comment bien faire un BOM

# Vote sur le prochain PPPPP

## Comment se déplace un signal sur un PCB

- Où l'impédance est la plus faible?
- Retour de courant
- Ground Bounce
- Vitesse de déplacement d'un signal
- Tout est une ligne de transmission

# Vote sur le prochain PPPPP

- Deep-Dive sur les composantes Passives
- Bonnes pratiques de Schéma & Layout
- Comment se déplace un signal sur un PCB