

PPPP03

Comment conçevoir un Power Delivery Network?

Par: Pascal-Emmanuel Lachance



Comment protéger une alimentation?



Quels sont les types de régulateurs?



À quoi sert le découplage?



Comment filtrer une alimentation?



Comment conçevoir un arbre d'alimentation?

Comment filtrer une alimentation?

- Comment filtrer une alimentation?
 - Pourquoi filtrer une alimentation?
 - Démonstration
 - Filtrer l'entrée
 - Filtrer un régulateur
 - Filtrer au IC

Comment filtrer une alimentation?

- Comment filtrer une alimentation?
 - Pourquoi filtrer une alimentation?
 - Démonstration
 - Filtrer l'entrée
 - Filtrer un régulateur
 - Filtrer au IC



Signal Integrity

- Signaux Clean
- Marges d'opérations respectées
 - Sélections
 - Crosstalk
 - Ground Bounce
 - T Filtration de Power

Electromagnetic Interference

- Passer les tests EMC
- Ne pas influencer d'autres circuits
 - Émissions
 - Immunité au bruit
 - **Layout**
 - Grounding
 - Shielding
 - Tiltration de Power



- Le but d'un filtre est de fournir le chemin de plus faible impédance vers le ground aux signaux haute-fréquence.
- Le but d'un filtre est de contrôler la propagation du bruit sur l'alimentation.

Filtration de Power



- Tout commence avec le power
- Le PDN devrait constituer 25% à 50% de la difficulté d'un projet
- Plein de façon de filtrer
- Réduire le bruit sur l'alimentation
- Avoir une alimentation purement DC

Filtration de Power



- Tout commence avec le power
- Le PDN devrait constituer 25% à 50% de la difficulté d'un projet
- Plein de façon de filtrer
- Réduire le bruit sur l'alimentation
- Avoir une alimentation purement DC
- Jouer avec les impédances de mon alimentation
 - Découplage
 - Rajouter des inductances
 - Faire attention à son layout
- Ajouter des composantes actives
 - Régulateurs Linéaires

D'où provient le bruit



IC qui toggle

Longues lignes de transmission

Crosstalk

Antennes

Mauvais chemins de retour

Crosstalk

Ground Bounce

Antennes

('A')

Comment filtrer une alimentation?

- Comment filtrer une alimentation?
 - Pourquoi filtrer une alimentation?
 - Démonstration
 - Filtrer l'entrée
 - Filtrer un régulateur
 - Filtrer au IC

Comment filtrer une alimentation?

- Comment filtrer une alimentation?
 - Pourquoi filtrer une alimentation?
 - Démonstration
 - Filtrer l'entrée
 - Filtrer un régulateur
 - Filtrer au IC

L'entrée d'un système d'alimentation



- Long fil qui provient d'une Power Supply
- C Inductance Parasite
- Pick-Up du bruit extérieur
- Signal potentiellement bruité
- → Demande de courant au travers d'une bobine.
- **I** Demande de courant non-constante



Découplage

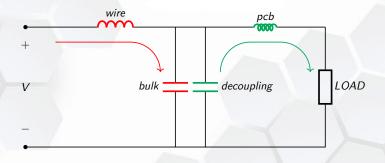


- $X_L \propto -X_C$
- Rajouter de la capacitance pour compenser l'inductance
- Plus ton fil est long, plus tu veux de capacitance
- Le power devrait provenir des condensateurs
- Couper le chemin d'inductance

Découplage



- $X_I \propto -X_C$
- Rajouter de la capacitance pour compenser l'inductance
- Plus ton fil est long, plus tu veux de capacitance
- Le power devrait provenir des condensateurs
- Couper le chemin d'inductance



Filtrage avancé d'une entrée d'alimentation



- Découplage permet de fournir un chemin de faible impédance aux signaux haute-vitesse
- Bulk permet d'emmagasiner des charges et que le power provienne des condensateurs et non du fil

Filtrage avancé d'une entrée d'alimentation



- Découplage permet de fournir un chemin de faible impédance aux signaux haute-vitesse
- Bulk permet d'emmagasiner des charges et que le power provienne des condensateurs et non du fil
- Contrôler la propagation du bruit
 - → Limiter le bruit au board
 - Limiter le bruit hors du board
 - Passer EMC

Filtrage avancé d'une entrée d'alimentation



- Découplage permet de fournir un chemin de faible impédance aux signaux haute-vitesse
- Bulk permet d'emmagasiner des charges et que le power provienne des condensateurs et non du fil
- Contrôler la propagation du bruit
 - → Limiter le bruit au board
 - Limiter le bruit hors du board
 - Passer EMC
 - Principalement lorsque premier régulateur est un switching.

Rajouter des inductances



- Rajouter de l'inductance permet de bien contrôler où va le bruit haute-fréquence.
- $X_L = 2\pi f L$
- Si $X_L > X_C$, le bruit va passer par X_C .
- On vient de passer tout ce temps pour compenser l'inductance du fil d'alimentation

Rajouter des inductances



- Rajouter de l'inductance permet de bien contrôler où va le bruit haute-fréquence.
- $X_I = 2\pi f L$
- Si $X_L > X_C$, le bruit va passer par X_C .
- On vient de passer tout ce temps pour compenser l'inductance du fil d'alimentation
- Maintenant, on contrôle l'inductance!
 - Les condensateurs de découplage fournissent la puissance haute fréquence
 - Les condensateurs de bulk fournissent la puissance basse fréquence
 - Les condensateurs de bulk rechargent les condensateurs de découplage
 - L'alimentation fournit du power DC pour recharger les condensateurs de bulk

Rajouter des inductances

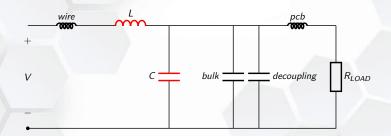


- Rajouter de l'inductance permet de bien contrôler où va le bruit haute-fréquence.
- $X_I = 2\pi f L$
- Si $X_L > X_C$, le bruit va passer par X_C .
- On vient de passer tout ce temps pour compenser l'inductance du fil d'alimentation
- Maintenant, on contrôle l'inductance!
 - Les condensateurs de découplage fournissent la puissance haute fréquence
 - Les condensateurs de bulk fournissent la puissance basse fréquence
 - Les condensateurs de bulk rechargent les condensateurs de découplage
 - L'alimentation fournit du power DC pour recharger les condensateurs de bulk



$$f = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

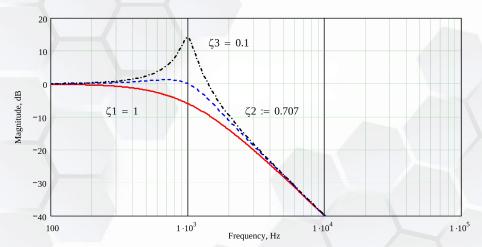
$$\zeta = \frac{1}{2R_{\scriptscriptstyle LOAD}\sqrt{LC}}$$



Damping factor



$$\zeta = \frac{1}{2R_{LOAD}\sqrt{LC}}$$



Common-Mode Noise

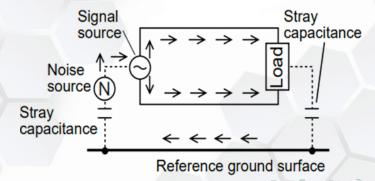


- On veut contrôler les chemins de retour de courant
- Le retour de courant est aussi important que l'aller
 - → Tous les grounds ne sont pas égaux! ←

Common-Mode Noise



- On veut contrôler les chemins de retour de courant
- Le retour de courant est aussi important que l'aller
 - → Tous les grounds ne sont pas égaux! ←
- Common-mode Noise: Une partie du retour qui revient par ailleurs
- Donc pas autant de courant qui rentre que qui sort





Essentiellement un transformateur

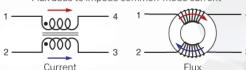
Permet d'égaler le flux qui passe à un point

 □ Du courant est forcé par la bonne place si les courants ne sont pas égaux

→ Fournit un chemin de plus faible impédance vers là où on yeut aller!

Common mode

Flux adds to impede common-mode current



Differential mode

Flux cancels to pass differential-mode current



Comment filtrer une alimentation?

- Comment filtrer une alimentation?
 - Pourquoi filtrer une alimentation?
 - Démonstration
 - o Filtrer l'entrée
 - Filtrer un régulateur
 - Filtrer au IC

Pourquoi filtrer les régulateurs?

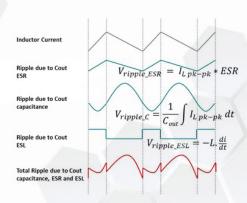


- Un régulateur linéaire n'a pas besoin d'être filtré
- Juste du bulk capacitance

Pourquoi filtrer les régulateurs?



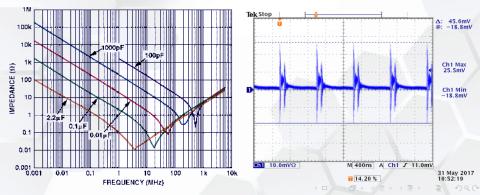
- Un régulateur linéaire n'a pas besoin d'être filtré
- Juste du bulk capacitance
- Un régulateur switching doit avoir du bulk et du découplage
- Il faut éliminer le bruit à la fréquence de switching
- Mettre des condensateurs dont la fréquence de résonnance est celle du switching.



Fréquence de résonnance d'un condensateur



- Chaque condensateur a sa fréquence de résonnance
- Choisir le bon condensateur de découplage selon fréquence de résonnance du condensateur
- Il faut offrir la plus faible impédance vers le ground pour la fréquence visée



Comment filtrer une alimentation?

- Comment filtrer une alimentation?
 - Pourquoi filtrer une alimentation?
 - Démonstration
 - Filtrer l'entrée
 - Filtrer un régulateur
 - Filtrer au IC



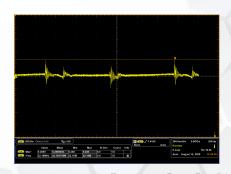
Protéger le IC du bruit

- Un IC analogique est sensible au bruit
- Un IC digital est affecté aussi!
 - **&** Communication
 - **¹** Clock
 - Stabilité



Protéger les autres IC du bruit

- Un IC génère du bruit!
 - R Communication
 - Clock
 - 🏴 Mesures



Fréquences d'opération



 Chaque IC a plusieurs fréquences d'opération

♣ Fréquence des clocks

References de communication

Fréquence d'acquisition de données

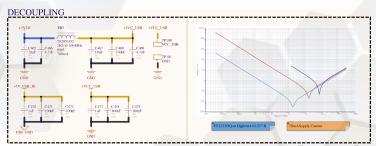
- Chaque fréquence d'opération fait du bruit sur le power!
- Il faut offrir le chemin de plus faible impédance au GND pour ces signaux haute-fréquence

Fréquences d'opération



- Chaque IC a plusieurs fréquences d'opération
 - ♣ Fréquence des clocks
 - Fréquences de communication
 - Fréquence d'acquisition de données

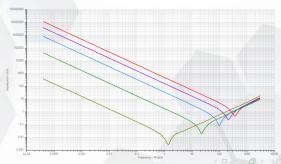
- Chaque fréquence d'opération fait du bruit sur le power!
- Il faut offrir le chemin de plus faible impédance au GND pour ces signaux haute-fréquence
- Condensateurs dont la fréquence de résonnance match avec la fréquence d'opération



Fréquence d'opération - Découplage

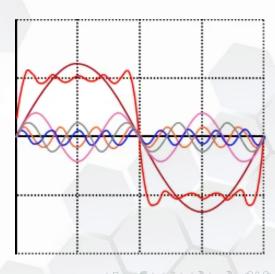


- Chaque condensateur a une fréquence de résonnance où son impédance est la plus faible
- On veut offrir l'impédance la plus faible pour les fréquences d'opération
- Il faut donc un condensateur spécifique par fréquence d'opération
- Le conseil habituel de 100 nF fonctionne parce que ça tourne autours des fréquences habituelles, mais c'est overall un mauvais conseil!





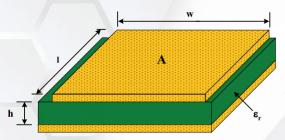
- Un onde carrée n'opère pas qu'à une seule fréquence
- Décomposer une onde dans toutes ses harmoniques
- Les harmoniques font partie du signal
- Il faut rajouter des condensateurs pour les premières harmoniques!



Harmoniques supérieures



- Les fréquences les plus élevées (> 1 GHz) sont couvertes
- Le PCB lui-même agit comme un condensateur
- Il faut un power plane et un ground plane adjacents!



$$C(pF) \approx \frac{0.0886 \ \varepsilon_F \ A}{h}$$

h = separation between planes (cm) A = area of common planes = I*w (cm²) e_r = PCB Permeability

0.8mm (0.031") thick PCB (FR-4) has: ~ 0.5pF per cm² ~ 32.7pF per inch²

e_r = PCB material permeability (FR-4 ~ 4.5)

Découplage - Exemple





Ferrite Beads



- Ferrite Bead
- Propriétés inductives
- Laisse passer le DC, bloque les hautes fréquences
- Contrôler le chemin des signaux haute-fréquence
- Forcer à passer par les condensateurs



