Session S5 Unité APP 2

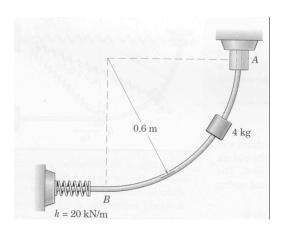
Principes de dynamique et méthodes numériques

Évaluation formative GEN441, GEL450 et GIF590

Département de génie électrique et de génie informatique Faculté de génie Université de Sherbrooke

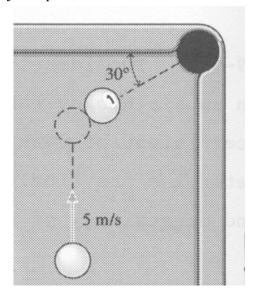
Problème no 1

Le bloc de 4 kg représenté à la figure ci-dessous est relâché d'un état de repos au point A et glisse sans frottement, par la suite, sur une tige en arc de cercle (dans un plan vertical). À l'aide du théorème de l'énergie, trouver la vitesse du bloc au point B et l'écrasement maximal du ressort.



Problème no 2

Soit le coup de billard représenté à la figure ci-dessous. La boule no 1 (vitesse initiale nulle) est envoyée dans la poche du coin par la boule blanche (vitesse initiale : 5 m/s). Si le coefficient de restitution, *e*, vaut 0.95, trouver le module du vecteur vitesse de la boule blanche tout juste après la collision.

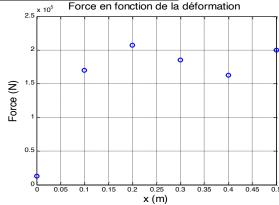


Problème no 3

Dans un test de collision automobile contre un mur, on vérifie l'efficacité de l'amortissement du choc en mesurant la force d'impact F(x) en fonction de la déformation x. On suppose une collision plastique.

x (m)	0.0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5
F(kN)	12.5	170	207.5	185	162.5	200





La masse de la voiture est de 1687.5 kg. La vitesse de l'automobile est nulle à la fin de course à $x_f = 0.5$ m. Des mesures très précises de la force de déformation sont indiquées dans le tableau ci-dessus. Utiliser une approximation ou une interpolation polynomiale de la forme $F(x) = \sum_{m=1}^{M} a_m x^{m-1}$ pour trouver une expression analytique de la force F(x) en fonction de la distance de déformation x. Faire varier le nombre de coefficients M de sa valeur d'interpolation à une valeur d'approximation adaptée au problème pour trouver la meilleure valeur de M.

- (a) Quel est le nombre optimal de coefficients M?
- (b) Quelle méthode entre l'interpolation et l'approximation est la meilleure à prendre dans ce problème? Calculer les erreurs RMS et les corrélations dans chaque cas pour supporter vos conclusions.
- (c) Le travail de F(x) fait pendant la collision est de 84,375 kJ.
 - a. Où est allée cette énergie?
 - b. Calculer la vitesse de l'automobile juste avant l'impact.
- (d) Au lieu de se déformer de façon plastique, supposons maintenant que le parechoc est un ressort linéaire de rigidité k. Si la déformation élastique du parechoc ne doit pas excéder 15 cm avec cette même vitesse initiale, quelle devrait être la valeur de la rigidité k du parechoc?
- (e) Si maintenant l'impact avec le mur (qui est infiniment plus massif que la voiture) est une collision avec un coefficient de restitution e = 0.2, quelle serait la vitesse de la voiture après l'impact? Quelle serait la perte d'énergie pendant l'impact. Où est allée cette énergie?

Problème no 4 : Un système dynamique est régi par l'équation différentielle suivante où m est la masse, x la position et k_1 , k_2 des constantes:

$$m\frac{d^2x}{dt^2} = -k_1x - k_2\sin(x)$$

- (a) Trouver l'équation d'équilibre
- (b) Linéariser l'équation
- (c) Si le terme $k_1x + k_2 \sin x$ représente l'action d'un ressort non linéaire, donner l'expression de la rigidité équivalente du ressort