

# D3: Bilans macroskopiques en mécanique des fluides

①

Niveau: CPGE

Pré-requis:

## I) Position du problème.

## II) Bilans de quantité de mouvement.

## III) Bilans d'énergie ~~cinétique~~ mécanique.

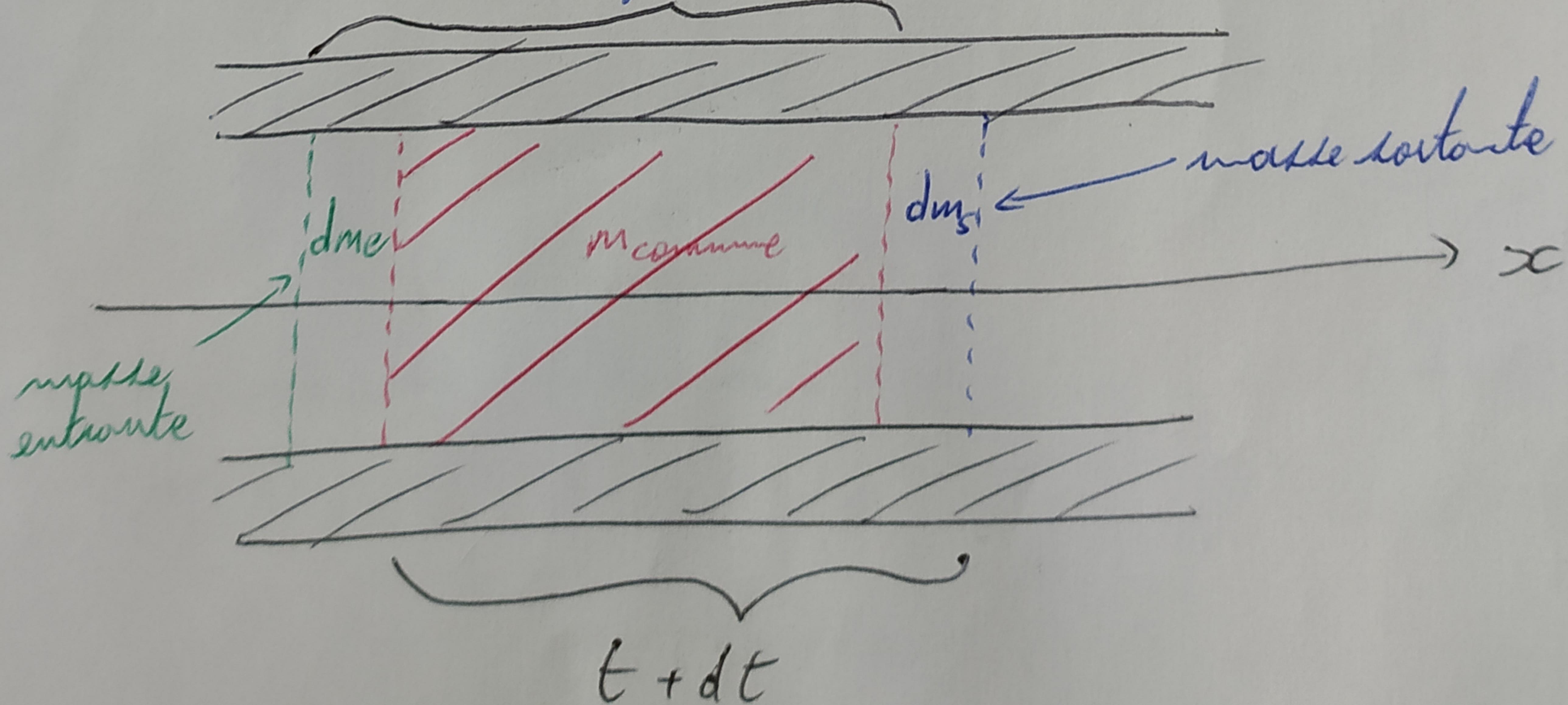
Introduction: Comme dans chapitres précédents où l'on travaillait sur des particules fluides de toute mécanique, ici nous allons réaliser des bilans de quantité de mouvement et d'énergie sur des systèmes macroskopiques. Nous verrons que cette démarche est ~~l'effigace~~ et sa difficulté réside dans le fait de définir proprement le système.

## I) Position du problème.

### 1) Systèmes fermés.

\* Comme au long de ce chapitre nous allons nous intéresser aux systèmes fermés mais macroskopiques.

\* Illustrons ce que l'on entend par là sur l'exemple de l'écoulement de Poiseuille cylindrique en régime permanent:



\* Comme le système est fermé on a :  $m(t) = m(t+dt)$

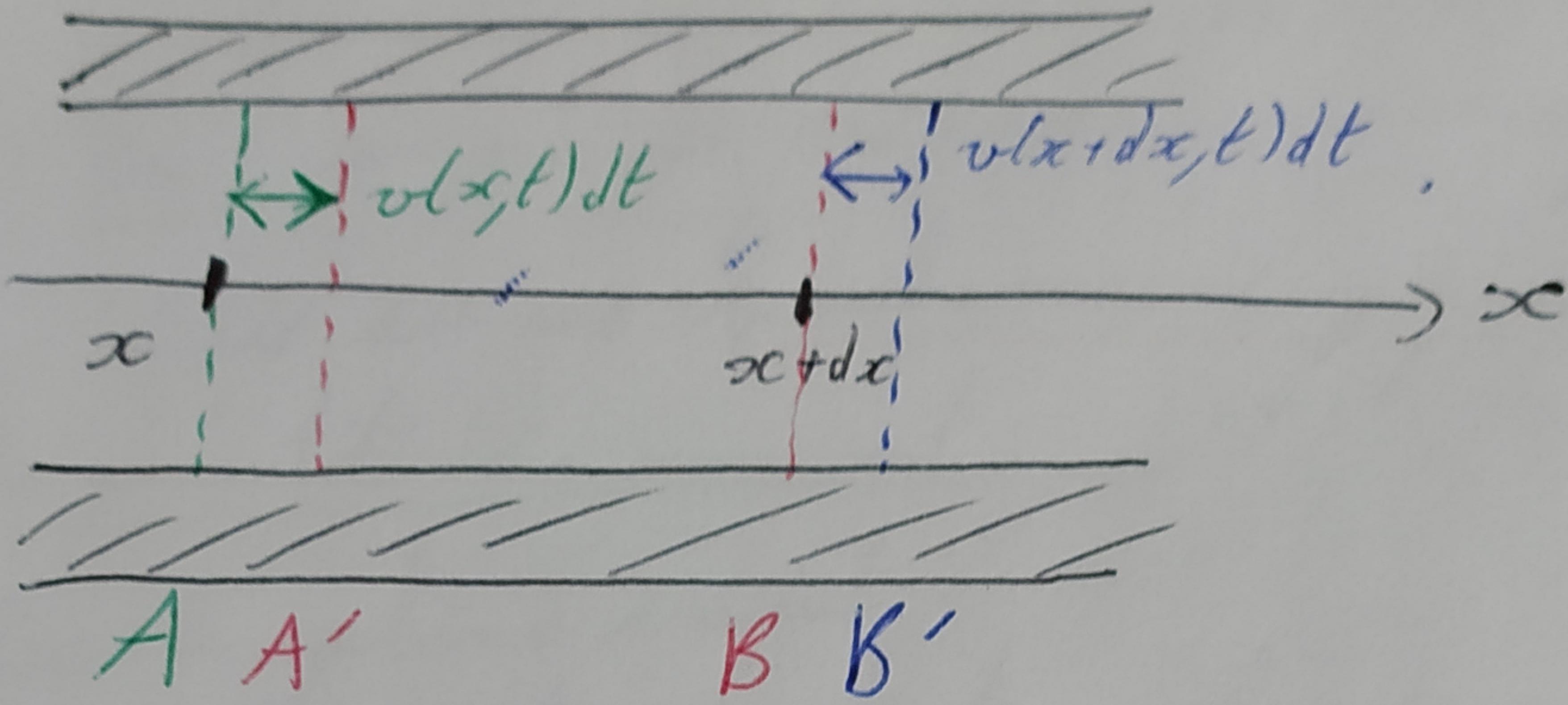
$$\begin{aligned} m_{\text{commune}}(t) + dm_{\text{entrante}} &= m_{\text{commune}}(t+dt) + dm_{\text{sortante}} \\ \Rightarrow dm_{\text{entrante}} &= dm_{\text{sortante}} \end{aligned}$$

\* C'est sur ce genre de systèmes que nous allons effectuer des bilans dans ce chapitre

(2)

## 2) Exemple : bilan de masse.

\* Nous considérons ici l'écoulement d'un fluide parfait dans un tuyau de section constante :



$\int_{t}^{t+dt} A B$

$\int_{t}^{t+dt} A'B'$

\* La masse à l'instant  $t$  a pour expression :

$$m(t) = m_{AB}(t) = \rho(x, t) S dx$$

\* La masse à l'instant  $(t+dt)$  a pour expression :

$$m(t+dt) = m_{A'B'}(t+dt) = m_{A'B'}(t+dt) + m_{BB'}(t+dt)$$

$$= \rho(x, t+dt) S (x+dx - (x+v(x, t)dt)) \\ + \rho(x+dx, t+dt) S v(x+dx, t) dt$$

$$m(t+dt) = [\rho(x, t+dt) dx - \rho(x, t+dt) v(x, t) dt \\ + \rho(x+dx, t+dt) v(x+dx, t) dt] S$$

\* Comme on considère un système fermé on a  $m(t) = m(t+dt)$  :

$$\Rightarrow \rho(x, t) dx = \rho(x, t+dt) dx - \rho(x, t+dt) v(x, t) dt \\ + \rho(x+dx, t+dt) v(x+dx, t) dt$$

$$\Rightarrow [\rho(x, t+dt) - \rho(x, t)] dx + [\rho(x+dx, t+dt) v(x+dx, t) - \rho(x, t+dt) v(x, t)] dt$$

\* Au final on trouve :

$$\frac{\partial P}{\partial t} + \frac{\partial(Pv)}{\partial x} = 0$$

équation de conservation de la masse

$\Rightarrow$  Remarque : Cette équation est équivalente à l'équation locale de conservation de la masse.

Or, nous n'avons pas raisonné sur une portion fluide mais sur une grandeur macroscopique.

## II) Bilans de quantité de mouvement.

\* On considère le système suivant :

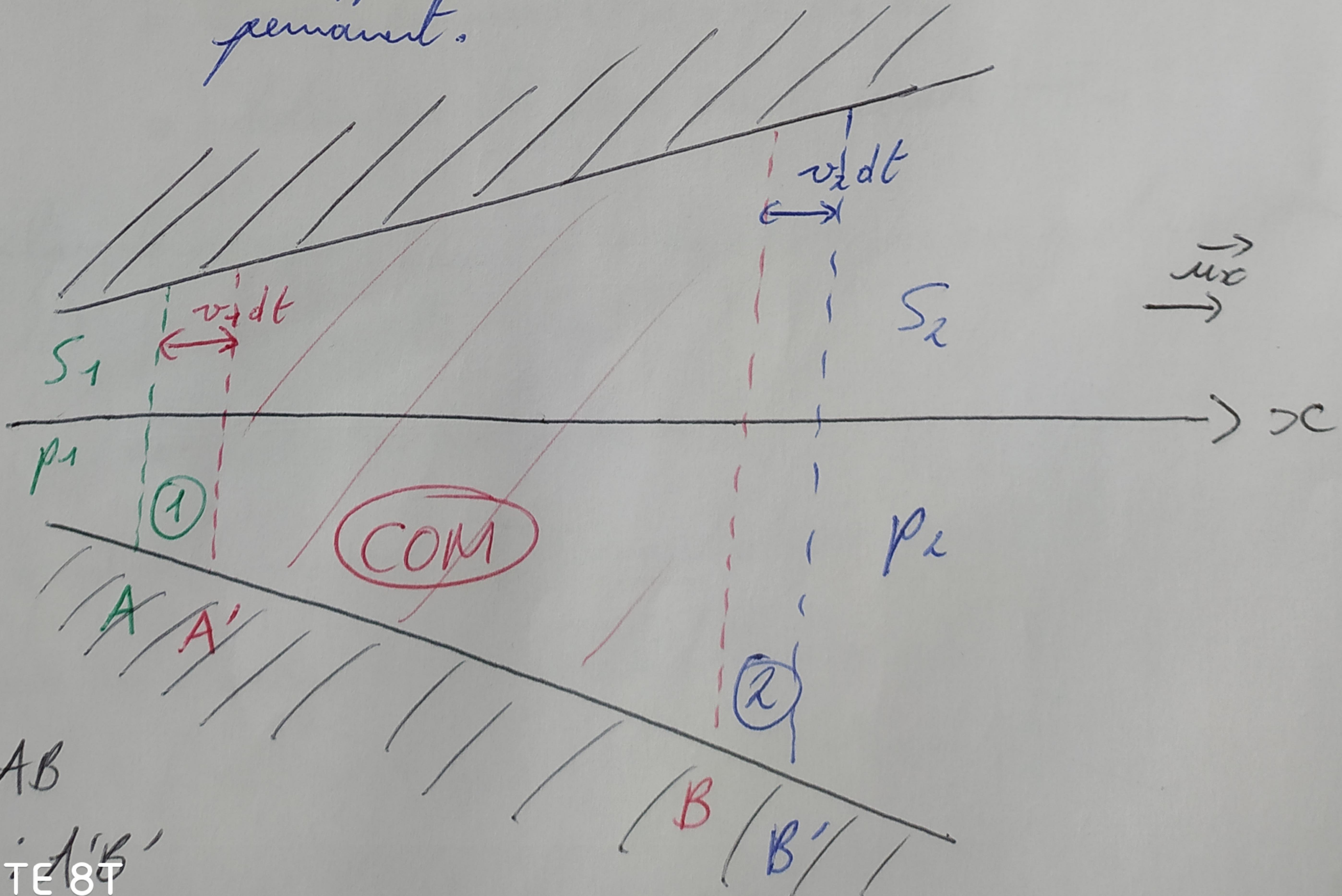
- Conduit présentant un élongissement entre deux longues de sections respectives  $S_1$  et  $S_2$  ( $S_1 < S_2$ ).

- On considère un écoulement parfait incompressible si bien que ~~la~~ la vitesse est considérée uniforme sur toute section :  $\vec{v}(x, t) = v(x, t)\hat{u}_x$ .

Le débit volumique est  $Dv$  (oncéné) (débit massique  $Dm = PDv$ )

- On suppose aussi que l'on est en régime permanent.

Définition du système :



⇒ \* On veut calculer la force horizontale ( $\vec{F}_{ux}$ ) qu'on doit exercer sur le tuyau pour le ~~tuyau~~ immobile. (4)  
maintenir  $-\vec{F}_{ux}$

\* On réalise un bilan de quantité de mouvement sur le système fermé préalablement défini (on note  $\vec{p}$  l'impulsion)

$$\bullet \underset{\vec{p}_1(t)}{\cancel{dt}}: \vec{p}(t) = \underbrace{Dm dt \vec{v}_1(t)}_{\vec{p}_1(t)} + \vec{p}_{com}(t)$$

$$\bullet \underset{\vec{p}_2(t+dt)}{\cancel{dt}}: \vec{p}(t+dt) = \underbrace{Dm dt \vec{v}_2(t+dt)}_{\vec{p}_2(t+dt)} + \vec{p}_{com}(t+dt)$$

\* Comme on est en régime permanent  $\vec{p}_{com}(t) = \vec{p}_{com}(t+dt)$

$$\Rightarrow \vec{p}(t+dt) - \vec{p}(t) = Dm(v_2 - v_1) \vec{u}_x dt$$

\* Quelles sont les forces s'exerçant sur le système ?

$$\bullet \text{Pression en amont: } \vec{F}_{p1} = p_1 S_1 \vec{u}_x$$

$$\bullet \text{Pression en aval: } \vec{F}_{p2} = -p_2 S_2 \vec{u}_x$$

$\bullet$  Action de la paroi sur le fluide:  $-\vec{F}_{ux}$

\* On applique le principe fondamental de la dynamique au système:

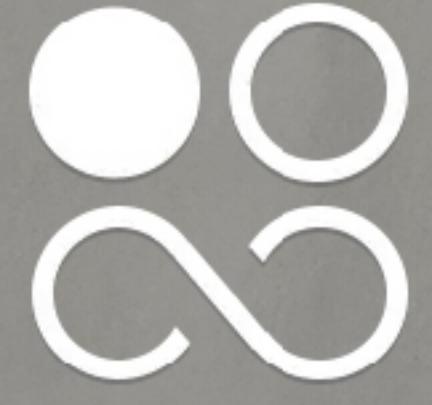
$$\vec{p}(t+dt) - \vec{p}(t) = \vec{F}_{p1} + \vec{F}_{p2} - \vec{F}_{ux}$$

$$\Rightarrow Dm(v_2 - v_1) = p_1 S_1 - p_2 S_2 - F$$

\* Comme l'écoulement est parfait, permettant et incompressible, on peut appliquer le théorème de Bernoulli (ligne de courant constante)

$$p_2 + \frac{\rho}{2} v_2^2 = p_1 + \frac{\rho}{2} v_1^2 \quad v_1 S_1 = v_2 S_2$$

$$p_2 = p_1 + \frac{\rho}{2} (v_1^2 - v_2^2) \quad \checkmark \quad p_2 = p_1 + \frac{\rho}{2} \left(1 - \frac{S_1^2}{S_2^2}\right) v_1^2$$



REDMI NOTE 8T  
AI QUAD CAMERA

$$* \rho Dv(v_2 - v_1) = p_1 S_1 - p_2 S_2 - F$$

(5)

$$\Rightarrow F = p_1(S_1 - S_2) - \frac{1}{2} \rho \frac{Dv^2}{S_1} \left( \sqrt{\frac{S_1}{S_2}} - \sqrt{\frac{S_2}{S_1}} \right)^2$$

AN:  $p_1 = 1 \text{ bar}$   
 $Dv = 1 \text{ L.s}^{-1}$   
 $S_1 = 2S_2 = 10 \text{ cm}^2$   $\Rightarrow F = 49,3 \text{ N}$   
 $\rho = 1000 \text{ kg.m}^{-3}$

- Remarque:
- \* Déplacement  $\rightarrow$  force ~~fluide~~ paroi opposée à écoulement.
  - \* Retournement  $\rightarrow$  force fluidé paroi dans le sens écoulement.

### III) Bilans d'énergie ~~énergétique~~ mécanique.

\* On veut ici calculer la puissance qu'il faut fournir à une ~~force~~ la pompe suivante (montrer slide):

$\hookrightarrow$  présenter le système, les hypothèses et les valeurs mécaniques  $\hookrightarrow$  le faire avec le slide !!!

~~\* Comme le système~~

\* Comme l'écoulement est incompressible:  $dm_1 = dm_2 = PDv dt$   
 $v_1 S_1 = v_2 S_2 = Dv$

\* Bilan d'énergie ~~énergétique~~ mécanique:

$$\cancel{E_m(t)} \quad \left\{ \begin{array}{l} E_c(t) = E_{c1}(t) + E_{com}(t) = \frac{1}{2} dm_1 v_1^2 + E_{com} \\ E_p(t) = 0 \end{array} \right.$$

$$E_c(t+dt) = E_{c1}(t+dt) + E_{com}(t+dt) = \frac{1}{2} dm_2 v_2^2 + E_{com}$$

$$E_p(t+dt) = g h dm_2 = P Dv \cancel{g} h dt$$

$$E_m(t+dt) - E_m(t) = \frac{1}{2} P Dv dt (v_2^2 - v_1^2) + P Dv dt g h$$

(6)

\* Bilan des travaux des forces non conservatives:

\* Efforts de pression:  $\delta W_p = p_1 S_1 v_1 dt - p_2 S_2 v_2 dt$

$$\boxed{\delta W_p = Dv(p_1 - p_2) dt}$$

\* Action de la pompe sur le fluide:  $\boxed{\gamma P_m dt}$

\* D'après le théorème de l'énergie mécanique:

$$E_m(t+d\tau) - E_m(t) = \sum_{\text{non conservatives}} W$$

$$PDv dt \left( \frac{1}{2}(v_2^2 - v_1^2) + gh \right) = Dv(p_1 - p_2) dt + \gamma P_m dt$$

$$\Rightarrow P_m = \frac{Dv}{\gamma} \left( \frac{P}{2}(v_2^2 - v_1^2) + Pg h + p_2 - p_1 \right)$$

$$\Rightarrow \boxed{P_m = \frac{Dv}{\gamma} \left( \frac{P}{2} \left[ \left( \frac{Dv}{S_2} \right)^2 - \left( \frac{Dv}{S_1} \right)^2 \right] + Pg h + p_2 - p_1 \right)}$$

AN:  $P_m = 21 \text{ kW}$

Conclusion: - Méthode puissante permettant de retrouver résultat

( $\rightarrow$  profil vitesse Poiselle par exemple)

- aussi utilisée en pneumogénierie

Connexions :

- Multimode systèmes ouvert
- Petit cache système fermé