

# Programação Imperativa

## Licenciatura em Ciências da Computação

### Universidade do Minho

JBA AT di.uminho.pt

2015/2016

## Pesquisa e Ordenação

### 1 Pesquisa em vectores

- Pesquisa Sequencial
- Pesquisa Binária

### 2 Ordenação de Vectores

- Ordenação por inserção
- Ordenação por selecção
- Estratégia “divide-and-conquer”
  - merge-sort
  - quick-sort

## Pesquisa num vector

- Os arrays possibilitam um acesso muito eficiente a uma qualquer posição (índice)
- ...mas muitas vezes pretende-se procurar um valor num array (sem se saber a posição que ocupa).
- Esse problema é designado por **pesquisa num array**. Pode ser expresso da seguinte forma:

*Dado um array  $a$  (com  $n$  elementos) e um valor  $x$ , determinar em que posição ocorre  $x$  em  $a$  (retornando  $-1$  se  $x$  não ocorrer em  $a$ ).*

## Pesquisa sequencial

- Não existindo informação adicional sobre a forma como estão distribuídos os elementos no array (e.g. se estão organizados de forma ordenada), só nos resta a alternativa de “percorrer todo o array até encontrar o elemento pretendido”.
- Esse algoritmo é habitualmente designado por **pesquisa sequencial** (ou linear).
- Se existirem garantias que o array se encontra ordenado, é possível adaptar o algoritmo por forma antecipar a saída em certos casos (quando detecta um elemento maior que o pretendido).

## Pesquisa Binária (em vectores ordenados)

- Quando existem garantias que o array está ordenado, é possível realizar a pesquisa de um elemento num vector de forma significativamente mais eficiente: a **pesquisa binária**
- A estratégia consiste em replicar o procedimento normalmente adoptado quando se pesquisa uma palavra num dicionário:
  - considera-se o valor da posição intermédia do array:
    - 1 se esse valor for o elemento pretendido, retorna-se a respectiva posição;
    - 2 se for maior, repete-se o procedimento considerando unicamente a primeira metade do vector;
    - 3 se for menor, repete-se o procedimento considerando unicamente a segunda metade.
- Este algoritmo pode ser traduzido directamente em C através da seguinte função recursiva

```
int binsearchR(int a[], int x, int l, int h) {
    int m = (l+h)/2;
    if (h<l) return -1;
    if (a[m]==x) return m;
    if (x < a[m]) return binsearchR(a,x,l,m);
    else return binsearchR(a,x,m+1,h);
}
```

- Em C, será por ventura mais natural codificar a pesquisa binária de forma iterativa:

```
/*
    pesquisa binaria do elemento "x" no array "a" (com tamanho "n")
*/
int binsearch(int a[], int x, int n) {
    int l=0, h=n-1, m, idx=-1;
    /* obs: "l" e "h" denotam respectivamente os indices minimos e maximos
       da "janela" do array que ainda falta explorar */
    while (idx<0 && l<=h) {
        m = (l+h)/2;
        if (a[m]==x) {
            idx=m;
        } else if (x < a[m]) {
            h = m-1;
        } else {
            l = m+1;
        }
    }
    return idx;
}
```

## Inserção Ordenada

- Uma forma de se garantir que um array está ordenado consiste em estabelecer essa garantia **por construção** (i.e. a forma como o array é construído garante que se encontra sempre ordenado)
- Para isso, interessa considerar o problema de **inserção ordenada**

*Dado um array ordenado  $a$  (com  $n$  elementos), inserir um novo elemento  $x$  nesse array mantendo a propriedade de ordenação*

- Para realizar uma inserção ordenada torna-se necessário:
  - 1 Determinar a posição do array onde o novo elemento deve ser inserido;
  - 2 Arranjar espaço para essa inserção (deslocando todos os conteúdos no array a partir dessa posição uma posição para a frente)
- Uma forma expedita de realizar essas operações consiste em percorrer o array do fim para o início deslocando os elementos numa posição, até que se encontre a posição onde deverá ser adicionado o elemento.

- O algoritmo descrito pode ser directamente codificado como uma função recursiva:

```
/*  
  Insere ordenadamente um elemento "x" num array "a" (de tamanho "n")  
  Retorna o numero de elementos do array resultante  
*/  
int insert(int a[], int x, int n) {  
    int i;  
    for (i=n; i>0 && a[i-1]>x; i--) {  
        a[i] = a[i-1];  
    }  
    a[i] = x;  
    return n+1;  
}
```

## Ordenação de um vector

- Dado um array não ordenado, podemos ter interesse em torná-lo ordenado (mantendo os mesmos elementos, apenas trocando as respectivas posições)
- Problema de **ordenação de um array**: dado um array não ordenado  $a$  (com  $n$  elementos), trocar as posições onde ocorrem os vários valores por forma a que o array resultante
  - 1 contenha exactamente os mesmos elementos
  - 2 esteja ordenado

## Ordenação por inserção (*insertion-sort*)

- Uma forma muito simples para se ordenar um array consiste em inserir ordenadamente todos os elementos de um array num novo array.
- Para mais, essa operação pode ser realizada *in-place* (i.e. sem ter necessidade de alocar um novo array) — a ideia é que à medida que vamos percorrendo o array original, arranja-se espaço para realizar a inserção ordenada.

```
/*  
  insertion-sort  
*/  
void insertionSort(int a[], int n) {  
    int i;  
    for (i=1; i<n; i++) {  
        insert(a, a[i], i);  
    }  
}
```

## *insertion-sort* (cont.)

- Alternativamente, numa única função...

```
/*  
  insertion-sort  
*/  
void insertionSort(int a[], int n) {  
  int i, j, x;  
  for (i=1; i<n; i++) {  
    x = a[i];  
    for (j=i; j>0 && a[j-1]>x; j--) {  
      a[j] = a[j-1];  
    }  
    a[j] = x;  
  }  
}
```

## Ordenação por selecção (e.g. *max-sort*)

- Uma estratégia alternativa para proceder a ordenação de um vector consiste em seleccionar o elemento do vector original que irá ocupar uma posição específica no vector ordenado resultante.
  - O primeiro elemento no vector ordenado deverá ser o mínimo do vector original;
  - O último elemento do vector ordenado deverá ser o máximo do vector original.
- Uma vez identificado esse elemento, realiza-se a sua troca com o que ocupa posição correcta (e procede-se de igual forma para os restantes elementos)

```

/* swap de dois elementos de um array */
void swap(int a[], int i, int j) {
    int temp = a[i];
    a[i] = a[j]; a[j] = temp;
}

/* max de um array (-1 se nao existirem elementos) */
int maxArray(int a[], int n) {
    int imax=n-1, i;
    for (i=0; i<n-1; i++)
        if (a[i]>a[imax]) imax=i;
    return imax;
}

/* max-sort */
void maxSort(int a[], int n) {
    int i;
    for (i=n-1; i>=0; i++)
        swap(a, i, maxArray(a,i+1));
}

```

## Estratégia *divide-and-conquer*

- Muitas vezes, consegue-se resolver um dado problema se admitirmos que conseguimos resolver o mesmo problema em instâncias mais pequenas
- E.g. no caso da ordenação: se admitirmos que conseguimos ordenar cada uma das duas metades de um array, podemos construir o array ordenado final combinando os elementos de cada uma dessas metades (operação de merge de dois arrays ordenados)
- Combinando com o facto que para problemas de dimensão muito pequena existe uma solução trivial (e.g. quando um array tem um único elemento está trivialmente ordenado), somos assim conduzido a um algoritmo recursivo para a estratégia **divide-and-conquer**:
  - Se a dimensão do problema admite uma solução trivial, retorna essa solução;
  - Senão:
    - 1 particiona-se o problema em  $n$  sub-problemas de dimensão mais pequena (normalmente apenas 2);
    - 2 aplica-se recursivamente o algoritmo a cada um desses sub-problemas;
    - 3 combinam-se os resultados dos sub-problemas por forma a resultar na solução do problema original

## merge-sort

- Uma aplicação directa da estratégia *divide-and-conquer* é patente no algoritmo **merge-sort**
  - 1 O array é dividido em duas metades
  - 2 A cada uma delas é aplicado recursivamente o algoritmo até que a solução seja trivial (dimensão do array  $\leq 1$ )
  - 3 Tendo ambas as metades ordenadas, constrói-se o resultado final combinando os elementos de ambas as listas já ordenadas (operação de merge)
- A operação de *merge* percorre simultaneamente cada um dos arrays ordenados, seleccionando a cada passo o menor dos dois elementos considerados.
  - no final, deverá ainda copiar os elementos que permanecem no array resultante

```
void merge(int v[], int a[], int na, int b[], int nb) {
    int i=0, j=0, k=0;
    while(i<na && j<nb)
        if (a[i]<=b[j]) v[k++] = a[i++];
        else v[k++] = b[j++];
    while (i<na)
        v[k++] = a[i++];
    while (j<nb)
        v[k++] = b[j++];
}

void msort (int v[], int n, int temp[]) {
    int i , m;
    if (n>1) {
        m = n/2;
        msort (v, m, temp);
        msort (v+m, n-m, temp);
        merge (temp, v, m, &(v[m]), n-m);
        for (i=0; (i<n); i++) v[i] = temp[i];
    }
}

void mergesort (int v[], int n) {
    int aux[n];
    msort(v, n, aux);
}
```



## quick-sort

- Uma forma alternativa de aplicar a estratégia *divide-and-conquer* consiste no que se designa por algoritmo **quick-sort**
  - 1 Selecciona-se um qualquer elemento do array (*pivot*), dividindo-se os restantes elementos do array nos que são menores e maiores do que o *pivot* (operação *partition*)
  - 2 Aplica-se recursivamente o algoritmo até que a solução seja trivial (dimensão do array  $\leq 1$ )
  - 3 Para compor o resultado final, basta colocar o *pivot* entre a parte do array com os elementos menores, e a parte com os elementos maiores.
- A operação *partition* pode ser realizada numa única passagem sobre o array.
- O comportamento do algoritmo é tanto melhor quanto mais equilibrada forem as dimensões dos sub-problemas gerados
  - Em particular, note-se que se o *pivot* for o máximo (ou mínimo) do array, um dos sub-problemas será o array vazio

```
int partition (int v[], int l, int h) {
    int i=l; //posicao do primeiro elemento maior que pivot
    int j=h; //posicao do primeiro elemento nao tratado
    // pivot: v[h] (ultimo elemento)
    while (j>l) {
        if (v[j]<v[h])
            swap(v, i++, j--);
        else
            j--;
    }
    swap(v, i, h); //coloca pivot entre as duas partes
    return i;
}

void qsortAux (int v[], int a, int b) {
    int p;
    if (a<b) {
        p = partition (v, a, b);
        qsortAux (v , a , p-1);
        qsortAux (v, p+1, b);
    }
}

void qsort (int v[] , int n){
    qsortAux (v,0 ,n-1);
}
```

## Ordenação de vectores: conclusão

- Foram estudados diferentes algoritmos para a resolução do problema de **ordenação de um array**
- Esses algoritmos diferem na estratégia seguida para atingir o objectivos pretendido, exibindo características distintas em termos da sua **eficiência** (i.e. o tempo de execução)
- Os algoritmos baseados na estratégia “divide-and-conquer” são os que exibem melhores comportamentos em termos de eficiência.
- Nestes, note que ao contrário do merge-sort onde o maior esforço é colocado na fase de “agregar os resultados” (operação merge), no quick-sort o esforço é colocado na fase de “divisão nos sub-problemas” (operação partition).