

Apresentação

Esta é a documentação do projeto **Desenvolvimento de veículo autônomo não tripulado para realização de missões de monitorização de parâmetros topográficos e de qualidade da água de rios e lagos**, uma colaboração entre a **Associação de Pesquisa Desenvolvimento e Tecnologia Hefestus** e a **Universidade Tecnológica Federal do Paraná - UTFPR** *campus* Toledo.

Esta documentação gera automaticamente um **arquivo em PDF** de seu conteúdo, este pode ser baixado [aqui](#).

Gostou dessa documentação? visite o repositório [ZRafaF/ReadTheDocksBase](#) para mais informações 😊.

Utilize as **Tabs** a cima para navegar pelo site.