Controladora de voo

Mini Pix

A controladora escolhida foi a Mini Pix V1.0. Este modelo é baseado na arquitetura da PixHawk.

Warning

Cuidado na escolha da controladora, este modelo foi escolhido após estudo profundo do firmware que seria usado o ArduPilot. E a sua documentação conta com um aviso sobre esse modelo de controladora, falando basicamente:

Algumas versões dessa controladora não são **recomendadas** devido a uma possivel incompatibilidade.

"V1.0" e "V1.2" provavelmente funcionam, "V1.0 II" e "V1.1" definitivamente não funcionam.

Essa documentação pode ser encontrada aqui.



ArduPilot

O firmware ArduPilot foi escolhido devido a sua flexibilidade e facilidade de integração com os outros componentes requeridos pelo projeto.