

Projet de semestre - C++ orienté objet Dodgeball COM-112(a) Rafael RIBER - SCIPER: 296142 Valentin RIAT - SCIPER: 289121 EL-BA2 - Semestre de printemps 2018-2019

1 Architecture logicielle et description de l'implémentation:

1.1 Structuration des données

L'ensemble des joueurs (chacun une instance de la classe Player) est stocké dans un vector appelé players, attribut de la classe Simulation. Les balles sont stockées de manière identique dans un vector appelé balls.

La carte est est stockée comme une instance de la classe Map, attribut de la simulation. Au sein de Map, le vector 2D obstacleMap stocke les cases où un obstacle est présent, représentées par '1', et les cases libres, représentées par '0'.

1.2 Répartition des tâches entre les modules

À chaque mise à jour, on appele la fonction simulate_one_step() de Simulation. Cette fonction, par des sous-fonctions, détermine la cible de chaque joueur, et assigne l'addresse de la cible à l'attribut target des joueurs. Elle déplace ensuite chaque joueur vers sa cible, et crée ensuite des nouvelles instances de Ball si des balles sont tirées. Les tests de collision balle-joueur, balle-obstacle et balle-balle sont effectués au sein du module simulation, qui modifie les structures de données en conséquence. Les obstacles, balles, et joueurs éliminés au cours de la mise à jour sont ensuite supprimés, et les compteurs des joueurs sont incrémentés. Le module simulation s'occupe ainsi du stockage et de l'intéraction des éléments de jeu. Les détails et attributs de ces éléments de jeu sont traités par les modules correspondants (Ball, Player et Map).

La matrice des distances est calculée pour la première fois à la lecture du fichier. QUAND RECALCULEE ???

1.3 Coût calcul et coût mémoire

1.4 Exemple de simulation

2 Méthodologie et conclusion:

Nous avons géré la gestion code à l'aide d'un dépot GitHub privé, en créant des branches pour chaque nouvelle fonctionnalité ajoutée. Cette méthode nous a permis de travailler simultanément sans soucis de versions de fichiers, et de suivre chaque modification du code, en testant chaque nouvelle fonctionnalité sans modifier la branche principale avant que la fonctionnalité soit prête à être implémentée.

Nous avons commencé par le module Simulation, en implémentant l'automate de lecture. La gestion de code par Git nous a permis de travailler chacun sur chaque module, avec toutefois une focalisation de Valentin sur la simulation et de Rafael sur l'implémentation du GUI.

Le bug le plus fréquent à été l'automate de lecture qui sautait des lignes, et que nous avons du réécrire complètement afin d'arriver à une lecture correcte des fichiers de configuration.