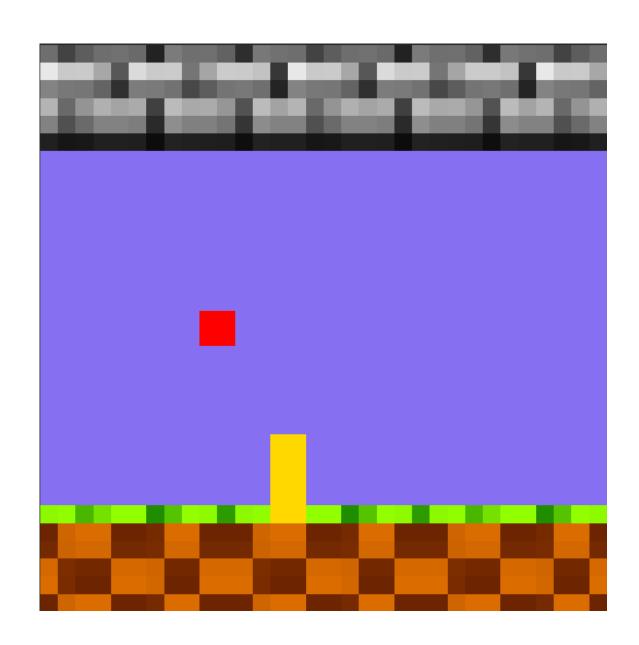
# Projeto de Sistemas Digitais - 2020/2021

# Square Jumper PL1- Grupo6

# José Pedro Araújo Azevedo - 2016236736

#### Rafael Alves Vieira - 2017257239

May 30, 2021

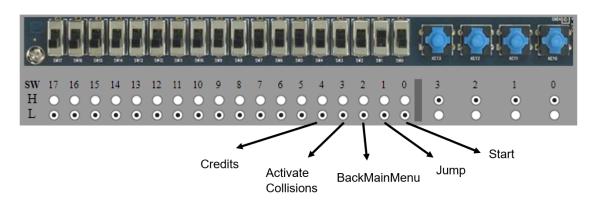


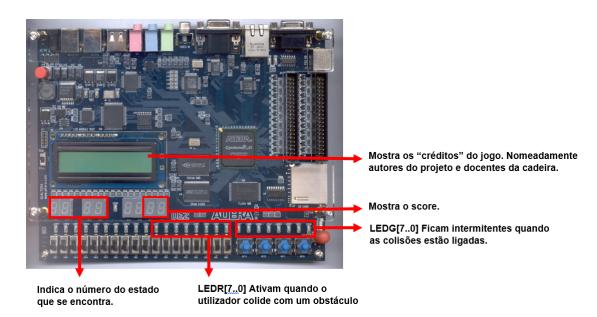
# INTRODUÇÃO

Este relatório complenta a implementação realizada do projeto final para a cadeira de Projeto de Sistemas Digitais. Este projeto consiste em um jogo simples no qual, o utilizador necessita de "saltar" para desviar-se de obstáculos acumulando dessa forma pontos.

#### **GUIA DO UTILIZADOR**

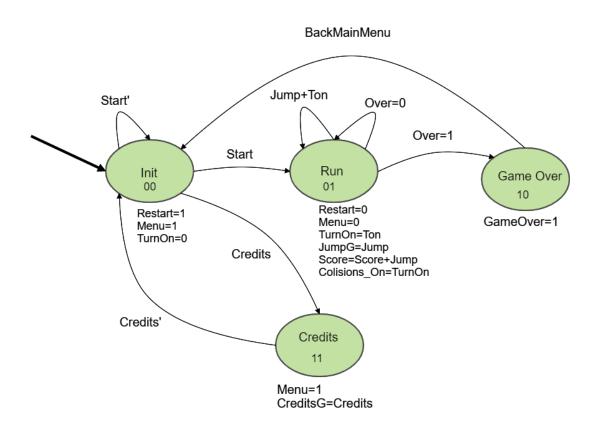
Foi implementado um menu principal, no qual o utilizador pode começar a jogar ou então vizualiza os "créditos" do jogo, nomeadamente autores do projeto e docentes da cadeira. Para começar um novo jogo é necessário premir o switch SW[0]. Encontra-se ilustrado nas figuras seguintes um esquema que resume o guia de utilizador.



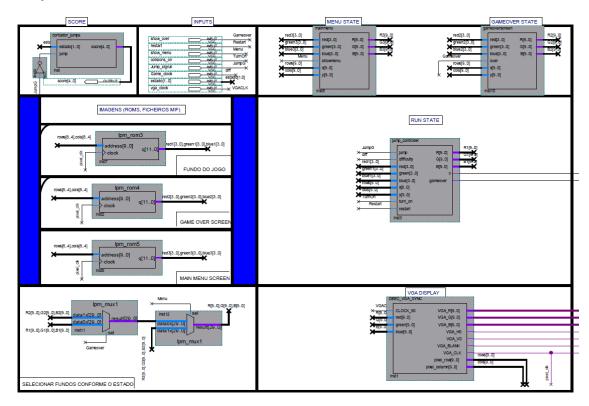


#### Máquina de Estados Finita de Alto Nível

#### Inputs: Outputs: Start(bit); GameOver(bit); Jump(bit); Restart(bit); Over(bit); Menu(bit); BackMainMenu(bit); TurnOn(bit); Ton(bit); JumpG(bit); Credits(bit); CreditsG(bit); Local Registers: Score(5 bits); Over(bit); Colisions\_On(bit);



#### **Datapath**



#### Imagens, ROMS e ficheiros MIF

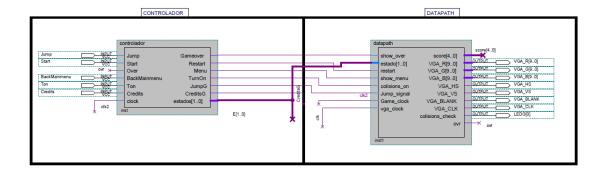
De modo a não sobrecarregar os recursos da placa, e como planeávamos recorrer ao uso de múltiplas imagens utilzámos imagens de resolução baixa, sempre de 32\*32 pixeis. Os endereços dos pixeis estão em binário, por isso não precisamos de usar um bloco para convertê-los como se fazia na char\_rom. Temos 4 bits para representar a intensidade de cada cor, e em cada endereço associamos 12 bits de *data* (para as 3 componentes de cor), onde a componente vermelha são os 4 bits mais significativos, e a componente azul são os 4 bits menos significativos. Para criar estes ficheiros MIF utilizámos o Matlab (código irá em anexo). Utilizámos três ROMs: para o estado do menu principal, o estado do jogo, e para o estado de *gameover*. Para escolher entre as imagens, temos os seus outputs de côr ligados a multiplexers que as selecionam, conforme os inputs dados pelo controlador.

#### Run State

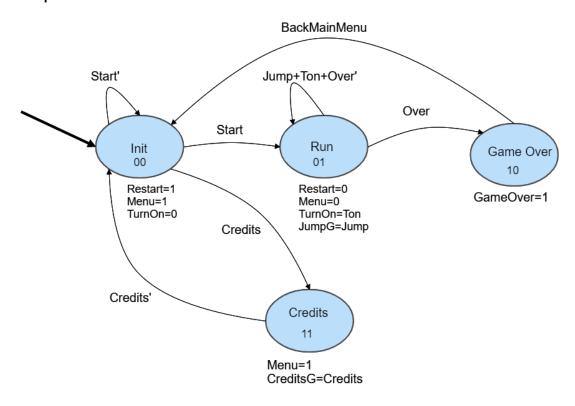
Para o estado de *run* e também para os blocos do *score*, *menu* e *gameover* utilizámos descrição comportamental. No bloco *jump\_controler* é onde se encontra a lógica que promove o funcionamento do jogo. Para além do fundo do jogo, queremos mostrar um quadrado (que representa o jogador) e um retângulo que representa os obstáculos. Portanto, vamos lendo as coordenadas do pixel, e quando estas coordenadas estão na zona que delimitamos ser o quadrado, escolhemos escrever outro output de cores em vez do fundo. E fazemos de igual forma para o retângulo. O que causa o movimento do quadrado e do retângulo são contadores, no caso do quadrado, sempre que há uma *rising\_edge* no switch do jump, incrementa até 200 pixeis de altura e volta a decrementar para a posição inicial. Este contador depois entra nas condições dos *if statements* que usamos para delimitar a zona onde desenhamos um quadrado no ecrã ou então o fundo do ecrã. Um raciocínio semelhante é tomado para os obstáculos.

Para detetar colisões precisamos apenas de verificar se o deslocamento causado pelo contador do obstáculo atingiu a zona do quadrado (no eixo do x) e caso tenha atingido, se o nosso contador que usamos para o *salto* do jogador está acima da altura do obstáculo. Caso isto se verifique, enviamos um sinal de deteção de colisão para o controlador.

Ligação do Datapath ao Controlador



# Máquina de Estados Finita do Controlador



#### Tabela de Verdade

	Inputs								Outputs							
Estado	S1	S0	Start	Jump	Over	BackMain menu	Ton	Credits	N1	N0	GameOver	Restart	Menu	TurnOn	JumpG	CreditsG
Init	0	0	0	х	х	х	Х	х	0	0	0	1	1	0	0	0
			1	х	х	х	Х	х	0	1	0	0	0	0	0	0
			х	х	Х	х	Х	1	1	1	0	0	1	0	0	1
Run	0	1	х	1	0	х	0	х	0	1	0	0	0	0	1	0
			х	0	0	х	1	х	0	1	0	0	0	1	0	0
			х	1	1	х	1	х	1	0	1	0	0	1	1	0
			х	0	1	х	1	х	1	0	1	0	0	1	0	0
Game Over	1	0	х	х	х	0	Х	х	1	0	0	0	0	0	0	0
			х	х	х	1	х	х	0	0	0	0	1	0	0	0
Credits	1	1	х	х	х	х	Х	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			х	х	х	х	Х	1	1	1	0	0	0	0	0	1

# **BIBLIOGRAFIA**

Rapid Prototyping of Digital Systems, James O. Hamblen and Michael D. Furman. biblioteca .de2 disponibilizada no inforestudante. *lcd\_example.vhd* e *lcd\_controller.vhd* disponibilizados no inforestudante.