Notations de torseurs "de base"

(Version du 01/06/16)

Ce package sert de **base** pour les torseurs qui seront utilisés dans les packages Raf_Notations_Cinematique et Raf_Notations_Actions_Meca (et autres...)

1 Packages requis

- ifthen: Package permettant une compilation à choix multiple,
- xarg : Package permettant de créer des commandes à plusieurs arguments optionnels.
- mathrsfs : Package qui rajoute des polices d'écritures mathématiques.
- Raf_Notations_Maths : Package de mise en forme d'objets mathématiques

2 Appel du package

Le package est appelé en début de document par la commande :

\usepackage{Raf_Notations_Torseurs}

Par défaut, ce package utilise un certain nombre de notations raccourcies, susceptibles de rentrer en conflit avec d'autres packages (mais tellement plus rapide à taper !). De plus, certaines commandes ont été rebaptisée. Ces raccourcis et renommages seront cités ((Raccourci) ou (Renommé)) dans les tableaux suivants. Pour ne pas créer ces raccourcis/renommage, il faut rentre l'option noRaccourci à l'appel du package.

usepackage[noRaccourci]{Raf_Notations_Torseurs}

3 Écriture générale

Commandes	Rendus	Commentaires
\TCallig	9	Symbole "T" de torseur
		calligraphié du torseur
\torseur{X}	$\{X\}$	Objet torseur
\torseur[noBraket]{X}	X	Idem sans les acco-
		lades (oui, ça ne sert à
		rien, mais c'est compat-
		ible avec d'autres trucs
		d'autres packages)
\tT	{ 2}}	Torseur $\mathcal{T}(\frac{\text{Raccourci}}{})$
\tC	$\{\mathscr{C}\}$	Torseur couple (Rac-
		courci)
\tNul	$\{\mathscr{T}_{\mathrm{nul}}\}$	Torseur nul

4 Éléments de réduction

Commandes	Rendus	Commentaires
\Mom	M	Symbole "M" de base de moment
\Res	R	Symbole "R" de base d'une résultante
\resultante{\TCallig}	$\overrightarrow{\mathscr{R}_{(\mathscr{T})}}$	Résultante (de $\{\mathscr{T}\}$)
\resultante{1}[2]	$\overbrace{\mathscr{R}_{(1/2)}}^{\mathscr{R}_{(1/2)}}$	Résultante d'un objet par rapport à un autre
\moment{A}{\TCallig}	$\overrightarrow{\mathcal{M}_{A(\mathscr{T})}}$	$\begin{array}{cccc} \text{Moment} & \text{de} & \{\mathscr{T}\} \text{au} \\ \text{point } A & \end{array}$
\moment{A}{1}[2]	$\overrightarrow{\mathcal{M}}_{A(1/2)}$	Moment de $(1/2)$ au point A
<pre>\torseurLigne{A} {\vecteur{X}} {\vecteur{Y}}</pre>	$\left\{\begin{array}{c} \overrightarrow{X} \\ \overrightarrow{Y} \end{array}\right\}$	Torseur ligne
<pre>\tLigne{A} {\vecteur{X}} {\vecteur{Y}}</pre>	$\left\{egin{array}{c} \overrightarrow{X} \ \overrightarrow{Y} \end{array} ight\}$	Raccourci de \torseurLigne
\torseurColonne{A} {X\\Y\\Z} {L\\M\\N}{R}	$\left\{\begin{array}{cc} X & L \\ Y & M \\ Z & N \end{array}\right\}_{R}$	Torseur Colonne
\tColonne{A} {X\\Y\\Z} {L\\M\\N}{R}	$\left\{\begin{array}{cc} X & L \\ Y & M \\ Z & N \end{array}\right\}_{R}$	Raccourci de \torseurColonne

5 Opérateurs

Commandes	Rendus	Commentaires
\automoment{\TCallig}	$a_{(\mathscr{T})}$	Automoment
\automoment{1}[2]	$a_{(1/2)}$	Automoment
\axeCentral{\TCallig}	$\left(\Delta_{(\mathscr{T})}\right)$	Axe Central du torseur
\axeCentral{1}[2]	$\left(\Delta_{(1/2)}\right)$	Axe Central du torseur
\comoment	\otimes	Comoment de deux
	,	torseurs
\devComoment{A}	$\overrightarrow{\mathscr{R}_{(\mathscr{T}_1)}}$ \cdot $\overrightarrow{\mathscr{M}_{A(\mathscr{T}_2)}}$ $+$	Comoment en
{\TCallig_1}	$ \xrightarrow{\mathcal{M}_{A(\mathscr{T}_1)}} \cdot \xrightarrow{\mathscr{R}_{(\mathscr{T}_2)}} $	développant avec les
{\TCallig_2}	$MA(g_1)$ $M(g_2)$	éléments de réduction