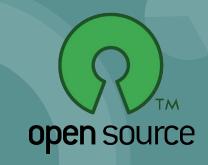
03 de junho de 2019





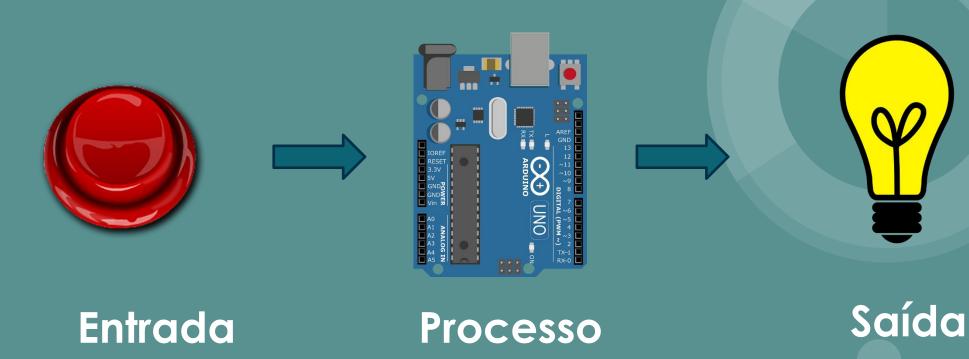
CURSO ARDUÍNO PRÁTICO

Instrutores: Rafael e Ruben

Simplificando o processo de um computador...



... para o arduino.



Sensor > Processo > Atuador

Portas e Componentes

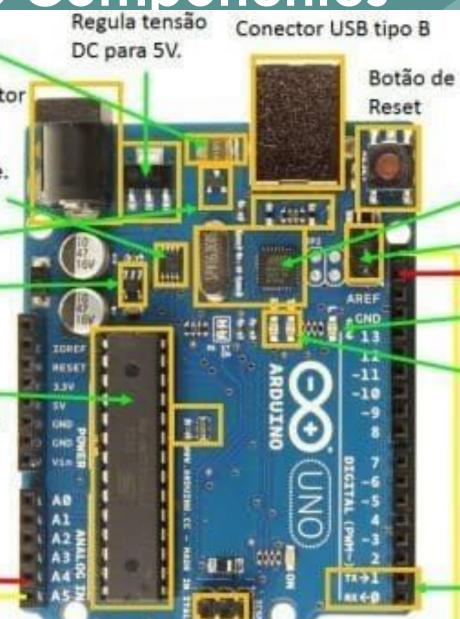
Impede que a USB do
computador seja danificada em
caso de sobrecorrente.
(acima de 500 mA)

DC

Compara se a tensão DC está presente. Se não estiver, deixa que a tensão da • USB Alimente o circuito.

> Regula a tensão DCpara 3,3 V.

Conjunto microcontrolador e - cristal, responsável pelo controle e leitura de todos os pinos da placa.



Conjunto microcontrolador e cristal que faz a interface USB com o computador

Conector para gravação ICSP, do ATMEGA16U2

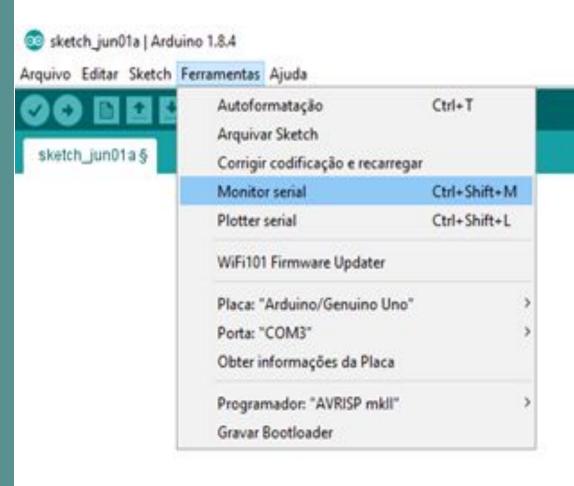
Led conectado ao pino 13 do arduino

Leds de status da comunicação seria Entre placa e computador

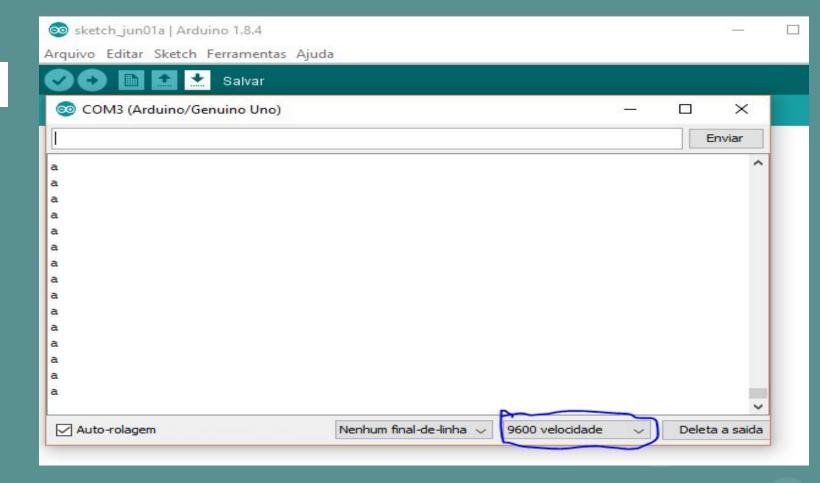
Os sinais em amarelo e vermelho Indicam dois pinos que estão em curto

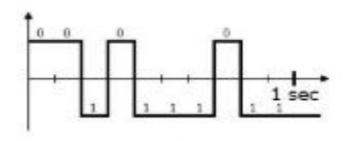
Caso utilize esses sinais no projeto, tome cuidado pois estão conectados ao outro microcontrolador para



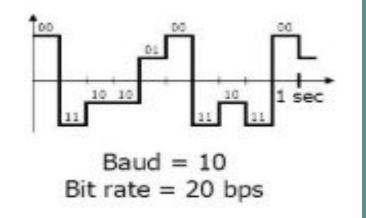


Baud rate vs
Bit rate

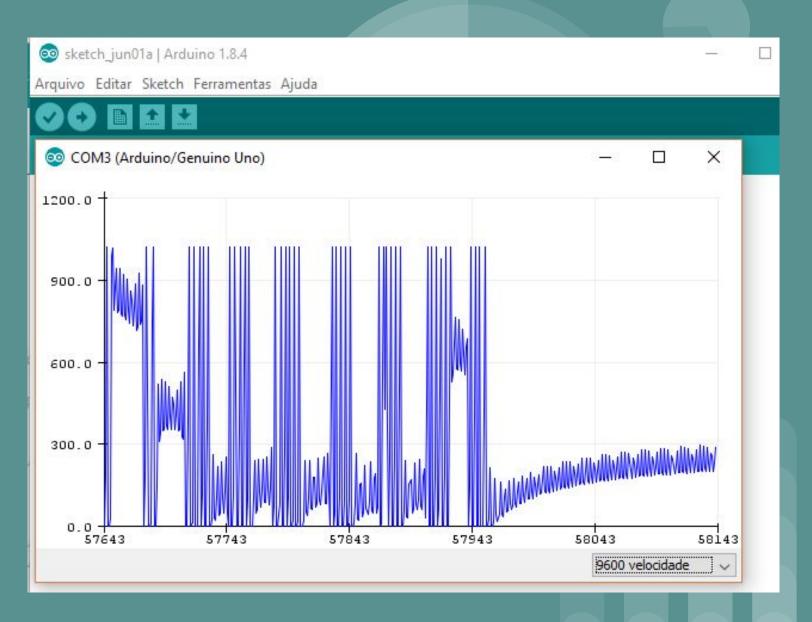




Baud = 10 Bit rate = 10 bps



Plotter Serial



Vejamos na prática!



osketch_jun01a | Arduino 1.8.4

Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda



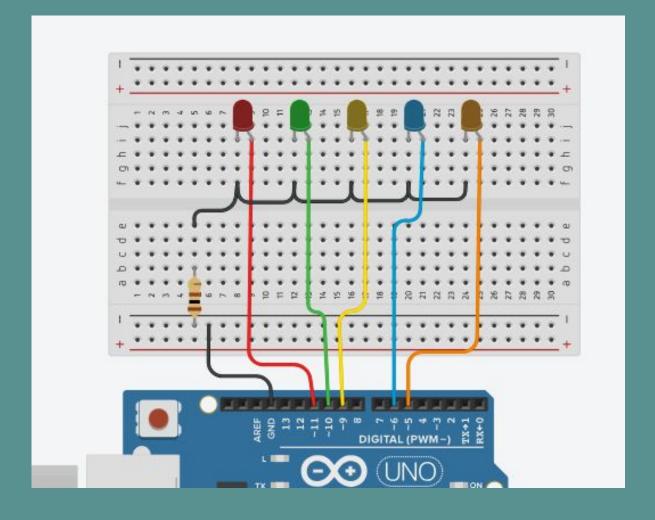
sketch_jun01a§

```
char entrada;
void setup()
 //Definindo a taxa de transmissão como 9600 bps
 Serial.begin(9600);
void loop()
 //Apresente os resultados enquanto houver dados para leitura
 while (Serial.available() > 0)
    // Lê byte da serial
   entrada = Serial.read();
    Serial.println(entrada);
```

Deixando os monitores Serial em "stand by", vamo para um Show de Luzes!

Projeto 01 – Show de luzes

Monte o esquema:



Componentes:

- 1 resistor 100 Ohms
- 5 LEDS

```
int arrayLed[] = {11, 10, 9, 6, 5};
int tamanhoArray = sizeof(arrayLed) / sizeof(arrayLed[0]);
```

```
DIGITE O CÓDIGO NA IDE
```

```
void sequencial()
```

```
void apaga()
                                            void trocarEstadoLed(char estado)
  for (int i =0; i<tamanhoArray; i++)
                                              switch (estado)
    digitalWrite(arrayLed[i], LOW);
                                                case '0':
                                                  apaga();
                                                 break;
void acende()
                                                case '1':
                                                  acende();
  for (int i =0; i<tamanhoArray; i++)
                                                 break;
    digitalWrite(arrayLed[i], HIGH);
                                                case '2':
                                                  sequencial();
                                                 break;
```

```
for (int i=0; i < tamanhoArray; i++)
    digitalWrite(arrayLed[i], HIGH);
    delay (150);
    digitalWrite(arrayLed[i], LOW);
    delay (150);
void setup()
 for (int i =0; i<tamanhoArray; i++)
    pinMode(arrayLed[i], OUTPUT);
```

```
void loop()
    trocarEstadoLed(1);
```

setup() – Parte do código dedicado para iniciar o programa. Dizer para o arduino com quais portas ele deve trabalhar, além de iniciar algumas funções e modos de trabalho. Esta parte é lida uma única vez.

loop() – Parte do código dedicado ao trabalho repetitivo. Esta parte roda infinitas vezes.

Função pinMode()

Sintaxe: pinMode(PORTA, FORMATO);

As portas podem ser as portas analógicas A0,A1,A2..A7, ou digital 0,1,2,3...13.

O formato pode ser INPUT para sinais que chegam ao arduino, e OUTPUT para sinais enviados pelo arduino.

Função digitalWrite()

Serve para enviar um sinal digital, verdadeiro ou falso...5v ou 0v.

Sintaxe: digitalWrite(PORTA, FORMATO);

As portas podem ser as portas analógicas A0,A1,A2..A7, ou digital 0,1,2,3...13.

 O formato pode ser HIGH (ou 1) para enviar 5V, e LOW (ou 0) para enviar 0V.

Função delay()

Serve para espera um tempo em milisegundos.

Sintaxe : delay(tempo);

▶ O tempo é dado em milissegundos.

Vamos voltar para o Monitor Serial?

Projeto 1.1 – Controlando o Show de luzes pela Serial.

Adicionando alguns códigos ao anterior

Variável global: char entrada;

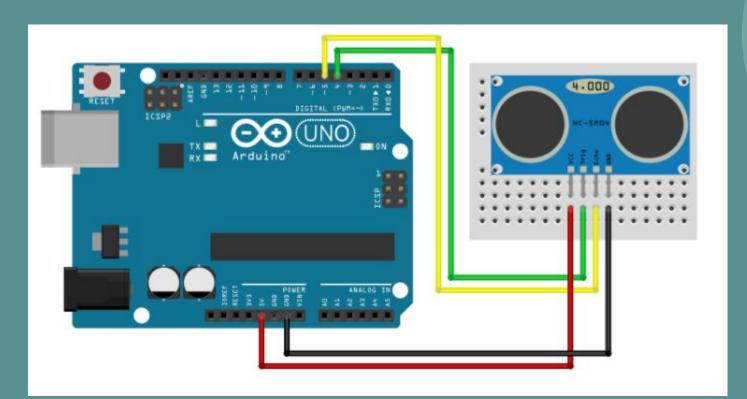
Atualizando a loop():

```
void loop()
  if (Serial.available()
    // Lê byte da serial
    entrada = Serial.read();
    Serial.println(entrada);
    trocarEstadoLed(entrada);
```

MELHOR FORMA DE APRENDER É PRATICANDO.

Projeto 02 – Sensor ultrassônico

Monte o esquema:



Componentes:

- 1 Sensor Ultrassônico
- Library: https://github.com/ErickSimoes/Ultrasonic

DIGITE O CÓDIGO NA IDE

```
* Leitura de distância com o sensor HC - SR04
    * Library used: https://github.com/ErickSimoes/Ultrasonic
   #include <Ultrasonic.h>
      * Definindo o nome do sensor (ultrassom) - um objeto e
      * especificando as portas de conexão trig(8) e echo(7)
      * respectivamente.
 9
10
11
     Ultrasonic ultrassom (8,7);
12
   //Função setup() roda apenas 1 vez quando a placa é ligada ou resetada
13
   void setup()
15 □ {
     //Habilitando a comunicação serial a uma taxa de 9600 bauds.
16
     Serial.begin (9600);
17
18
   //Definindo a variável (global) que receberá a distância
   long distancia;
20
21
   //Função loop(): executa um loop infinitamente enquanto a placa estiver ligada.
   void loop()
24 □ {
     distancia = ultrassom.read(CM); //ultrassom.read(CM) retorna a distância em
25
26
                                      //centimetros (CM)
27
     Serial.print(distancia); //imprime o valor da variável distancia
     Serial.println(" cm");
28
29
30
     delay(100); //Aquarda 100ms antes de executar o loop novamente
31
```

Lembra do Plotter?

Filtros são usados para reduzir ruídos vindos de sinais.

Vamos praticar?!

PROJETO 3 – FILTRO LINEAR

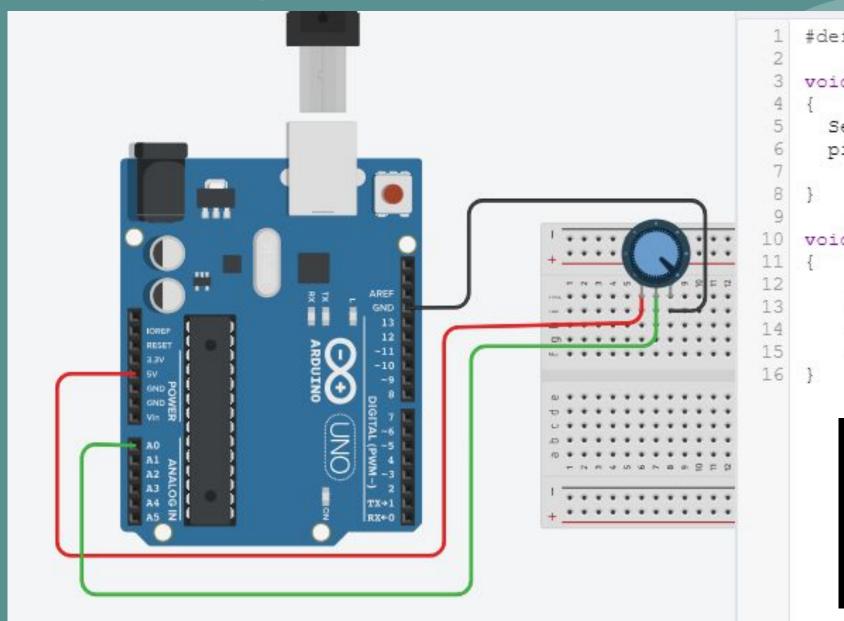
MODELO DE CÓDIGO

```
#define N INTERACAO 700
int filtroLinear(int porta)
  unsigned long sinalFiltrado = 0;
  for (int i = 0; i < N INTERACAO; i++)
    sinalFiltrado += analogRead(porta);
  return sinalFiltrado / N INTERACAO;
```

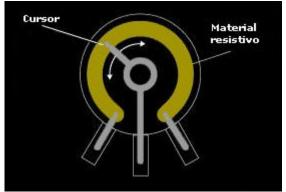
Experimente passar o filtro linear no sinal lido por um potenciômetro

PROJETO 3.1 – FILTRO LINEAR COM POTENCIÔMETRO

SIGA O ESQUEMA:



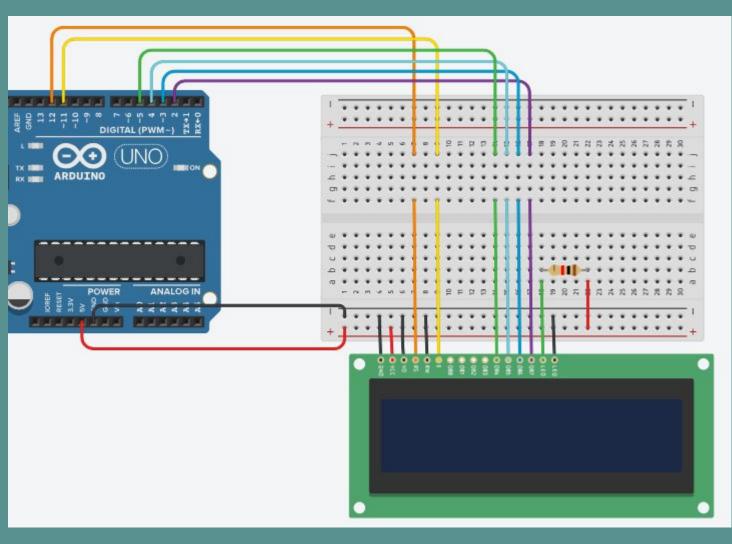
```
#define POT A0
void setup()
  Serial.begin(9600);
 pinMode (POT, INPUT);
void loop()
    int valor = 0;
   valor = analogRead(POT);
    Serial.print("valor: ");
    Serial.print(valor);
```



Vamos aprender a utilizar o LCD (Light Cristal Display)



Monte o esquema:



Descrição dos pinos

Pino	Nome	Função	
1	Vss	Terra	
2	Vdd	Positivo (normalmente 5V)	
3	Vo	Contraste do LCD. Às vezes também é chamado de Vee	
4	RS	Register Select	
5	R/W	Read/Write	
6	E	Enable	
7	D0	Bit 0 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
8	D1	Bit 1 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
9	D2	Bit 2 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
10	D3	Bit 3 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
11	D4	Bit 4 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
12	D5	Bit 5 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
13	D6	Bit 6 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
14	D7	Bit 7 do dado a ser escrito no LCD (ou lido dele).	
15	Α	Anodo do back-light (se existir back-light).	
16	K	Catodo do back-light (se existir back-light).	

DIGITE O CÓDIGO:

```
// Inclue a biblioteca:
#include <LiquidCrystal.h>
// Inicializa o LCD
LiquidCrystal lcd(12, 11, 5, 4, 3, 2);
void setup() {
 // Inicia o LCD com suas dimensões
 lcd.begin(16, 2);
 // Imprime uma mensagem no LCD
  lcd.print("hello, world!");
void loop() {
 //Coloca o cursor na coluna 1 e linha 0
 lcd.setCursor(0, 1);
  // Imprime o tempo de operação
  lcd.print(millis() / 1000);
```



Algo de uso mais prático...



NO CÓDIGO ANTERIOR, INCLUA E FAÇA USO

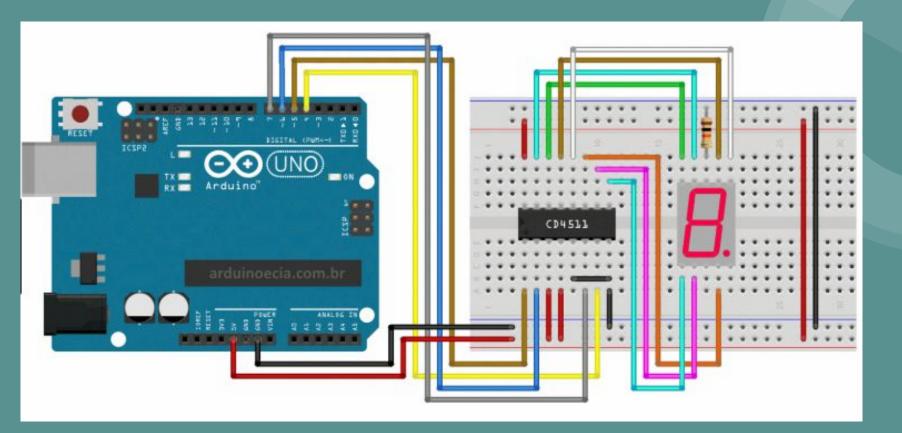
DESTA FUNÇÃO:

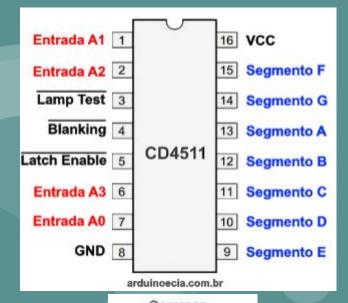
```
String lerSerial ()
  String conteudol = "";
  char entradal;
  // Se receber algo pela serial
  while (Serial.available() > 0) {
    //Segue fazendo a leitora de cada byte enviado
    entradal = Serial.read();
    //Ignora sinal/caractere de ENTER
    if (entradal != '\n') {
      conteudol.concat(entradal);
    // Aguarda buffer serial ler próximo caractere
    delay(10);
   //Quando não houver mais bytes a ler...
  if (Serial.available() <= 0) {
    return conteudol;
```

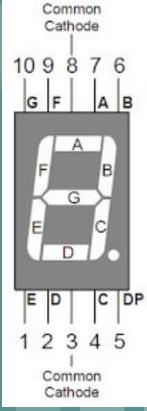
USANDO CIRCUITO INTEGRADO

PROJETO 5 – Led de 7 segmentos com Cl Decodificador

SEGUE O ESQUEMA







O CÓDIGO

```
//Definicao dos pinos de entrada me relação ao CI
#define PinoA0 4
#define PinoAl 5
#define PinoA2 6
#define PinoA3 7
void setup()
 Serial.begin(9600);
 //Define os pinos como saida
 pinMode (PinoAO, OUTPUT);
 pinMode (PinoAl, OUTPUT);
 pinMode (PinoA2, OUTPUT);
 pinMode (PinoA3, OUTPUT);
void loop()
 Serial.print("Numero: 0 ");
 digitalWrite (PinoA0, LOW);
 digitalWrite (PinoAl, LOW);
 digitalWrite (PinoA2, LOW);
 digitalWrite (PinoA3, LOW);
 delay(1000);
 Serial.print("1 ");
 digitalWrite (PinoA0, HIGH);
 digitalWrite (PinoAl, LOW);
 digitalWrite (PinoA2, LOW);
 digitalWrite (PinoA3, LOW);
 delay(1000);
```

UMA CURIOSIDADE...



O CÓDIGO

```
void (*reset) (void) = 0;
void setup() {
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("Comando 1 Executado!");
  delay(1000);
  reset();
  Serial.println("Comando 2 Executado!");
void loop() {
```

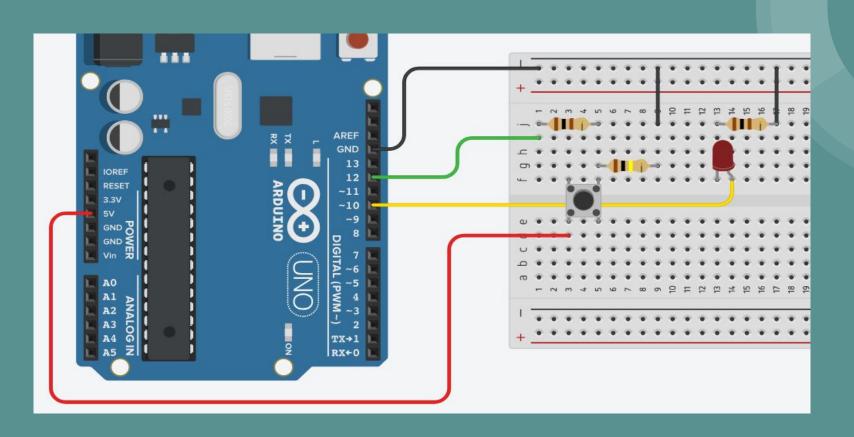
Instrução que levará o controlador a ler a posição inicial da memória onde está o código a ser executado.

Vamos montar um esquema pull-down de um botão, e ele vai determinar se o nosso LED vai está ligado ou não.



ESQUEMA

COMPONENTES



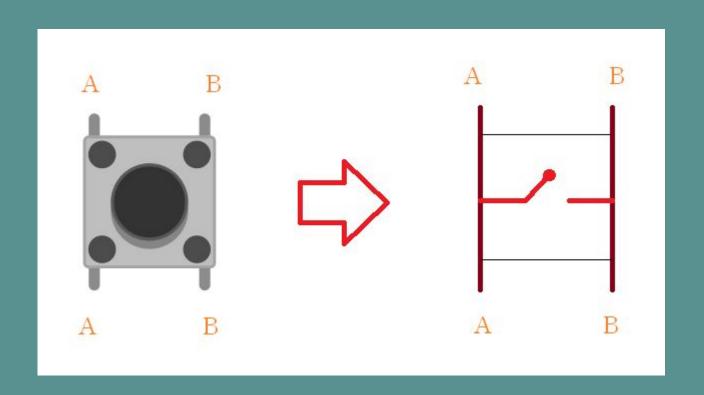
- 1 BOTÃO (PUSHBUTTON)
- 2 RESISTOR 100 OHM
- 1- RESISTOR > 10KOHMS

DIGITE O CÓDIGO:

```
int botao = 12;
    int led = 10;
    void setup()
     pinMode (botao, INPUT);
     pinMode(led, OUTPUT);
    void loop()
        if(digitalRead(botao) == 1)
13
14
            digitalWrite(led, HIGH);
15
16
        else
17
18
            digitalWrite(led,LOW);
19
```

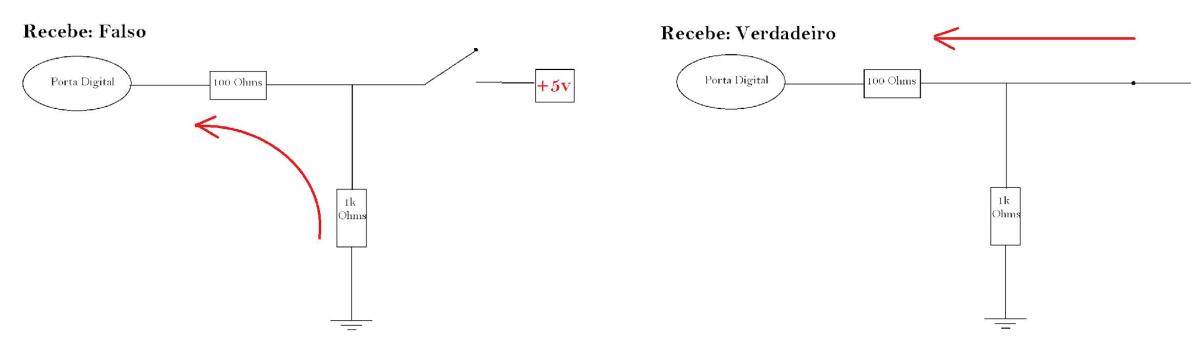


DETALHES DO BOTÃO (PUSHBUTTON)



O botão é uma chave na qual quando é pressionado liga os pontos A e B.

ESQUEMA PULL-DOWN



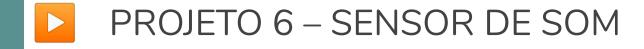
Função digitalRead()

Sintaxe: digitalRead(PORTA);

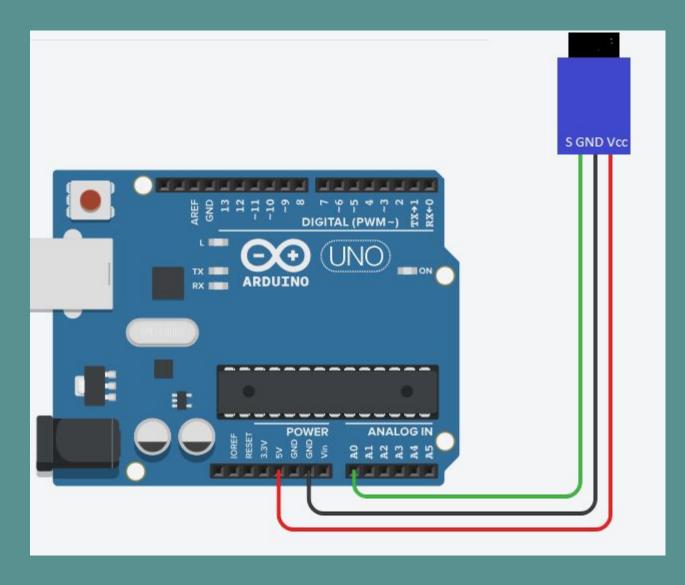
Retorno: 1 caso tenha sinal e 0 caso não tenha sinal

 As portas podem ser as portas analógicas A0,A1,A2..A7, ou digital 0,1,2,3...13.

O formato pode ser INPUT para sinais que chegam ao arduino, e OUTPUT para sinais enviados pelo arduino. Vamos aprender a trabalhar com um poderoso sensor de som.



ESQUEMA



COMPONENTES

1 – SENSOR DE SOM

```
#define N_INTERACOES 400
void setup() {
 pinMode (A0, INPUT);
  Serial.begin(9600);
void loop()
  int valor = 0;
 valor = filtro(A0);
  Serial.print("Valor =");
  Serial.println(valor);
int filtro(int porta)
  unsigned long valorfiltrado = 0;
  for(int i =0; i< N INTERACOES; i++)</pre>
     valorfiltrado += analogRead(A0);
  return valorfiltrado/N INTERACOES;
```

DIGITE O CÓDIGO:

A seguir, slides anteriores...

```
int pin[5] = \{11, 10, 9, 6, 5\};
    void setup()
      //Define os pinos como saídas
      for (int i=0; i < 5; i++)
        pinMode(pin[i], OUTPUT);
    void loop()
        apaga();
13
        delay(1000);
14
        acende();
15
16
        delay(1000);
    void apaga()
18
19
20
21
22
23
      for(int i=0; i< 5; i++)
        digitalWrite(pin[i], LOW);
    void acende()
25
26
27
      for(int i=0; i< 5; i++)
28
         digitalWrite(pin[i], HIGH);
29
30
31
```

DIGITE O CÓDIGO NA IDE

Outra opção:

```
for (int i=0; i< sizeof(pin) / sizeof(pin[0]); i++)
```