

# Дискретна математика

проф. д-р Тодорка Глушкова,  
Катедра „Компютърни технологии“, ФМИ

# Теория на графите

## Съдържание:

- Дефиниции
- Видове графи
- Движение през граф
- Представяне на графи и изоморфизъм

# Въведение

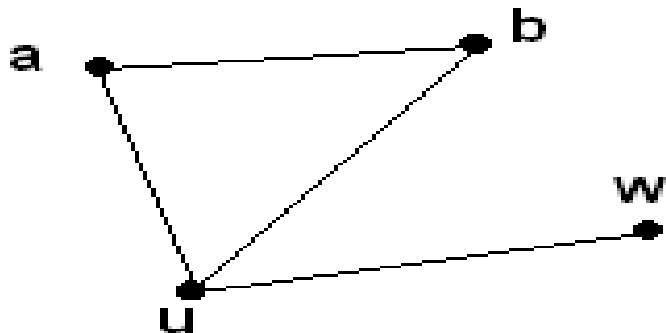
- През 19 век графите се използват при построяването на схеми на електрични вериги и сложни молекули.
- Постепенно тази теория навлиза в психологията, статистическата механика, теорията на вероятностите, математическата логика, генетиката, социологията и т.н.
- Днес тя е основа в развитието на всички тези дисциплини и най-вече на информатиката.

# Основни дефиниции

- Дефиниция: **Граф**  $G=(V,E)$ , където
  - $V \neq \emptyset$  множество на възлите;
  - $E$  – множество на връзките между възлите, наречени ребра. Ребрата са неупоредена двойка от по два възела  $e=\{u, v\}$ . Казваме, че
    - 1) "е свързва  $u$  и  $v$ "
    - 2) "  $u, v$ -крайни точки на  $e$  " или
    - 3) "  $u, v$ -са съседни възли "

# Основни дефиниции

- Пример:  $V=\{a,b,u,w\}$ ,  $E=\{au,uw,bu,ab\}$



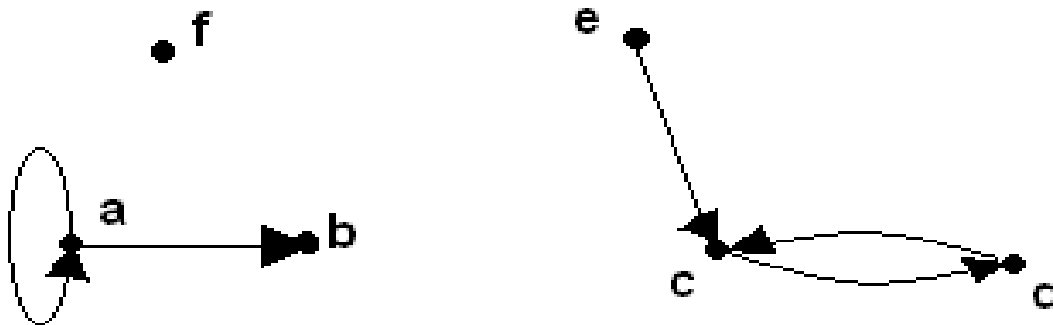
- Когато ребрата са ненасочени, т.е. няма значение кой е първия и кой – втория възел, казваме че графите са **прости или ненасочени**.

# Насочен граф

- Дефиниция:  $G=(V,E)$  е **насочен граф**, ако:
  - $G$  е граф;
  - $E$  – множество от наредени двойки върху  $V$ .  
Ребрата в насочения граф се наричат "клони".
- Ако  $e=(u,v)$ , тогава:
  - 1) "е свързва  $u$  към  $v$ ";
  - 2) "  $u$  -опашка,  $v$ -глава ";
  - 3) "  $e$  излиза от  $u$  и влиза във  $v$ "

# Насочен граф

- Пример:  $V = \{a,b,c,d,e,f\}$ ,  $E = \{aa,ab,cd,dc,ec\}$



- Когато  $u=v$  ( $aa$ ), получаваме **ЦИКЪЛ**.

# Видове графи

- Дефиниция:  $G=(V,E,i)$  е **псевдограф**, ако:
  - $V \neq \emptyset$  е крайно множество на възлите;
  - $E$  е крайно множество на ребрата;
  - $i:E \rightarrow \{P \subseteq V, |P|=1 \text{ или } 2\}$  е инсидентна функция.
- Ако  $r$  е ребро  $i(r)$  са крайните му точки.
- Ако  $|i(r)| = 1$ , то реброто свързва една точка със себе си (цикъл).
- Ако за  $r$  и  $q$ ,  $i(r)=i(q)$ , казваме че  $r$  и  $q$  са паралелни ребра.



# Видове графи

- Дефниция: Ако графът  $G$  има изображение в равнината, при което ребрата се пресичат само във върховете, казваме, че той е **планарен** (равнинен), в противен случай е неравнинен или **пространствен**.

# Движение през един граф

- Дефиниция: Нека  $G=(V,E)$  е граф. Тогава един **маршрут** (**walk**)  $W$  с дължина  $n>0$  в  $G$  е редицата:

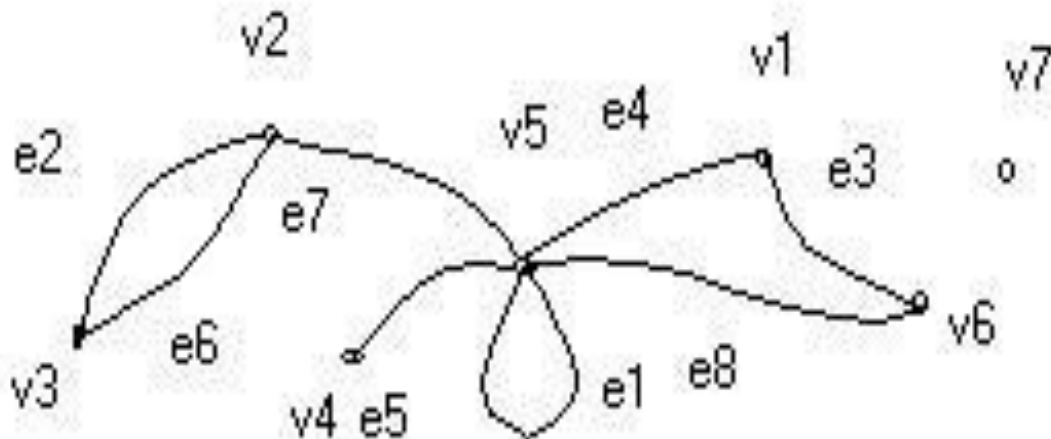
$v_0, e_1, v_1, e_2, v_2, \dots, v_{n-1}, e_n, v_n$ , така че  $v_k \in V$ , а  $e_k \in E$  за всяко  $k=1..n$ , като  $e_k$  свързва  $v_{k-1}$  и  $v_k$ .  $W$  свързва  $v_0$  и  $v_n$  от  $v_0$  към  $v_n$ .

- Всяко ребро може да се разглежда като маршрут с дължина 1.
- Когато за  $W$  са изпълнени и други допълнителни условия, то получава различни наименования:
- Ако  $v_0 = v_n$  и  $n \geq 1$ , то казваме че маршрута  $W$  е **затворен**. В противен случай е незатворен.

# Пример

$m = [v_2, e_7, v_5, e_1, v_5, e_8, v_6, e_3, v_1, e_4, v_5, e_5, v_4]$  е незатворен маршрут, съединяващ  $v_2$  и  $v_4$  с дължина 6.

Заменяйки  $e_5$  с  $e_7$  в  $m$ , получаваме затворен маршрут с дължина 6.



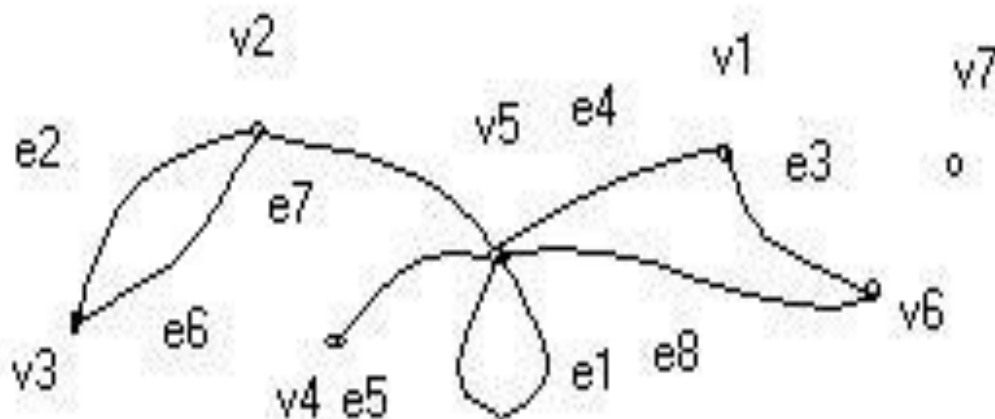
# Движение през един граф

1. Ако всички ребра в  $W$  са различни- се нарича **верига** (*trail*), (ако не е затворен).
2. Ако всички възли му са различни се нарича **елементарен маршрут** или **път**.
3. Ако  $W$  е затворен и е верига като всичките му възли са различни, казваме че  $W$  е **цикъл**.
4. Забелязваме, че в геометрична реализация елементарната верига образува проста незатворена линия, а елементарния цикъл - проста затворена линия.

# Задача

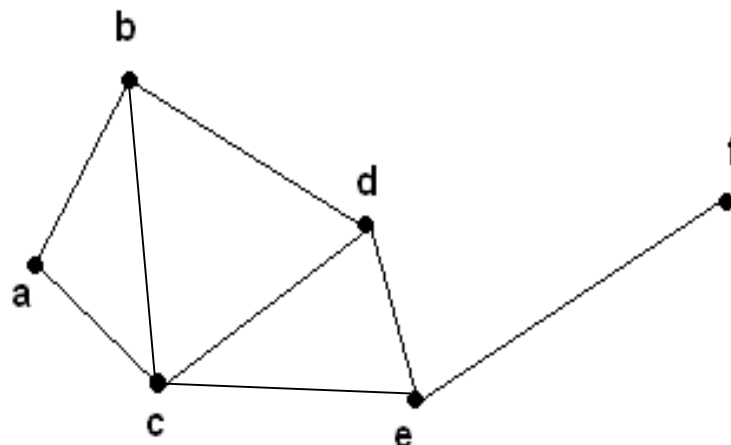
Определете всички върхове на графа по-горе, до които съществува верига от  $v_5$ :

- а) с дължина 1
- б) с дължина 2
- в) с дължина 4



# Примери

- $a, b, e, d$  не е маршрут, защото  $be$  не е ребро
- $b, d, e, d$  -  $W$  е маршрут с дължина 3 от  $b$  към  $d$ , но не е верига.
- $f, e, f$  – затворен  $W$  с дължина 2, но не е верига.
- $a, b, d, c$  – път с дължина 3.
- $a, b, c, e, d, c, a$  – затворена верига с дължина 5, но не е цикъл
- $b, c, d, b$  – цикъл с дължина 3.

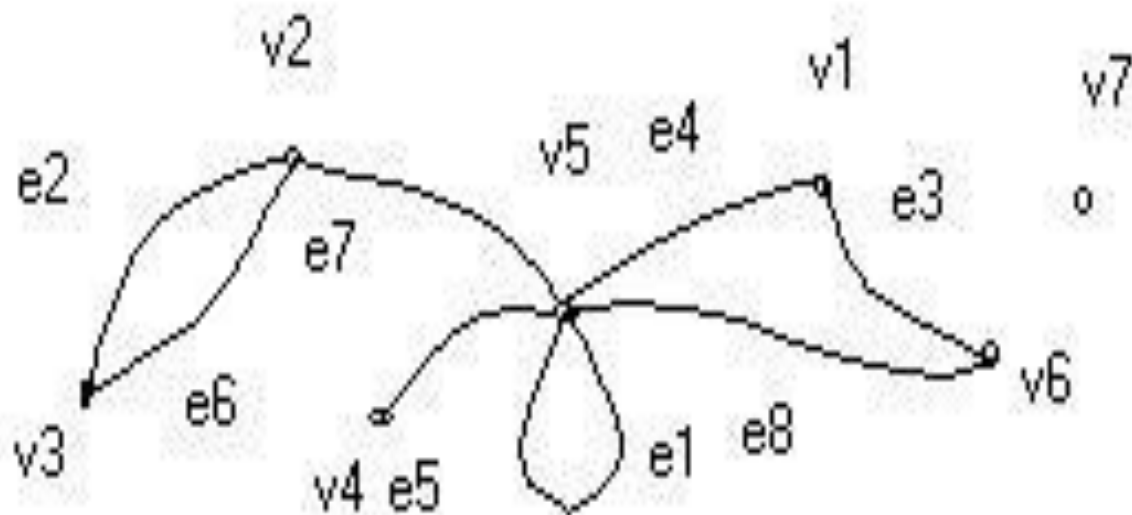


# Движение през един граф

- Да отбележем, че ако съществува в  $G$  маршрут с дължина  $n$  между върховете  $x$  и  $y$ , то той може да бъде продължена до нов маршрут с дължина  $n+2$
- Тогава между два различни върха  $x$  и  $y$  на граф  $G$  или не съществува никакъв маршрут, или съществуват безброй много. Интересуваме се от маршрута с най-малка дължина. Такава верига винаги съществува. Дължината на **минималната верига** означаваме с  $r(x, y)$ .

# Задача

- Определете  $r(v_1, v_3)$  за графа от по-горния пример. Колко вериги с тази дължина





# Твърдения

- Ако между два различни върха съществува верига, то числото  $g$  е еднозначно определено, но може няколко вериги между тези върхове да са с дължина  $g$ .
- **Теорема.** Ако в графа съществува верига между върховете  $x$  и  $y$ , то съществува и поне една елементарна верига между  $x$  и  $y$ .
- **Теорема:** Ако  $G$  съдържа един маршрут от  $u$  към  $v$ , то  $G$  съдържа път от  $u$  към  $v$ .
- **Теорема:** Ако  $G$  съдържа една затворена верига, започваща и завършваща във  $v$ , тогава  $G$  съдържа един цикъл с начало и край във  $v$ .

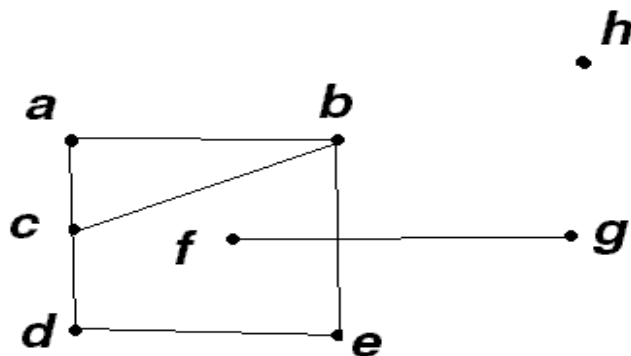
# Свързани графи

- Свързани графи – За едно приложение в комуникационната мрежа, например, е важно да се знае дали всеки обект от мрежата има връзка с всеки друг, било директно, било през някои междинни възли.
- Дефиниция:  $G$  е **свързан граф**, ако за всеки два възела съществува маршрут от единия към втория.
- **Компонент на  $G$**  е един максимален свързан подграф на  $G$ , (т.е. един свързан подграф на  $G$ ), който не е подграф на никой друг свързан подграф на  $G$ .

# Пример

Графът не е свързан и има 3 компонента:

- $h$ ;
- $f$ ,  $g$  и реброто, което ги свързва;
- петте останали възли и ребрата, които ги свързват



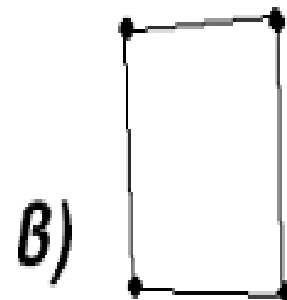
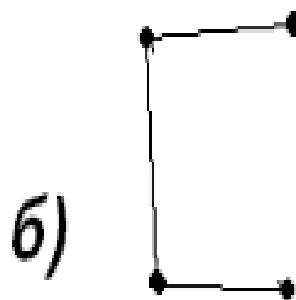
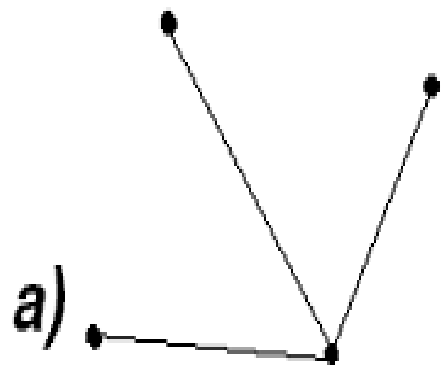
# Ойлерови цикли (или турове)

- Дефиниция: **Цикъл(или тур) на Ойлер** в  $G$  е затворена верига, която съдържа всяко ребро само веднъж.
- Теорема: Един свързан граф  $G$  с най-малко едно ребро има един тур на Ойлер, тогава и само тогава, когато степента на всеки възел в  $G$  е четна, т.е. всеки възел участва четен брой пъти.
- Забележка: Ойлеровите цикли или турове решават прословутата задача за Кьонингсбергските мостове, според която всеки мост трябва да се премине само веднъж.
- Всеки граф, който притежава Ойлеров цикъл се нарича **Ойлеров граф**.

# Цикли на Хамилтън

- **Дефиниция:** Нека  $G$  е граф. **Цикъл на Хамилтън** в  $G$  е цикъл, който съдържа всеки възел на графа. Граф, притежаващ Хамилтънов цикъл се нарича **Хамилтънов граф**.
- С други думи - Хамилтънов цикъл в  $G$  е свързан подграф на  $G$ , съдържащ всичките му възли, в който всеки възел има степен 2.
- Всяка проста верига, съдържаща всички възли на един граф  $G$  е **Хамилтънова верига**. Ако един граф е Хамилтънова верига, но не е Хамилтънов цикъл, то той е **полухамилтънов граф**.

# Пример



а) нито Хамилтънов, нито полухамилтънов.

б) полухамилтънов

в) Хамилтънов граф.

# Забележка

- Типичен пример за Хамилтънов граф е задачата: "Може ли да се обходят всички полета на шахматната дъска с шахматен кон, като на всяко поле се стъпи само веднъж?"
- Трудността на задачата не е в намирането на желания път на коня, а в намирането на всички възможни пътища с разглежданото свойство и определянето на техния брой.
- Крайчик е доказал, че задачата има повече от 30 млн. решения.

# Представяне на графи и изоморфизъм

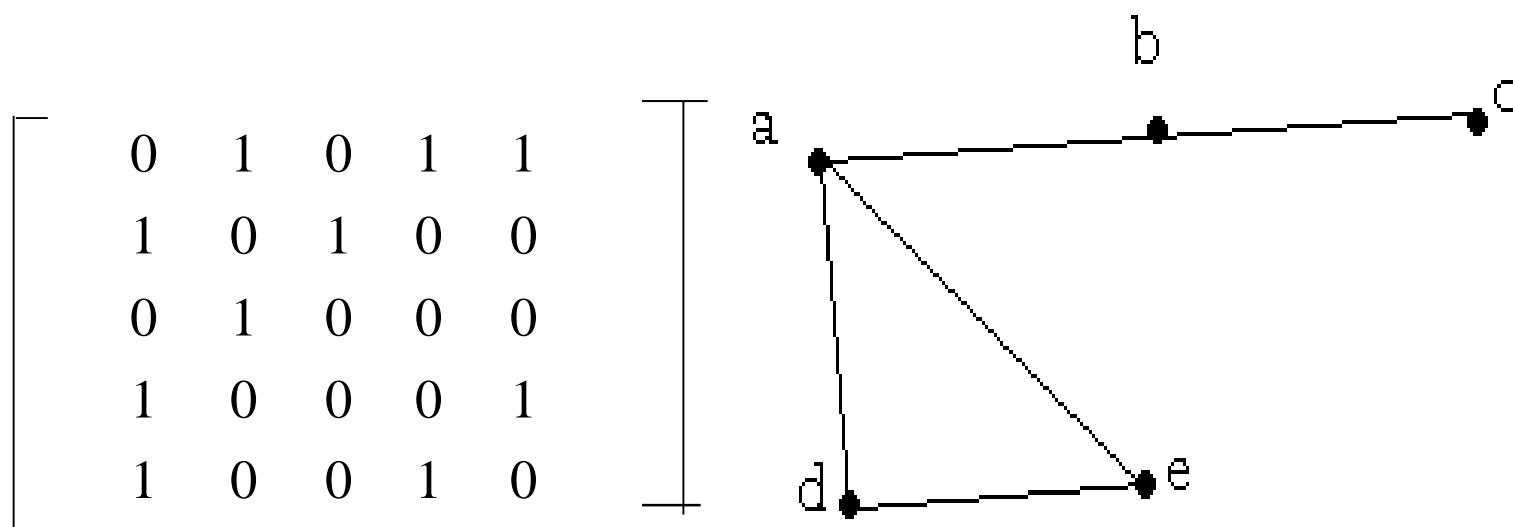
- Ние дефинирахме графите като абстрактен математически обект. Въпросът ни е как да ги представим така, че хората и компютрите да могат да работят с тях?

## **Матрица за съседство.**

- Нека  $G(V,E)$  е граф. Тогава матрицата за съседство за  $G$   $A_G$  е матрица с размерност  $(n \times n)$ , така че:
- $a_{ij} = 1$ , ако  $v_i v_j \in E$  или
- $a_{ij} = 0$ , ако  $v_i v_j \notin E$ ,
- т.е. 1, ако има ребро между възлите  $v_i$  и  $v_j$  и 0, ако няма такова ребро.



# Пример



Забележка: Матрицата е симетрична, т.е. съвпада с транспонираната ѝ матрица, тъй като графът е ненасочен.

# Представяне на графи и изоморфизъм

## Списъци за съседство.

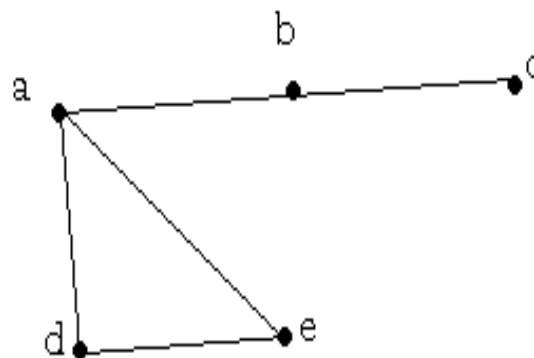
- Това са списъци на възлите, с които всеки възел е свързан.
- Например за горния граф:

■a: b,d,e;

■b: a,c;

■d: a,e;

■e: a,d



# Представяне на графи и изоморфизъм

## **Изоморфизъм**

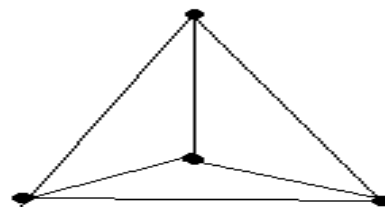
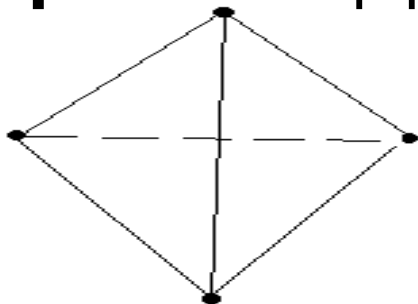
- Да отбележим, че един и същи граф можем да изобразяваме различно.
- Ребрата може да са отсечки или дъги;
- върховете може да са разположени произволно върху равнината или пространството.
- Понякога чрез разместване на върховете един граф може да бъде трансформиран в друг.

# Представяне на графи и изоморфизъм

- Дефиниция: Нека  $G = (V, E)$  и  $H = (W, F)$  са графи. Казваме, че са **изоморфни**, ако съществува биекция  $\varphi: V \rightarrow W$ , така че за всяко  $u, v$  от  $V$ :  $(uv \in E \leftrightarrow \varphi(u)\varphi(v) \in F)$ . Тази биекция  $\varphi$  наричаме изоморфизъм между двата графа.
- Ако два графа са изоморфни, свойствата на единия могат да се пренесат и върху другия, което е мощен метод за обработка на графи.

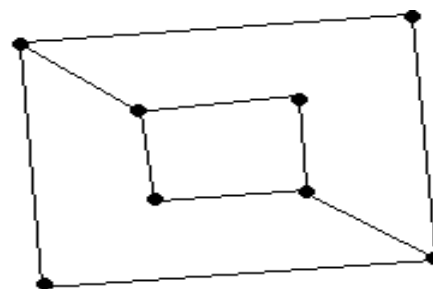
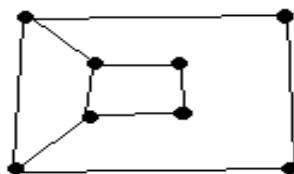
# Примери

**Пример 1:** Изоморфни графи



---

**Пример 2:** Не изоморфни графи



# Използвана литература в курса

- D. W. Hoffmann, Theoretische Informatik, Hansen Verlag, 2009
- H. P. Gumm, M. Sommer, Einfuehrung in die Informatik, Oldenbourg Wissenschaftsverlag, 2004
- J. W. Grossman, Discrete Mathematics, Macmillan Pub. Co., 1990
- К. Манев, Увод в дискретната математика, КЛМН, 2005
- Й. Денев, Р. Павлов, Я. Демирович. Дискретна математика. Наука и изкуство, София, 1984.

# Използвана литература в курса

- Д. Байнов, С. Костадинов, Р. Павлов, Л. Луканова. Ръководство за решаване на задачи по дискретна математика. Университетско издателство "Паисий Хилендарски", Пловдив, 1990.
- В.А. Успенский, Машина Поста, Москва, Наука, 1988, ISBN 5-02-013735-9.
- L. Lovasz, J. Pelikan, K. Vesztergombi, Discrete Mathematics – Elementary and Beyond, Springer Verlag, New York, 2003, ISBN 0-387-95584-4.

# Използвана литература в курса

- E. Bender, S. Williamson, A Short Course in Discrete Mathematics, Dover, 2006, ISBN 0-486-43946-1.
- P. Linz, An Introduction to Formal Languages and Automata, Jones and Bartlett Publishers, 6-th edition, Jones & Bartlett Publishers, ISBN-13: [9781284077247](https://www.jonesandbartlett.com/9781284077247), 2016
- Kenneth H. Rosen, Kamala Krithivasan, Discrete mathematics and its application, McGraw-Hill Companies, 7-th edition, ISBN 978-0-07-338309-5, 2012



# Използвана литература в курса

- Owen D. Byer, Deirdre L. Smeltzer, Kenneth L. Wantz, Journey into Discrete Mathematics, AMS, MAA Press, Providence Rhode Island, ISBN 9781470446963, 2018
- Christopher Rhoades, Introductory Discrete Mathematics, Willford Press, ISBN 1682854922, 9781682854921, 2018
- David Liben-Nowell, Discrete Mathematics for Computer Science, Wiley, 2017, ISBN 1119397197, 9781119397199, 2017.
- <http://www.jflap.org/> - софтуерна среда