PREDIKSI CUACA BERDASARKAN KORELASI MULTI-PARAMETER FENOMENA FISIS ALAM DENGAN MACHINE LEARNING

SKRIPSI

Oleh:

Ragil Bagus Agung Budiyono 175090307111003



JURUSAN FISIKA FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM UNIVERSITAS BRAWIJAYA MALANG 2021

PREDIKSI CUACA BERDASARKAN KORELASI MULTI-PARAMETER FENOMENA FISIS ALAM DENGAN MACHINE LEARNING

SKRIPSI

Sebagai Salah Satu Syarat Untuk Meraih Gelar Sarjana Sains Bidang Fisika

Oleh:

Ragil Bagus Agung Budiyono 175090307111003



JURUSAN FISIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN
ALAM
UNIVERSITAS BRAWIJAYA
MALANG
2021

LEMBAR PENGESAHAN SKRIPSI

PREDIKSI CUACA BERDASARKAN KORELASI MULTI-PARAMETER FENOMENA FISIS ALAM DENGAN MACHINE LEARNING

Oleh:

Ragil Bagus Agung Budiyono 175090307111003

Pembimbing I

Pembimbing II

Agus Naba, S.Si., MT., Ph.D NIP. 197208061995121001 <u>Dr.rer.nat. Abdurrouf, S.Si.,M.Si</u> NIP. 197209031994121001

Mengetahui, Ketua Jurusan Fisika FMIPA Universitas Brawijaya

Prof. Dr. rer. nat. Muhammad Nurhuda NIP. 196400910199021001

LEMBAR PERNYATAAN

Saya yang bertanda tangan di bawah ini:

Nama : Ragil Bagus Agung Budiyono

NIM : 175090307111003

Jurusan : Fisika

Penulis skripsi berjudul

PREDIKSI CUACA BERDASARKAN KORELASI MULTI-PARAMETER FENOMENA FISIS ALAM DENGAN MACHINE LEARNING

Dengan ini menyatakan bahwa:

- 1. Isi dari skripsi yang saya tulis dan buat adalah benar karya saya sendiri dan tidak menjiplak karya orang lain.
- 2. Apabila ditemukan ternyata skripsi yang saya tulis terbukti hasil menjiplak, maka saya akan bersedia menanggung segala risiko yang akan saya terima.

Demikian pertanyaan ini dibuat dengan penuh kesadaran.

Malang, 1 April 2021 Yang menyatakan,

Ragil Bagus Agung Budiyono 175090307111003

ABSTRAK

Prediksi kondisi cuaca mampu memberikan informasi yang sangat besar untuk berbagai sektor seperti pertanian, perairan bahkan sampai pengendalian pandemi, menjadikan penelitian seputar prediksi kondisi cuaca semakin penting dilakukan. Pada penelitian ini, penulis menggunakan dua model Machine Learning yaitu regresi dengan Recurrent Neural Network – Long Short-Term Memory (RNN-LSTM) untuk menghasilkan prediksi tiap parameter dengan 2 hidden layer terdiri dari 32 dan 64 neuron, kemudian menggunakan hasil prediksi tiap parameter tersebut untuk memprediksi kondisi cuaca dengan K – Nearest Neighbours Classification. Evaluasi dilakukan dengan melihat Loss Function yaitu Root Mean Square Error (RMSE) pada model RNN-LSTM dan perbandingan hasil dengan data asli (akurasi) pada K – Nearest Neighbours, Optimizer yang digunakan adalah 'adam' dengan opsi learning rate 'default'. Activation function yang digunakan adalah relu. Batch disesuaikan dengan jumlah data yang diolah. Hasil yang diapatkan adalah regresi tiap parameter dengan nilai RMSE bervariasi dari 0.34 - 107.65, dan prediksi kondisi cuaca dengan nilai akurasi bervariasi pada 66% - 95%.

Kata Kunci: Prediksi, Kondisi Cuaca, Parameter Fisis Cuaca, Recurrent Neural Network, Long-Short Term Memory, *K – Nearest Neighbours*,



ABSTRACT

Prediction for weather conditions can provide enormous information for various sectors such as agriculture, irrigation and even pandemic control, making research around predicting weather conditions increasingly important. In this study, authors used two Machine Learning models, using regression with Recurrent Neural Network -Long Short-Term Memory (RNN-LSTM) to produce predictions for each parameter with 2 hidden layers consisting of 32 and 64 neurons, then use the prediction results of each parameter to predict weather conditions with the K - Nearest Neighbors Classification so that the prediction of weather conditions based on the correlation of each parameter is obtained. The evaluation is done by looking at the Loss Function, namely the Root Mean Square Error (RMSE) in the RNN-LSTM model and the comparison of the results with the original data (accuracy) on K - Nearest Neighbors. The optimizer used is 'adam' with the learning rate option 'default'. The activation function used is relu. The batch size is adjusted to the amount of data processed. Results obtained are the regression of each parameter with RMSE values varying from 0.34 - 107.65, and prediction of weather conditions with varying accuracy values at 66% - 95%.

Keywords: Prediction, Weather Conditions, Physical Weather Parameters, Recurrent Neural Networks, Long-Short Term Memory, K - Nearest Neighbors,



KATA PENGANTAR

Puji syukur kepada Allah SWT, karena atas segala limpahan rahmat, rezeki serta nikmat-Nya penulis dapat menyelesaikan skripsi dengan judul "PREDIKSI CUACA BERDASARKAN KORELASI MULTI-PARAMETER FENOMENA FISIS ALAM DENGAN MACHINE LEARNING".

Dengan selesainya karya tulis ini, penulis ingin memberikan rasa terima kasih kepada pihak yang telah memberikan bantuan, dukungan, bimbingan serta saran sampai penulis dapat menyelesaikan proposal ini, khususnya kepada:

- Allah SWT atas nikmat, rahmat, dan rezeki sehingga penulisan Proposal Tugas Akhir dapat diselesaikan dengan baik.
- 2. Kedua orang tua yang selalu memberikan dukungan baik moral maupun material.
- 3. Bapak Prof. Dr. rer.nat Muhammad Nurhuda. selaku Ketua Jurusan Fisika FMIPA Universitas Brawijaya Malang serta dosen pembimbing akademik.
- 4. Ibu Dr. Eng. Masruroh, M.Si. selaku ketua prodi Fisika.
- 5. Bapak Agus Naba, S.Si., MT., Ph.D selaku dosen Pembimbing I.
- 6. Bapak Dr.rer.nat. Abdurrouf, S.Si., M.Si selaku dosen Pembimbing I.
- Teman-teman Jurusan Fisika FMIPA Universitas Brawijaya Malang, sahabat dekat serta pihak yang tidak dapat disebutkan yang telah memberikan semangat, dorongan serta motivasi.

Penulis mengetahui bahwa karya selalu ada cela, sehingga dari pembuatan karya tulis ini apabila terdapat kritik, saran serta masukan dapat diberikan ke penulis untuk mengembangkan dan memperbaiki dari karya tulis ini maupun diri penulis sendiri.

Malang, 1 April 2021

Penulis

DAFTAR ISI

LEMB	AR]	PENGESAHAN SKRIPSI	i
LEMB	AR]	PERNYATAAN	iii
ABSTI	RAK		v
ABSTI	RAC	Т	vii
KATA	PEN	NGANTAR	ix
DAFT	AR I	SI	xi
DAFT	AR (GAMBAR	XV
DAFT	AR 7	FABEL	xix
BAB I	PEN	DAHULUAN	1
1.1	La	atar Belakang	1
1.2	R	umusan Masalah	2
1.3	Tı	ujuan	3
1.4	В	atasan Masalah	3
1.5	M	lanfaat	4
BAB II	ITIN	NJAUAN PUSTAKA	5
2.1	C	uaca	5
2.1	1.1	Parameter Cuaca	5
2.1	1.2	Fenomena Fisis Cuaca	6
2.2	A	rtificial Intelligence	8
2.2	2.1	Machine Learning	9
2.2	2.2	Supervised Learning	9
2.2	2.3	Regresi dan Klasifikasi	10
2.2	2.4	Neural Network	11

2.2.:	5 Long-Short Term Memory (LSTM)	13
2.2.	6 K-Nearest Neighbours Classifier)	15
2.2.	7 Loss Function	17
2.3	Python	18
2.3.	1 TensorFlow	18
2.3.	2 Keras	18
2.3.	3 Scikit-Learn	19
BAB III	METODOLOGI	21
3.1	Waktu dan Tempat Pelaksanaan	21
3.2	Alat dan Bahan	21
3.3	Tahapan Penelitian	21
3.3.	1 Persiapan Komputasi	22
3.3.	2 Pengolahan Data	22
3.3.	3 Pembuatan Model LSTM dan K-Nearest Ne	_
3.3.	4 Pelatihan Model LSTM dan Model K	K-Nearest
3.3.: Neig	5 Pengujian Model LSTM dan Model K ghbours	
3.3.	6 Evaluasi dan Visualisasi Model	30
BAB IV	HASIL DAN PEMBAHASAN	33
4.1	Perbandingan Hasil Model LSTM Pada Tiap Parar	neter .33
4.2	Prediksi Cuaca Dengan Seluruh Parameter	42
4.3	Prediksi Cuaca Dengan Parameter Pilihan	43
4.4	Korelasi Parameter Pada Model dan Fenomena Fis	sis 47
BAB V I	PENUTUP	53
5.1	Kesimpulan	53

5.2	Saran	54
DAFTA	AR PUSTAKA	55
LAMP	IRAN A DATA HASIL PENELITIAN	58
LAMP	IRAN B KODE PROGRAM	67



DAFTAR GAMBAR

Gambar 2. 1. Gambar yang merujuk deep learning masuk cakupan
machine learning, dan machine learning masuk cakupan AI8
Gambar 2. 2. Alur pengerjaan supervised learning
Gambar 2. 3. Plot kiri merupakan algoritma klasifikasi dan kanan
adalah regresi
Gambar 2. 4. Gambaran Neural Network
Gambar 2. 5. Skema LSTM dan unit memorinya14
Gambar 2. 6. Penggunaan K-Nearest Neighbours untuk
mengklasifikasi data banyak gaji bulanan tiap pekerja16
Gambar 2. 7. Algoritma klasifikasi K-Nearest Neighbours
Gambar 3. 1. Arsitektur Model LSTM27
Gambar 3. 2. Arsitektur Model K-Nearest Neighbours28
Gambar 4. 1. Grafik RMSE tiap parameter dengan jangkauan waktu
berbeda36
Gambar 4. 2. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
presipitasi (hasil regresi Desember 2010)37
Gambar 4. 3. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
temperatur (hasil regresi Desember 2010)38
Gambar 4. 4. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter indeks
panas (hasil regresi Desember 2010)38
Gambar 4. 5. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
kecepatan angin (hasil regresi Desember 2010)39
Gambar 4. 6. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
visibilitas (hasil regresi Desember 2010)39
Gambar 4. 7. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
kelembapan relatif (hasil regresi Desember 2010)40
Gambar 4. 8. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter tutupan
awan (hasil regresi Desember 2010)41
Gambar 4. 9. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter arah
angin (hasil regresi Desember 2010)41
Gambar 4. 10. Heat Map Correlation dari data set

Gambar 4. 11. Visualisasi data untuk korelasi parameter temperatur,
tutupan awan dan presipitasi49
Gambar 4. 12. Visualisasi data untuk korelasi parameter presipitasi,
tutupan awan dan kelembapan relatif50
Gambar 4. 13. Visualisasi data untuk korelasi parameter temperatur,
indeks panas dan kelembapan relatif
Gambar 4. 14. Visualisasi data untuk korelasi parameter temperatur,
arah angin dan kecepatan angin51
Gambar A. 1. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter tutupan
awan (hasil regresi Juli - Desember 2012)58
Gambar A. 2. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter indeks
panas (hasil regresi Juli - Desember 2012)58
Gambar A. 3. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
presipitasi (hasil regresi Juli - Desember 2012)59
Gambar A. 4. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
kelembapan relatif (hasil regresi Juli - Desember 2012)59
Gambar A. 5. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
temperatur (hasil regresi Juli - Desember 2012)60
Gambar A. 6. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
visibilitas (hasil regresi Juli - Desember 2012)60
Gambar A. 7. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter arah
angin (hasil regresi Juli - Desember 2012)61
Gambar A. 8. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
kecepatan angin (hasil regresi Juli - Desember 2012)61
Gambar A. 9. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter tutupan
awan (hasil regresi Januari - Desember 2015)62
Gambar A. 10. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter indeks
panas (hasil regresi Januari - Desember 2015)
Gambar A. 11. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
presipitasi (hasil regresi Januari - Desember 2015)63
Gambar A. 12. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
kelembapan relatif (hasil regresi Januari - Desember 2015)63
Gambar A. 13. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter
temperatur (hasil regresi Januari - Desember 2015)64

Gambar A. 14. Perbandingan hasil uji dan latih pada	parameter
visibilitas (hasil regresi Januari - Desember 2015)	64
Gambar A. 15. Perbandingan hasil uji dan latih pada para	meter arah
angin (hasil regresi Januari - Desember 2015)	65
Gambar A. 16. Perbandingan hasil uji dan latih pada	parameter
kecepatan angin (hasil regresi Januari - Desember 2015)	65



DAFTAR TABEL

Tabel 3. 1. Tabel dataset yang telah dibersihkan23
Tabel 3. 2. Tabel jangkauan waktu latih dan uji24
Tabel 3. 3. Tabel data latih Model LSTM pengujian 1 yang telah
diolah25
Tabel 3. 4. Tabel data uji Model LSTM pengujian 1 yang telah diolah
25
Tabel 4. 1. Hasil tiap parameter dengan rasio bulan latih dan uji
11:133
Tabel 4. 2. Hasil tiap parameter dengan rasio bulan latih dan uji 30:6
Tabel 4. 3. Hasil tiap parameter dengan rasio bulan latih dan uji 60:12
Tabel 4. 4. Tabel hasil akurasi dengan seluruh parameter
Tabel 4. 5. Tabel akurasi dengan berbagai penggunaan parameter pada
rasio latih dan uji bulanan 11:1
Tabel 4. 6. Tabel akurasi dengan berbagai penggunaan parameter pada
rasio latih dan uji bulanan 30:6
Tabel 4. 7. Tabel akurasi dengan berbagai penggunaan parameter pada
rasio latih dan uji bulanan 60:12
Tabel 4. 8. Tabel akurasi dengan perbandingan penggunaan parameter
terbaik pada rasio latih uji 11:1
Tabel 4. 9. Tabel akurasi dengan perbandingan penggunaan parameter
terbaik pada rasio latih uji 30:6
Tabel 4. 10. Tabel akurasi dengan perbandingan penggunaan
parameter terbaik pada rasio latih uji 60:12
parameter terbark pada rasio fami uji 00.124/

BAB I PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang

Cuaca sangat mempengaruhi manusia untuk menjalankan kegiatan, menjadikan cuaca sebagai faktor yang dipertimbangkan dalam berbagai sektor. Cuaca adalah keadaan atmosfer tiap satuan waktu dengan berbagai parameter penentu, seperti temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan dan kelembapan relatif. Pada pertanian, cuaca mampu mempengaruhi tanaman untuk bertumbuh dengan optimal. Parameter dari cuaca yang sangat berpengaruh untuk pertumbuhan tanaman adalah kelembapan, temperatur serta beberapa parameter lainnya (Cogato et al., 2019). Cuaca juga mempengaruhi bagaimana sektor perairan, bukan hanya pertanian, karena cuaca mempengaruhi pasokan air pada suatu daerah(Kirono et al., 2016). Bahkan cuaca juga mempengaruhi bagaimana sebuah pandemi dikendalikan, dengan melihat parameter cuaca maka transmisi dari pandemi dapat diprediksi dan memberikan tindak lanjut yang tepat (Tosepu et al., 2020).

Pentingnya cuaca dalam kehidupan manusia yang melibatkan berbagai sektor mendorong manusia untuk melakukan peramalan dan prediksi cuaca, sehingga dampak dari cuaca dapat diantisipasi bahkan sebelum cuaca tersebut terjadi. Prediksi cuaca umumnya melibatkan satu parameter yang nantinya akan dikorelasikan dengan dampak dari parameter tersebut. Seperti yang ditulis oleh Khosravi dan kawan-kawan, prediksi kecepatan angin dilakukan untuk melihat dampak kecepatan angin ke *wind farm* atau pembangkit listrik tenaga angin (Khosravi et al., 2018). Prediksi dengan satu parameter juga telah dilakukan oleh banyak peneliti, seperti prediksi curah hujan dan temperatur dengan fungsi bergantung pada tujuan (Kirono et al., 2016; Volokitin et al., 2016).

Prediksi dengan satu parameter dapat dilakukan dengan tujuan spesifik, karena cuaca secara umum merupakan masalah

multi-parameter sehingga banyak hal dapat mempengaruhinya. Tanpa disertai dengan prediksi, terdapat penelitian yang membahas klasifikasi cuaca berdasarkan data yang ada. Terdapat penelitian yang memberikan klasifikasi cuaca berdasarkan foto yang diambil, lalu algoritma yang dijalankan akan memberikan klasifikasi kondisi cuaca pada foto tersebut (Zhang et al., 2016). Penggolongan cuaca bermanfaat dalam berbagai bidang, seperti penggunaannya untuk mengidentifikasi cuaca dari kamera sehingga tidak diperlukannya manusia untuk mengetahui cuaca secara manual. Kekurangannya adalah penelitian tersebut hanya menggolongkan kondisi cuaca, bukan memprediksi kondisi cuaca di masa depan.

Berdasarkan latar belakang tersebut, penulis membangun model RNN-Long-Short Term Memory (LSTM) dengan input parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif, kemudian menghasilkan output hasil prediksi tiap parameter di masa mendatang. Selanjutnya data output dari model RNN-Long-Short Term Memory dijadikan input dalam model K-Nearest Neighbours sehingga didapatkan output klasifikasi prediksi kondisi cuaca di masa mendatang. Dalam penelitian ini juga diteliti hubungan antar parameter fisis yang paling mempengaruhi model hingga hasil prediksi paling optimal didapatkan.

1.2 Rumusan Masalah

Berdasarkan latar belakang yang telah dipaparkan, rumusan masalah pada penelitian ini adalah:

1. Bagaimana kemampuan model RNN-LSTM untuk menghasilkan prediksi tiap parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif?

- 2. Bagaimana akurasi model K-Nearest Neighbours untuk memprediksi kondisi cuaca dengan data input dari seluruh parameter output model RNN-LSTM?
- 3. Bagaimana akurasi model K-Nearest Neighbours untuk memprediksi kondisi cuaca dengan data *input* dari parameter terbaik *output* model RNN-LSTM?
- 4. Apakah korelasi parameter kondisi cuaca pada fenomena fisis sesungguhnya mempengaruhi kemampuan model K-Nearest Neighbours dalam memprediksi kondisi cuaca?

1.3 Tujuan

Tujuan penelitian yang dilakukan adalah:

- 1. Mengetahui kemampuan model RNN-LSTM untuk menghasilkan prediksi tiap parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif.
- 2. Mengetahui akurasi model K-Nearest Neighbours untuk memprediksi kondisi cuaca dengan data *input* dari seluruh parameter *output* model -RNN-LSTM.
- Mengetahui akurasi model K-Nearest neighbours untuk memprediksi kondisi cuaca dengan data *input* dari parameter terbaik *output* model RNN-LSTM.
- Mengetahui apakah korelasi parameter kondisi cuaca pada fenomena fisis sesungguhnya mempengaruhi kemampuan model K-Nearest Neighbours dalam memprediksi kondisi cuaca.

1.4 Batasan Masalah

Batasan masalah yang diberikan pada penelitian yang akan dilakukan adalah sebagai berikut:

1. Kondisi cuaca yang diprediksi memiliki kriteria cerah, sebagian mendung, mendung, hujan, cerah disertai hujan, sebagian mendung disertai hujan

- 2. Cuaca yang diprediksi berdasarkan data curah hujan tiap jam di kota Malang pada Januari 2010 Desember 2020.
- 3. Parameter kondisi cuaca yang digunakan adalah temperatur, indeks panas, kecepatan dan arah angin, presipitasi, visibilitas, tutupan awan dan kelembapan.

1.5 Manfaat

Penelitian ini memiliki beberapa manfaat yaitu:

- Bagi Instansi terkait: Hasil model penelitian dapat digunakan sebagai alat bantu prediksi kondisi cuaca dengan rentang waktu tertentu.
- 2. Bagi Peneliti dibidang Iklim dan Cuaca: Hasil model penelitian dapat digunakan untuk membuat dan menganalisis prediksi cuaca pada skala bulanan, enam bulanan dan tahunan dengan ketelitian per jam

BAB II TINJAUAN PUSTAKA

2.1 Cuaca

Cuaca memiliki makna yang serupa dengan iklim, sehingga perbedaan arti dari istilah tersebut menjadi kabur. Padahal kedua istilah tersebut memiliki makna yang berbeda apabila ditinjau dari segi waktu. Cuaca merupakan keadaan atmosfer tiap satuan waktu, sehingga terdapat rujukan waktu yang dituju. Penggunaan cuaca harus dengan konotasi waktu seperti cuaca hari ini, cuaca besok, cuaca jam 1 siang dan sebagainya.

Cuaca memiliki berbagai parameter yang diungkapkan seperti suhu, tekanan, angin dan kelembapan yang diukur dengan alat khusus. Parameter tersebut mampu memberikan probabilitas kondisi cuaca yang terjadi, seperti akan terjadinya hujan, mendung, cerah dan sebagainya. Fenomena fisis sangat berpengaruh pada keadaan cuaca, karena cuaca dibentuk dari berbagai faktor yang terjadi di atmosfer seperti rotasi bumi, kelembapan, suhu, intensitas sinar matahari dan lain sebagainya (Wirjohamidjojo & Swarinoto, 2010).

Pentingnya cuaca juga selaras dengan pentingnya prediksi cuaca. Prediksi cuaca sulit dilakukan karena cuaca memiliki banyak faktor, bukan hanya parameter cuaca saja yang diperhatikan tapi bagaimana posisi bumi terhadap matahari dan bulan, juga pengaruh alam yang lain. Banyak metode prediksi yang dilakukan untuk meningkatkan upaya keberhasilan dalam prediksi itu sendiri, mulai dengan perhitungan secara manual dengan memperhitungkan parameter fisis, menggunakan regresi maupun menggunakan *machine learning* (Watts, 2014).

2.1.1 Parameter Cuaca

Cuaca memiliki parameter yang saling berkaitan erat. Tiap parameter menggambarkan kondisi cuaca berdasarkan nilai dari masing-masing parameter dan korelasi dari keseluruhan parameter. Parameter dari cuaca sendiri diukur dengan berbagai macam alat pada kondisi tertentu (Wirjohamidjojo & Swarinoto, 2010).

Beberapa parameter cuaca adalah suhu minimum, suhu maksimum, keadaan angin, keadaan awan dan presipitasi, kondensasi air, dan evaporasi. Suhu minimum didapatkan dari pengukuran suhu pada malam hari dengan memperhitungkan keadaan berawan. Suhu minimum penting untuk menjaga tanaman tidak rusak karena keluar dari zona tumbuh. Suhu maksimum didapatkan dari keadaan cerah di siang hari, makna maksimum sebenarnya adalah menandakan maksimum dari udara. Keadaan angin didapatkan dari pengukuran kecepatan angin dan arah angin. Angin timbul akibat perubahan tekanan dan suhu pada suatu wilayah. Keadaan awan dan presipitasi dapat mendeskripsikan keadaan berawan atau hujan, dengan jumlah air di udara maupun di atmosfer diperhitungkan. Evaporasi merupakan parameter yang timbul akibat parameter lain, yaitu suhu juga luas permukaan maupun lokasi pengamatan, evaporasi dapat memberikan pandangan terkait siklus air yang nantinya akan membentuk awan dan sebagainya (Potter & Coleman, 2003).

2.1.2 Fenomena Fisis Cuaca

Cuaca dan parameternya tidak jauh dari ilmu fisika karena cuaca merupakan produk dari fenomena fisika yang berada di alam. Memahami bagaimana fenomena fisika terjadi di alam dapat meningkatkan pemahaman terhadap korelasi kondisi cuaca dan faktor yang menyebabkan cuaca dapat terjadi, sehingga sebuah prediksi dapat dilakukan dengan melihat keterkaitan antara penyebab cuaca dengan kondisi cuaca. Prediksi cuaca secara manual melibatkan banyak persamaan fisika yang harus dihitung secara bersamaan untuk menghasilkan prediksi yang diinginkan. Walau kenyataannya prediksi menggunakan cara

manual menghasilkan hasil yang kurang baik (dan memakan waktu yang lama), memahami korelasi tiap parameter dapat meningkatkan hasil prediksi pada metode yang lain (Lions et al., 1992).

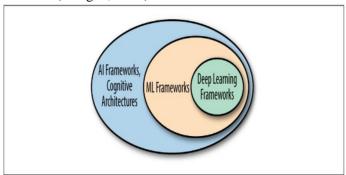
Fenomena fisis yang menjelaskan kondisi cuaca memiliki banyak sekali parameter yang saling berhubungan. Parameter tersebut bisa timbul dari intensitas radiasi matahari, kedekatan jarak bumi-matahari, perubahan kecepatan dan arah angin akibat perbedaan suhu dan tekanan dan lain sebagainya. Apabila semua faktor fisis dimasukkan ke dalam prediksi maka tingkat kesulitan dalam pembuatan model akan meningkat. Hal tersebut juga memakan sumber daya komputasi yang tinggi. Berdasarkan pertimbangan sebelumnya, pembangunan model yang baik cenderung menggunakan beberapa parameter cuaca terbaik saja (Wirjohamidjojo & Swarinoto, 2010).

Parameter utama yang diambil untuk menjelaskan fenomena fisis pada kondisi cuaca adalah volume udara atau air di atmosfer, massa jenis, temperatur, dan tekanan. Dari parameter tersebut umumnya para peneliti cuaca (meteorologis) menggunakan beberapa model matematis untuk menjelaskan fenomena fisis yang terjadi. Model matematis yang digunakan adalah persamaan Navier-Stokes. momentum hukum pertama termodinamika terkait konservasi energi, persamaan konservasi massa udara, persamaan kontinuitas massa uap air dan persamaan gas ideal. Persamaan tersebut dapat menjadi acuan korelasi antar parameter kondisi cuaca, tetapi kondisi cuaca sangat dipengaruhi faktor lain selain model matematis yang telah disebutkan, menyebabkan prediksi menggunakan persamaan matematis memiliki hasil yang tidak optimal (Lions et al., 1992; Potter & Coleman, 2003).

2.2 Artificial Intelligence

Artificial Intelligence (AI) secara langsung berarti kecerdasan buatan, merujuk pada kemampuan komputer dalam menganalisis sebuah permasalahan dengan cerdas. AI sendiri tidak bermakna sempit merujuk pada sebuah robot cerdas, tapi sebuah algoritma yang mampu menemukan pola tertentu yang terdapat pada data. AI dapat diaplikasikan pada e-commerce, facial recognition, dan lain-lain. AI memiliki beberapa cabang seperti Machine Learning, Natural Language, Fuzzy Logic, dan lain sebagainya (Lu et al., 2017).

Cakupan AI sangat luas, seperti penyelesaian regresi, klasifikasi, *clustering* hingga ke penalaran, perencanaan dan navigasi. Ide besar dari AI adalah membantu menyelesaikan kebutuhan manusia yang mendasar dengan baik atau bahkan *lebih* baik. Walaupun usaha untuk mencapai hal tersebut sangat sulit karena otak manusia terdiri dari jutaan syaraf yang terhubung dan memiliki fungsionalitas masing-masing, AI merupakan terobosan maju di bidang teknologi. Cakupan AI dan *machine learning* maupun *deep learning* dapat dilihat pada Gambar 2. 1 (Morgan, 2018).



Gambar 2. 1. Gambar yang merujuk hubungan deep learning, machine learning dan artificial intelligence

2.2.1 Machine Learning

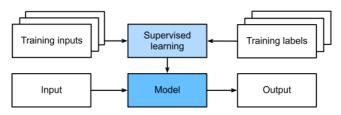
Machine Learning (ML) merupakan algoritma naungan AI. Fungsi awalnya adalah mengubah data mentah menjadi sesuatu yang bernilai, menjadikan hal tersebut berlaku pada ML secara konvensional. Dengan penelitian yang matang, ML pada terobosan terbarunya mampu mengekstrak sebuah pola pada data mentah dalam berbagai jenis data. Pola yang diambil dari data mentah dapat berupa konstanta yang mempengaruhi tiap parameter. Sehingga, dari tiap data dapat ditemukan pola regresinya dan melengkapi atau meramalkan data yang belum ada. ML terobosan terbaru bahkan mampu mengklasifikasikan data pada pola tertentu bergantung dengan hasil yang didapatkan setelah proses pelatihan dilakukan.

ML merupakan pembahasan yang hangat karena kemampuan menemukan pola dari data mentah, sehingga proses pembangunan kode program menjadi lebih efisien. Hal tersebut dikarenakan dengan memberikan algoritma tertentu, kode program dapat beradaptasi dengan baik tanpa harus memberikan perlakuan khusus secara manual oleh pengguna. Terlebih pada era informasi saat ini, data merupakan hal yang mudah didapatkan dari berbagai sumber dan data adalah bahan utama agar ML bisa bekerja dengan baik (Lecun et al., 2015).

2.2.2 Supervised Learning

Supervised learning adalah sistem pembelajaran di ML dengan memberikan kategori label pada tiap keluarannya. Pemberian kategori label yang dimaksud adalah hasil keluaran yang diharapkan sudah ditentukan sebelumnya. Contoh dari supervised learning adalah regresi dengan label curah hujan atau klasifikasi dengan label membedakan motor dan mobil. supervised learning sangat umum digunakan karena penggunaannya yang sangat luas, berbeda dengan sistem lain seperti unsupervised learning yang tidak memberikan label pada

keluaran sehingga ML harus menentukan labelnya sendiri berdasarkan data (Lecun et al., 2015).



Gambar 2. 2. Alur pengerjaan supervised learning

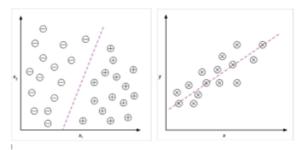
Alur pengerjaan *supervised learning* dapat dilihat seperti pada Gambar 2. 2. Data berupa *training input* yang telah disiapkan, digunakan sebagai bahan pelatih ML agar model dapat dibangun dengan baik. Data berupa *training label* harus ditentukan untuk memberikan informasi keluaran ML yang diharapkan. Apabila keduanya telah disiapkan, maka data akan dilatih kemudian menghasilkan model yang tepat berdasarkan data masukan. Model yang dihasilkan dapat diuji maupun digunakan dengan cara memberikan data *input* uji lalu menghasilkan *output* berdasarkan model yang telah dibangun (Czum, 2020).

2.2.3 Regresi dan Klasifikasi

Supervised learning dapat melakukan berbagai macam hal, pada umumnya pengguna akan menggunakan supervised learning sebagai sistem pembelajaran untuk menyelesaikan regresi dan klasifikasi. Sederhananya regresi merupakan prediksi yang dilakukan dengan angka real berdasarkan data yang ada. Regresi dapat menambahkan data yang kosong maupun meneruskan data yang sudah ada. Contoh regresi adalah prediksi harga rumah tahunan, prediksi harga saham, prediksi curah hujan. Kunci dari regresi adalah keluaran yang berupa nilai kontinu,

sehingga sangat cocok untuk menyelesaikan permasalahan prediksi.

Lain halnya klasifikasi, ML akan mengelompokkan data sesuai dengan kategori label yang telah ditentukan (pada kasus *supervised learning*). Keluaran dari klasifikasi adalah nilai diskrit yang menentukan label dari data. Contohnya adalah bagaimana klasifikasi kucing dan anjing, kanker ganas dan tidak, serta klasifikasi keadaan cuaca (Czum, 2020). Perbedaan klasifikasi dan regresi dapat dilihat pada Gambar 2. 3. Terlihat dari gambar bahwa klasifikasi dapat digunakan untuk mengelompokkan data dan regresi digunakan untuk menemukan pola data (Raschka & Mirjalili, 2017).

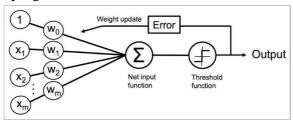


Gambar 2. 3. Plot kiri merupakan algoritma klasifikasi dan kanan adalah regresi.

2.2.4 Neural Network

Algoritma ML yang cukup terkenal untuk menyelesaikan banyak permasalahan adalah *Neural Network* (NN). NN dibangun berdasarkan penggambaran sistem syaraf manusia. NN akan menerima beragam *input* yang masuk lalu diproses untuk menghasilkan keluaran yang diminta. NN akan mempelajari data yang diberikan lalu memberikan *update* bobot sehingga model diperbarui sesuai *update* dari bobot yang diberikan. NN merupakan algoritma yang dilakukan secara berulang (*epoch*)

karena bobot akan terus di-*update* hingga model menghasilkan keluaran yang dimaksud.



Gambar 2. 4. Gambaran Neural Network.

Skema NN seperti pada Gambar 2. 4 menjelaskan bagaimana *input* (x) yang masuk akan diproses dengan bobot awal (w) untuk membentuk model awal. Selanjutnya model akan melewati fungsi aktivasi, dan dievaluasi apakah model sudah optimal menggunakan *loss function / error*. Apabila model belum optimal, maka bobot akan di-*update* untuk memperbaiki model sebelumnya. Setelah model diperbaiki terus menerus dan memenuhi kriteria keberhasilan pada fungsi aktivasi, model dapat digunakan untuk menghasilkan keluaran.

Model matematis sederhana untuk menggambarkan *update* bobot adalah sebagai berikut:

$$w_j := w_j + \Delta w_j \tag{2.1}$$

$$\Delta w_i = \eta (y^{(i)} - \hat{y}^{(i)}) x_i^{(i)}$$
 (2.2)

 w_j menggambarkan bobot pada unit j, akan di-update setiap kali ada perubahan w_j yang ditandai dengan Δw_j . Δw_j adalah kalkulasi yang memperhitungkan η sebagai learning rate (ditentukan sendiri oleh pengguna) untuk menunjukkan besarnya langkah yang perlu diambil tiap bobot di-update (semakin kecil semakin presisi tetapi memakan sumber daya komputasi dan waktu), $y^{(i)}$ sebagai label keluaran atau target output, $\hat{y}^{(i)}$ adalah

keluaran training dengan bobot sebelumnya, dan $x_j^{(i)}$ adalah input. Persamaan matematis tersebut dapat diartikan bahwa delta bobot (perubahan bobot) didapatkan dari selisih hasil keluaran training dengan data sesungguhnya per data latih $x_j^{(i)}$, dengan kontrol step dikendalikan oleh learning rate (Raschka & Mirjalili, 2017).

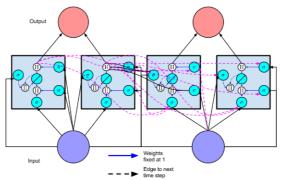
2.2.5 Long-Short Term Memory (LSTM)

NN punya kecenderungan untuk menemukan pola pada sebuah data masukan. Penemuan pola tersebut didasarkan pada *input* yang dimasukan. Permasalahannya adalah NN konvensional cenderung "lupa" apabila data yang digunakan terlalu banyak, dan NN konvensional tidak sensitif terhadap waktu. Karena itu, NN konvensional kurang baik untuk mengelola data dengan waktu sensitif seperti ramalan curah hujan dan harga saham. Permasalahan tersebut dapat diselesaikan dengan beberapa metode, yaitu pembuatan *time-series neural network*. Banyak metode pembuatan *time-series* NN, seperti *recurrent NN*, dan yang terbaru adalah LSTM.

Recurrent NN sebenarnya adalah modifikasi dari feed-forward Neural Network dengan menambahkan komponen waktu. Recurrent NN mampu mengingat data yang telah lampau dengan urutan yang baik. Kelemahannya adalah Recurrent NN tidak dapat memilih konstanta mana yang harus diingat dan dilupakan, sehingga muncul metode baru yaitu Long-Short Term Memory (LSTM).

LSTM memiliki kelebihan yaitu adanya unit tambahan yang berfungsi untuk mengurutkan data sesuai dengan urutan kejadian waktu dan mengingatnya (seperti unit memori). Unit tersebut memiliki gate khusus dengan dimulai dari nilai Input Node (g), Input Gate (i), Forget Gate (f), Output Gate (o). Gate akan menentukan memori mana yang harus dipertahankan atau dilupakan, yang akan mempengaruhi perhitungan dari bobot.

Dilihat dari Gambar 2. 5, ada 3 *gate* (lingkaran berwarna putih), dengan *gate* pertama yaitu *Input Gate* untuk memberikan perubahan ke data *input*, lalu *Forget Gate* akan menentukan apakah ada konstanta yang harus dilupakan, apabila ada maka akan dihapus dan digantikan pada *Output Gate* (Lipton et al., 2015).



Gambar 2. 5. Skema LSTM dan unit memorinya

LSTM memiliki persamaan yang menggambarkan proses dalam pengolahan data yang dilakukan. Seperti yang telah disebutkan sebelumnya, gate sangat penting untuk diingat dalam memahami pengolahan data LSTM. Persamaan matematis dapat dilihat pada persamaan (2. 3). Mula-mula nilai Input Node (g), Input Gate (i), Forget Gate (f), Output Gate (o) dihitung terlebih dahulu. Internal State (c) didapatkan dengan mengakumulasi nilai f, c dan i. Kemudian nilai akhir dari memori sel (h) akan digunakan untuk mengubah variabel pada proses LSTM selanjutnya.

$$f_{t} = \sigma_{g}(W_{f}x_{t} + U_{f}h_{t-1} + b_{f})$$

$$i_{t} = \sigma_{g}(W_{i}x_{t} + U_{i}h_{t-1} + b_{i})$$

$$o_{t} = \sigma_{g}(W_{o}x_{t} + U_{o}h_{t-1} + b_{o})$$

$$\tilde{c}_{t} = \sigma_{c}(W_{c}x_{t} + U_{c}h_{t-1} + b_{c})$$

$$c_{t} = f_{t} \circ c_{t-1} + i_{t} \circ \tilde{c}_{t}$$

$$h_{t} = o_{t} \circ \sigma_{h}(c_{t})$$

$$(2.3)$$

Unit komputasi dari LSTM disebut sebagai sel memori, blok memori atau hanya disebut sel saja. Masing-masing memori terdiri satu atau lebih sel-sel memori yang terhubung secara berulang dan terdapat tiga unit multiplikatif—*input gates*, output *gates* dan *forget gates*, ketiga ini memberikan sebuah analogi secara kontinu untuk menulis, membaca dan reset operasi pada sel-sel yang ada (Brownlee, 2017).

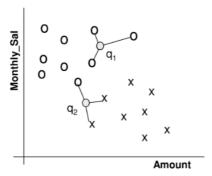
2.2.6 K-Nearest Neighbours Classifier)

Metode klasifikasi memiliki banyak sekali algoritma, salah satunya adalah K-Nearest Neighbours. K-Nearest Neighbours memanfaatkan data sekitarnya untuk mengklasifikasikan data yang ditunjuk. Apabila kita lihat pada Gambar 2. 6, q1 dan q2 adalah data yang ingin diklasifikasikan. Data yang ingin diklasifikasikan tersebut diukur jaraknya dengan beberapa tetangga terdekat yang telah diketahui labelnya. Dari pengukuran jarak terhadap data dengan label yang diketahui, q1 dan q2 dapat diklasifikasikan (Cunningham & Delany, 2020).

Perhitungan jarak dengan tetangga terdekatnya dapat dituliskan dengan model matematis sebagai berikut:

$$D = \sqrt{\sum_{i=1}^{k} (x_i - y_i)^2}$$
 (2.4)

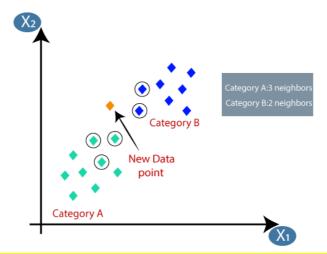
D merupakan kuadrat jarak antara data yang ingin diklasifikasikan dengan tetangga terdekatnya. X adalah koordinat data yang ingin diklasifikasikan dan Y adalah tetangga terdekat yang jarak antar keduanya ingin diketahui (Cunningham & Delany, 2020).



Gambar 2. 6. Penggunaan K-Nearest Neighbours untuk mengklasifikasi data banyak gaji bulanan tiap pekerja.

K-Nearest Neighbours memiliki urutan penggunaan untuk mendapatkan klasifikasi data yang optimal. Pertama tentukan nilai K, atau banyaknya tetangga yang menjadi acuan. Selanjutnya, hitung jarak Euclidean dengan K tetangga terdekat menggunakan persamaan (2. 4). Setelah ditentukan nilai K dan jarak terdekat ke K tetangga terdekat, hitung seberapa banyak tetangga terdekat yang masuk ke kategori pembagian data. Data yang ingin diklasifikasi kemudian digolongkan ke dalam kategori sesuai dengan kategori tetangga terdekat terbanyak.

Contohnya bisa dilihat pada Gambar 2. 7. Data berwarna jingga ingin diklasifikasikan apakah data tersebut tergolong kategori A atau B. Banyaknya tetangga terdekat (K) yang dipilih sebanyak 5 buah. Setelah jarak dihitung dan didapatkan 5 tetangga terdekat, ternyata 3 tetangga masuk ke kategori A dan 2 tetangga masuk kategori B, sehingga data jingga diklasifikasikan ke kategori A.



Gambar 2. 7. Algoritma klasifikasi K-Nearest Neighbours

2.2.7 Loss Function

Loss function merupakan fungsi untuk menentukan besar kesalahan yang didapat dari training maupun fitting ML. Algoritma regresi secara umum menggunakan root mean square error (RMSE) atau menggunakan mean absolute error (MAE). Penggunaannya berdasarkan model matematis yang ditunjukkan pada persamaan (2. 5) untuk RMSE dan persamaan (2. 6) untuk MAE.

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} e_i^2}$$
 (2. 5)

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |e|$$
 (2. 6)

RMSE dan MAE digunakan berdasarkan kebutuhan dan jenis data yang digunakan. Sebagian merujuk bahwa MAE memiliki keunggulan untuk menunjukkan *loss function* yang stabil sehingga dapat merepresentasikan data dengan benar, tetapi

RMSE telah digunakan sebagai metrik statistik standar untuk mengukur kinerja model dalam penelitian meteorologi, kualitas udara, dan penelitian iklim (Chai & Draxler, 2014).

2.3 Python

Python merupakan bahasa pemrograman tingkat tinggi yang memiliki banyak *library* untuk mendukung penelitian. Bahasa tingkat tinggi berarti Python mudah dipahami oleh pengguna, karena cenderung lebih familier dengan bahasa manusia. Walaupun tergolong bahasa tingkat tinggi, Python merupakan salah satu bahasa yang efektif digunakan untuk melakukan penelitian numerik. Walaupun tidak memiliki efisiensi setinggi Fortran atau C++, Python memiliki kelebihan lain dengan banyaknya *library* yang mendukung banyak penelitian, seperti penggunaan NumPy, Pandas, TensorFlow, dan lain sebagainya (Dubois et al., 2007).

2.3.1 TensorFlow

TensorFlow adalah bagian dari *library* yang disediakan oleh python. TensorFlow banyak digunakan untuk melakukan penelitian terkait dengan ML, karena tersedia banyak *syntax* yang mempermudah penggunaan ML. TensorFlow dapat melakukan pekerjaan paralel untuk mengerjakan tugas komputasi pada algoritma ML ketika proses *training* dilaksanakan.

TensorFlow dapat meningkatkan kinerja dari sumber daya komputasi, karena kalkulasi yang dilakukan dapat juga memanfaatkan GPU yang telah di-*support*, walaupun penggunaan CPU secara konvensional masih bisa digunakan (Abadi, 2016).

2.3.2 Keras

Keras adalah *library* yang dimiliki oleh bahasa python. Keras dapat berjalan pada Theano ataupun TensorFlow. Keras mempermudah pengerjaan pembuatan model *deep learning* untuk pengembangan dan penelitian. Karena berjalan pada TensorFlow, Keras juga mampu memanfaatkan sumber daya komputasi GPU, tidak hanya CPU, menjadikan Keras *library* pilihan untuk menjalankan model ML (Brownlee, 2019).

2.3.3 Scikit-Learn

Scikit-Learn adalah alternatif *library* yang dapat digunakan di Python untuk keperluan penelitian dan pengembangan ML. Scikit-Learn memiliki banyak *toolkit* untuk mempermudah penelitian terkait ML, dengan banyak metode yang bisa dipilih. Pada kasus klasifikasi, Scikit-Learn juga menyediakan *syntax* untuk menyelesaikan masalah klasifikasi dengan metode *K-Nearest Neighborss* (Pedregosa et al., 2014).

BAB III METODOLOGI

3.1 Waktu dan Tempat Pelaksanaan

Penelitian ini dilakukan pada bulan Maret 2021 sampai bulan Mei 2021 di Jalan Srigading Dalam No. 58K Kota Malang.

3.2 Alat dan Bahan

Alat yang digunakan dalam penelitian ini adalah sebagai berikut:

- Sebuah Laptop Asus dengan Spesifikasi Processor Intel i7 770HQ CPU @ 2.8 GHz, 4 core(s), 8 Logical Processor(s), RAM DDR4 16.00 GB, SSD 512 GB, NVIDIA Geforce GTX 1050.
- 2. Sebuah *Operating System* (OS) Windows 10 Pro
- Beberapa *library* Python yaitu NumPy, Pandas, Matplotlib, TensorFlow, Keras, Seaborn dan Scikit-Learn.
- 4. NVIDIA-CUDA untuk membuka akses penggunaan GPU pada *library* TensorFlow.
- 5. IDE (*Integrated Development Environment*) berupa Spyder dengan versi instalasi Python 3.8.3.
- 6. Data cuaca tiap jam yang didapatkan dari laman penyedia data cuaca dengan alamat: https://www.visualcrossing.com/weather/weather-data-services#/

3.3 Tahapan Penelitian

Pada penelitian ini terdapat beberapa tahapan dengan keterangan sebagai berikut:

- 1. Persiapan Komputasi
- 2. Pengolahan Data
- 3. Pembuatan Model LSTM dan K-Nearest Neighbours
- 4. Pelatihan Model LSTM dan K-Nearest Neighbours

- 5. Pengujian Model LSTM dan K-Nearest Neighbours
- Evaluasi dan Visualisasi ML.

3.3.1 Persiapan Komputasi

Sebelum penelitian dimulai, berbagai perangkat lunak dipersiapkan dan diinstalasi terlebih dahulu. Pertama perangkat lunak IDE Spyder dengan instalasi Python 3.8.3. Perangkat lunak selanjutnya adalah instalasi NVIDIA-CUDA agar GPU pada perangkat keras bisa digunakan untuk menjalankan komputasi guna melancarkan dan mempercepat proses komputasi. Selanjutnya instalasi *library* Python dengan membuka *Windows Command Prompt* (CMD) dan mengetikan perintah sebagai berikut:

- 1. Pip install NumPy
- 2. Pip install Pandas
- 3. Pip Install Matplotlib
- 4. Pip install TensorFlow
- 5. Pip install Keras
- 6. Pip install seaborn
- 7. Pip install scikit-learn

Setelah instalasi *library* Python selesai dilakukan, maka IDE Spyder dapat dijalankan dan pembuatan kode program dapat dimulai.

3.3.2 Pengolahan Data

Data yang telah didapatkan dari laman penyedia data cuaca kemudian dibersihkan terlebih dahulu. Data yang didapatkan disaring untuk melihat apakah ada parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif yang tidak memiliki nilai (NaN). Apabila ada, maka data tersebut dihapus, karena akan mempengaruhi kualitas dari model yang akan dijalankan. Tabel

3. 1 menunjukkan data set yang telah dibersihkan dengan kolom X1, X2 X3 sampai X8 merepresentasikan parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif. Kolom X9 merepresentasikan kondisi cuaca.

Tabel 3. 1. Tabel data set yang telah dibersihkan

Date	X1	X2	X 3	X4	X 5	X 6	X7	X8	Х9
1/1/2010 1:00	26. 7	30	0. 2	5.4	10	7	75	90. 69	Rain
1/1/2010 9:00	29	33. 6	0	0	0	9	50	74. 47	Partially cloudy
1/1/2010 10:00	29. 2	34. 3	0	4.8	24 7	9	48. 3	75. 1	Partially cloudy
			•••		•••				•••
	•••		•••		•••	•••		::	•••
					•••				•••
12/31/2020 15:00	31	36. 5	0	16. 6	29 5	1 0	50	66. 38	Partially cloudy
12/31/2020 16:00	30. 2	35. 8	0	16	33 3	1 0	89. 3	71. 04	Overcast
12/31/2020 17:00	29	34. 5	0	18. 4	35 0	8. 5	89	79. 06	Overcast

Data set yang telah dibersihkan lalu dipisahkan menjadi dua bagian. Bagian pertama sebagai data latih model, dan kedua sebagai data uji model. Jumlah data latih dan uji bergantung pada jangkauan waktu yang dapat dilihat pada Tabel 3. 2. Contohnya pada pengujian pertama, data latih yang digunakan adalah data dari bulan Januari – November 2010, dan data uji adalah data bulan Desember 2010. Jangkauan waktu latih dan uji yang digunakan ini akan menjadi jumlah pengujian model, sehingga terdapat 11 kali pengujian model.

Tabel 3. 2. Tabel jangkauan waktu latih dan uji

No.	Panjang bulan (Latih)	Panjang bulan (Uji)
1.	Januari – November 2010	Desember 2010
2.	Januari – November 2011	Desember 2011
3.	Januari – November 2012	Desember 2012
4.	Januari – November 2013	Desember 2013
5.	Januari – November 2014	Desember 2014
6.	Januari – November 2015	Desember 2015
7.	Januari 2010 – Juni 2012	Juli – Desember 2012
8.	Januari 2013 – Juni 2015	Juli – Desember 2015
9.	Januari 2016 – Juni 2018	Juli – Desember 2018
10.	Januari 2010 – Desember	Januari – Desember 2015
	2014	
11.	Januari 2015 – Desember	Januari – Desember 2020
	2019	

Selanjutnya data yang telah dibersihkan dan dibagi menjadi data uji dan latih diolah kembali agar bisa digunakan untuk model LSTM. Data model LSTM diolah dengan cara meninggalkan kolom tanggal dan kondisi cuaca, dikarenakan kolom tanggal tidak masuk kedalam *input* model LSTM dan bisa ditambahkan kembali setelah model selesai. Sedangkan kolom kondisi cuaca juga tidak digunakan sebagai *input* model LSTM, tetapi akan digunakan sebagai *input* latih model K-Nearest Neighbours. Setelah data menyisakan parameter saja, nilai parameter kemudian diskalakan menjadi 0-1. Pembuatan skala pada data akan meringankan proses komputasi. Pada hasil akhir, data akan kembali dirubah ke nilai sesungguhnya. Hasil transformasi data latih model LSTM dapat dilihat pada Tabel 3. 3, dan data uji model LSTM pada Tabel 3. 4.

Tabel 3. 3. Tabel data latih Model LSTM pengujian 1 yang telah diolah

In de								
X	X1	X2	Х3	X4	X5	X6	X7	X8
1	0	0.23	0.002	0.024	0.027	0.48	0.7	0.91
		6364	8169	512	7778	7805	5	7011
2	0.310	0.45	0	0	0	0.65	0.5	0.70
	811	4545				0407		7342
3	0.337	0.49	0	0.021	0.686	0.65	0.4	0.71
	838	697		7885	111	0407	83	5486
38	0.189	0.36	0	0.019	0.472	0.56	0.4	0.76
44	189	9697		0649	222	9106	83	5124
38	0.581	0.56	0	0.034	0.388	0.65	0.5	0.55
45	081	9697		4984	889	0407		2611
38	0.081	0.26	0	0.061	0.833	0.40	0.9	0.76
46	0811	6667		734	333	6504	27	9907

Tabel 3. 4. Tabel data uji Model LSTM pengujian 1 yang telah diolah

In de								
X	X1	X2	X3	X4	X5	X6	X7	X8
1	0.472	0.56	0	0.034	0.33	0.56	0.3	0.65
	973	9697		4984	3333	9106	83	0207
2	0.337	0.43	0	0.083	0.96	0.62	0.4	0.65
	838	6364		9764	3889	6016	83	5119
3	0.054	0.19	0	0.059	0.52	0.81	0.3	0.70
	0541	3939		0104	7778	3008		3206

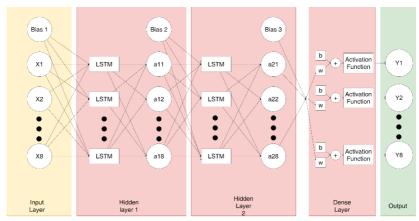
27	0.202	0.42	0.004	0.050	0.83	0.48	0.6	0.81
3	703	4242	22535	8398	3333	7805	66	7347
27	0.175	0.4	0	0.042	0.75	0.48	0.5	0.82
4	676			6691		7805		7818
27	0.175	0.35	0.004	0.059	0.83	0.40	0.6	0.77
5	676	1515	22535	0104	3333	6504	66	5078

Data selanjutnya yang harus diolah adalah data latih dan uji model K-Nearest Neighbours. Data latih model K-Nearest Neighbours berasal dari parameter kondisi cuaca ditambahkan kondisi cuaca, Data ini digunakan untuk melatih model sebelum digunakan sebagai model prediksi. Data juga harus diskalakan 0-1 untuk mempercepat proses komputasi. Data kondisi cuaca (cerah, sebagian mendung, mendung, hujan, cerah disertai hujan, sebagian mendung disertai hujan) dirubah dengan *label encoder* agar model dapat memahami data (model tidak mengerti data berbentuk *string*), sehingga data kondisi cuaca yang sebelumnya cerah, sebagian mendung, mendung, hujan, cerah disertai hujan, sebagian mendung disertai hujan menjadi 0,1,2,3,4 dan 5.

3.3.3 Pembuatan Model LSTM dan K-Nearest Neighbours

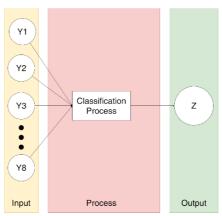
Pembuatan model pertama adalah model LSTM. Arsitektur model LSTM yang dibangun adalah dengan 1 *layer input*, 2 *hidden layer* LSTM, dan 1 *output layer*. Unit pada *hidden layer* pertama sebanyak 64, dan pada *hidden layer* kedua sebanyak 32. Arsitektur LSTM yang dibangun dapat dilihat pada Gambar 3. 1. Saat melakukan training model, input yang digunakan adalah 8 parameter fisis yaitu temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif. Parameter digantikan dengan variabel x1 – x8 pada Gambar 3. 1. Ketika training sudah selesai dilaksanakan maka model LSTM siap digunakan untuk *fitting* parameter uji. *Output* dari model LSTM adalah 8 parameter kondisi cuaca yang digunakan sebagai *input* model K-*Nearest Neighbours* untuk menghasilkan prediksi kondisi cuaca. *Hyperparameter* yang

digunakan pada model LSTM ini adalah dengan *optimizer* yang digunakan adalah 'adam' dengan opsi *learning rate 'default'*. *Loss function* yang digunakan adalah RMSE. *Activation function* yang digunakan adalah relu.



Gambar 3. 1. Arsitektur Model LSTM

Model selanjutnya yang dibuat adalah model K-Nearest dimasukan kedalam model adalah Neighbours. Data yang parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif. Model akan dilatih terlebih dahulu dengan data latih (pada pengujian pertama terdapat 11 bulan data latih) sebelum digunakan untuk *fitting* data uji. Melihat pada Gambar 3. 2, Y1 – Y8 sebagai data *input* adalah parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif secara berurutan. Setelah dilakukan maka proses klasifikasi dilakukan. Proses klasifikasi menggunakan nilai 5 tetangga terdekat (K) untuk memberikan klasifikasi data yang diuji. Apabila model telah selesai dilatih, maka model bisa digunakan untuk fitting data dan pengujian dapat dilakukan. Model K-Nearest Neighbours yang telah dilatih kemudian diberikan input uji dari data output model LSTM (berupa parameter kondisi cuaca), menghasilkan keluaran Z yaitu kondisi cuaca berupa cerah, sebagian mendung, mendung, hujan, cerah disertai hujan, sebagian mendung disertai hujan.



Gambar 3. 2. Arsitektur Model K-Nearest Neighbours

3.3.4 Pelatihan Model LSTM dan Model K-Nearest Neighbours

Pelatihan dimulai terlebih dahulu pada model LSTM. Apabila merujuk pada Gambar 2. 5, model perlu melakukan pengulangan (epoch) proses latih sebelum menjadi model terbaik yang dapat dijadikan sebagai model fitting. Pada model LSTM, data input yang digunakan untuk melatih model berupa 8 parameter kondisi cuaca menggunakan data latih yang telah dibagi sebelumnya (pada pengujian 1 menggunakan data latih seperti pada Tabel 3. 3). Tiap epoch atau pengulangan yang dilakukan, akan ada update bobot dan bias sesuai dengan persamaan (2. 2). Dengan menentukan jenis loss function RMSE, maka data akan diolah terus hingga nilai RMSE mengecil sembari memberikan update ke bias dan bobot. Apabila epoch telah selesai dilakukan, maka pelatihan model LSTM selesai dilakukan, dan model dapat digunakan untuk fitting data uji.

Pelatihan model *K-Nearest* Neighbours dilakukan dengan memberikan data latih berupa parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif ditambahkan dengan kondisi cuaca dengan kriteria cerah, sebagian mendung, mendung, hujan, cerah disertai hujan, sebagian mendung disertai hujan. Perbedaan sedikit pada data *input* latih dibandingkan model LSTM dikarenakan model K-*Nearest Neighbours* memiliki tugas untuk mengklasifikasikan kondisi cuaca apabila parameternya memiliki nilai tertentu, sehingga data kondisi cuaca harus dimasukan sebagai data uji. Ketika model K-*Nearest Neighbours* sudah selesai dilatih, maka model siap di-*fitting* dengan data uji (berasal dari *output* model LSTM) untuk memprediksi kondisi cuaca.

3.3.5 Pengujian Model LSTM dan Model K-Nearest Neighbours

Pengujian pada model LSTM yang telah selesai dilatih adalah dengan melakukan *fitting* pada data uji (pengujian pertama menggunakan data uji seperti pada Tabel 3. 4). Pengujian menggunakan data uji yang berbeda-beda, sesuai dengan jangkauan data yang telah disiapkan sebelumnya. Total terdapat 11 kali pengujian, dengan 6 kali pengujian untuk bulan latih dan uji adalah 11 banding 1, lalu 3 kali pengujian untuk bulan latih dan uji 30 banding 6, terakhir dengan 2 kali pengujian untuk bulan latih dan uji 60 banding 12 seperti yang tertera pada Tabel 3. 2. Hasil pengujian model LSTM akan menghasilkan output berupa 8 parameter yang akan dibandingkan hasilnya dengan data uji menggunakan RMSE. Hasil pengujian dapat dinilai dengan melihat nilai RMSE. Semakin kecil nilai RMSE maka semakin baik pula hasil prediksi yang dilakukan oleh model. Pengujian juga ditinjau dengan melihat grafik perbandingan hasil prediksi parameter dengan parameter sesungguhnya di data uji. Output dari pengujian model LSTM akan digunakan sebagai input model K-Nearest Neighbours yang telah selesai dilatih untuk menghasilkan prediksi kondisi cuaca.

Pengujian pada model K-Nearest Neighbours dilakukan dengan cara memasukan input berupa hasil output model LSTM. Setelah data dimasukan, maka model K-Nearest Neighbours akan memberikan prediksi kondisi cuaca berdasarkan prediksi parameter cuaca yang dihasilkan oleh model LSTM. Pengujian dilakukan dengan melihat hasil prediksi kondisi cuaca dengan data uji kondisi cuaca, dan menghitung akurasi yang didapatkan. Akurasi merupakan persentase kebenaran prediksi dibandingkan dengan data sesungguhnya. Pada pengujian awal, seluruh parameter kondisi cuaca yaitu temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan dan arah angin, visibilitas, tutupan awan serta kelembapan relatif akan digunakan seluruhnya. Pengujian selanjutnya adalah memprediksi kondisi cuaca dengan parameter terbaik, sehingga dari 8 parameter tersebut akan dihilangkan beberapa parameter sesuai dengan korelasi parameter terhadap kualitas hasil data.

3.3.6 Evaluasi dan Visualisasi Model

Setelah seluruh tahapan penelitian dilakukan, maka tahapan akhir adalah evaluasi dari model dan *hyperparameter* dari modelnya. Pada jangkauan waktu berbeda, dibutuhkan nilai *batch size* yang berbeda, karena *batch size* akan mempengaruhi kecepatan komputasi juga akurasi hasil apabila tidak diatur. Model LSTM dievaluasi dengan melihat nilai RMSE dari hasil yang didapatkan. Semakin kecil nilai RMSE maka semakin baik hasil prediksi parameternya. Model K-Nearest Neighbours dievaluasi dengan melihat akurasi dari hasil yang didapatkan, dengan semakin besar nilai akurasi maka hasil prediksi kondisi cuaca semakin baik. Pada model K-Nearest Neighbour, model dievaluasi kembali dengan memberikan variasi parameter kondisi cuaca. Akurasi Model K-Nearest Neighbours akan dievaluasi apakah ada perubahan ketika menggunakan seluruh parameter atau hanya beberapa parameter.

Visualisasi dapat menggunakan *library* Matplotlib dan Seaborn untuk melihat perbandingan *loss function* pada data

training dan data uji sehingga dapat dievaluasi apakah model sudah fit, atau masih undefit/overfit. Selanjutnya visualisasi korelasi antara parameter fisis cuaca dibuat juga sebagai pembanding dari hasil prediksi tiap parameter yang digunakan.

BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN

4.1 Perbandingan Hasil Model LSTM Pada Tiap Parameter

Perbandingan pertama berdasarkan hasil uji model LSTM dari tiap parameter cuaca. Pengujian dilakukan dengan jangkauan waktu yang telah ditentukan. Tabel 4. 1 menunjukan perbandingan hasil model LSTM pada tiap parameter dengan jangkauan waktu latih 11 bulan dan waktu uji 1 bulan. Tabel 4. 2 menunjukan perbandingan hasil dengan jangkauan waktu latih 30 bulan dan waktu uji 6 bulan. Tabel 4. 3 menunjukan perbandingan hasil dengan jangkauan waktu latih 60 bulan dan waktu uji 12 bulan. *Hyperparameter* yang dirubah dari tiap jangkauan waktu hanya *batch size* dengan nilai 30 untuk 11:1, 50 untuk 30:6 dan 100 untuk 60:12. Hasil yang diperoleh dan dibandingkan adalah nilai *Root Mean Square Error* (RMSE), dengan keterangan semakin kecil nilai RMSE maka semakin baik hasil dari model regresi yang dilakukan.

Tabel 4. 1. Hasil tiap parameter dengan rasio bulan latih dan uji 11:1

Parameter		RMSE							
Parameter	2010	2011	2012	2013	2014	2015			
Temperatur	1.22	1.33	1.29	1.08	1.22	1.29			
Indeks Panas	1.85	2.34	2.05	1.61	1.87	1.93			
Presipitasi	0.49	0.91	0.55	0.48	0.34	0.57			
Kecepatan Angin	6.13	4.34	4.26	5.27	4.95	4.38			
Arah Angin	107.6	99.9	95.3	80.1	96.6	76.0			
Aran Angin	5	8	8	6	6	6			
Visibilitas	1.72	11.9	1.89	21.1	1.64	1.31			
Visionitas		5		0					
Tutunon Awan	18.95	16.6	19.7	17.6	18.0	16.2			
Tutupan Awan		0	8	5	6	2			
Kelembapan	6.39	6.63	6.69	5.76	6.11	6.44			
Relatif									

Tabel 4. 2. Hasil tiap parameter dengan rasio bulan latih dan uji 30:6

Parameter	RMSE					
Parameter	2012	2015	2018			
Temperatur	1.06	0.99	1.28			
Indeks Panas	1.50	1.39	1.85			
Presipitasi	0.36	0.31	1.05			
Kecepatan Angin	5.68	6.86	4.51			
Arah Angin	61.41	48.37	67.14			
Visibilitas	1.34	1.20	1.13			
Tutupan Awan	14.50	11.07	16.22			
Kelembapan Relatif	6.24	5.96	7.66			

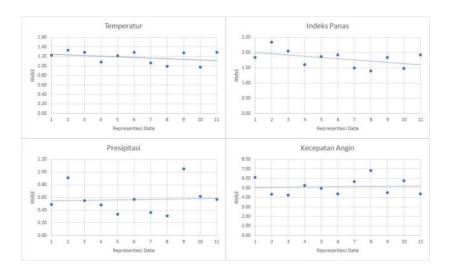
Tabel 4. 3. Hasil tiap parameter dengan rasio bulan latih dan uji 60:12

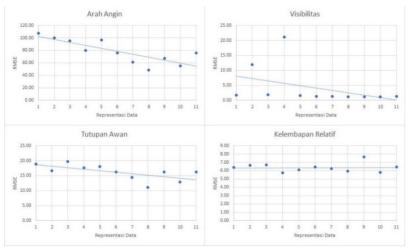
Parameter	RMSE				
rarameter	2015	2020			
Temperatur	0.98	1.29			
Indeks Panas	1.48	1.93			
Presipitasi	0.62	0.57			
Kecepatan Angin	5.75	4.38			
Arah Angin	54.91	76.06			
Visibilitas	1.16	1.31			
Tutupan Awan	12.88	16.22			
Kelembapan Relatif	5.79	6.44			

Dilihat dari hasil yang didapat, RMSE pada parameter temperatur, indeks panas dan presipitasi cenderung rendah dengan kisaran nilai 0.62 – 2.34. Visibilitas fluktuatif dengan nilai 1.16 sampai 21.1. Parameter kecepatan angin, tutupan awan dan

kelembapan relatif memiliki RMSE yang sedang tetapi stabil, dan terakhir arah angin memiliki nilai RMSE sangat besar. Nilai RMSE yang didapat menggambarkan bahwa beberapa parameter tidak memiliki hasil regresi yang baik, yang akan mempengaruhi hasil klasifikasi di tahapan selanjutnya. Hasil RMSE ini akan menjadi pertimbangan parameter mana saja yang akan dihilangkan pada saat pengujian prediksi cuaca dengan parameter terbaik.

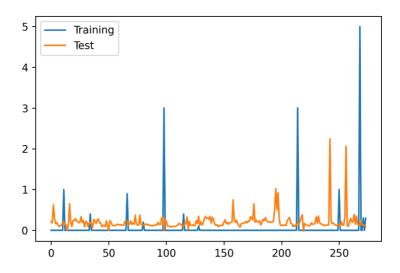
Pada Gambar 4. 1 menujukan penurunan nilai RMSE pada 5 parameter dan kenaikan nilai RMSE pada 3 parameter. Representasi data yang dimaksud pada gambar adalah data dengan jangkauan waktu berbeda yang telah ditentukan (1-6 rasio jangkauan waktu 11:1, 7-9 rasio jangkauan waktu 30:6, 10-11 rasio jangkauan waktu 60:12). Pada gambar ini juga menjelaskan bahwa ada kecenderungan peningkatan kinerja model ketika rasio pelatihan dan pengujian semakin besar, sesuai dengan karakteristik dari ML yang akan memberikan model terbaik ketika data latih semakin banyak.





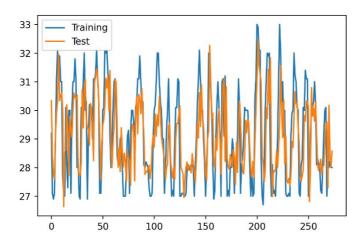
Gambar 4. 1. Grafik RMSE tiap parameter dengan jangkauan waktu berbeda.

Hasil RMSE yang didapatkan memiliki beberapa kekurangan, apabila diperhatikan lebih lanjut pada hasil perbandingan nilai latih dan uji pada Gambar 4. 2 pada parameter presipitasi memiliki nilai RMSE rendah tetapi tidak mencerminkan nilai sesungguhnya.

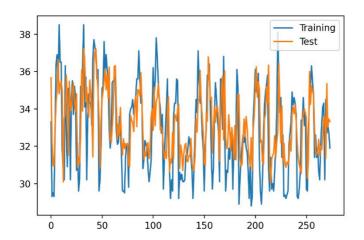


Gambar 4. 2. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter presipitasi (hasil regresi Desember 2010)

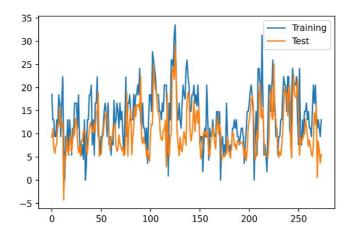
Parameter temperatur, indeks panas, arah angin, visibilitas, dan kelembapan relatif memiliki nilai RMSE kecil dengan perbandingan nilai uji dan latih menyerupai, sehingga parameter temperatur, indeks panas, arah angin, visibilitas, dan kelembapan relatif merupakan kriteria parameter terbaik yang dapat digunakan untuk tahapan klasifikasi selanjutnya.



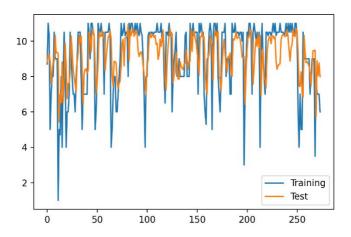
Gambar 4. 3. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter temperatur (hasil regresi Desember 2010)



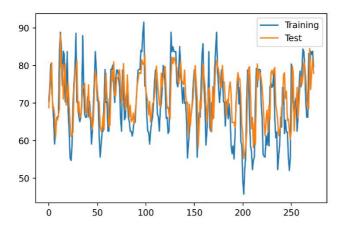
Gambar 4. 4. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter indeks panas (hasil regresi Desember 2010)



Gambar 4. 5. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter kecepatan angin (hasil regresi Desember 2010)

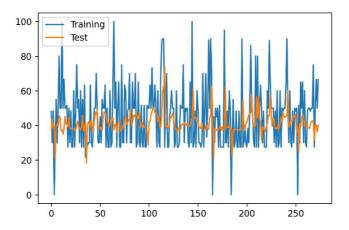


Gambar 4. 6. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter visibilitas (hasil regresi Desember 2010)

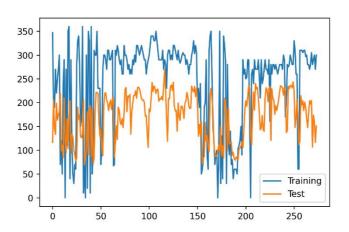


Gambar 4. 7. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter kelembapan relatif (hasil regresi Desember 2010)

Parameter tutupan awan dan arah angin memiliki nilai RMSE tidak terlalu besar dengan perbandingan nilai uji dan latih cukup menyerupai, sehingga perlu pengujian lanjut pada tahapan klasifikasi untuk menentukan apakah parameter tutupan awan dan arah angin perlu dihilangkan atau tetap bisa dipertahankan. Hasil RMSE serta perbandingan nilai uji dan latih cenderung memiliki pola yang sama pada parameter yang telah disebutkan untuk jangka waktu yang berbeda, sehingga kesimpulan yang ditarik dapat digunakan untuk seluruh parameter pada seluruh jangkauan waktu yang diuji. Gambar perbandingan uji dan latih pada jangkauan waktu berbeda dapat dilihat pada LAMPIRAN A.



Gambar 4. 8. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter tutupan awan (hasil regresi Desember 2010)



Gambar 4. 9. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter arah angin (hasil regresi Desember 2010)

4.2 Prediksi Cuaca Dengan Seluruh Parameter

Hasil model K-Nearest Neighbours pada tahapan selanjutnya menghasilkan prediksi cuaca dengan jangkauan waktu uji. Pengujian dapat dinilai dengan melihat nilai akurasi hasil prediksi dibandingkan data sebenarnya. Pengujian prediksi cuaca pertama dilakukan dengan memasukkan seluruh parameter dan melihat hasil akurasinya. Pada Tabel 4. 4 menunjukkan hasil akurasi sangat bervariasi bergantung pada jangkauan waktu. Hasil ini diakibatkan kualitas data yang bervariasi pada tiap jangkauan waktu. Secara keseluruhan, hasil akurasi yang didapatkan dengan melibatkan seluruh parameter menghasilkan akurasi 66% - 94%.

Tabel 4. 4. Tabel hasil akurasi dengan seluruh parameter

Rasio Bulan Latih	Bulan Prediksi	Hasil Akurasi
dan Uji		
	Desember 2010	86%
	Desember 2011	91%
11:1	Desember 2012	87%
11:1	Desember 2013	80%
	Desember 2014	77%
	Desember 2015	88%
	Juli – Desember	750/
	2012	75%
30:6	Juli – Desember	94%
30.0	2015	9470
	Juli – Desember	66%
	2018	00%
	Januari – Desember	85%
60:12	2015	03%
00.12	Januari – Desember	88%
	2020	0070

Apabila diperhatikan, hasil klasifikasi yang didapatkan sudah cukup baik untuk memprediksi secara umum kondisi cuaca yang akan terjadi. Hasil prediksi dengan melibatkan seluruh parameter menunjukkan bagaimana model K-Nearest Neighbours bisa memprediksi tanpa melihat kualitas data. Untuk menghasilkan hasil yang lebih baik, parameter akan diuji dengan menghapus tiap-tiap parameter dan menguji akurasinya.

4.3 Prediksi Cuaca Dengan Parameter Pilihan

Pengujian selanjutnya pada model K-Nearest Neighbours adalah melihat korelasi tiap parameter pada data. Pengujian ini dilakukan dengan menjalankan program dengan model K-Nearest Neighbours secara berulang dengan 3 tahapan, yaitu menggunakan seluruh parameter, lalu meninggalkan satu parameter secara bergantian, kemudian meninggalkan parameter yang dilihat memiliki dampak buruk pada hasil akurasi.

Pada Tabel 4. 5, Tabel 4. 6 dan Tabel 4. 7 menunjukan bahwa akurasi akan berkurang ketika parameter yang dihilangkan ternyata berperan penting dalam memberikan analisis pola pada model. Parameter yang penting tersebut adalah temperatur, indeks panas dan kecepatan angin. Parameter selanjutnya akan mengurangi akurasi pada beberapa jangkauan waktu tetapi tidak semuanya, sehingga parameter ini masih dapat dimasukkan ke parameter yang cukup penting. Parameter cukup penting adalah visibilitas dan kelembapan relatif. Selanjutnya, pada parameter yang memberikan dampak kurang baik bagi model akan meningkatkan akurasi ketika parameter tersebut dihilangkan, parameter yang memiliki dampak kurang baik tersebut adalah presipitasi, tutupan awan dan arah angin dengan urutan yang sesuai dari parameter yang memiliki dampak paling buruk ke model berdasarkan nilai akurasi.

Tabel 4. 5. Tabel akurasi dengan berbagai penggunaan parameter pada rasio latih dan uji bulanan 11:1

Penggunaan	Akurasi Prediksi							
Parameter	2010	2011	2012	2013	2014	2015		
Seluruh Parameter	86%	91%	87%	80%	77%	88%		
Tanpa Temperatur	86%	90%	86%	78%	75%	89%		
Tanpa Indeks Panas	86%	90%	86%	78%	69%	89%		
Tanpa Presipitasi	86%	91%	89%	87%	91%	90%		
Tanpa Kecepatan Angin	85%	90%	86%	76%	73%	88%		
Tanpa Arah Angin	85%	90%	83%	60%	69%	88%		
Tanpa Visibilitas	86%	90%	86%	80%	77%	88%		
Tanpa Tutupan Awan	86%	92%	86%	82%	61%	89%		
Tanpa Kelembapan Relatif	86%	91%	88%	78%	70%	88%		

Tabel 4. 6. Tabel akurasi dengan berbagai penggunaan parameter pada rasio latih dan uji bulanan 30:6

Penggunaan Parameter	Akurasi Prediksi					
renggunaan rarameter	2012	2015	2018			
Seluruh Parameter	75%	94%	66%			
Tanpa Temperatur	76%	94%	60%			
Tanpa Indeks Panas	76%	94%	57%			
Tanpa Presipitasi	79%	94%	88%			
Tanpa Kecepatan Angin	75%	84%	59%			
Tanpa Arah Angin	74%	94%	54%			
Tanpa Visibilitas	72%	94%	53%			
Tanpa Tutupan Awan	75%	94%	49%			
Tanpa Kelembapan Relatif	76%	94%	53%			

Tabel 4. 7. Tabel akurasi dengan berbagai penggunaan parameter pada rasio latih dan uji bulanan 60:12

D	Akurasi Prediksi				
Penggunaan Parameter	2015	2020			
Seluruh Parameter	85%	88%			
Tanpa Temperatur	86%	89%			
Tanpa Indeks Panas	87%	89%			
Tanpa Presipitasi	86%	90%			
Tanpa Kecepatan Angin	78%	88%			
Tanpa Arah Angin	84%	88%			
Tanpa Visibilitas	90%	88%			
Tanpa Tutupan Awan	83%	89%			
Tanpa Kelembapan Relatif	87%	88%			

Berdasarkan pengujian sebelumnya dapat disimpulkan bahwa ada tiga parameter yang memberikan dampak negatif ke model, secara berurut dari yang memiliki dampak terburuk adalah presipitasi, tutupan awan dan arah angin. Pengujian selanjutnya dilakukan dengan menjalankan program klasifikasi dengan meninggalkan parameter presipitasi dan tutupan awan pada pengujian pertama, lalu meninggalkan parameter presipitasi, tutupan awan serta arah angin pada pengujian kedua.

Hasil yang didapatkan dari pengujian ini dapat dilihat pada Tabel 4. 8, Tabel 4. 9 dan Tabel 4. 10 untuk tiga jenis rasio jangkauan waktu. Apabila hanya parameter presipitasi saja yang dihilangkan, peningkatan akurasi terjadi pada 8 dari 11 representasi data. Menghilangkan parameter presipitasi dan tutupan awan meningkatkan akurasi pada 9 dari 11 representasi data dan menghilangkan parameter presipitasi, tutupan awan serta arah angin meningkatkan akurasi pada 10 dari 11 representasi data. Tidak berpengaruh atau bahkan berkurangnya akurasi ketika parameter kurang baik dihilangkan dapat terjadi apabila parameter terbaik lainnya mampu memberikan pola

prediksi yang sangat baik sehingga secara otomatis model akan mengurangi bagian dari parameter yang kurang baik ketika proses pelatihan dijalankan.

Tabel 4. 8. Tabel akurasi dengan perbandingan penggunaan parameter terbaik pada rasio latih uji 11:1

Penggunaan	Akurasi Prediksi					
Parameter	2010	2011	2012	2013	2014	2015
Seluruh Parameter	86%	91%	87%	80%	77%	88%
Tanpa Presipitasi	86%	91%	89%	87%	91%	90%
Tanpa Presipitasi dan Tutupan Awan	86%	93%	89%	91%	85%	91%
Tanpa Presipitasi, Tutupan Awan dan Arah Angin	87%	93%	89%	90%	87%	91%

Tabel 4. 9. Tabel akurasi dengan perbandingan penggunaan parameter terbaik pada rasio latih uji 30:6

Danggungan Danamatan	Akurasi Prediksi				
Penggunaan Parameter	2012	2015	2018		
Seluruh Parameter	75%	94%	66%		
Tanpa Presipitasi	79%	94%	88%		
Tanpa Presipitasi dan Tutupan Awan	79%	94%	86%		
Tanpa Presipitasi, Tutupan Awan dan Arah Angin	79%	95%	82%		

Tabel 4. 10. Tabel akurasi dengan perbandingan penggunaan parameter terbaik pada rasio latih uji 60:12

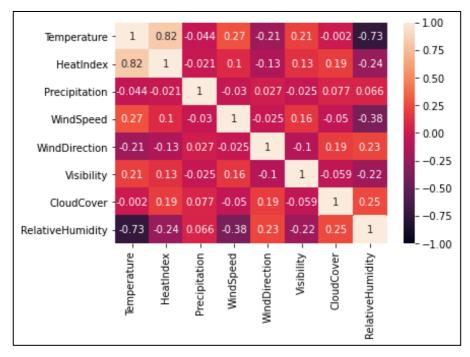
D	Akurasi Prediksi		
Penggunaan Parameter	2015	2020	
Seluruh Parameter	85%	88%	
Tanpa Presipitasi	86%	90%	
Tanpa Presipitasi dan Tutupan Awan	84%	91%	
Tanpa Presipitasi, Tutupan Awan dan Arah Angin	84%	91%	

4.4 Korelasi Parameter Pada Model dan Fenomena Fisis

Pengujian korelasi antar parameter bisa menggunakan heat map correlation yang dijalankan dengan kode program python. Heat map correlation dapat melihat keterikatan antar parameter berdasarkan data set. Hubungan antara parameter tersebut belum tentu berlanjut hingga pembuatan model ML, dikarenakan model ML lebih melihat kualitas data dan pola yang dibuat dari data tersebut, apabila bentuk data kurang baik maka sebaik apapun korelasi yang ditampilkan pada heat map correlation menjadi tidak relevan. Hal tersebut membuat heat map correlation digunakan menggambarkan korelasi parameter di alam, bukan korelasi parameter di ML yang dibangun.

Gambar 4. 10 menunjukan *heat map correlation* dari keseluruhan data set. Indeks panas memiliki keterikatan dengan temperatur dan kelembapan relatif, dengan indeks panas sendiri merupakan hasil perhitungan dari temperatur dan kelembapan relatif. Hal tersebut dapat dibuktikan pada gambar *heat map correlation* bahwa indeks panas memiliki korelasi 0.82 dengan temperatur dan 0.24 dengan kelembapan relatif. Beberapa parameter hampir tidak

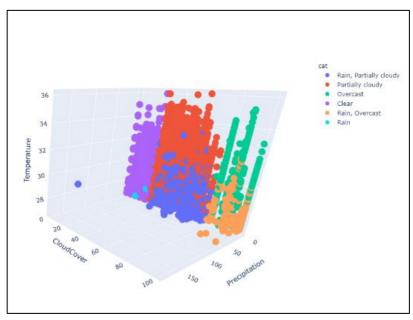
memiliki korelasi sama sekali seperti tutupan awan dan temperatur yang memiliki nilai korelasi 0.002.



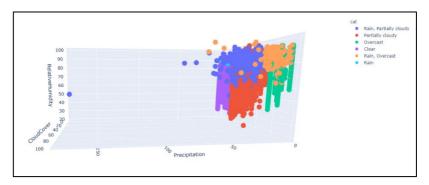
Gambar 4. 10. Heat Map Correlation dari data set

Penggunaan algoritma klasifikasi K – Nearest Neighbours berjalan dengan cara mengidentifikasi data tetangga pada sekitar data yang ingin diklasifikasikan hingga ditemukan pola yang membentuk data tersebut. Apabila data set divisualisasikan maka tiap-tiap parameter akan membentuk pola tertentu yang menggambarkan posisi mereka ketika kondisi cuaca tertentu terjadi seperti yang ditampilkan pada Gambar 4. 11, Gambar 4. 12, Gambar 4. 13, dan Gambar 4. 14. Terlihat bahwa kondisi cuaca berupa cerah, sebagian mendung, mendung, hujan, cerah disertai hujan, sebagian mendung disertai hujan memiliki pola khusus yang mengelompokan mereka pada tiap

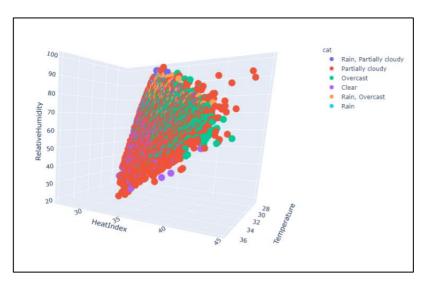
parameter kondisi cuaca. Hal tersebut dapat membuktikan penggunaan algoritma klasifikasi K-Nearest Neighbours sudah tepat, bukan hanya dilihat dari cukup tingginya akurasi dengan pengujian sebelumnya tetapi juga dari hasil visualisasi data set.



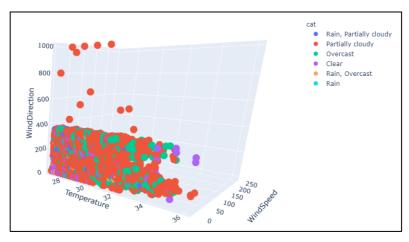
Gambar 4. 11. Visualisasi data untuk korelasi parameter temperatur, tutupan awan dan presipitasi



Gambar 4. 12. Visualisasi data untuk korelasi parameter presipitasi, tutupan awan dan kelembapan relatif.



Gambar 4. 13. Visualisasi data untuk korelasi parameter temperatur, indeks panas dan kelembapan relatif.



Gambar 4. 14. Visualisasi data untuk korelasi parameter temperatur, arah angin dan kecepatan angin.

BAB V PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil penelitian yang telah dilakukan, maka kesimpulan dari penelitian ini adalah sebagai berikut:

- 1. Model LSTM yang dibuat memiliki hasil prediksi parameter kondisi cuaca dengan cukup baik. Prediksi parameter temperatur, indeks panas, presipitasi, kecepatan angin, visibilitas dan kelembapan relatif menghasilkan RMSE dibawah 7.66, prediksi parameter tutupan awan menghasilkan RMSE dibawah 18.95 dan prediksi parameter arah angin menghasilkan parameter dibawah 107.65. Dari seluruh prediksi parameter, hanya presipitasi yang menghasilkan prediksi paling jauh dari keadaan seungguhnya dibuktikan dengan grafik perbandingan hasil prediksi dan data uji.
- 2. Model K-Nearest Neighbours dengan input seluruh parameter dari hasil output model LSTM mampu memprediksi kondisi cuaca dengan kriteria cerah, sebagian mendung, mendung, hujan, cerah disertai hujan, sebagian mendung disertai hujan. Akurasi dari prediksi yang dihasilkan memiliki kisaran 66% -94% dari 11 kali pengujian.
- 3. Model K-Nearest Neighbours dengan input parameter pilihan memiliki hasil akurasi yang meningkat dibandingkan dengan seluruh parameter ketika parameter presipitasi, tutupan awan dan arah angin ditinggalkan. Akurasi dari model K-Nearest Neighbours meningkat dari kisaran 66% 94% menjadi kisaran 75% 95% dari 11 kali pengujian.
- 4. Korelasi antar parameter yang membentuk kondisi cuaca secara fisis tidak berpengaruh terhadap korelasi antar parameter pada model. Hal tersebut dikarenakan model machine learning membentuk pola prediksi berdasarkan data, sehingga apabila bentuk data yang didapatkan pada data set kurang baik, maka parameter tersebut akan memiliki korelasi yang rendah meskipun pengaruhnya pada fenomena fisis sesungguhnya besar.

5.2 Saran

Pada penelitian selanjutnya, dapat dilakukan dengan beberapa saran sebagai berikut:

- 1. Mencari data set yang memiliki parameter lebih lengkap sehingga korelasi antar parameter dapat diteliti lebih lanjut.
- 2. Menggunakan model ML yang berbeda dengan *loss* function yang berbeda pula untuk menguji model tersebut.
- 3. Memprediksi kondisi cuaca secara regional berdasarkan kondisi cuaca regional sekitarnya.

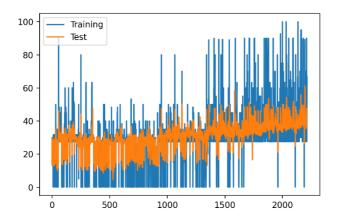
DAFTAR PUSTAKA

- Abadi, M. (2016). TensorFlow: learning functions at scale. *ACM SIGPLAN Notices*, 51(9), 1–1. https://doi.org/10.1145/3022670.2976746
- Brownlee, J. (2017). Long Short-Term Memory Networks With Python. *Machine Learning Mastery With Python*, 1(1), 228.
- Brownlee, J. (2019, September 13). *Introduction to Python Deep Learning with Keras*. https://machinelearningmastery.com/introduction-python-deep-learning-library-keras/
- Chai, T., & Draxler, R. R. (2014). Root mean square error (RMSE) or mean absolute error (MAE)? -Arguments against avoiding RMSE in the literature. *Geoscientific Model Development*, 7(3), 1247–1250. https://doi.org/10.5194/gmd-7-1247-2014
- Cogato, A., Meggio, F., Migliorati, M. D. A., & Marinello, F. (2019). Extreme weather events in agriculture: A systematic review. *Sustainability* (*Switzerland*), 11(9), 1–18. https://doi.org/10.3390/su11092547
- Cunningham, P., & Delany, S. J. (2020). k-Nearest neighbour classifiers 2nd edition (with python examples). *ArXiv*, 1, 1–22.
- Czum, J. M. (2020). Dive Into Deep Learning. *Journal of the American College of Radiology*, 17(5), 637–638. https://doi.org/10.1016/j.jacr.2020.02.005
- Dubois, P. F., Oliphant, T. E., Pérez, F., Granger, B. E., & Greenfield, P. (2007). PYTHON: Guest Editor's Introduction Python for Scientific Computing IPython: A System for Interactive Scientific Computing Reaching for the Stars with Python (Issue June).
- Khosravi, A., Koury, R. N. N., Machado, L., & Pabon, J. J. G. (2018). Prediction of wind speed and wind direction using artificial neural network, support vector regression and adaptive neurofuzzy inference system. *Sustainable Energy Technologies and Assessments*, 25(December 2017), 146–160. https://doi.org/10.1016/j.seta.2018.01.001
- Kirono, D. G. C., Butler, J. R. A., McGregor, J. L., Ripaldi, A., Katzfey, J., & Nguyen, K. (2016). Historical and future seasonal rainfall variability in Nusa Tenggara Barat Province, Indonesia:

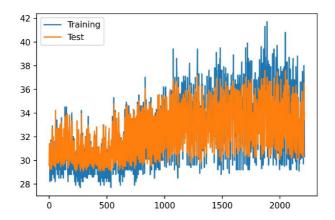
- Implications for the agriculture and water sectors. *Climate Risk Management*, 12, 45–58. https://doi.org/10.1016/j.crm.2015.12.002
- Lecun, Y., Bengio, Y., & Hinton, G. (2015). Deep learning. *Nature*, *521*(7553), 436–444. https://doi.org/10.1038/nature14539
- Lions, J. L., Temam, R., & Wang, S. (1992). New formulations of the primitive equations of atmosphere and applications. *Nonlinearity*, 5(2), 237–288. https://doi.org/10.1088/0951-7715/5/2/001
- Lipton, Z. C., Berkowitz, J., & Elkan, C. (2015). A Critical Review of Recurrent Neural Networks for Sequence Learning. 1–38. http://arxiv.org/abs/1506.00019
- Lu, H., Li, Y., Chen, M., Kim, H., & Serikawa, S. (2017). *Brain Intelligence: Go Beyond Artificial Intelligence*. 24(2). http://arxiv.org/abs/1706.01040
- Morgan, P. (2018). Machine Learning Is Changing the Rules. In *O'Reilly* (Issue December). https://www.safaribooksonline.com/library/view/machine-learning-is/9781492035367/
- Pedregosa, F., Varoquaux, G., Gramfort, A., Michel, V., Thirion, B., Grisel, O., Blondel, M., Prettenhofer, P., Weiss, R., Dubourg, V., Vanderplas, J., Passos, A., Cournapeau, D., Brucher, M., Perrot, M., & Duchesnay, E. (2014). Scikit-learn: Machine Learning in Python. *Journal of Machine Learning Research*, 39(2014), i–ii.
- Potter, T. D., & Coleman, B. R. (2003). HANDBOOK OF WEATHER, CLIMATE, AND WATER Dynamics, Climate, Physical Meteorology, Weather Systems, and Measurements. John Wiley and Sons, Inc.
- Raschka, S., & Mirjalili, V. (2017). *Python Machine Learning* (Second Edi). Packt Publishing Ltd. https://books.google.co.id/books?hl=en&lr=&id=_plGDwAAQ BAJ&oi=fnd&pg=PP1&dq=python+machine+learning&ots=8t CNgWbmDH&sig=e4rQjE95vOAFhZeMIwTu6UdDIIg&redir_esc=y#v=onepage&q&f=false
- Tosepu, R., Gunawan, J., Effendy, D. S., Ahmad, L. O. A. I., Lestari, H., Bahar, H., & Asfian, P. (2020). Correlation between weather and Covid-19 pandemic in Jakarta, Indonesia. *Science of the Total Environment*, 725, 138436.

- https://doi.org/10.1016/j.scitotenv.2020.138436
- Volokitin, A., Timofte, R., & Van Gool, L. (2016). Deep Features or Not: Temperature and Time Prediction in Outdoor Scenes. *IEEE Computer Society Conference on Computer Vision and Pattern Recognition Workshops*, 1136–1144. https://doi.org/10.1109/CVPRW.2016.145
- Watts, A. (2014). *The weather handbook* (3rd ed.). Adlard Coles Nautical Press. https://books.google.co.id/books?id=c63vAwAAQBAJ&dq=Th e Weather Handbook&source=gbs_book_other_versions
- Wirjohamidjojo, S., & Swarinoto, Y. (2010). *Iklim Kawasan Indonesia (Dari Aspek Dinamik Sinoptik)*. Badan Meteorologi Klimatologi dan Geofisika.
- Zhang, Z., Ma, H., Fu, H., & Zhang, C. (2016). Scene-free multi-class weather classification on single images. *Neurocomputing*, 207, 365–373. https://doi.org/10.1016/j.neucom.2016.05.015

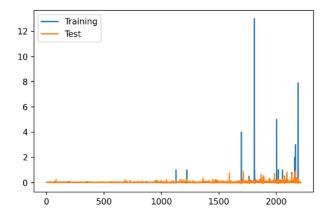
LAMPIRAN A DATA HASIL PENELITIAN



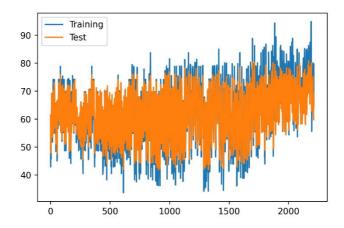
Gambar A. 1. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter tutupan awan (hasil regresi Juli - Desember 2012)



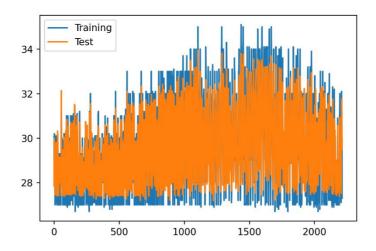
Gambar A. 2. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter indeks panas (hasil regresi Juli - Desember 2012)



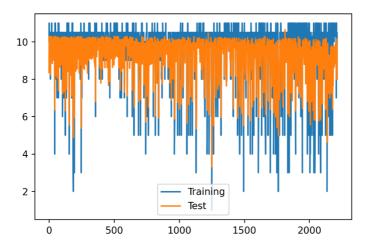
Gambar A. 3. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter presipitasi (hasil regresi Juli - Desember 2012)



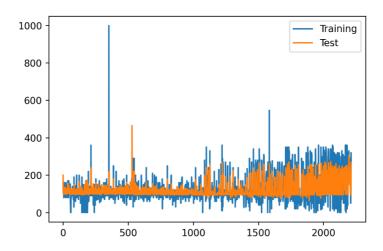
Gambar A. 4. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter kelembapan relatif (hasil regresi Juli - Desember 2012)



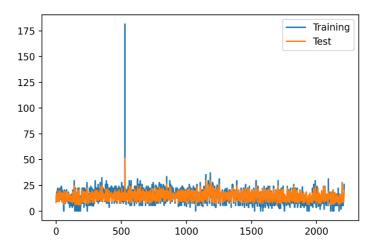
Gambar A. 5. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter temperatur (hasil regresi Juli - Desember 2012)



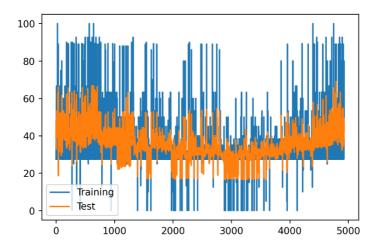
Gambar A. 6. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter visibilitas (hasil regresi Juli - Desember 2012)



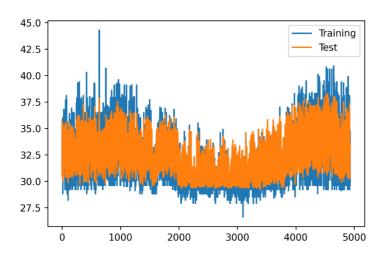
Gambar A. 7. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter arah angin (hasil regresi Juli - Desember 2012)



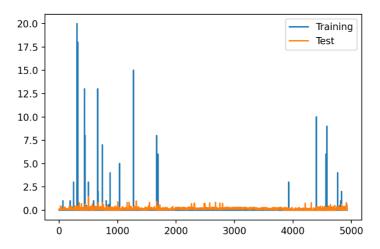
Gambar A. 8. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter kecepatan angin (hasil regresi Juli - Desember 2012)



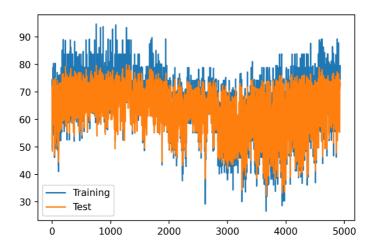
Gambar A. 9. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter tutupan awan (hasil regresi Januari - Desember 2015)



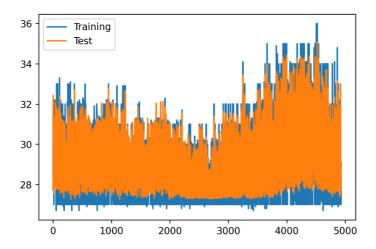
Gambar A. 10. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter indeks panas (hasil regresi Januari - Desember 2015)



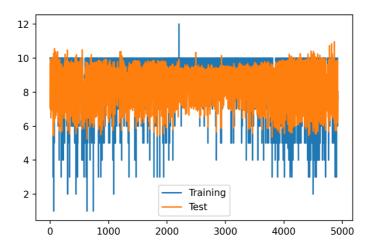
Gambar A. 11. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter presipitasi (hasil regresi Januari - Desember 2015)



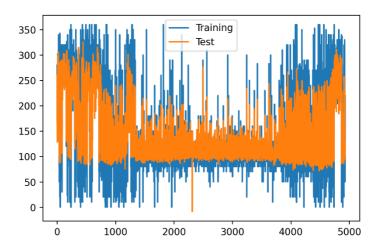
Gambar A. 12. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter kelembapan relatif (hasil regresi Januari - Desember 2015)



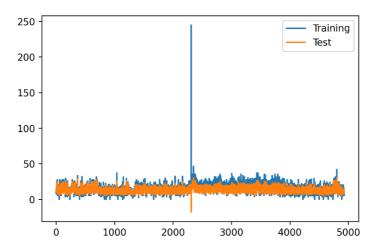
Gambar A. 13. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter temperatur (hasil regresi Januari - Desember 2015)



Gambar A. 14. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter visibilitas (hasil regresi Januari - Desember 2015)



Gambar A. 15. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter arah angin (hasil regresi Januari - Desember 2015)



Gambar A. 16. Perbandingan hasil uji dan latih pada parameter kecepatan angin (hasil regresi Januari - Desember 2015)

LAMPIRAN B KODE PROGRAM

Kode Program RNN-LSTM

```
import numpy as np
from keras.models import Sequential
from keras.layers import LSTM
from keras.layers import Dense
import pandas as pd
from matplotlib import pyplot as plt
from sklearn.metrics import mean_squared_error
from sklearn.preprocessing import MinMaxScaler,
OneHotEncoder
nskip = 12305+4336+4842
ndata = 4932
ntrain = 4497
nbatch = 30
df = pd.read_csv('dataMalang-Modified.csv', nrows =
ndata, skiprows = nskip ) #, nrows=365*30, skiprow,
df = df.dropna()
df.columns = ['Date',
##Temperature##
Predict_Var = 0 #Choosing variable to do regression
Namefile = 'PredTemperature.csv'
PredVisibility.csv, PredCloudCover.csv,
```

```
data_dates = pd.to_datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df for training = df[cols]
values = df_for_training.values
valuesT = values[:,8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit_transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df_for_training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df_for_training)
df for training scaled =
scaler.transform(df_for_training)
trainX = []
trainY = []
testX = []
testY = []
ntraining = ntrain
train = len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1])
test = len(df_for_training_scaled[ntraining:,-1])
n_future = 1  # Number of days we want to predict into
n past = 1
predict the future
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n_future +1):
    if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df_for_training_scaled[i -
n past:i, 0:df for training.shape[1]])
```

```
trainY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test_dates = data_dates[(ntraining+1):]
train_dates = pd.DataFrame(train_dates)
test dates = pd.DataFrame(test dates)
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
model.add(LSTM(32, activation='relu',
return sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
model.summary()
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch_size=nbatch,
                    validation_data=(testX, testY),
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val loss'], label='Validation
```

```
plt.legend()
plt.show()
## Make prediction based on Model ##
yhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
vhat = vhat.reshape((vhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
inv_x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
## Revert scalling prediction ##
inv_yhat = testX
inv_yhat[:,Predict_Var] = yhat
inv_yhat = scaler.inverse_transform(inv_yhat)
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv_y = testX
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv y = scaler.inverse transform(inv y)
inv_y1 = inv_y[:,Predict_Var] #Just taking predicted
mse = mean_squared_error(inv_y1, inv_yhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv_yhat1, label='Test')
plt.legend()
```

```
plt.savefig('Temperature.png', dpi=250)
plt.show()
print("Temperature", mse, file=f)
f.close()
inv_xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train_var_name.remove('Conditions')
train_var_name.append('Dates')
train_x = pd.DataFrame(inv_xtest)
PrintTrain_var = train_x
PrintTrain var['Dates'] = train dates
PrintTrain_var.columns = [train_var_name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
PrintTrain_var.to_csv('TrainParameter.csv', index =
False)
test var name = cols
test_x = pd.DataFrame(inv_x)
PrintTest var = test x
PrintTest_var['Dates'] = test_dates
PrintTest_var.columns = [test_var name]
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
PrintTest var.to csv('TestParameter.csv', index = False)
## Create predicted data for classification ##
```

```
pred_var_name = cols[Predict_Var]
pred_y = pd.DataFrame(inv_yhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred_var['Date'] = test_dates
PrintPred_var.columns =[pred_var_name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
train_cond = df['Conditions']
train_cond = train_cond[:ntraining]
train cond = pd.DataFrame(train cond)
train_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain_cond = train_cond
PrintTrain cond['Date'] = train dates
PrintTrain_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain_cond = PrintTrain_cond[['Date','Conditions']]
PrintTrain_cond.to_csv('TrainConditions.csv', index =
False)
act cond = df['Conditions']
act_cond = act_cond[(ntraining+1):]
act_cond = pd.DataFrame(act_cond)
act_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintAct_cond = act_cond
PrintAct cond['Date'] = test dates
PrintAct_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintAct cond = PrintAct cond[['Date','Conditions']]
PrintAct_cond.to_csv('TestConditions.csv', index =
Predict_Var = 1 #Choosing variable to do regression
Namefile = 'PredHeatIndex.csv'
PredPrecipitation.csv,
```

```
PredVisibility.csv, PredCloudCover.csv,
data_dates = pd.to_datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df for training = df[cols]
values = df_for_training.values
valuesT = values[:,8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit_transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df_for_training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df_for_training)
df_for_training_scaled =
scaler.transform(df_for_training)
trainX = []
trainY = []
ntraining = ntrain
train = len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1])
test = len(df_for_training_scaled[ntraining:,-1])
n_future = 1  # Number of days we want to predict into
n past = 1  # Number of past days we want to use to
predict the future
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n future +1):
```

```
if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
        trainY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n past:i, 0:df for training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test_dates = data_dates[(ntraining+1):]
train_dates = pd.DataFrame(train_dates)
test_dates = pd.DataFrame(test_dates)
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
               return_sequences=True))
model.add(LSTM(32, activation='relu',
return_sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
model.summary()
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch size=nbatch.
                    validation data=(testX, testY),
```

```
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation
plt.legend()
plt.show()
## Make prediction based on Model ##
yhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
vhat = vhat.reshape((vhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
## Revert parameter variable ##
inv x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
## Revert scalling prediction ##
inv_yhat = testX
inv_yhat[:,Predict_Var] = yhat
inv_yhat = scaler.inverse_transform(inv_yhat)
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv_y = testX
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv_y = scaler.inverse_transform(inv_y)
inv_y1 = inv_y[:,Predict_Var] #Just taking predicted
## y1 = actual data result, yhat1 = predicted data
mse = mean squared error(inv v1, inv vhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
```

```
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv_yhat1, label='Test')
plt.legend()
plt.savefig('Heat Index.png', dpi=250)
plt.show()
f = open('RMSE.txt','a')
print("Heat Index", mse, file=f)
f.close()
inv xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train_var_name.remove('Conditions')
train var name.append('Dates')
train_x = pd.DataFrame(inv_xtest)
PrintTrain_var = train_x
PrintTrain_var['Dates'] = train_dates
PrintTrain var.columns = [train var name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
'CloudCover', 'RelativeHumidity']]
PrintTrain_var.to_csv('TrainParameter.csv', index =
False)
test var name = cols
test_x = pd.DataFrame(inv_x)
PrintTest_var = test_x
PrintTest_var['Dates'] = test_dates
PrintTest_var.columns = [test_var_name]
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
'CloudCover','RelativeHumidity']]
```

```
PrintTest_var.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
## Create predicted data for classification ##
pred_var_name = cols[Predict_Var]
pred_y = pd.DataFrame(inv_yhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred_var['Date'] = test_dates
PrintPred_var.columns =[pred_var_name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
#Note: Change csv name per variable predicted
train_cond = df['Conditions']
train_cond = train_cond[:ntraining]
train cond = pd.DataFrame(train cond)
train_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain_cond = train_cond
PrintTrain_cond['Date'] = train_dates
PrintTrain cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain_cond = PrintTrain_cond[['Date','Conditions']]
PrintTrain_cond.to_csv('TrainConditions.csv', index =
False)
act_cond = df['Conditions']
act_cond = act_cond[(ntraining+1):]
act cond = pd.DataFrame(act cond)
act_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintAct cond = act cond
PrintAct_cond['Date'] = test_dates
PrintAct_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintAct_cond = PrintAct_cond[['Date','Conditions']]
PrintAct_cond.to_csv('TestConditions.csv', index =
False)
Predict Var = 2 #Choosing variable to do regression
```

```
Namefile = 'PredPrecipitation.csv'
PredVisibility.csv, PredCloudCover.csv,
data_dates = pd.to_datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df_for_training = df[cols]
values = df_for_training.values
valuesT = values[:,8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit_transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df for training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df_for_training)
df_for_training_scaled =
scaler.transform(df_for_training)
trainX = []
trainY = []
testY = []
ntraining = ntrain
train = len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1])
test = len(df_for_training_scaled[ntraining:,-1])
n_future = 1
n_past = 1  # Number of past days we want to use to
predict the future
```

```
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n future +1):
    if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
        trainY.append(df_for_training_scaled[i +
n future - 1:i + n future, Predict Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test_dates = data_dates[(ntraining+1):]
train_dates = pd.DataFrame(train_dates)
test_dates = pd.DataFrame(test_dates)
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test dates.reset index(drop=True, inplace=True)
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
               return_sequences=True))
model.add(LSTM(32, activation='relu',
return_sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
model.summary()
```

```
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch_size=nbatch,
                    validation_data=(testX, testY),
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation
plt.legend()
plt.show()
## Make prediction based on Model ##
yhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
yhat = yhat.reshape((yhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
inv_x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
## Revert scalling prediction ##
inv_yhat = testX
inv_yhat[:,Predict_Var] = yhat
inv_yhat = scaler.inverse_transform(inv_yhat)
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv_y = testX
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv_y = scaler.inverse_transform(inv_y)
inv_y1 = inv_y[:,Predict_Var] #Just taking predicted
```

```
mse = mean_squared_error(inv_y1, inv_yhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv_yhat1, label='Test')
plt.legend()
plt.savefig('Precipitation.png', dpi=250)
plt.show()
f = open('RMSE.txt','a')
print("Precipitation", mse, file=f)
f.close()
inv xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train_var_name.remove('Conditions')
train_var_name.append('Dates')
train x = pd.DataFrame(inv xtest)
PrintTrain_var = train_x
PrintTrain_var['Dates'] = train_dates
PrintTrain_var.columns = [train_var_name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
PrintTrain var.to csv('TrainParameter.csv', index =
False)
test_var_name = cols
test_x = pd.DataFrame(inv x)
PrintTest_var = test_x
PrintTest_var['Dates'] = test_dates
PrintTest_var.columns = [test_var_name]
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
```

```
'CloudCover', 'RelativeHumidity']]
PrintTest_var.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
pred_var_name = cols[Predict_Var]
pred v = pd.DataFrame(inv yhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred var['Date'] = test dates
PrintPred var.columns =[pred var name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
train_cond = df['Conditions']
train_cond = train_cond[:ntraining]
train_cond = pd.DataFrame(train_cond)
train cond.reset index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain_cond = train_cond
PrintTrain_cond['Date'] = train_dates
PrintTrain_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain_cond = PrintTrain_cond[['Date', 'Conditions']]
PrintTrain_cond.to_csv('TrainConditions.csv', index =
False)
act_cond = df['Conditions']
act cond = act cond[(ntraining+1):]
act cond = pd.DataFrame(act cond)
act_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintAct_cond = act_cond
PrintAct_cond['Date'] = test_dates
PrintAct_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintAct_cond = PrintAct_cond[['Date','Conditions']]
PrintAct_cond.to_csv('TestConditions.csv', index =
False)
```

```
Predict_Var = 3 #Choosing variable to do regression
Namefile = 'PredWindSpeed.csv'
# File Name: PredTemperature.csv, PredHeatIndex.csv,
PredVisibility.csv, PredCloudCover.csv,
## Separating dates ##
data_dates = pd.to_datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df_for_training = df[cols]
values = df_for_training.values
valuesT = values[:,8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df_for_training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df_for_training)
df for training scaled =
scaler.transform(df_for_training)
trainX = []
trainY = []
testX = []
testY = []
ntraining = ntrain
train = len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1])
test = len(df_for_training_scaled[ntraining:,-1])
n_future = 1  # Number of days we want to predict into
```

```
n_past = 1
predict the future
##Create time series data ##
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n future +1):
    if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df for training scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
        trainY.append(df for training scaled[i +
n future - 1:i + n future, Predict Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test_dates = data_dates[(ntraining+1):]
train dates = pd.DataFrame(train dates)
test_dates = pd.DataFrame(test_dates)
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
               return_sequences=True))
model.add(LSTM(32, activation='relu',
return_sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
```

```
model.summary()
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch_size=nbatch,
                    validation_data=(testX, testY),
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation
plt.legend()
plt.show()
## Make prediction based on Model ##
yhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
yhat = yhat.reshape((yhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
inv x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
inv_yhat = testX
inv vhat[:.Predict Var] = vhat
inv_yhat = scaler.inverse_transform(inv_yhat)
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv_y = testX
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv_y = scaler.inverse_transform(inv_y)
inv_y1 = inv_y[:.Predict_Var] #Just taking predicted
## v1 = actual data result, yhat1 = predicted data
```

```
result
mse = mean_squared_error(inv_y1, inv_yhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv_yhat1, label='Test')
plt.legend()
plt.savefig('Wind Speed.png', dpi=250)
plt.show()
f = open('RMSE.txt', 'a')
print("Wind Speed", mse, file=f)
f.close()
inv_xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train_var_name.remove('Conditions')
train_var_name.append('Dates')
train x = pd.DataFrame(inv xtest)
PrintTrain_var = train_x
PrintTrain_var['Dates'] = train_dates
PrintTrain_var.columns = [train_var_name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
'CloudCover', 'RelativeHumidity']]
PrintTrain_var.to_csv('TrainParameter.csv', index =
False)
test_var_name = cols
test_x = pd.DataFrame(inv_x)
PrintTest var = test x
PrintTest_var['Dates'] = test_dates
PrintTest var.columns = [test var name]
```

```
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
PrintTest_var.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
## Create predicted data for classification ##
pred var name = cols[Predict Var]
pred v = pd.DataFrame(inv vhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred_var['Date'] = test_dates
PrintPred_var.columns =[pred_var_name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
#Note: Change csv name per variable predicted
train cond = df['Conditions']
train_cond = train_cond[:ntraining]
train_cond = pd.DataFrame(train_cond)
train_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain_cond = train_cond
PrintTrain_cond['Date'] = train_dates
PrintTrain_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain_cond = PrintTrain_cond[['Date', 'Conditions']]
PrintTrain cond.to csv('TrainConditions.csv', index =
False)
act_cond = df['Conditions']
act_cond = act_cond[(ntraining+1):]
act_cond = pd.DataFrame(act_cond)
act_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintAct_cond = act_cond
PrintAct_cond['Date'] = test_dates
PrintAct_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintAct_cond = PrintAct_cond[['Date','Conditions']]
PrintAct_cond.to_csv('TestConditions.csv', index =
False)
```

```
Predict_Var = 4 #Choosing variable to do regression
Namefile = 'PredWindDirection.csv'
PredPrecipitation.csv,
PredVisibility.csv, PredCloudCover.csv,
data_dates = pd.to_datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df_for_training = df[cols]
values = df for training.values
valuesT = values[:,8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit_transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df_for_training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df for training)
df for training scaled =
scaler.transform(df_for_training)
trainX = []
trainY = []
testX = []
testY = []
ntraining = ntrain
train = len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1])
test = len(df for training scaled[ntraining:,-1])
```

```
n_future = 1  # Number of days we want to predict into
n_past = 1
predict the future
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n_future +1):
    if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df for training scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
        trainY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test_dates = data_dates[(ntraining+1):]
train_dates = pd.DataFrame(train_dates)
test_dates = pd.DataFrame(test_dates)
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
               return_sequences=True))
model.add(LSTM(32, activation='relu',
```

```
return_sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
model.summary()
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch size=nbatch.
                    validation_data=(testX, testY),
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation
plt.legend()
plt.show()
## Make prediction based on Model ##
yhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
yhat = yhat.reshape((yhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
## Revert parameter variable ##
inv_x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
inv_yhat = testX
inv vhat[:.Predict Var] = vhat
inv_yhat = scaler.inverse_transform(inv_yhat)
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv_y = testX
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv_y = scaler.inverse_transform(inv_y)
inv v1 = inv v[:.Predict Var] #Just taking predicted
```

```
mse = mean_squared_error(inv_y1, inv_yhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv vhat1, label='Test')
plt.legend()
plt.savefig('Wind Direction.png', dpi=250)
plt.show()
f = open('RMSE.txt','a')
print("Wind Direction", mse, file=f)
f.close()
inv_xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train_var_name.remove('Conditions')
train_var_name.append('Dates')
train_x = pd.DataFrame(inv_xtest)
PrintTrain_var = train_x
PrintTrain var['Dates'] = train dates
PrintTrain_var.columns = [train_var_name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
PrintTrain_var.to_csv('TrainParameter.csv', index =
False)
test_var_name = cols
test x = pd.DataFrame(inv x)
```

```
PrintTest_var = test_x
PrintTest_var['Dates'] = test_dates
PrintTest_var.columns = [test_var_name]
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
PrintTest_var.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
## Create predicted data for classification ##
pred_var_name = cols[Predict_Var]
pred_y = pd.DataFrame(inv_yhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred_var['Date'] = test_dates
PrintPred_var.columns =[pred_var_name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
train cond = df['Conditions']
train_cond = train_cond[:ntraining]
train_cond = pd.DataFrame(train_cond)
train_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain_cond = train_cond
PrintTrain cond['Date'] = train dates
PrintTrain_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain cond = PrintTrain cond[['Date', 'Conditions']]
PrintTrain cond.to csv('TrainConditions.csv', index =
act_cond = df['Conditions']
act_cond = act_cond[(ntraining+1):]
act_cond = pd.DataFrame(act_cond)
act_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintAct cond = act cond
PrintAct_cond['Date'] = test_dates
PrintAct cond.columns =['Conditions', 'Date']
```

```
PrintAct_cond = PrintAct_cond[['Date','Conditions']]
PrintAct_cond.to_csv('TestConditions.csv', index =
False)
Predict_Var = 5 #Choosing variable to do regression
Namefile = 'PredVisibility.csv'
PredVisibility.csv, PredCloudCover.csv,
## Separating dates ##
data_dates = pd.to_datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df_for_training = df[cols]
values = df_for_training.values
valuesT = values[:,8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit_transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df_for_training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df_for_training)
df_for_training_scaled =
scaler.transform(df_for_training)
trainX = []
trainY = []
testX = []
```

```
ntraining = ntrain
train = len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1])
test = len(df_for_training_scaled[ntraining:,-1])
n_future = 1
               # Number of days we want to predict into
n past = 1
predict the future
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n_future +1):
    if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
        trainY.append(df_for_training_scaled[i +
n future - 1:i + n future, Predict Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test_dates = data_dates[(ntraining+1):]
train_dates = pd.DataFrame(train_dates)
test_dates = pd.DataFrame(test_dates)
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
```

```
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
               return_sequences=True))
model.add(LSTM(32, activation='relu',
return_sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
model.summary()
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch size=nbatch.
                    validation_data=(testX, testY),
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation
plt.legend()
plt.show()
## Make prediction based on Model ##
vhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
yhat = yhat.reshape((yhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
inv x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
## Revert scalling prediction ##
inv_yhat = testX
inv_yhat[:,Predict_Var] = yhat
inv_yhat = scaler.inverse_transform(inv_yhat)
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv v = testX
```

```
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv_y = scaler.inverse_transform(inv_y)
inv_y1 = inv_y[:,Predict_Var] #Just taking predicted
mse = mean_squared_error(inv_y1, inv_yhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv_yhat1, label='Test')
plt.legend()
plt.savefig('Visibility.png', dpi=250)
plt.show()
f = open('RMSE.txt','a')
print("Visibility", mse, file=f)
f.close()
inv xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train_var_name.remove('Conditions')
train var name.append('Dates')
train_x = pd.DataFrame(inv_xtest)
PrintTrain var = train x
PrintTrain var['Dates'] = train dates
PrintTrain_var.columns = [train_var_name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
'CloudCover','RelativeHumidity']]
PrintTrain var.to csv('TrainParameter.csv', index =
False)
```

```
test_var_name = cols
test_x = pd.DataFrame(inv_x)
PrintTest_var = test_x
PrintTest_var['Dates'] = test_dates
PrintTest_var.columns = [test_var_name]
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
PrintTest_var.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
## Create predicted data for classification ##
pred_var_name = cols[Predict_Var]
pred v = pd.DataFrame(inv yhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred_var['Date'] = test_dates
PrintPred_var.columns =[pred_var_name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
train_cond = df['Conditions']
train_cond = train_cond[:ntraining]
train cond = pd.DataFrame(train cond)
train_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain cond = train cond
PrintTrain_cond['Date'] = train_dates
PrintTrain_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain_cond = PrintTrain_cond[['Date','Conditions']]
PrintTrain_cond.to_csv('TrainConditions.csv', index =
False)
act_cond = df['Conditions']
act cond = act cond[(ntraining+1):]
act_cond = pd.DataFrame(act_cond)
act cond.reset index(drop=True, inplace=True)
```

```
PrintAct_cond = act_cond
PrintAct_cond['Date'] = test_dates
PrintAct_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintAct_cond = PrintAct_cond[['Date','Conditions']]
PrintAct_cond.to_csv('TestConditions.csv', index =
False)
Predict_Var = 6 #Choosing variable to do regression.
Namefile = 'PredCloudCover.csv'
data dates = pd.to datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df_for_training = df[cols]
values = df_for_training.values
valuesT = values[:,8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit_transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df_for_training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df_for_training)
df_for_training_scaled =
scaler.transform(df_for_training)
trainX = []
```

```
trainY = []
testX = []
testY = []
ntraining = ntrain
train = len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1])
test = len(df_for_training_scaled[ntraining:,-1])
n_future = 1  # Number of days we want to predict into
n past = 1
predict the future
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n_future +1):
    if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
        trainY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test_dates = data_dates[(ntraining+1):]
train_dates = pd.DataFrame(train_dates)
test_dates = pd.DataFrame(test_dates)
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
```

```
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
               return_sequences=True))
model.add(LSTM(32, activation='relu',
return sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
model.summary()
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch_size=nbatch,
                    validation_data=(testX, testY),
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation
plt.legend()
plt.show()
yhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
yhat = yhat.reshape((yhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
inv x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
## Revert scalling prediction ##
inv_yhat = testX
inv_yhat[:,Predict_Var] = yhat
inv_yhat = scaler.inverse_transform(inv_yhat)
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
```

```
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv_y = testX
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv_y = scaler.inverse_transform(inv_y)
inv_y1 = inv_y[:,Predict_Var] #Just taking predicted
mse = mean_squared_error(inv_y1, inv_yhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv_yhat1, label='Test')
plt.legend()
plt.savefig('Cloud Cover.png', dpi=250)
plt.show()
f = open('RMSE.txt','a')
print("Cloud Cover", mse, file=f)
f.close()
inv_xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train var name.remove('Conditions')
train_var_name.append('Dates')
train_x = pd.DataFrame(inv_xtest)
PrintTrain_var = train_x
PrintTrain_var['Dates'] = train_dates
PrintTrain_var.columns = [train_var_name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
```

```
PrintTrain_var.to_csv('TrainParameter.csv', index =
False)
test_var_name = cols
test_x = pd.DataFrame(inv_x)
PrintTest_var = test_x
PrintTest var['Dates'] = test dates
PrintTest_var.columns = [test_var_name]
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
PrintTest_var.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
pred_var_name = cols[Predict_Var]
pred_y = pd.DataFrame(inv_yhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred_var['Date'] = test_dates
PrintPred_var.columns =[pred_var_name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
train_cond = df['Conditions']
train cond = train cond[:ntraining]
train cond = pd.DataFrame(train cond)
train_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain_cond = train_cond
PrintTrain_cond['Date'] = train_dates
PrintTrain_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain_cond = PrintTrain_cond[['Date','Conditions']]
PrintTrain_cond.to_csv('TrainConditions.csv', index =
False)
act cond = df['Conditions']
```

```
act_cond = act_cond[(ntraining+1):]
act_cond = pd.DataFrame(act_cond)
act_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintAct_cond = act_cond
PrintAct_cond['Date'] = test_dates
PrintAct_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintAct_cond = PrintAct_cond[['Date','Conditions']]
PrintAct cond.to csv('TestConditions.csv', index =
Predict_Var = 7 #Choosing variable to do regression
Namefile = 'PredRelativeHumidity.csv'
data_dates = pd.to_datetime(df['Date'])
cols = list(df)[1:10]
encoder = OneHotEncoder()
df for training = df[cols]
values = df_for_training.values
valuesT = values[:.8]
valuesT = valuesT.reshape((valuesT.shape[0], 1))
valuesT = encoder.fit_transform(valuesT).toarray()
values = np.delete(values,8,1)
values = np.append(values, valuesT, axis = 1)
df_for_training = pd.DataFrame(values)
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
scaler = scaler.fit(df for training)
df for training scaled =
scaler.transform(df for training)
```

```
trainX = []
trainY = []
testX = []
testY = []
ntraining = ntrain
train = len(df for training scaled[:ntraining,-1])
test = len(df_for_training_scaled[ntraining:,-1])
n_future = 1  # Number of days we want to predict into
n_past = 1
predict the future
for i in range(n_past, len(df_for_training_scaled) -
n_future +1):
    if i <= len(df_for_training_scaled[:ntraining,-1]):</pre>
        trainX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
        trainY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
         testX.append(df_for_training_scaled[i -
n_past:i, 0:df_for_training.shape[1]])
         testY.append(df_for_training_scaled[i +
n_future - 1:i + n_future, Predict_Var])
trainX, trainY, testX, testY = np.array(trainX),
np.array(trainY), np.array(testX), np.array(testY)
print('trainX shape == {}.'.format(trainX.shape))
print('trainY shape == {}.'.format(trainY.shape))
print('testX shape == {}.'.format(testX.shape))
print('testY shape == {}.'.format(testY.shape))
train_dates = data_dates[:ntraining]
test dates = data dates[(ntraining+1):]
train_dates = pd.DataFrame(train_dates)
test dates = pd.DataFrame(test dates)
```

```
train_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
test_dates.reset_index(drop=True, inplace=True)
model = Sequential()
model.add(LSTM(64, activation='relu',
input_shape=(trainX.shape[1], trainX.shape[2]),
               return sequences=True))
model.add(LSTM(32, activation='relu',
return sequences=False))
model.add(Dense(trainY.shape[1]))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
model.summary()
history = model.fit(trainX, trainY, epochs=100,
batch size=nbatch,
                    validation_data=(testX, testY),
verbose=1, shuffle=False)
plt.plot(history.history['loss'], label='Training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation
plt.legend()
plt.show()
yhat = model.predict(testX)
testX = testX.reshape((testX.shape[0], testX.shape[2]))
yhat = yhat.reshape((yhat.shape[0]))
trainX = trainX.reshape((trainX.shape[0],
trainX.shape[2]))
trainY = trainY.reshape((trainY.shape[0]))
inv x = testX
inv_x = scaler.inverse_transform(inv_x)
inv_x = np.delete(inv_x, [8,9,10,11,12], axis = 1)
## Revert scalling prediction ##
inv vhat = testX
inv_yhat[:,Predict_Var] = yhat
inv yhat = scaler.inverse transform(inv yhat)
```

```
inv_yhat1 = inv_yhat[:,Predict_Var] #Just taking
predicted variable
testY = testY.reshape((len(testY)))
inv_y = testX
inv_y[:,Predict_Var] = testY
inv y = scaler.inverse transform(inv y)
inv_y1 = inv_y[:,Predict_Var] #Just taking predicted
mse = mean_squared_error(inv_y1, inv_yhat1)
rmse = np.roots(mse)
print('Test RMSE: %.3f' % rmse)
plt.plot(inv_y1, label='Training')
plt.plot(inv_yhat1, label='Test')
plt.legend()
plt.savefig('Relative Humidity.png', dpi=250)
plt.show()
f = open('RMSE.txt','a')
print("Relative Humidity", mse, file=f)
f.close()
inv xtest = trainX
inv_xtest = scaler.inverse_transform(inv_xtest)
inv_xtest = np.delete(inv_xtest, [8,9,10,11,12], axis =
train_var_name = cols
train_var_name.remove('Conditions')
train_var_name.append('Dates')
train_x = pd.DataFrame(inv_xtest)
PrintTrain_var = train_x
PrintTrain_var['Dates'] = train_dates
PrintTrain_var.columns = [train_var_name]
PrintTrain_var = PrintTrain_var[['Dates',
```

```
PrintTrain_var.to_csv('TrainParameter.csv', index =
False)
test var name = cols
test_x = pd.DataFrame(inv_x)
PrintTest var = test x
PrintTest var['Dates'] = test dates
PrintTest_var.columns = [test_var_name]
PrintTest_var = PrintTest_var[['Dates',
PrintTest_var.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
## Create predicted data for classification ##
pred_var_name = cols[Predict_Var]
pred_y = pd.DataFrame(inv_yhat1)
PrintPred_var = pred_y
PrintPred_var['Date'] = test_dates
PrintPred_var.columns =[pred_var_name, 'Date']
PrintPred_var = PrintPred_var[['Date',pred_var_name]]
PrintPred_var.to_csv(Namefile, index = False)
#Note: Change csv name per variable predicted
train_cond = df['Conditions']
train_cond = train_cond[:ntraining]
train_cond = pd.DataFrame(train_cond)
train_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintTrain_cond = train_cond
PrintTrain_cond['Date'] = train_dates
PrintTrain_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintTrain_cond = PrintTrain_cond[['Date', 'Conditions']]
PrintTrain_cond.to_csv('TrainConditions.csv', index =
False)
```

```
## Create actual conditions for test classification ##
act_cond = df['Conditions']
act_cond = act_cond[(ntraining+1):]
act_cond = pd.DataFrame(act_cond)
act_cond.reset_index(drop=True, inplace=True)
PrintAct_cond = act_cond
PrintAct_cond['Date'] = test_dates
PrintAct_cond.columns =['Conditions', 'Date']
PrintAct_cond = PrintAct_cond[['Date','Conditions']]
PrintAct_cond.to_csv('TestConditions.csv', index =
False)
```

Kode Program Penyatuan Data

```
import pandas as pd
TrainY = pd.read csv('TrainConditions.csv')
TestY = pd.read_csv('TestConditions.csv')
TestTemperature = pd.read_csv('PredTemperature.csv')
TestHeatIndex = pd.read csv('PredHeatIndex.csv')
TestPrecipitation = pd.read_csv('PredPrecipitation.csv')
TestWindSpeed = pd.read_csv('PredWindSpeed.csv')
TestWindDirection = pd.read_csv('PredWindDirection.csv')
TestVisibility = pd.read_csv('PredVisibility.csv')
TestCloudCover = pd.read_csv('PredCloudCover.csv')
TestRelativeHumidity =
pd.read_csv('PredRelativeHumidity.csv')
TestParameter = TestTemperature
TestParameter['HeatIndex'] = TestHeatIndex['HeatIndex']
TestParameter['Precipitation'] =
TestPrecipitation['Precipitation']
TestParameter['WindSpeed'] = TestWindSpeed['WindSpeed']
TestParameter['WindDirection'] =
TestWindDirection['WindDirection']
TestParameter['Visibility'] =
```

```
TestVisibility['Visibility']
TestParameter['CloudCover'] =
TestCloudCover['CloudCover']
TestParameter['RelativeHumidity'] =
TestRelativeHumidity['RelativeHumidity']
TestParameter.to_csv('TestParameter.csv', index = False)
```

Kode Program Klasifikasi K-Nearest Neighbours

```
from sklearn import preprocessing
from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
import pandas as pd
from sklearn.preprocessing import LabelEncoder
trainX = pd.read_csv('TrainParameter.csv')
trainX = trainX.drop(['Dates'], axis = 1)
trainX.dropna(inplace=True)
testX = pd.read csv('TestParameter.csv')
testX = testX.drop(['Date'], axis = 1)
testX.dropna(inplace=True)
trainY = pd.read_csv('TrainConditions.csv')
trainY = trainY.drop(['Date'], axis = 1)
trainY.dropna(inplace=True)
testY = pd.read csv('TestConditions.csv')
data_dates = pd.to_datetime(testY['Date'])
testY = testY.drop(['Date'], axis = 1)
testY.dropna(inplace=True)
encoderTrain = LabelEncoder()
encoderTest = LabelEncoder()
trainY = encoderTrain.fit_transform(trainY)
testY = encoderTest.fit_transform(testY)
trainY = pd.DataFrame(trainY)
testY = pd.DataFrame(testY)
MinMaxScaler =
```

```
preprocessing.MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
trainXScale = MinMaxScaler.fit_transform(trainX)
testXScale = MinMaxScaler.fit_transform(testX)
X_train = pd.DataFrame(trainXScale, columns =
X_test = pd.DataFrame(testXScale, columns =
Y train = trainY
Y test = testY
knn_clf=KNeighborsClassifier()
knn_clf.fit(X_train,Y_train)
Ypred=knn_clf.predict(X_test) #These are the predicted
from sklearn.metrics import classification_report,
confusion matrix, accuracy score
```

```
result = confusion_matrix(Y_test, Ypred)
print(result)
result1 = classification_report(Y_test, Ypred)
result2 = accuracy_score(Y_test,Ypred)
print('Accuracy:',result2)
print("Classification Report\n", result1, file=f)
print("Accuracy\n", result2, file=f)
f.close()
Yact = encoderTrain.inverse_transform(testY)
Ypred = encoderTrain.inverse_transform(Ypred)
PdYact = pd.DataFrame(Yact)
PdYpred = pd.DataFrame(Ypred)
PdCon = pd.concat([PdYact, PdYpred], axis=1,
Pd = pd.concat([data_dates,PdCon], axis =1)
Pd.columns = ['Date', 'Actual Conditions','Predict
Pd.to_csv('Conditions Comparison.csv', index = False)
```

Kode Program Visualisasi Data

```
import matplotlib.pyplot as plt
import pandas as pd
import plotly.express as px
import plotly.io as pio
import seaborn as sns
from sklearn.preprocessing import LabelEncoder

dff = pd.read_csv('dataMalang-Modified.csv')
data = pd.read_csv('dataMalang-Modified.csv',
parse_dates=True)

def scatterplot(data):
    pio.renderers.default="browser"
    data.dropna(inplace=True)
    x = data.Precipitation
    y = data.CloudCover
    z = data.Temperature
```

```
c = data.Conditions
    df = pd.DataFrame({
    'cat':c, 'Precipitation':x, 'CloudCover':y,
    df.head()
    fig = px.scatter_3d(df, x='Precipitation',
    fig.show()
dff.dropna(inplace=True)
cols = list(dff)
d = pd.DataFrame(dff)
encoder = LabelEncoder()
values = d.values
values[:,9] = encoder.fit_transform(values[:,9])
df = pd.DataFrame(values)
df.columns = cols
print(df.shape)
correlation_mat = dff.corr()
sns.heatmap(correlation_mat, vmin=-1, vmax=1,
annot=True)
plt.show()
parse dates=True)
scatterplot(data)
```