

## Kelompok 1

Raihan

Saddam

Veantscha

Grizca

Adit

Diaz

### Deskripsi Line Follower

Line follower merupakan sebuah robot yang dapat bergerak secara horizontal mengikuti jalur dengan panduan garis. pada line follower yang akan kami buat adalah line follower yang mengikuti jalur garis lurus berwarna hitam dengan ukuran 3cm dan background berwarna putih. Line follower yang akan dibuat diharapkan dapat melalui rintangan, antara lain yaitu garis putus-putus, jalur dengan inverting warna, berhenti selama 3 detik di cek poin, dan akan berhenti di garis finish dengan jalur kotak berwarna kuning.

Pada line follower yang akan kelompok kami buat, yang pertama bagian sensor kami berencana menggunakan 5 sensor, lalu interfacing sensor ke mikrokontroler menggunakan IC multiplexer analog. Dan pada bagian supply Kami menggunakan 3 baterai dengan tegangan 3,7 V yang akan diseriikan, dan akan menggunakan BMS 3S untuk manajemen baterai supaya safety. Dan yang terakhir Interfacing dari mikro ke motor ataupun penggerak menggunakan motor driver L293D.

