


Iniciado em terça, 2 abr 2024, 18:33
Estado Finalizada
Concluída em terça, 2 abr 2024, 18:44
Tempo empregado 10 minutos 44 segundos
Avaliar 9,00 de um máximo de 10,00(90%)

Questão 1

Incorreto

Atingiu 0,00 de 1,00

Preencha a lacuna do texto abaixo com a palavra correta:

Conforme estudamos, o  numérico é uma forma de automação programável de dispositivos capazes de dirigir os movimentos de posicionamento de um órgão mecânico em que os comandos relativos a esse movimento são elaborados de forma totalmente automática, a partir de informações numéricas ou alfanuméricas definidas, manualmente ou através de um programa.

Questão 2

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

No início da década de 1950 um convênio foi firmado entre a Força Aérea Norte-Americana e o Instituto de Tecnologia de Massachusetts (M.I.T.) para o desenvolvimento de uma nova máquina-ferramenta, capaz de fabricar rapidamente peças com geometria extremamente complexa.

Escolha uma opção:

- ☒ Verdadeiro ✓
- ☐ Falso

Questão 3

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

Dos três métodos de programação e linguagens, qual deles é hoje conhecido como programação Computer Aided Manufacturing (CAM).

- ☐ a. Programação manual
- ☐ b. Programação direta na máquina
- ☐ c. Projeto PROWAY
- ☒ d. Programação auxiliada por computador ✓

Questão 4

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

As áreas de risco estão sujeitas a incêndio, explosão, presença de líquidos ou gases inflamáveis/explosivos. Nessas áreas de risco, em hipótese alguma, pode haver faiscamento. Qual o condutos que devido à essas razões é recomendável utilizar?

- ☐ a. Camada de rede
- ☐ b. Cabo coaxial
- ☒ c. Fibra ótica
- ☐ d. Par trançado
- ☐ e. Camada de enlace

**Questão 5**

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

Conforme estudamos o eixo é uma direção segundo a qual se podem programar os movimentos relativos entre a ferramenta e a peça de forma contínua e controlada, e para cada eixo cartesiano, foi associado um eixo de rotação, então relacione o eixo com sua rotação corretamente.

Rotação em torno do eixo X.

Eixo A



Rotação em torno do eixo Y.

Eixo B



Rotação em torno do eixo Z.

Eixo C



Questão 6

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

Podemos afirmar que o projeto FIELDBUS (Barramento de Campo) foi uma proposta de solução de comunicação para os níveis hierárquicos mais altos dentro da hierarquia empresarial.

Escolha uma opção:

- ☐ Verdadeiro
- ☒ Falso ✓

Questão 7

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

Preencha a lacuna do texto abaixo com a palavra correta:

As redes de ✓ são redes compostas por uma única linha de comunicação compartilhada por todas as estações, e um dos requisitos é que requerem mecanismos de arbitragem de acesso, para se evitarem congestionamentos na rede.

Questão 8

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

Estudamos que no modelo mestre-escravo as funções são distintas entre o mestre e o escravo dentro de uma rede. O ✓ tem como função principal controlar a rede de comunicação e ✓ os dados do sistema. O escravo possui a função de receber a informação do mestre e executá-la da melhor forma possível, atuando em tarefas ✓. Os ✓ não podem dialogar entre si, toda comunicação deve passar por um mestre. O mestre pode requisitar informações de um escravo em ✓ e esperar sua resposta, ou, pode enviar mensagem comum a todos os escravos.

Questão 9

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

As redes do tipo ponto a ponto são compostas de diversas ✓ de comunicação associadas a um par de estações de cada vez. Sendo que a maior parte das redes de ✓ distância é do tipo ponto a ponto, e podem ser concebidas segundo diferentes ✓, assim as redes locais ponto a ponto são caracterizadas normalmente por uma topologia ✓ e as redes de longa distância apresentam geralmente topologias ✓.

Questão 10

Correto

Atingiu 1,00 de 1,00

Qual o projeto que iniciou em 1980, por uma iniciativa da GM, com a finalidade de definir uma rede voltada para automação da manufatura (baseada no RM-OSI). Este projeto é bem adaptado para comunicação entre equipamentos de chão de fábrica, tais como: Robôs, CNC, CLP, terminais de coleta de dados, computadores, etc.

- ☐ a. Projeto TOP
- ☐ b. Projeto PROWAY
- ☐ c. Projeto FIELDBUS
- ☒ d. Projeto MAP
- ☐ e. Projeto IEEE 802

[◀ 3.3 Supervisórios](#)[Seguir para...](#)[Avaliação do Curso ▶](#)