#### 结论：intersection预测识别算法不能使用beam距离差判定

原因：

1. 因雷达点云在水平方向上存在分辨率波动问题
2. 线数少，地面beam距离出现波动
3. 矿洞如果是斜着向前会出现逻辑漏洞

#### ackermann使用bug

sudo apt-get install python-yaml

将默认python设置为python3

sudo apt-get install ros-noetic-ackermann-msgs

sudo apt-get install ros-noetic-effort-controllers

sudo apt-get install ros-melodic-ackermann-msgs

sudo apt-get install ros-melodic-effort-controllers

./keyboard\_teleop.py

./servo\_commands.py

xacro racecar.urdf.xacro > t.urdf && check\_urdf t.urdf