

搜索—进阶搜索算法

前情提要～

1. 双向广搜、双向深搜
2. 堆优化的 Dijkstra
3. 一颗小小的 A-STAR
4. 不大聪明的 IDDFS (IDS)
5. 可爱的 IDA-STAR

广搜、深搜

这是进阶搜索算法，不说了直接上例题：

以“[P1514 引水问题](#)”为例：

▼ 点击查看代码

```
1  const int N = 510;
2  const int dx[4] = {-1, 0, 0, 1};
3  const int dy[4] = {0, -1, 1, 0};
4  int n, m, a[N][N];
5  bool vis[N][N][N];
6  vector<pair<int, int>> nodes;
7  int main()
8  {
9      scanf("%d %d", &n, &m);
10     for (int i = 1; i <= n; ++i)
11         for (int j = 1; j <= m; ++j)
12             scanf("%d", &a[i][j]);
13
14     queue<pair<int, int>> q;
15     for (int start = 1; start <= m; ++start)
16     {
17         q.push({1, start});
18         vis[0][1][start] = true;
19         vis[start][1][start] = true;
```

```

20
21     while (q.size())
22     {
23         auto now = q.front();
24         int x = now.first, y = now.second;
25         q.pop();
26
27         for (int i = 0; i < 4; ++i)
28         {
29             int tx = x + dx[i];
30             int ty = y + dy[i];
31
32             if (tx < 1 || tx > n || ty < 1 || ty > m || vis[start]
33 [tx][ty])
34                 continue;
35             if (a[tx][ty] < a[x][y])
36                 q.push({tx, ty}), vis[0][tx][ty] = 1, vis[start][tx]
37 [ty] = 1;
38         }
39     }
40
41     vector<int> g;
42     for (int i = 1; i <= m; ++i)
43         if (vis[start][n][i])
44             g.push_back(i);
45
46     if (g.size())
47         nodes.push_back({g.front(), g.back()});
48 }
49
50 int connected = 0;
51 for (int i = 1; i <= m; ++i)
52     connected += vis[0][n][i];
53
54 if (connected < m)
55     printf("0\n%d\n", m - connected);
56 else
57 {
58     sort(nodes.begin(), nodes.end());
59
60     int now = 1, res = 0;
61     for (size_t i = 0; i < nodes.size(); ++i, ++res)
62     {
63         while (nodes[i].first <= now)
64

```

```

65         ++i;
66         now = nodes[i - 1].second + 1;
67     }
68
69     printf("1\n%d\n", res);
70 }

```

```

    return 0;
}

```

双向广搜、双向深搜

算法思想

- 在搜索的时候，搜索出来的树太大了
- 从起始状态和目标状态同时开始搜索一定层数
- 把搜索出来的所有状态扔到 hash 表里面，看看有没有重复的
- 能够提升一倍答案的效率，比如原来复杂度是 $O(2^n)$ ，现在可以变成 $O(2^{n/2})$ ，相当于复杂度开根号

代码

以“[U319719](#) 八城堡问题”为例：

▼ 点击查看代码

```

1  using namespace std;
2
3  const int N = 21;
4  const int M = (1 << 20) + 1;
5
6  int n, m;
7  int a[N];
8
9  int n2, ans;
10 int g[M];
11 int f[N][M];
12
13 void dfs1(int k, int now)
14 {
15     if (g[now] > m)
16         return;
17

```

```

18     if (k > n2)
19     {
20         int r = now ^ ((1 << n) - 1);
21         if (g[now] == m)
22             ++f[m][0];
23         for (int t = r; t; t = (t - 1) & r)
24             ++f[g[now]][t];
25         return;
26     }
27
28     dfs1(k + 1, now);
29     for (int i = 1; i <= n; ++i)
30     {
31         int t = 1 << (n - i);
32         if ((a[k] & t) && (now & t) == 0)
33             dfs1(k + 1, now | t);
34     }
35 }
36
37 void dfs2(int k, int now)
38 {
39     if (g[now] > m)
40         return;
41     if (k > n)
42     {
43         ans += f[m - g[now]][now];
44         return;
45     }
46
47     dfs2(k + 1, now);
48     for (int i = 1; i <= n; ++i)
49     {
50         int t = 1 << (n - i);
51         if ((a[k] & t) && (now & t) == 0)
52             dfs2(k + 1, now | t);
53     }
54 }
55
56 int main()
57 {
58     for (int i = 1; i < M; ++i)
59         g[i] = g[i & (i - 1)] + 1;
60
61     scanf("%d%d", &n, &m);

```

```

62     while (n && m)
63     {
64         memset(f, 0, sizeof f);
65         ans = 0;
66
67         char line[N];
68         for (int i = 1; i <= n; ++i)
69         {
70             scanf("%s", line);
71             for (int j = 1; j <= n; ++j)
72                 a[i] = a[i] << 1 | (line[j - 1] == 'H');
73         }
74
75         n2 = n >> 1;
76         dfs1(1, 0);
77         dfs2(n2 + 1, 0);
78
79         printf("%d\n", ans);
80         scanf("%d%d", &n, &m);
81     }
82     return 0;
}

```

堆优化的 Dijkstra

算法思想

考虑当前走过的距离，不考虑剩下的距离，当前走的少的优先考虑

优先队列里不允许出现相同的元素，但是同一个元素可以入队和出队多次，当第二及更多次入队是，必然是遇到了更加优化的路径（到起点的距离更近）

代码

以“P3371 P4779 单源最短路径”为例：

▼ 点击查看代码

```

1  typedef pair<int, int> PII;
2
3  const int INF = 2147483647;
4  const int N = 1e5 + 10;
5  const int M = 5e5 + 10;
6

```

```

7
8   int n, m;
9
10  int h[N], e[M], w[M], ne[M], idx;
11
12  void add(int u, int v, int d)
13  {
14      e[idx] = v;
15      w[idx] = d;
16      ne[idx] = h[u];
17      h[u] = idx++;
18  }
19
20  int dis[N];
21  bool st[N];
22
23  void dijkstra(int s)
24  {
25      memset(dis, 0x3f, sizeof dis);
26      dis[s] = 0;
27
28      priority_queue<PII, vector<PII>, greater<PII>> heap;
29      heap.push({0, s});
30
31      while (heap.size())
32      {
33          int v = heap.top().second, d = heap.top().first;
34          heap.pop();
35
36          if (st[v])
37              continue;
38          st[v] = true;
39
40          for (int i = h[v] ; i != -1 ; i = ne[i])
41          {
42              int j = e[i];
43              if (dis[j] > d + w[i])
44              {
45                  dis[j] = d + w[i];
46                  heap.push({dis[j], j});
47              }
48          }
49      }
50  }

```

```

51
52 unordered_map<int, int> dist[N];
53
54 int main()
55 {
56     memset(h, -1, sizeof(h));
57
58     int s;
59     scanf("%d %d %d", &n, &m, &s);
60
61     int u, v, w;
62     for (int i = 1 ; i <= m ; ++i)
63     {
64         scanf("%d %d %d", &u, &v, &w);
65         if (dist[u].count(v))
66             dist[u][v] = min(dist[u][v], w);
67         else
68             dist[u][v] = w;
69     }
70
71     for (int i = 1 ; i <= n ; ++i)
72         for (PII j : dist[i])
73             add(i, j.first, j.second);
74
75     dijkstra(s);
76
77     for (int i = 1 ; i <= n ; ++i)
78     {
79         if (dis[i] == 0x3f3f3f3f)
80             dis[i] = INF;
81         printf("%d ", dis[i]);
82     }
83     return 0;
}

```

一颗小小的 A-STAR

基础知识

- 估价函数 $f(i) = g(i) + h(i)$, 每次要选取 $f(i)$ 最小的更新
- $g(i)$: 从起始状态到当前状态 i 的代价
- $h(i)$: 从当前状态 i 到目标状态的估计代价

基础思想

好东西：<https://zhuanlan.zhihu.com/p/54510444>

重点在设计估价函数，估价函数 $h(i)$ 若选取不当，则可能找不到解，或找到的解也不是最优解。

- 定义 $h^*(i)$ 为从当前状态 n 到目标状态的实际代价
- 必须满足 $h(i) \leq h^*(i)$ ，否则嘿嘿嘿
- 估计总是过于乐观的

常见的估价函数

对于网格形式的图，有以下这些启发函数可以使用：

1. 如果图形中只允许朝上下左右四个方向移动，则可以使用曼哈顿距离

```
1 | function heuristic(node) =  
2 |     dx = abs(node.x - goal.x)  
3 |     dy = abs(node.y - goal.y)  
4 |     return D * (dx + dy)
```

2. 如果图形中允许朝八个方向移动，则可以使用对角距离

```
1 | function heuristic(node) =  
2 |     dx = abs(node.x - goal.x)  
3 |     dy = abs(node.y - goal.y)  
4 |     return D * (dx + dy) + (D2 - 2 * D) * min(dx, dy)  
5 |     // 这里的D2指的是两个斜着相邻节点之间的移动代价
```

3. 如果图形中允许朝任何方向移动，则可以使用欧几里得距离

```
1 | function heuristic(node) =  
2 |     dx = abs(node.x - goal.x)  
3 |     dy = abs(node.y - goal.y)  
4 |     return D * sqrt(dx * dx + dy * dy)
```

4. 对于类似八数码问题的，可以使用各数码使用距离目标位置的曼哈顿距离之和

```
1 | int f(string state)  
2 | {  
3 |     int res = 0;
```



```

4     for (int i = 0; i < 9; ++i)
5     {
6         if (state[i] != '0')
7         {
8             int t = tar[state[i] - '1'];
9             res += abs(i / 3 - t / 3) + abs(i % 3 - t % 3);
10        }
11    }
12    return res;
13 }

```

5. 对于数列（二维也可以）问题的，可以使用有多少个元素位置不正确，或其前驱、后继不正确

```

1  int f(string state)
2  {
3      int res = 0;
4      for (int i = 0; i < 9; ++i)
5          res += state[i] != gend[i];
6      return res;
7  }

```

```

1  int f()
2  {
3      int res = 0;
4      for (int i = 0; i + 1 < n; ++i)
5          if (q[i + 1] != q[i] + 1)
6              ++res;
7      return (res + 2) / 3;
8  }

```

设计要求

- 不要太过分就好，一般来说没问题的
- 脑洞要大

代码

以“[P1379 八数码问题](#)”为例：

▼ [点击查看代码](#)

```

1  typedef pair<int, string> PIS;
2
3  const int dx[4] = {-1, 0, 0, 1};
4  const int dy[4] = {0, -1, 1, 0};
5
6  const char op[4] = {'u', 'l', 'r', 'd'};
7
8  string gend = "123804765";
9  int tar[9] = {0, 1, 3, 5, 8, 7, 6, 3};
10
11 int f(string state)
12 {
13     int res = 0;
14     for (int i = 0; i < 9; ++i)
15     {
16         if (state[i] != '0')
17         {
18             int t = tar[state[i] - '1'];
19             res += abs(i / 3 - t / 3) + abs(i % 3 - t % 3);
20         }
21     }
22     return res;
23 }
24
25 string a_star(string start, string end = gend)
26 {
27     unordered_map<string, int> dist;
28     unordered_map<string, pair<char, string>> prev;
29     priority_queue<PIS, vector<PIS>, greater<PIS>> heap;
30
31     dist[start] = 0;
32     heap.push({f(start), start});
33
34     while (heap.size())
35     {
36         auto t = heap.top();
37         heap.pop();
38
39         string state = t.second;
40         if (state == end)
41             break;
42
43         int x, y;
44

```

```
45     for (int i = 0; i < 9; ++i)
46     {
47         if (state[i] == '0')
48         {
49             x = i / 3, y = i % 3;
50             break;
51         }
52     }
53
54     string source = state;
55     for (int i = 0; i < 4; ++i)
56     {
57         int a = x + dx[i];
58         int b = y + dy[i];
59         if (a < 0 || a > 2 || b < 0 || b > 2)
60             continue;
61         state = source;
62         swap(state[x * 3 + y], state[a * 3 + b]);
63         if (!dist.count(state) || dist[state] > dist[source] + 1)
64         {
65             dist[state] = dist[source] + 1;
66             prev[state] = {op[i], source};
67             heap.push({dist[state] + f(state), state});
68         }
69     }
70 }
71
72 string res;
73 while (end != start)
74 {
75     res = prev[end].first + res;
76     end = prev[end].second;
77 }
78 return res;
79 }
80
81 int main()
82 {
83     string start;
84     cin >> start;
85     // 保证可以达到目标
86     // int cnt = 0;
87     // for (int i = 0 ; i < 9 ; ++i)
88     //     if (start[i] != '0')
```

```

89     //      for (int j = i + 1 ; j < 9 ; ++j)
90     //          if (start[j] != '0' && start[i] > start[j])
91     //              ++cnt;
92     // if (cnt & 1 == 0)
93     //     cout << "-1" << endl;
94     // else
95     cout << a_star(start).size() << endl;
96     return 0;
    }

```

不大聪明的 IDDFS (IDS)

算法思想

迭代加深是一种**每次限制搜索深度**的深度优先搜索，目的是寻找最优解。

- 给出一个限制 `limit`，规定：当 **搜索层数 > limit** 时直接剪枝
- 在最外层 **循环枚举 limit**，如果无解就继续

特点

缺点：重复计算

与BFS的区别：BFS 的基础是队列，空间复杂度大，**当状态比较多或者单个状态比较大**时，迭代加深就类似于用 DFS 方式实现的 BFS，空间复杂度相对较小。

在大多数的题目中，广度优先搜索还是比较方便的，而且**容易判重**。当发现广度优先搜索在空间上不够优秀，而且要找最优解的问题时，就应该考虑迭代加深。

代码

以“[LOJ10021 Addition Chains](#)（加成序列问题）”为例：

▼ 点击查看代码

```

1  const int N = 110;
2
3  int read()
4  {
5      int num = 0, flag = 1;
6      char ch = getchar();
7      for (; !isdigit(ch); ch = getchar())
8          if (ch == '-')
9

```

```

10         flag = -1;
11     for (; isdigit(ch); ch = getchar())
12         num = (num << 3) + (num << 1) + ch - '0';
13     return num * flag;
14 }
15
16 int n;
17 int path[N];
18
19 bool iddfs(int k, int limit)
20 {
21     if (k > limit)
22         return false;
23     if (path[k - 1] == n)
24         return true;
25
26     bool st[N] = {0};
27     for (int i = k - 1; i >= 0; --i)
28     {
29         for (int j = i; j >= 0; --j)
30         {
31             int s = path[i] + path[j];
32             if (s > n || s <= path[k - 1] || st[s])
33                 continue;
34             st[s] = true;
35             path[k] = s;
36             if (iddfs(k + 1, limit))
37                 return true;
38         }
39     }
40     return false;
41 }
42
43 int main()
44 {
45     path[0] = 1;
46     while (n = read())
47     {
48         int depth = 1;
49         while (!iddfs(1, depth))
50             ++depth;
51         for (int i = 0; i < depth; ++i)
52             printf("%d ", path[i]);
53         putchar('\n');

```

```
54 |     }
55 |     return 0;
    | }
```

可爱的 IDA-STAR

算法思想

IDA-STAR 为采用了迭代加深（IDDFS）算法的 A-STAR 算法。

所以，在一般的问题中是这样使用 IDA-star 算法的：

- （类似 IDDFS）循环枚举 limit, 当 $h(i) + g(i) > \text{limit}$ 时，就停止继续往下搜索
- 写成代码就是：`if depth + h() > limit then return;`
- 没了

估价函数

往上门口（见 A-STAR）

特点

- 省空间：各种游戏求最少步数，普通搜索会爆炸
- 省时间：不需要判重，不需要排序，利于深度剪枝
- 费时间（？）：每次深度变大都要再次从头搜索，有时可能双向广搜会更快

代码

以“P2324 骑士精神”为例：

▼ 点击查看代码

```
1 | const int dx[8] = {-2, -2, -1, -1, 1, 1, 2, 2};
2 | const int dy[8] = {-1, 1, -2, 2, -2, 2, -1, 1};
3 | const int gcount[2][5] = {{0, 1, 2, 4, 5},
4 |                           {5, 4, 2, 1, 0}};
5 | string mp[5];
6 |
7 | int f()
8 | {
9 |     int res = 0;
10 |    for (int i = 0; i < 5; ++i)
11 |    {
12 |
```

```

12         for (int j = 0; j < gcount[0][i]; ++j)
13             if (mp[i][j] != '0')
14                 ++res;
15         for (int j = 0; j < gcount[1][i]; ++j)
16             if (mp[i][5 - j - 1] != '1')
17                 ++res;
18     }
19     return res;
20 }
21
22 bool ida_star(int now, int limit)
23 {
24     if (now + f() > limit)
25         return false;
26     if (!f())
27         return true;
28
29     int a, b;
30     for (int i = 0; i < 5; ++i)
31         for (int j = 0; j < 5; ++j)
32             if (mp[i][j] == '*')
33                 a = i, b = j;
34
35     for (int i = 0; i < 8; ++i)
36     {
37         int x = a + dx[i];
38         int y = b + dy[i];
39         if (x < 0 || x > 4 || y < 0 || y > 4)
40             continue;
41         swap(mp[a][b], mp[x][y]);
42         if (ida_star(now + 1, limit))
43             return true;
44         swap(mp[a][b], mp[x][y]);
45     }
46     return false;
47 }
48
49 int main()
50 {
51     ios::sync_with_stdio(false);
52     cin.tie(nullptr);
53
54     int T;
55     cin >> T;
56

```

```

57
58     while (T--)
59     {
60         for (int i = 0; i < 5; ++i)
61             cin >> mp[i];
62
63         int limit = 0;
64         while (limit <= 15 && !ida_star(0, limit))
65             ++limit;
66
67         if (limit > 15)
68             limit = -1;
69         printf("%d\n", limit);
70     }
71
72     return 0;
}

```

练习题

见: <https://www.luogu.com.cn/training/401467>

Reference

- [1] <https://github.com/huzecong/oi-slides>
- [2] <https://zhuanlan.zhihu.com/p/54510444>
- [3] <https://oi-wiki.org/>
- [4] <https://www.acwing.com/>

本文来自博客园，作者：RainPPR，转载请注明原文链接: <https://www.cnblogs.com/RainPPR/p/premium-search-algorithm.html>

合集: [学习笔记](#)

标签: [算法](#) , [学习笔记](#)