

# 动态规划—DP的转化 学习笔记（待更）

## 动态规划与最短路

例题：P2761 软件补丁问题，很容易写出转移方程： $dp_s \leftarrow dp_{s \setminus F_1 \cup F_2} + t_i$ ,

但是这样就出现了环，没有形成 DAG 就无法跑动态规划了，怎么办？

可以将原问题转换为「最短路」：

将原状态  $s$  记为一个点，将原转移路径记为一条边  $(s, s')$ ，然后跑最短路即可。

这种问题的转移方程，形如： $f_v = f_u + w$ ，即有边  $(u \rightarrow v, w)$ 。

当然前提是状态数不能太多，因为最短路的复杂度为  $O(n^2)$ ，或  $O(m \log n)$ ，根据情况选择。

代码：

```

1  typedef pair<int, int> PII;
2
3  const int N = 21, M = 110;
4
5  int n, m, t[M];
6  int b1[M], b2[M], f1[M], f2[M];
7
8  int cuse(int s, int i) {
9      if ((s & b1[i]) == b1[i] && (s & b2[i]) == 0) return (s & ~f1[i]) |
10 f2[i];
11     return -1;
12 }
13
14 int dis[1 << N];
15 bool st[1 << N];
16
17 int dijkstra(int s, int e) {
18     memset(dis, 0x3f, sizeof dis); const int INF = dis[0];
19     priority_queue<PII, vector<PII>, greater<PII>> heap;
20

```

```

21     dis[s] = 0; heap.push({0, s});
22     while (heap.size()) {
23         int u = heap.top().second, d = heap.top().first, v; heap.pop();
24         if (st[u]) continue; st[u] = true;
25         for (int i = 0; i < m; ++i) {
26             if ((v = cuse(u, i)) == -1) continue;
27             if (dis[v] > d + t[i]) {
28                 dis[v] = d + t[i];
29                 heap.push({dis[v], v});
30             }
31         }
32     }
33     return dis[e] == INF ? 0 : dis[e];
34 }
35
36 signed main() {
37     n = ur, m = ur; char b[N], f[N];
38     for (int i = 0; i < m; ++i) {
39         t[i] = ur; scanf("%s %s", b, f);
40         for (int j = 0; j < n; ++j) {
41             if (b[j] == '+') b1[i] |= 1 << j;
42             else if (b[j] == '-') b2[i] |= 1 << j;
43             if (f[j] == '-') f1[i] |= 1 << j;
44             else if (f[j] == '+') f2[i] |= 1 << j;
45         }
46     }
47     printf("%lld\n", dijkstra((1 << n) - 1, 0));
    return 0;
}

```

本文来自博客园，作者：RainPPR，转载请注明原文链接：<https://www.cnblogs.com/RainPPR/p/dp-transformation.html>

---

合集：学习笔记

标签：算法 ， 学习笔记