1. (1) 查看函数 g 和 f 的反汇编代码,分别给出函数 g 和 f 中数组 a, b 在栈上的分布,在下图中给出 a[0]-a[9]以及 b[0]、b[1]位置。

函数g	_	函数 f	
old rbp		old rbp	
%fs(28)		%fs(28)	
a[9]		b[1]	
a[8]		b[0]	
a[7]			
a[6]			
a[5]			
a[4]			
a[3]			
a[2]			
a[1]			
a[0]			

(2) 运行程序,程序的输入为9位学号,观察输出。请详细解释为什么 b[0]和 b[1]是这两个值。说明使用未初始化的程序局部变量的危害。

river@ubuntu:~/Desktop/workspace/lab04\$ ./array\_init
input student id:
191220154
4 -48

函数 f 未对 b[M]进行初始化,f 中 b[0]与 b[1]在栈中分配的地址恰好为 g 中(init 中)a[8]与 a[9]的地址,则 b[0] = a[8] = '4' – 48 = 4, b[1] = '\0' – 48 = -48。

程序中的局部变量被分配在栈中,栈中的空间可能被其它的函数使用过,已经有一些别的数据,而这些数据对新的函数而言可能是没有任何意义的"垃圾值",运行结果难以预期。

2. 1) 将数组地址计算扩展到三维, 给出 A[i][j][k]地址的表达式。
(A 的定义为 int A[R][S][T], sizeof(int)=4, 起始地址设为 addr(A))

A[i][j][k]的地址为 addr(A) + (i \* S \* T + j \* T + k) \* 4

2) 使用命令 gdb ./3\_d\_array 启动 gdb 调试。在 store\_ele 函数入口设置断点,以自己的 9 位学号为输入,运行程序。在 store\_ele 函数中单步执行,并打印出每步汇编指令执行后寄存器 eax、ecx、edx 的值,根据实验结果填写每条指令运行后的结果。

	%eax	%ecx	%edx
3	0x7 (7)	0x0 (0)	0x16 (22)
4	0x7 (7)	0x160 (352)	0x16 (22)
5	0x7 (7)	0x160 (352)	0x7 (7)
6	0xe (14)	0x160 (352)	0x7 (7)
7	0xe (14)	0x160 (352)	0xe (14)
8	0x70 (112)	0x160 (352)	0xe (14)
9	0x62 (98)	0x160 (352)	0xe (14)
10	0x62 (98)	0x160 (352)	0xfa40
			(64064)
11	0x62 (98)	0x160 (352)	0xfaa2
			(64162)
12	0x0 (0)	0x160 (352)	0xfaa2
			(64162)
13	0x0 (0)	0x160 (352)	0xfaa2
			(64162)
14	0xb65c9ba	0x160 (352)	0xfaa2
	(191220154)		(64162)
15	0xb65c9ba	0x160 (352)	0xfaa2
	(191220154)		(64162)
16	0x5c6c0	0x160 (352)	0xfaa2
	(378560)		(64162)

## 3) 根据以上内容确定 R、S、T 的取值

i = 352, j = 7, k = 0, 地址偏移量为(352 \* 182 + 7 \* 14 + 0) \* 4 即 S \* T = 182, T = 14, 又 sizeof(A) = R \* S \* T \* 4 = 378560 则有 R = 520, S = 13, T = 14。

```
3. int recursion(int x) {
    if(x <= 2)
        return 1;
    else
        return recursion(x - 1) + recursion (x - 2);
}</pre>
```

4.1) 确定下列字节的偏移量。

```
e1.p 0
e1.x 8
y 0
y[0] 0
y[1] 4
y[2] 8
next 16
```

2) 下面的过程(省略一些表达式)是对链表进行操作,链表是以上述结构作为元素的。现有 proc 函数主体的汇编码,查看汇编代码,并根据汇编代码补全 proc 函数中缺失的表达式,并保存为 proc.c。(不需要进行强制类型转换)

```
void proc(struct ele *up) {  up->next->y[0] = *(up->e1.p) + up->e1.x; }
```

3) 有以下 main 函数,该 main 函数中声明了一数组和一链表并打印了每个元素的地址,查看地址,并解释产生原因,体会数组与链表分别使用静态内存和动态内存的差异。

数组使用静态内存,每个元素占据内存空间为 24 字节,地址从小到大连续分布。 链表使用动态内存,每个元素占据内存空间仍为 24 字节,但地址的分布不连续。