

第十二章指针分析

冯洋







- 核心问题: 指针可以指向哪些内存空间?
- 别名分析 (Alias Analysis): 哪些指针表达 式指向同一块内存空间

■ 示例:

```
int x;

p = &x;

q = p;

*p 与 *q, x 与 *p, x 与 *q 是别名
```



- 核心问题可能会因为如下情况产生
 - 指针的使用
 - int *p, i; p = &i;
 - 引用传递
 - void m(Object a, Object b) { ... }
 - m(x,x); // a and b alias in body of m
 - m(x,y); // y and b alias in body of m
 - 数组索引
 - int i,j,a[100];
 - i = j; // a[i] and a[j] alias



式;

指针分析讨论的问题



- 指针分析告诉我们代码在修改或使用哪些内存空间
- 有非常多的应用场景

$$p = a + b;$$

y = a + b;

如果*p与a或者b互为别名,则a+b不是公共子表达





- 指针分析告诉我们代码在修改或使用哪些内存空间
- 有非常多的应用场景

$$x = 3$$
; *p = 4; y = x;





- 指针分析告诉我们代码在修改或使用哪些内存空间
- 有非常多的应用场景

$$x = 3$$
; *p = 4; y = x;

如果 x 与 *p 不是互为别名,则可以通过常量传播优化以上代码





- 指针分析告诉我们代码在修改或使用哪些内存空间
- 有非常多的应用场景

$$x = 3$$
; *p = 4; y = x;

如果 x 与 *p 不是互为别名,则可以通过常量传播优化以上代码;

如果 x 与 *p 一定是互为别名,则可以通过常量传播优化以上代码;





- 对C语言来说特别困难,因为C程序可以对指针进行任何 计算
- Java 中指针称为引用,不支持算术运算,并且只能指向 一个对象的开头





- 对C语言来说特别困难,因为C程序可以对指针进行任何 计算
- Java 中指针称为引用,不支持算术运算,并且只能指向 一个对象的开头
- 指针分析必须是过程间分析,没有过程间分析,我们必须 假设任何方法调用都可能改变所有可被它访问的指针变量 所指向的内容,造成所有过程内的指针别名分析非常低效





- 对C语言来说特别困难,因为C程序可以对指针进行任何 计算
- Java 中指针称为引用,不支持算术运算,并且只能指向 一个对象的开头
- 指针分析必须是过程间分析,没有过程间分析,我们必须 假设任何方法调用都可能改变所有可被它访问的指针变量 所指向的内容,造成所有过程内的指针别名分析非常低效
- 支持间接函数调用的语言对指针别名分析提出了一个新的 挑战





支持间接函数调用的语言对指针别名分析提出了一个新的 挑战 -- 函数指针





- 其他应用场景,包括,但不限于:
 - 过程内 / 过程间(Intraprocedural / Interprocedural)
 - 流敏感 / 流不敏感 (Flow-sensitive / Flow-insensitive)
 - 上下文敏感 / 上下文不敏感 (Context-sensitive /

Context-insensitive)

- 确定性
 - May versus must
- 栈建模
- 表现形式





- 流敏感(Flow-Sensitive)与流不明感(Flow-Insensitive)指针分析
 - 流敏感指针分析:用于分析指针表达式可能指向的内存空间
 - 考虑程序语句执行的顺序
 - 用于分析指针表达式可能指向的内存空间
 - 流敏感分析方法的精度明显好于流不敏感的分析方法
 - 流不敏感指针分析:用于分析指针表达式在程序运行的任意时间点,可能 指向的内存空间
 - 不考虑控制流
 - 流非敏感分析(flow-insensitive analysis):如果把程序中语句随意交换位置 (即:改变控制流),如果分析结果始终不变,则该分析为流非敏感分析





- 流敏感指针分析 VS. 流不敏感指针分析
 - "变量x和y可能会指向同一位置" (流不明感分析)
 - "在执行第20条指令后,变量x和y可能会指向同一位置" (流敏感分析)
 - 一个流不敏感指针别名分析不考虑控制流,并认为所发现的别名在程序所有位置均成立
 - 流敏感指针分析代价通常较高,无法应用于大型复杂程序
 - 流不敏感分析通常可以被应用于大程序分析
 - 分析一下?





- 流敏感指针分析 VS. 流不敏感指针分析
 - 流敏感指针分析代价通常较高,无法应用于大型复杂程序
 - 流不敏感分析通常可以被应用于大程序分析
 - 具体分析一下?
 - 活跃变量分析:语句数为n,程序中变量个数为m,使用bitvector表示集合
 - 流不敏感的活跃变量:每条语句的操作时间为O(m),因此时间复杂度上界为O (nm),空间复杂度上界为 O(m)
 - 流敏感的活跃变量分析:格的高度为O(m),转移函数、交汇运算和比较运算都是O(m),时间复杂度上界为O(nm²),空间复杂度上界为O(nm)





Alias Mechanism	Intraprocedural May Alias	Intraprocedural Must Alias	Interprocedural May Alias	Interprocedural Must Alias
Reference Formals, No Pointers, No Structures	-	-	Polynomial[1, 5]	Polynomial[1, 5]
Single level pointers, No Reference Formals, No Structures	Polynomial	Polynomial	Polynomial	Polynomial
Single level pointers, Reference Formals, No Pointer Reference Formals, No Structures	_	-	Polynomial	Polynomial
Multiple level pointers, No Reference Formals, No Structures	$\mathcal{NP} ext{-hard}$	$egin{array}{c} ext{Complement} \ ext{is } \mathcal{NP} ext{-hard} \end{array}$	$\mathcal{NP} ext{-hard}$	$egin{array}{c} ext{Complement} \ ext{is } \mathcal{NP} ext{-hard} \end{array}$
Single level pointers, Pointer Reference Formals, No Structures	_	_	$\mathcal{NP} ext{-hard}$	$egin{array}{c} ext{Complement} \ ext{is } \mathcal{NP} ext{-hard} \end{array}$
Single level pointers, Structures, No Reference Formals	$\mathcal{NP} ext{-hard}[14]$	$egin{array}{c} ext{Complement} \ ext{is } \mathcal{NP} ext{-hard} \end{array}$	$\mathcal{NP} ext{-hard}[14]$	$egin{array}{c} ext{Complement} \ ext{is } \mathcal{NP} ext{-hard} \end{array}$

Table 1: Alias problem decomposition and classification

Landi, William, and Barbara G. Ryder. "Pointer-induced aliasing: A problem classification." In *Proceedings* of the 18th ACM SIGPLAN-SIGACT symposium on Principles of programming languages, pp. 93-103. 1991.



上下文敏感分析—定义



- May Analysis: 在程序运行时可能(may) 互为别名
- Must Analysis: 在程序运行时一定(must) 互为 别名
- 通常情况下,两者均是非常有用的
 - 考虑如下例子: x = 3; *p = 4; y = x;



上下文敏感分析—表现形式



- 一些可能的表现形式
 - 指针指向分析(Points-to Analysis)
 - Points-to pairs: 第一个元素指向第二个元素
 - 例如 (p → b), (q → b)
 - 指向同一内存地址的对(pairs)
 - 例如 (*p,b), (*q,b), (*p,*q), (**r, b)
 - 等价集(Equivalence Sets)集合类的所有指针均指向 同一内存
 - 例如 {*p,*q,b}



内存地址建模



- 分析的第一个任务: 描述内存地址
- 如何建模
 - 全局变量(Global Variables) -- 使用简单的节点进行表示(思考一下,我们前面的介绍?)
 - 局部变量(Local Variables) -- 在每个上下文中添加节点进行表示(如果是上下文不明感分析呢?)
 - 动态内存分配(Dynamically allocated memory)
 - 较为困难,需要通过**有限抽象**进行建模





- 在该方法中,将指针赋值看做一种子集约束 pts(p) 来表示(subset constraints)
- 通过约束来分析指向信息

Constraint type	Assignment	Constraint	Meaning
Base	a = &b	a ⊇ {b}	$loc(b) \in pts(a)$
Simple	a = b	a ⊇ b	pts(a) ⊇ pts(b)
Complex	a = *b	a ⊇ *b	$\forall v \in pts(b). pts(a) \supseteq pts(v)$
Complex	*a = b	*a ⊇ b	$\forall v \in pts(a). pts(v) \supseteq pts(b)$





■ 可以通过集合运算分析,来解决这些约束;我们通过在 pts(p)上的分析,完成对应的约束分析;

```
p = &a; p \supseteq \{a\}

q = p; q \supseteq p

p = &b; p \supseteq \{b\}

r = p; r \supseteq p

pts(p) = \{\emptyset, a, b\}
pts(q) = \{\emptyset, a, b\}
pts(r) = \{\emptyset, a, b\}
pts(a) = \emptyset
pts(b) = \emptyset
```





■ 另外一个例子

```
p = &a;
         p ⊇ {a};
                                 pts(p) = {a}
        q \supseteq \{b\};
                        pts(q) = \{b\}
q = &b;
*p = q;
         *p ⊇ q;
                         pts(r) = \{c\}
r = \&c; r \supseteq \{c\}; pts(s) = \{a\}
       s \supseteq p; pts(t) = \{b, c\}
s = p;
t = *p; t \supseteq *p; pts(a) = \{b, c\}
*s = r:
               *s ⊇ r;
                              pts(b) = \emptyset
                                 pts(c) = \emptyset
```





■ 可以通过集合运算分析,来解决这些约束

$$p = &a$$

$$q = &b$$

$$p \rightarrow a$$

$$q \rightarrow b$$

$$pts(p) = \{a\}$$

$$pts(q) = \{b\}$$

$$pts(r) = \{c\}$$

$$pts(r) = \{c\}$$

$$pts(s) = \{a\}$$

$$pts(r) = \{c\}$$

$$pts(s) = \{a\}$$

$$pts(s) = \{b,c\}$$

$$pts(s) =$$





- 转化为一个图闭包问题(graph closure problem)
- 对每一个pts(p), pts(a) 添加节点
- 每个节点有一个关联的points-to集合
- 计算图的传递闭包,并通过复杂约束添加边

Assgmt.	Constraint	Meaning	Edge
a = &b	a ⊇ {b}	$b\inpts(a)$	no edge
a = b	a ⊇ b	$pts(a) \supseteq pts(b)$	b → a
a = *b	a ⊇ *b	$\forall v \in pts(b). pts(a) \supseteq pts(v)$	no edge
*a = b	*a ⊇ b	$\forall v \in pts(a). pts(v) \supseteq pts(b)$	no edge



工作队列算法



- 通过简单约束初始化图与points to 集合
- Let W = { v | pts(v) ≠Ø } (all nodes with non-empty point s to sets)

```
While W not empty v \leftarrow \text{select from W} for each a \in \text{pts(v)} do \text{for each constraint } p \supseteq^* v \text{add edge } a \rightarrow p \text{, and add a to W if edge is new} for each constraint ^* v \supseteq q \text{add edge } q \rightarrow a \text{, and add } q \text{ to W if edge is new} for each edge v \rightarrow q do \text{pts(q)} = \text{pts(q)} \ \cup \ \text{pts(v)}, \text{ and add } q \text{ to W if pts(q) changed}
```



一个简单的例子



```
p = &a
q = &b
*p = q;
r = &c;
s = p;
t = *p;
*s = r;
```

W: pqrsa

```
p \supseteq \{a\}

q \supseteq \{b\}

*p \supseteq q

r \supseteq \{c\}

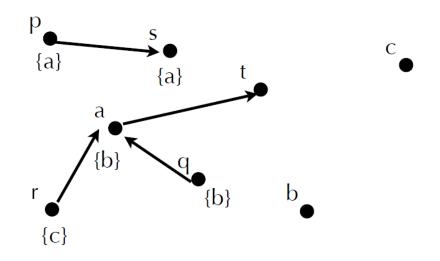
s \supseteq p

t \supseteq p

*s \supseteq r

While W not empty
```

v ← select from W



```
for each a \in pts(v) do for each constraint p \supseteq^* v add edge a \rightarrow p, and add a to W if edge is new for each constraint v \supseteq q
```

add edge $q\rightarrow a$, and add q to W if edge is new for each edge $v\rightarrow q$ do

 $pts(q) = pts(q) \cup pts(v)$, and add q to W if pts(q) changed

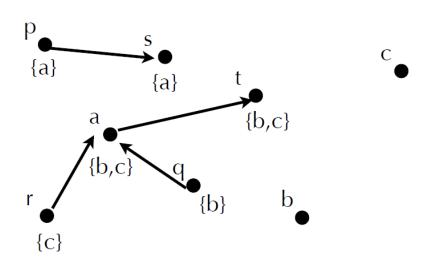


一个简单的例子



```
p = &a
q = &b
*p = q;
r = &c;
s = p;
t = *p;
*s = r;
```

```
p \supseteq \{a\}
q \supseteq \{b\}
p \supseteq q
```



v ← select from W

for each a ∈ pts(v) do

for each constraint p ⊇*v

add edge $a \rightarrow p$, and add a to W if edge is new for each constraint *v $\supseteq q$

add edge $q \rightarrow a$, and add q to W if edge is new

for each edge v→q do

 $pts(q) = pts(q) \cup pts(v)$, and add q to W if pts(q) changed





- 理论时间复杂度O(n³)
- 实际时间复杂度O(n²) [Sridharan and Fink, SAS 09]
- 主要优化方法:缩减n





- 理论时间复杂度O(n³),但是实际时间复杂度O(n²) [Sridharan and Fink, SAS 09]
- 主要优化方法:缩减n
- 环的问题(如何消灭环?)





- 理论时间复杂度O(n³),但是实际时间复杂度O(n²) [Sridharan and Fink, SAS 09]
- 主要优化方法:缩减n
- 环的问题(如何消灭环?)
 - Andersen风格指针分析中,最重要的一种优化方式
 - 通过图遍历算法检测points-to 图中的**强连通子图,**然后 将相关节点坍缩成一个节点
 - 为什么?按照Andersen分析法的算法,所有的强连 通子图中的节点最后会获得同样的points-to的关系





- 环的问题(如何消灭环?)
 - Andersen风格指针分析中,最重要的一种优化方式
 - 通过图遍历算法检测points-to 图中的**强连通子图,**然后 将相关节点坍缩成一个节点
 - 为什么?按照Andersen分析法的算法,所有的强连 通子图中的节点最后会获得同样的points-to的关系
 - 如何高效地检测环?
 - 静态和动态的方法相结合:一些可以通过静态方法检测然后缩减;一些着需要在动态分析过程中进行检测;



Steensgaard风格的指针分析



- 也是一种基于约束的分析技术
- 基于等价约束(equality constraints)
- 通过实证研究,发现没有Andersen风格精确,但具有更好的可扩展性

Constraint type	Assignment	Constraint	Meaning
Base	a = &b	a ⊇ {b}	$loc(b) \in pts(a)$
Simple	a = b	a = b	pts(a) = pts(b)
Complex	a = *b	a = *b	$\forall v \in pts(b). pts(a) = pts(v)$
Complex	*a = b	*a = b	$\forall v \in pts(a). pts(v) = pts(b)$



Steensgaard风格的指针分析



- 可以通过Union-Find 算法快速实现
- 近似于线性复杂度O(nα(n))
- 每条语句只需要被处理一次

Constraint type	Assignment	Constraint	Meaning
Base	a = &b	a ⊇ {b}	$loc(b) \in pts(a)$
Simple	a = b	a = b	pts(a) = pts(b)
Complex	a = *b	a = *b	$\forall v \in pts(b). pts(a) = pts(v)$
Complex	*a = b	*a = b	$\forall v \in pts(a). pts(v) = pts(b)$



一种结合的算法 – One-level Flow



- Das, Manuvir. "Unification-based pointer analysis with directional assignments." *Acm Sigplan Notices* 35, no. 5 (2000): 35-46.
- 主要灵感: 最常见的C语言指针使用是为了传递复合对象或者可更新参数的地址 因此多级的指针使用是非常常见的
- 使用unification (很像 Steensgaard) 但是避免了 top-level指针的unification
- Top-level指针:没有被其他指针指着的指针

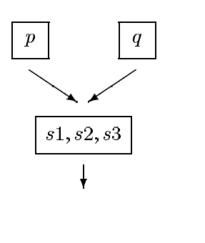


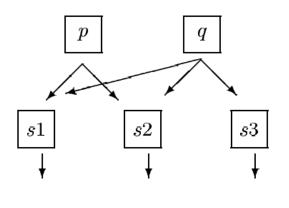
一种结合的算法 – One-level Flow

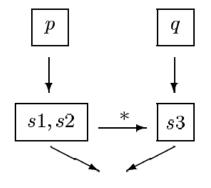


```
foo(&s1); p = \&s1; p = \&s2; p = \&s2; q = \&s3; q = p; foo(structs s *p){*p.a = 3; bar(p);} *p.3 = 3; bar(structs s *q){*q.b = 4;} *q.b = 4; (a) (b)
```

左边的图(a)表达了C语言中的常见 指针使用方法; (b)中忽略了其中的 函数调用部分; 下图c, d, e分别 表示了Andersen, Steensgaard, 以 及one-level flow的算法;







(c)

(d)

(e)



Java中的指针分析



- 不同的语言需要不用的指针分析方法;
 - 许多C程序使用 & (address-of) 操作符而不是动态分配操作符;
 - & 创建 stack-directed 指针; malloc创建heap-directed指针
 - Java不允许stack-directed 指针
 - Java是一个强类型,指针只能指向一小部分类型
 - Java中依赖于调用图的构建以指针分析
 - Java中的解引用操作主要是通过自动回收机制