

函数的切线与梯度

Dezeming Family

2021 年 8 月 30 日

DezemingFamily 系列书和小册子因为是电子书，所以可以很方便地进行修改和重新发布。如果您获得了 DezemingFamily 的系列书，可以从我们的网站 [<https://dezeming.top/>] 找到最新版。对书的内容建议和出现的错误欢迎在网站留言。

20210831：完成第一版。

20210902：第二版增加了关于梯度和法向量关系的内容。

20210915：第三版增加了关于梯度是函数值上升的方向的相关原理描述。

目录

一 一元函数的切线与梯度	1
二 多元函数的切线与梯度	2
2 1 切平面的求法	3
2 2 函数的方向导数	3
2 3 函数梯度	4
2 4 区分梯度与法向量	4
参考文献	4

一 一元函数的切线与梯度

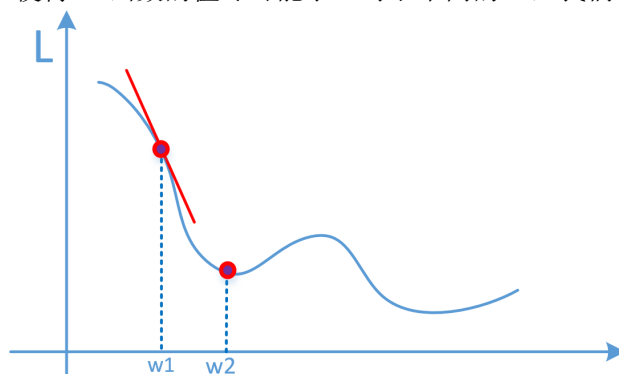
当考虑到一元函数时，因为可以在平面图上表示，所以简单一些。

我们知道，一元函数的导数就是当前点切线的斜率，即切线 $y = kx + b$ 中的 k 。

至于梯度，我们先举个例子。在机器学习中，有一个术语叫做梯度下降法，其实就是找函数的极小值点。假如我们有 10 个样本，得到的线性回归损失函数就是（大家不需要知道什么是损失函数和机器学习，只需要注意到我们的公式形式）：

$$L(w, b) = \sum_{i=1}^{10} \left(y_i - (b + w \cdot x_i) \right)^2 \quad (一.1)$$

我们的目标是变化 w ，使得 L 函数的值尽可能小。对于不同的 w ，我们可以绘制一个 L 函数曲线：

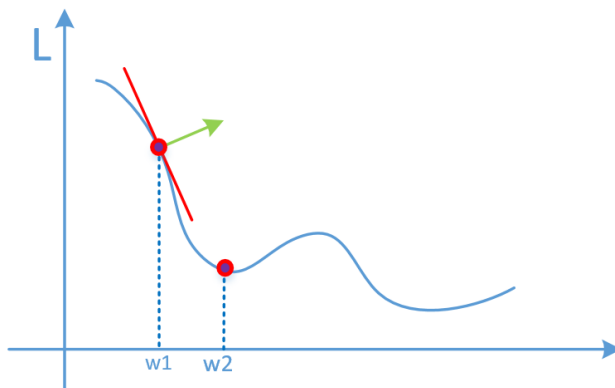


虽然 w_2 并不是整个函数的最小值处，但至少比 w_1 处的值要小，因此我们需要想办法让 w 从 w_1 处移动到 w_2 处。

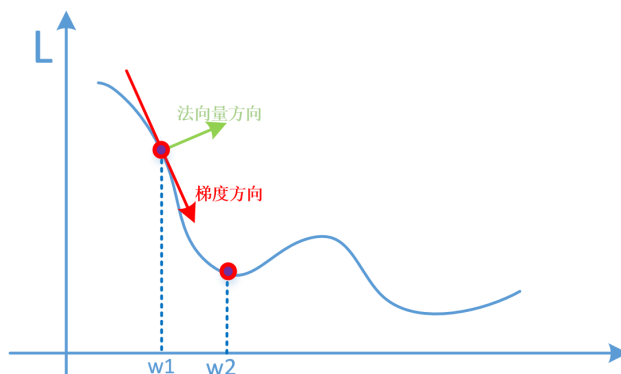
根据梯度下降方法的原理，我们可以得到向函数值更小的方向移动的公式： $w'_1 \leftarrow w_1 - \eta \frac{dL}{dw} \Big|_{w=w_1}$ 。我们知道的是， $\frac{dL}{dw}$ 是函数在当前点的斜率，当 k 大于 0 的时候，说明函数在当前点随着 w 变大是上升趋势，所以应该向反方向走，反之亦然。

因此我们知道：**单变量函数里，函数在某个点的梯度就是函数在当前点切线的斜率。**

现在再思考一下法向量，即下图的绿色向量：



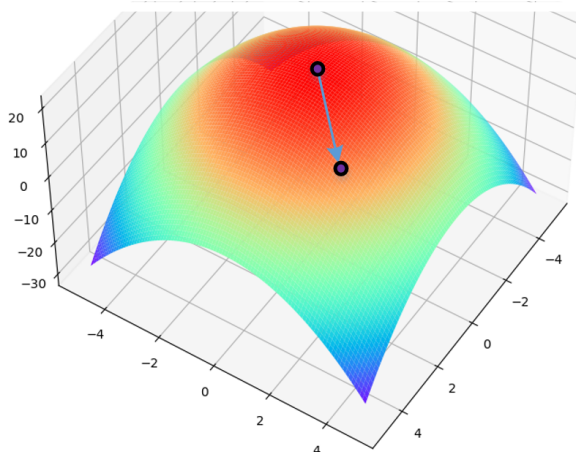
当切线不考虑截距时，表示为 $y = kx$ ，即方向向量为 (n, kn) （切线是没有方向的，我们这里表示的方向向量是与切线平行的向量）。也就是说法向量相应地为 $(kn, -n)$ （要与切线方向向量垂直，至于法向量朝里还是朝外，是与 n 有关，前面的方向向量的方向也与 n 有关）。一维函数的梯度就是导数，它代表了函数增加的方向。当我们把 $(x, f(x))$ 当做一条曲线时，就能根据切线来计算出法向量（当然，具体情况还是要以不同的资料定义的内容为准，但基本原理都是一样的）：



接下来我们探讨一下多元函数的切线与梯度。

二 多元函数的切线与梯度

对于多元函数来说，例如二元函数，函数在某个点上的切线不只有一条，所有切线构成一个切面。多元函数的梯度下降类似于一元函数，同样是移动参数使得 L 函数值尽可能地小：



2.1 切平面的求法

设二元函数 $z = f(x, y)$ ，在某点 (x_0, y_0) 处的切平面可以表示为：

$$[f'_x(x_0, y_0)](x - x_0) + [f'_y(x_0, y_0)](y - y_0) = (z - z_0) \quad (二.1)$$

其中， f'_x 和 f'_y 分别是函数在 x 和 y 方向的偏导。

证明：

首先我们研究的内容是，已知一个平面上的点和平面法向量，求该平面的公式。假如我们有平面上一个点 (x_0, y_0, z_0) ，以及该平面的法向量 (x', y', z') ，因为法向量垂直于平面，所以设平面另外一个点为 (x, y, z) ，于是 $(x - x_0, y - y_0, z - z_0)$ 将与 (x', y', z') 垂直，即：

$$(x - x_0) \cdot x' + (y - y_0) \cdot y' + (z - z_0) \cdot z' = 0 \quad (二.2)$$

设函数 $\psi = z - f(x, y) = 0$ ，该函数在某点的切面法向量方向向量为：

$$(\psi'_x, \psi'_y, \psi'_z) \quad (二.3)$$

可以求出：

$$\begin{cases} \psi'_x = -f'_x(x_0, y_0) \\ \psi'_y = -f'_y(x_0, y_0) \\ \psi'_z = 1 \end{cases} \quad (二.4)$$

因此切面的方程就是：

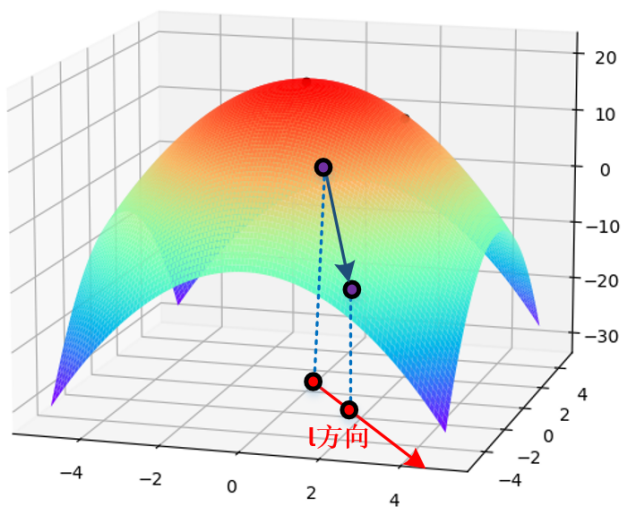
$$-f'_x(x_0, y_0)(x - x_0) - f'_y(x_0, y_0)(y - y_0) + (z - z_0) = 0 \quad (二.5)$$

2.2 函数的方向导数

对于函数 $z = z(x, y)$ ，设有一个点 $p_0 = (x_0, y_0)$ ，设现在有另一点 p ，沿着从 p_0 引出的某条射线 l 上移动，当 p 逐渐靠近 p_0 时，若下面的极限存在，则称为函数在该点 p_0 处的方向导数。

$$\left. \frac{\partial z}{\partial l} \right|_{p_0} = \lim_{p \rightarrow p_0} \frac{z(p) - z(p_0)}{\overline{p_0 p}} \quad (二.6)$$

其中 $\overline{p_0 p}$ 代表的是两点间的距离。可以看出，当 $\frac{\partial z}{\partial l} > 0$ 表示函数值沿着 l 方向增加； $\frac{\partial z}{\partial l} < 0$ 表示函数值沿着 l 方向降低。如下图的红线，即表示函数变化方向 l 。



现在我们虽然知道怎么求方向导数，但我们想知道的是方向导数与偏导 $\frac{\partial z}{\partial x}$ 、 $\frac{\partial z}{\partial y}$ 之间的关系。设动点 p 的坐标为 $p(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y)$ ，因此（见《函数连续、可微、可导之间的关系》）：

$$\Delta z = z(p) - z(p_0) \quad (二.7)$$

$$= \frac{\partial z}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial z}{\partial y} \Delta y + o(\overline{p_0 p}) \quad (二.8)$$

其中 $o(\overline{p_0 p})$ 是 $\overline{p_0 p}$ 的高阶无穷小。等式两边同时除以 $\overline{p_0 p}$, 得到:

$$\frac{\Delta z}{\overline{p_0 p}} = \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\Delta x}{\overline{p_0 p}} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\Delta y}{\overline{p_0 p}} + \frac{o(\overline{p_0 p})}{\overline{p_0 p}} \quad (二.9)$$

所以当 $\overline{p_0 p} \rightarrow 0$ 时就可以得到:

$$\frac{\partial z}{\partial l} = \frac{\partial z}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial z}{\partial y} \cos \beta \quad (二.10)$$

其中 α 和 β 为方向向量。

2.3 函数梯度

二元函数 $z = f(x, y)$ 在某点 (x_0, y_0) 的梯度表示为 $\nabla z = (f'_x(x_0, y_0), f'_y(x_0, y_0))$ 。

梯度表示方向是函数值变化率最大的方向, 证明如下。

我们设 l 方向的单位矢量为 $\mathbf{l} = \cos \alpha \mathbf{i} + \cos \beta \mathbf{j}$, 方向导数的偏导项也可以视为一个矢量 $\mathbf{G} = \frac{\partial z}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial z}{\partial y} \mathbf{j}$, 也就是说方向导数可以写作: $\frac{\partial z}{\partial l} = \mathbf{G} \cdot \mathbf{l}$, 即:

$$\frac{\partial z}{\partial l} = |\mathbf{G}| \cos(\mathbf{G}, \mathbf{l}) \quad (二.11)$$

也就说明, 当 \mathbf{l} 和 \mathbf{G} 在同一个方向时, 方向导数可以取到最大值。因此矢量 $(\frac{\partial z}{\partial x}, \frac{\partial z}{\partial y})$ 就是函数变化率最大的方向。我们称这个方向为梯度方向。

我们分析一下梯度方向是函数上升最快的方向还是下降最快的方向。

一元函数梯度很明显是函数值上式最快的方向, 在第一节就有描述。

对于多元函数, 比如二元函数 $z = f(x, y)$, 我们在某个点 (x_0, y_0) 处固定某个变量, 例如固定 $y = y_0$, 然后单看 x 维度上的函数 $z = f(x, y_0) = g(x)$, 在 $y = y_0$ 时的偏导 $f'_x(x, y_0) = g'(x)$, 偏导代表了沿着 x 方向函数上升的方向, 固定 $x = x_0$ 也是同理。所以说, 多元函数的梯度代表了函数值上升最快的方向。

2.4 区分梯度与法向量

我们要注意, 曲面的法向量表示和多元函数梯度是一致的, 这句话我们需要这么理解: 只有函数才会有梯度, 表示函数的最大变化方向; 曲面没有梯度, 但是曲面有法向量。

对于一元函数 $y = f(x)$, 梯度由求导得到。即 $f'(x)$,

对于二元函数 $z = f(x, y)$, 梯度是变化最快 (函数上升最快) 的方向, 计算为 $(f'_x(x, y), f'_y(x, y))$ 。

对于三元函数 $s = f(x, y, z)$, 梯度是 (f'_x, f'_y, f'_z) 。

而曲面其实相当于比函数的定义低了一维, 例如二元函数转为曲面, 就是 $f(x, y) - z = 0$, 我们可以设曲面表达式为 $\Phi(x, y, z) = f(x, y) - z = 0$, 计算得到曲面法向量为 $(\Phi'_x, \Phi'_y, \Phi'_z)$ 。其实这个法向量就是 $(f'_x, f'_y, -1)$ 。

参考文献

[1] 谢树艺. 工程数学矢量分析与场论 [M]. 高等教育出版社, 2012.

[2] <https://www.zhihu.com/question/63792598/answer/654061538>