

# 初识多分辨分析

Dezeming Family

2022 年 4 月 25 日

DezemingFamily 系列书和小册子因为是电子书，所以可以很方便地进行修改和重新发布。如果您获得了 DezemingFamily 的系列书，可以从我们的网站 [<https://dezeming.top/>] 找到最新版。对书的内容建议和出现的错误欢迎在网站留言。

## 目录

一 介绍与定义	1
1 1 多分辨分析的定义	1
1 2 一些推论	1
1 3 小波方程	2
二 扩张方程	2
2 1 $\phi(t)$ 的扩张方程	2
2 2 尺度滤波器 $h_k$	3
2 3 小波函数的扩张方程	4
2 4 小结	4
参考文献	4

# 一 介绍与定义

多分辨分析及推导出的一系列理论是做小波分析的重要基础。我们前面已经见到了 Haar 小波的基本思想，但 Haar 小波作为一个分析工具过于简单，而且性质并不好（我们以后会提到），而通过多分辨分析得到的香农小波以及 Daubechies 小波才是真正应用更广泛的小波。

多分辨分析又叫正交多分辨分析，因为得到的小波都是正交小波。本文旨在了解多分辨分析的精髓和基本思想。

前面在求内积时，我们在很多步骤上故意忽略了复数函数（毕竟 Haar 小波变换不需要复数），现在我们要变得更严谨一些：

$$\langle f(t), g(t) \rangle = \int_{\mathbb{R}} f(t) \overline{g(t)} dt \quad (一.1)$$

## 1.1 多分辨分析的定义

如果  $\{\mathcal{V}_j\}_{j \in \mathbb{Z}}$  满足下面的条件：

$$\mathcal{V}_j \subset \mathcal{V}_{j+1} \quad (\text{nested}) \quad (一.2)$$

$$\overline{\cup_{j \in \mathbb{Z}} \mathcal{V}_j} = \mathcal{L}^2(\mathbb{R}) \quad (\text{density}) \quad (一.3)$$

$$\cap_{j \in \mathbb{Z}} \mathcal{V}_j = \{0\} \quad (\text{separation}) \quad (一.4)$$

$$f(t) \in \mathcal{V}_0 \iff f(2^j t) \in \mathcal{V}_j \quad (\text{scaling}) \quad (一.5)$$

$$\{\phi(t-k)\}_{k \in \mathbb{Z}} \text{ is an O.N.B of } \mathcal{V}_0 \quad (\text{constructive}) \quad (一.6)$$

则称  $\{\mathcal{V}_j\}_{j \in \mathbb{Z}}$  是  $\mathcal{L}^2(\mathbb{R})$  上的一个多分辨分析 (multiresolution analysis, MRA)。

上面的五个性质依次可以描述为嵌套性 (nested)、稠密性 (density, 构成整个空间)、唯一性 (separation, 所有空间一起的并集为  $\{0\}$ )、尺度伸缩性 (scaling, 即一个  $\mathcal{V}_j$  内的信号伸长一倍以后，就会被挤入  $\mathcal{V}_{j-1}$ ；收缩一倍后，就会被挤入  $\mathcal{V}_{j+1}$ ) 以及可构造性 (constructive, 可以由标准正交基来表示)。

对于  $\phi(t)$ （注意标准基  $\mathbb{R}$  上积分并不一定为 1，而是与自己的内积为 1，比如  $\phi_{1,0}(t)$  在  $\mathbb{R}$  上积分为  $\frac{\sqrt{2}}{2}$ ）：

$$\int_{\mathbb{R}} \phi(t) dt = 1 = \sqrt{2\pi} \hat{f}(0) \quad (一.7)$$

右边的等号是因为根据傅里叶变换：

$$\hat{f}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} f(t) e^{-i\omega t} dt \implies \hat{f}(0) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} f(t) dt \quad (一.8)$$

## 1.2 一些推论

对于  $\mathcal{V}_j$  空间的一组标准正交基为：

$$\{\phi_{(j,k)}(t)\}_{k \in \mathbb{Z}} = \{2^{\frac{j}{2}} \phi(2^j t - k)\}_{k \in \mathbb{Z}} \quad (一.9)$$

$$\|\phi_{(j,k)}(t)\| = 1 \quad (一.10)$$

当然这并不是唯一的一组标准正交基，比如我们将  $\mathcal{V}_j$  空间分解为  $\mathcal{V}_{j-1}$  和  $\mathcal{W}_{j-1}$  空间（尽管在多分辨分析中还没有定义，但我们前面接触过），则  $\mathcal{V}_j$  空间的一组标准正交基就可以写为：

$$\{\phi_{(j-1,k)}(t), \psi_{(j-1,k)}(t)\}_{k \in \mathbb{Z}} = \{2^{\frac{j-1}{2}} \phi(2^{j-1} t - k), 2^{\frac{j-1}{2}} \psi(2^{j-1} t - k)\}_{k \in \mathbb{Z}} \quad (一.11)$$

$$\|\phi_{(j,k)}(t)\| = 1, \quad \|\psi_{(j,k)}(t)\| = 1 \quad (一.12)$$

我们还没有在 MRA 中引入  $\psi(t)$  函数，所以上面仅仅作为一个了解。

标准正交基需要满足正交性，也就是：

$$\begin{aligned}\langle \phi_{(j,k)}(t), \phi_{(j,l)}(t) \rangle &= \int_{\mathbb{R}} \phi(u) \overline{\phi(u - (l - k))} du \\ &= \langle \phi(u), \phi(u - (l - k)) \rangle \\ &= \begin{cases} 1, & l = k \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}\end{aligned}\quad (一.13)$$

对于  $f(t) \in \mathcal{V}_j$ ，函数可以写为：

$$f(t) = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k \phi_{(j,k)}(t) \quad (一.14)$$

$$c_k = \langle f(t), \phi_{(j,k)}(t) \rangle \quad (一.15)$$

### 1.3 小波方程

对于  $f_{j+1}(t) \in \mathcal{V}_{j+1}$ ，将其投影到  $\mathcal{V}_j$  空间，求差值：

$$g_j(t) = f_{j+1}(t) - f_j(t) \quad (一.16)$$

得到的  $g_j(t)$  函数不但是属于  $\mathcal{W}_j$  空间的函数，而且是  $f_{j+1}(t)$  到  $\mathcal{W}_j$  空间的正交投影。

通过小波函数定义  $\mathcal{W}_j$  空间的标准正交基：

$$\{\psi_{(j,k)}(t)\}_{k \in \mathbb{Z}} = \{2^{\frac{j}{2}} \psi(2^j t - k)\}_{k \in \mathbb{Z}} \quad (一.17)$$

且在《从 Haar 小波认识小波空间》中我们已经介绍过：

$$\mathcal{V}_{j+1} = \mathcal{V}_j \oplus \mathcal{W}_j \quad (一.18)$$

这些在多分辨率分析中也是满足的。

## 二 扩张方程

扩张方程是小波分析中塔式分解算法的基础，理解扩张方程是理解小波分析和快速小波算法的关键。

### 2.1 $\phi(t)$ 的扩张方程

Haar 小波的扩张方程 (dilation equation) 是我们根据图示和 Haar 小波的特点来推出的，现在我们给出更一般的扩张方程推出形式，不再局限于 Haar 小波。

设  $\phi(t)$  是  $\mathcal{V}_0$  空间的尺度函数，由于  $\mathcal{V}_j \subset \mathcal{V}_{j+1}$ ，所以  $\phi(t) \in \mathcal{V}_1$ ，因此可以得到：

$$\phi(t) = \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - k) \quad (二.1)$$

$$h_k = \langle \phi(t), \phi_{(1,k)}(t) \rangle \quad (二.2)$$

这里的  $h_k$  被称为尺度滤波器 (scaling filter)，我们后面再解释。

我们用  $t \leftarrow 2^j t - l$  来代替上式，得到：

$$\begin{aligned}\phi(2^j t - l) &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k 2^{\frac{1}{2}} \phi(2(2^j t - l) - k) \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k 2^{\frac{1}{2}} \phi(2^{j+1} t - (k + 2l))\end{aligned}$$

令  $m = k + 2l$ ，则  $k = m - 2l$ ：

$$\phi(2^j t - l) = \sum_{(m-2l) \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} 2^{\frac{1}{2}} \phi(2^{j+1} t - m)$$

因为  $k$  可以取遍全部整数，所以：

$$\phi(2^j t - l) = \sum_{m \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} 2^{\frac{1}{2}} \phi(2^{j+1} t - m)$$

两边同时乘以  $2^{\frac{j}{2}}$ ，就能得到：

$$\begin{aligned} 2^{\frac{j}{2}} \phi(2^j t - l) &= 2^{\frac{j}{2}} \sum_{m \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} 2^{\frac{1}{2}} \phi(2^{j+1} t - m) \\ \implies \phi_{(j,l)}(t) &= \sum_{m \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} 2^{\frac{j+1}{2}} \phi(2^{j+1} t - m) \\ &= \sum_{m \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} \phi_{(j+1,m)}(t) \end{aligned} \quad (二.3)$$

我们先不追究上式的理解，而是先探究一下  $h_k$  的一些性质。

## 2.2 尺度滤波器 $h_k$

由于：

$$\langle \phi_{(j,k)}(t), \phi_{(j,l)}(t) \rangle = \begin{cases} 1, & k = l \\ 0, & otherwise \end{cases} \quad (二.4)$$

$$\begin{aligned} \langle \phi_{(j,l)}(t), \phi_{(j+1,k)}(t) \rangle &= \langle \sum_{m \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} \phi_{(j+1,m)}(t), \phi_{(j+1,k)}(t) \rangle \\ &= \sum_{m \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} \langle \phi_{(j+1,m)}(t), \phi_{(j+1,k)}(t) \rangle = h_{k-2l} \end{aligned} \quad (二.5)$$

所以可以由扩张方程导出：

$$\begin{aligned} \phi(t) &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - k) \quad (二.6) \\ \int_{\mathbb{R}} \phi_{(0,l)}(t) \overline{\phi(t)} dt &= \int_{\mathbb{R}} \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k \phi_{(0,l)}(t) \overline{\phi_{(1,k)}(t)} dt \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k \int_{\mathbb{R}} \phi_{(0,l)}(t) \overline{\phi_{(1,k)}(t)} dt \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k h_{k-2l} = \begin{cases} 1, & l = 0 \\ 0, & otherwise \end{cases} \end{aligned} \quad (二.7)$$

令上式的  $l = 0$ ，即可得到：

$$\sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k^2 = 1 \quad (二.8)$$

还有一个性质：

$$\begin{aligned} \phi(t) &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - k) \\ \int_{\mathbb{R}} \phi(t) dt &= \int_{\mathbb{R}} \left( \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - k) \right) dt \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k \int_{\mathbb{R}} \left( 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - k) \right) dt = \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k \times \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \implies \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k &= \sqrt{2} \end{aligned} \quad (二.9)$$

注意：

$$\int_{\mathbb{R}} 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t) dt = 2^{\frac{1}{2}} \int_{\mathbb{R}} \phi(2t) dt = 2^{\frac{1}{2}} \frac{1}{2} = \frac{\sqrt{2}}{2} \quad (二.10)$$

## 2.3 小波函数的扩张方程

小波函数  $\psi(t)$  是  $\mathcal{W}_0$  空间的函数，由于  $\mathcal{W}_0 \subset \mathcal{V}_1$ ，因此  $\psi(t) \in \mathcal{V}_1$ ：

$$\psi(t) = \sum_{k \in \mathbb{Z}} g_k 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - k) \quad (二.11)$$

$$g_k = \langle \psi(t), \phi_{(1,k)}(t) \rangle \quad (二.12)$$

其中， $\{g_k\}_{k \in \mathbb{Z}}$  我们以前在 Haar 小波中定义过：

$$\psi_{(j,k)}(t) = 2^{\frac{1}{2}} \psi(2^j t - k) \quad (二.13)$$

我们给出：

$$g_k = (-1)^k h_{1-k}, \quad k \in \mathbb{Z} \quad (二.14)$$

注意该式并不是唯一的，有些时候小波分析里会给出（例如 [2]）：

$$g_k = (-1)^{1-k} \bar{h}_{1-k}, \quad k \in \mathbb{Z} \quad (二.15)$$

待会会详细地解释一下。

小波的扩张方程是：

$$\begin{aligned} \psi_{(j,l)}(t) &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} g_k 2^{l/2} \phi_{(j+1,k)}(t) \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} (-1)^k h_{1+2l-k} \phi_{(j+1,k)}(t) \end{aligned} \quad (二.16)$$

$g_k$  与  $h_k$  之间的关系

这里解释一下：

$$\begin{aligned} \langle \phi(t), \psi(t) \rangle &= \left\langle \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k \phi_{(j,k)}(t), \sum_{k \in \mathbb{Z}} g_k \phi_{(j,k)}(t) \right\rangle \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k \left\langle \phi_{(j,k)}(t), \sum_{k \in \mathbb{Z}} g_k \phi_{(j,k)}(t) \right\rangle \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} h_k \bar{g}_k = 0 \end{aligned} \quad (二.17)$$

于是， $g_k = (-1)^{1-k} \bar{h}_{1-k}$  满足该式。当是实小波时， $g_k = (-1)^k h_{1-k}$  也满足该式。以 Haar 小波为例，两种方法得到的  $g_k$  是不同的：

$$\begin{aligned} g_0 &= \frac{\sqrt{2}}{2} \quad g_1 = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \text{or} \quad g_0 &= -\frac{\sqrt{2}}{2} \quad g_1 = \frac{\sqrt{2}}{2} \end{aligned}$$

在《多分辨率分析的频域分析》中的很多证明都会用到这个结论，但由于不论  $g_k$  和  $h_k$  的关系如何，都不影响我们最后的结论，因此这里就按照 [1] 里的实数小波的简化版本来写。

## 2.4 小结

本文我们了解了多分辨率分析的基本定义和更普遍的扩张方程，通过扩张方程，就可以将  $\mathcal{V}_{j+1}$  空间的基投影为  $\mathcal{V}_j$  空间的基。但是，现在描述的各种形式并不是那么容易理解，我们还有几个步骤需要思考，比如  $\mathcal{V}_j$  空间的函数  $f_j(t)$  怎么表示为  $\mathcal{V}_{j+1}$  空间的函数呢？其实很简单：

$$\begin{aligned} f_j(t) &= \sum_{l \in \mathbb{Z}} a_l \phi_{(j,l)}(t) \\ &= \sum_{l \in \mathbb{Z}} a_l \left( \sum_{m \in \mathbb{Z}} h_{m-2l} \phi_{(j+1,m)}(t) \right) \end{aligned} \quad (二.18)$$

现在还有一些问题，比如  $\mathcal{V}_{j+1}$  空间的函数  $f_{j+1}(t)$  如何投影到  $\mathcal{V}_j$  空间呢？这个问题我们留到后文再讲，其实自己推导也不会很难。

## 参考文献

- [1] Ruch D K , Fleet P V . Wavelet Theory: An Elementary Approach with Application[M]. John Wiley & Sons, 2009.
- [2] 冉启文. 小波变换与分数傅里叶变换理论及应用 [M]. 哈尔滨工业大学出版社, 2001.
- [3] Ingrid Daubechies. 小波十讲 [M]. 国防工业出版社, 2004.