二维信号(图像)的傅里叶变换

Dezeming Family

2022年4月17日

DezemingFamily 系列书和小册子因为是电子书,所以可以很方便地进行修改和重新发布。如果您获得了 DezemingFamily 的系列书,可以从我们的网站 [https://dezeming.top/] 找到最新版。对书的内容建议和出现的错误欢迎在网站留言。

目录

_	一 二维图像 DCT一 二维图像 DCT															1									
=	程序	实现																							1
	2 1	DFT 程序																							1
	2 2	程序测试																				•			2
参考文献														3											

一 二维图像 DFT

尽管二维信号的傅里叶变换可以直接通过张量积的形式导出,但我们还是倾向于直接给出二维傅里叶变换对:

$$F(u,v) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f(x,y)e^{-j2\pi(ux+vy)}dxdy$$
$$f(x,y) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} F(u,v)e^{j2\pi(ux+vy)}dudv$$

然后是二维 DFT:

$$F(u,v) = \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} f(x,y) e^{-j2\pi(\frac{ux}{M} + \frac{vy}{N})}$$
$$f(x,y) = \frac{1}{MN} \sum_{x=0}^{N-1} \sum_{y=0}^{N-1} F(u,v) e^{j2\pi(\frac{ux}{M} + \frac{vy}{N})}$$

我们这么写可能更容易看出来效果:

$$F(u,v) = \sum_{y=0}^{N-1} \left(\sum_{x=0}^{M-1} f(x,y) e^{-j2\pi(\frac{ux}{M})} \right) e^{-j2\pi(\frac{vy}{N})}$$

其实就是先对横轴做 DFT, 然后再对横轴做 DFT。

二 程序实现

直接用二维方法来实现更简单,但为了更清楚它和一维变换的关系,我们用两次一维傅里叶变换来实现。我们并不实现 FFT,而是实现最简单的 DFT 算法。

2 1 DFT 程序

实现程序如下:

```
import math
1
   import numpy as np
2
   class dft:
3
        def ___init___(self ,Num, xvalues):
4
             self.xvalues = xvalues
5
             self.yvalues = []
6
             self.Num = Num
7
             self.xk = []
8
             self.index = list(range(0, self.Num, 1))
9
             self.Xk()
10
        def xjw(self, fre = []):
11
             for f in fre:
12
                 p = 0
13
                 i = 0
14
                 for x in self.xvalues:
15
                      p = \text{math.e**}(-1j * f * \text{self.index}[i]) * x + p
16
                      i = i + 1
17
                 self.yvalues.append(p)
18
        def Xk(self):
19
```

逆变换只需要改一行代码(类名改为 idft):

```
p = math.e**(-1j * f * self.index[i]) * x + p

# 改为:

p = math.e**(1j * f * self.index[i]) * x + p
```

22 程序测试

读取图像:

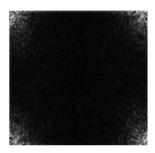
```
import cv2
img = cv2.imread("cat.png",cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
info = img.shape
height = info[0]
width = info[1]
# 转为float类型
flo32_img = np.float32(img)
```

对每一排做 DFT, 然后再对每一列做 DFT:

```
dst = np.zeros((height, width, 1), np.uint8)
1
   dftResult = np.zeros((height, width, 1), np.complex)
2
3
   dftw = []
4
   for h in range (0, height):
5
       for w in range (0, width):
6
            dftw.append(flo32_img[h, w])
7
       DFT1 = dft (width, dftw)
8
       for w in range (0, width):
9
            dftResult[h, w] = DFT1.yvalues[w]
10
       dftw.clear()
11
   dfth = []
12
   for w in range (0, width):
13
       for h in range (0, height):
14
            dfth.append(dftResult[h, w])
15
       DFT1 = dft (height, dfth)
16
       for h in range (0, height):
17
            dst[h, w] = DFT1.xk[h] / (100) # 除以100是为了显示方便
18
19
            dftResult [h, w] = DFT1. yvalues [h]
20
       dfth.clear()
21
   cv2.imshow("dst",dst)
22
   cv2.waitKey(0)
23
```

```
1
   dst2 = np.zeros((height, width, 1), np.uint8)
2
   dftw = []
3
   for h in range (0, height):
4
       for w in range (0, width):
5
            dftw.append(dftResult[h, w])
6
       IDFT1 = idft (width, dftw)
7
       for w in range (0, width):
8
            dftResult [h, w] = IDFT1.yvalues [w]
9
       dftw.clear()
10
   dfth = []
11
   for w in range (0, width):
12
       for h in range (0, height):
13
            dfth.append(dftResult[h, w])
14
       IDFT1 = idft(height, dfth)
15
       for h in range (0, height):
16
            dftResult[h, w] = IDFT1.yvalues[h]
17
            dst2[h, w] = IDFT1.xk[h] / (width * height)
18
       dfth.clear()
19
   cv2.imshow("dst2",dst2)
20
   cv2.waitKey(0)
21
```

显示结果(左边是傅里叶变换后的图像,右边是逆变换后的图像):





参考文献

[1] Signals and Systems Alan V. Oppenheim, Alan S. Willsky, with S. Hamid Nawab. Prentice Hall, 2013.