

Haar 离散小波分析

Dezeming Family

2022 年 4 月 24 日

DezemingFamily 系列书和小册子因为是电子书，所以可以很方便地进行修改和重新发布。如果您获得了 DezemingFamily 的系列书，可以从我们的网站 [<https://dezeming.top/>] 找到最新版。对书的内容建议和出现的错误欢迎在网站留言。

目录

一 h_n 与 g_n	1
1 1 正交小波与离散分析	1
1 2 基本定义	1
1 3 举例	2
二 信号的离散 Haar 小波变换	3
2 1 信号分解	3
2 2 简化表示	4
2 3 一些展望	4
参考文献	5

一 h_n 与 g_n

1.1 正交小波与离散分析

对于正交小波：

$$\alpha_{(j,k)} = \langle f(t), \psi_{(j,k)}(t) \rangle \quad (一.1)$$

我们只需要分析离散的 $\alpha_{(j,k)}$ ，就相当于对整个信号的小波变换进行分析。

对于离散信号，我们的值本身就是离散的（或者可以理解为分段常量函数）因此可以直接从尺度方程和小波方程的表示来入手分析。

1.2 基本定义

在多分辨分析中（我们还没有介绍，所以暂时不需要深入了解），尺度方程和小波方程可以写为：

$$\phi(t) = \sum_n h_n \sqrt{2} \phi(2t - n) = \sqrt{2} \sum_n h_n \phi(2t - n) \quad (一.2)$$

$$\psi(t) = \sum_n g_n \sqrt{2} \phi(2t - n) = \sqrt{2} \sum_n g_n \phi(2t - n) \quad (一.3)$$

我们回顾一下《从 Haar 小波认识小波空间》介绍的扩张方程：

$$\begin{aligned} \phi_{j,k}(t) &= 2^{j/2} \phi(2^j t - k) \\ \phi_{j,k}(t) &= \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k}(t) + \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k+1}(t) \end{aligned} \quad (一.4)$$

$$\psi_{j,k}(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k}(t) - \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k+1}(t) \quad (一.5)$$

以及重建：

$$\phi_{j+1,2k}(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j,k}(t) + \frac{\sqrt{2}}{2} \psi_{j,k}(t) \quad (一.6)$$

$$\phi_{j+1,2k+1}(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j,k}(t) - \frac{\sqrt{2}}{2} \psi_{j,k}(t) \quad (一.7)$$

例如：

$$\phi_{(0,0)}(t) = \phi(t) = 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - 0) + 2^{\frac{1}{2}} \phi(2t - 1) \quad (一.8)$$

$$(一.9)$$

也就是说，对于 Haar 尺度方程：

$$h_n = \begin{cases} \frac{\sqrt{2}}{2}, & n = 0, 1 \\ 0, & otherwise \end{cases} \quad (一.10)$$

$$\phi(t) = \sum_n h_n \sqrt{2} \phi(2t - n) \quad (一.11)$$

同理：

$$g_n = \begin{cases} \frac{\sqrt{2}}{2}, & n = 0 \\ -\frac{\sqrt{2}}{2}, & n = 1 \\ 0, & otherwise \end{cases} \quad (一.12)$$

$$\psi(t) = \sum_n g_n \sqrt{2} \phi(2t - n) \quad (一.13)$$

由于 $\phi(t-k)_{k \in \mathbb{Z}}$ 可以构成 \mathcal{V}_0 空间的标准正交基，所以 $\|\phi(t)\|^2 = 1$ 。而且 $\|\sqrt{2}\phi(2t-n)\|^2 = 1$ ，于是可以感受到（我们不详细证明，而是去感受和理解）：

$$\sum_{n \in \mathbb{Z}} |h_n|^2 = 1 \quad (一.14)$$

$$\sum_{n \in \mathbb{Z}} |g_n|^2 = 1 \quad (一.15)$$

我们用向量来描述：

$$\mathbf{h} = [h_0, h_1]^T = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \quad (一.16)$$

$$\mathbf{g} = [g_0, g_1]^T = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \quad (一.17)$$

1.3 举例

假如我们有一个信号表示为 $f(t) = 2 \times \phi(t) \in \mathcal{V}_0$ ，则该信号还可以表示为 \mathcal{V}_1 内的信号：

$$f(t) = 2 \times \left(\frac{\sqrt{2}}{2} \sqrt{2}\phi(2t-0) + \frac{\sqrt{2}}{2} \sqrt{2}\phi(2t-1) \right)$$

假如有一个 \mathcal{V}_1 内的信号：

$$\begin{aligned} f_1(t) &= 2 \times \phi(2t-0) + 3 \times \phi(2t-1) \\ &= \sqrt{2} \times \sqrt{2}\phi(2t-0) + \frac{3}{\sqrt{2}} \times \sqrt{2}\phi(2t-1) \\ &= a_0 \times \sqrt{2}\phi(2t-0) + a_1 \times \sqrt{2}\phi(2t-1) \end{aligned} \quad (一.18)$$

投影到 \mathcal{V}_0 和 \mathcal{W}_0 空间分别为：

$$\begin{aligned} f_0(t) &= \frac{5}{2} \times \phi(t) = b_0 \times \phi(t) \\ g_0(t) &= -\frac{1}{2} \times \psi(t) = c_0 \times \psi(t) \end{aligned}$$

当有一个 \mathcal{V}_1 内的信号：

$$\begin{aligned} f_1(t) &= 2 \times \phi(2t-2) + 3 \times \phi(2t-3) \\ &= \sqrt{2} \times \sqrt{2}\phi(2t-2) + \frac{3}{\sqrt{2}} \times \sqrt{2}\phi(2t-3) \\ &= a_0 \times \sqrt{2}\phi(2t-2) + a_1 \times \sqrt{2}\phi(2t-3) \end{aligned} \quad (一.19)$$

投影到 \mathcal{V}_0 和 \mathcal{W}_0 空间分别为：

$$\begin{aligned} f_0(t) &= \frac{5}{2} \times \phi(t-1) = b_1 \times \phi(t-1) \\ g_0(t) &= -\frac{1}{2} \times \psi(t-1) = c_1 \times \psi(t-1) \end{aligned}$$

于是：

$$\begin{aligned} f_1(t) &= \sum_k a_k \phi_{(1,k)}(t) \\ f_0(t) &= \sum_k b_k \phi_{(0,k)}(t) \\ g_0(t) &= \sum_k c_k \psi_{(0,k)}(t) \end{aligned}$$

其中：

$$b_k = \mathbf{h}^T \begin{bmatrix} a_{2k} \\ a_{2k+1} \end{bmatrix} \quad (一.20)$$

$$c_k = \mathbf{g}^T \begin{bmatrix} a_{2k} \\ a_{2k+1} \end{bmatrix} \quad (一.21)$$

同时，我们还可以得到：

$$a_{2k} = \mathbf{h}^T \begin{bmatrix} b_k \\ c_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_k \\ c_k \end{bmatrix} \quad (一.22)$$

$$a_{2k+1} = \mathbf{g}^T \begin{bmatrix} b_k \\ c_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_k \\ c_k \end{bmatrix} \quad (一.23)$$

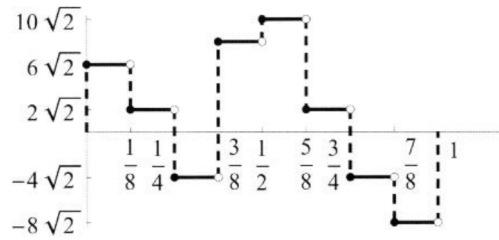
二 信号的离散 Haar 小波变换

2.1 信号分解

我们以 [1] 的 Example3.9 为例，来详细介绍离散 Haar 小波变换。

$$\begin{aligned} f_3(t) &= \sum_{k=0}^7 a_k \phi_{(3,k)}(t) \\ &= 3\phi_{(3,0)}(t) + \phi_{(3,1)}(t) - 2\phi_{(3,2)}(t) + 4\phi_{(3,3)}(t) \\ &\quad + 5\phi_{(3,4)}(t) + \phi_{(3,5)}(t) - 2\phi_{(3,6)}(t) - 4\phi_{(3,7)}(t) \end{aligned} \quad (二.1)$$

图示为：



投影到 \mathcal{V}_2 和 \mathcal{W}_2 空间为：

$$\begin{aligned} f_2(t) &= 2\sqrt{2}\phi_{(2,0)}(t) + \sqrt{2}\phi_{(2,1)}(t) + 3\sqrt{2}\phi_{(2,2)}(t) - 3\sqrt{2}\phi_{(2,3)}(t) \\ g_2(t) &= \sqrt{2}\psi_{(2,0)}(t) - 3\sqrt{2}\psi_{(2,1)}(t) + 2\sqrt{2}\psi_{(2,2)}(t) + \sqrt{2}\psi_{(2,3)}(t) \end{aligned}$$

可以把上面写成矩阵的形式：

$$\begin{bmatrix} h_0 & h_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_0 & h_1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & h_0 & h_1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_0 & h_1 \\ \hline g_0 & g_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & g_0 & g_1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & g_0 & g_1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & g_0 & g_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \\ a_5 \\ a_6 \\ a_7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ c_0 \\ c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix} \quad (二.2)$$

这个矩阵是一个正交矩阵（如果系数有复数，就是酉矩阵）。

2.2 简化表示

把信号分解式 Equ. 2.2 写为:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{H} \\ -\mathbf{G} \end{bmatrix} \mathbf{a} = \begin{bmatrix} \mathbf{b} \\ \mathbf{c} \end{bmatrix} \quad (2.3)$$

对该矩阵进行转置（为了适用性更广，这里写为共轭转置），就可以得到（注意下式不但可以通过对小波分解和合成的原理得到，也可以通过正交矩阵的性质来得到）:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{H} \\ -\mathbf{G} \end{bmatrix}^* = \begin{bmatrix} \mathbf{H}^* & \mathbf{G}^* \end{bmatrix} \quad (2.4)$$

$$\begin{bmatrix} \mathbf{H}^* & \mathbf{G}^* \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{b} \\ \mathbf{c} \end{bmatrix} = \mathbf{a} \quad (2.5)$$

我们用 \mathbf{W}_N 来表示有 N 个支撑段的矩阵（在这个例子中， $N = 8$ ，即对于 $a_k, k \in \mathbb{Z}$ 中有 8 个 k 对应的 a_k 不等于 0）:

$$\mathbf{W}_N = \begin{bmatrix} \mathbf{H}_{N/2} \\ -\mathbf{G}_{N/2} \end{bmatrix} \quad (2.6)$$

2.3 一些展望

尺度方程和小波方程:

$$\phi(t) = \sqrt{2} \sum_n h_n \phi(2t - n) \quad (2.7)$$

$$\psi(t) = \sqrt{2} \sum_n g_n \phi(2t - n) \quad (2.8)$$

以及扩张方程和重建:

$$\begin{aligned} \phi_{j,k}(t) &= 2^{j/2} \phi(2^j t - k) \\ \phi_{j,k}(t) &= \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k}(t) + \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k+1}(t) \end{aligned} \quad (2.9)$$

$$\psi_{j,k}(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k}(t) - \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j+1,2k+1}(t) \quad (2.10)$$

$$\phi_{j+1,2k}(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j,k}(t) + \frac{\sqrt{2}}{2} \psi_{j,k}(t) \quad (2.11)$$

$$\phi_{j+1,2k+1}(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \phi_{j,k}(t) - \frac{\sqrt{2}}{2} \psi_{j,k}(t) \quad (2.12)$$

Haar 小波尺度函数系数只有 h_0 和 h_1 有值，所以变换稍显简单。对于其他小波，例如 Daubechies 小波的离散变换，一般有:

$$\begin{aligned} b_0 &= \sum_{n=0}^L h_n a_n \\ b_1 &= \sum_{n=0}^L h_n a_{n+2} \\ b_2 &= \sum_{n=0}^L h_n a_{n+4} \end{aligned}$$

写成矩阵形式就是：

$$\begin{bmatrix} h_0 & h_1 & \dots & h_L & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_0 & h_1 & \dots & h_L & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ g_0 & g_1 & \dots & g_L & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & g_0 & g_1 & \dots & g_L & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ \vdots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ c_0 \\ c_1 \\ c_2 \\ \vdots \end{bmatrix} \quad (二.13)$$

为什么每行依次要右移 2 个单位，这与小波是“正交二进小波”有关，大家应该也能有所感觉。具体的推导等我们完成多分辨分析以后，我就会详细地介绍，这里也只是先埋个伏笔（其实就是著名的塔式分解算法），免得大家会误认为离散小波变换的矩阵是这种形式：

$$\begin{bmatrix} h_0 & h_1 & \dots & h_L & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & h_0 & h_1 & \dots & h_L & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \end{bmatrix} \quad (二.14)$$

另外，还能否构成正交矩阵吗？这就需要涉及“Warp”操作了，有点类似于循环卷积，我们以后会详细介绍。

我们现在暂时也不要求完全从小波分析的角度去理解离散 Haar 小波变换，因为有些概念很难解释清楚。等到我们讲完多分辨分析与小波构造分解算法以后，这些内容就都会变得很清晰明确了。

参考文献

- [1] Ruch D K , Fleet P V . Wavelet Theory: An Elementary Approach with Application[M]. John Wiley & Sons, 2009.
- [2] 冉启文. 小波变换与分数傅里叶变换理论及应用 [M]. 哈尔滨工业大学出版社, 2001.