Report

王润泽 PB20020480

Windows11, OpenMP

OpenMP是一个共享存储并行系统上的应用程序接口。它规范了一系列的编译制导、运行库例程和环境变量。它提供了C/C++和FORTRAN等的应用编程接口,已经应用到UNIX、Windows NT等多种平台上。OpenMP使用FORK-JOIN并行执行模型。所有的OpenMP程序开始于一个单独的主线程(Master Thread)。主线程会一直串行地执行,直到遇到第一个并行域(Parallel Region)才开始并行执行。

- FORK: 主线程创建一队并行的线程, 然后, 并行域中的代码在不同的线程队中并行执行;
- JOIN: 当诸线程在并行域中执行完之后,它们或被同步或被中断,最后只有主线程在执行。

可以理解为线程级并行,每个线程有共享内存与独立内存。

1. π 的计算

1.1算法介绍

 π 的数值计算方法是利用积分函数近似,即

$$\int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx = \frac{\pi}{4}$$

在计算机中则是利用了离散求和的方式求积分,j假设将积分区间划分 N 份,每段步长为 $\Delta=\frac{1}{\mathcal{N}}$

$$\int_0^1 f(x) dx pprox \sum_{i=0}^{N-1} \Delta f[(i-0.5)*\Delta]$$

串行算法实现则很简单

```
static long num_steps = 1000000000
int i;
double x, pi, sum = 0.0;
step = 1.0/(double)num_steps;
for(i=1;i<= num_steps;i++){
    x = (i-0.5)*step;
    sum=sum+4.0/(1.0+x*x);
}
pi=step*sum;</pre>
```

结果

Time Cost:9492 ms 3.141593

1.2 并行算法

使用 NUM_THREADS=8 个线程并行实现上面的算法

并行域并行化

共8个线程参加计算,其中线程0进行迭代步0,8,16,...线程1进行迭代步1,9,17,....

结果:

Time Cost:8690 ms 3.141593

结果并不如串行的好,问题在于 [sum[id] += 4.0 / (1.0 + x * x); 处,由于数组 <math>[sum] 内存域的连续性,导致会存在一次性锁64字节cache的问题,所以并没有很好的实现并行化

共享任务结构并行化

共8个线程参加计算,其中线程0进行迭代步0~0~N/8-1,线程1进行迭代步 $N/8\sim N/8*2-1$ …

和并行域并行化一样,由于数组 sum 内存域的连续性,导致会存在一次性锁64字节cache的问题,所以并没有很好的实现并行化

Time Cost:9786 ms 3.141593

使用private子句和critical部分并行化

假如共2个线程参加计算,其中线程0进行迭代步0,2,4,...线程1进行迭代步1,3,5,....当被指定为critical的代码段正在被0线程执行时,1线程的执行也到达该代码段,则它将被阻塞知道0线程退出临界区

PPT提供的代码中存在一些问题,没有私有化 ii ,导致存在数据读写冲突的问题,改正后的代码为

```
int i;
   double pi = 0.0;
   double sum = 0.0;
   double x = 0.0;
   step = 1.0 / (double)num_steps;
   omp_set_num_threads(NUM_THREADS); // 设置线程
#pragma omp parallel private(i,x, sum) // 该子句表示i,x,sum变量对于每个线程是私有的,性能
更好
   {
       int id;
       id = omp_get_thread_num();
       for (i = id, sum = 0.0; i < num\_steps; i = i + NUM\_THREADS) {
           x = (i + 0.5) * step;
           sum += 4.0 / (1.0 + x * x);
#pragma omp critical // 指定代码段在同一时刻只能由一个线程进行执行
       pi += sum * step;
   }
```

使用这种办法就解决了锁64字节cache的问题

结果

Time Cost:725 ms 3.141593

并行规约

利用封装好的加法规约进行计算,每个线程保留一份私有拷贝sum,x为线程私有,最后对线程中所以sum进行+规约,并更新sum的全局值。这样也可以解决锁内存问题。

```
#pragma omp parallel for reduction(+ : sum) private(x)
for (i = 1; i <= num_steps; i++) {
    x = (i - 0.5) * step;
    sum += 4.0 / (1.0 + x * x);
}
pi = sum * step;</pre>
```

Time Cost:1275 ms 3.141593

1.3 改变存储结构

为了解决cache冲突问题,也可以通过修改读取数组的数据结构使得每次进行读取数据时,避免出现两个线程读写位置近邻了情况,修正方式是将 double sum[NUM_THREADS] 改正为 double sum[NUM_THREADS] [8]

```
int i;
   double x, pi;
   double sum[NUM_THREADS][8]; // 64字节对齐
   step = 1.0 / (double)num_steps;
   omp_set_num_threads(NUM_THREADS); // 设置2线程
#pragma omp parallel private(i) // 并行域开始,每个线程(0和1)都会执行该代码
       double x;
       int id;
       id = omp_get_thread_num();
       for (i = id, sum[id] = 0.0; i < num_steps; i = i + NUM_THREADS) {
           x = (i + 0.5) * step;
           sum[id][0] += 4.0 / (1.0 + x * x);
       }
   }
   for (i = 0, pi = 0.0; i < NUM_THREADS; i++){
       pi += sum[i][0] * step;
   }
```

结果

Time Cost:740 ms 3.141593

和使用private子句和critical部分并行化结果一直,但是有空间浪费的问题

2. PSRS实现

PSRS算法是利用并行的方法处理均匀分布数组的排序问题

2.1 算法介绍

MIMD-SM模型上的PSRS排序

```
(1)均匀划分:将n个元素A[1..n]均匀划分成p段,每个pi处理 A[(i-1)n/p+1..in/p]
(2)局部排序:pi调用串行排序算法对A[(i-1)n/p+1..in/p]排序
(3)选取样本:pi从其有序子序列A[(i-1)n/p+1..in/p]中选取p个样本元素
(4)样本排序:用一台处理器对p2个样本元素进行串行排序
(5)选择主元:用一台处理器从排好序的样本序列中选取p-1个主元,并播送给其他pi
(6)主元划分:pi按主元将有序段A[(i-1)n/p+1..in/p]划分成p段
(7)全局交换:各处理器将其有序段按段号交换到对应的处理器中
(8)归并排序:各处理器对接收到的元素进行归并排序
```

2.2 并行实现

在实现细节上主要是在第(7)步中全局交换的部分,由于初始数据是随机分布的,不可避免的在全局交换时,不同线程在第(8)步排序的元素数目不等,虽然差别不大,但在代码实现时要记录好每个主元在第(2)步局部排序后的数组内划分点,辅助第(7)步的全局交换

故引入了几个数组

- divide[NUM_THREADS][NUM_THREADS] 用来存储每个局部数组中主元所在位置
- [len[NUM_THREADS][8] 主要是在 [len[i][0] 中预备存储好第(8) 步中每个线程待排数据个数
- offset[NUM_THREADS] 用来记录每个线程待排数据的 start 和 end 在 data 原始数组的位置

代码如下:

```
void PSRS(std::vector<int>& data) {
   int n = data.size();
   int i, j;
   omp_set_num_threads(NUM_THREADS); // 设置线程
   std::vector<int> sample_data(NUM_THREADS * NUM_THREADS);
   std::vector<int> backup(n);
   int pivot[NUM_THREADS - 1];
   int step = n / NUM_THREADS / NUM_THREADS;
   int divide[NUM_THREADS][NUM_THREADS];
   int len[NUM_THREADS][8];
   int offset[NUM_THREADS];
    int start, end, id;
#pragma omp parallel private(i, j,id, start, end)
                                                              // 局部排序
        id = omp_get_thread_num();
        start = (id)*n / NUM_THREADS;
        end = id == (NUM\_THREADS - 1) ? n : (id + 1) * n / NUM\_THREADS;
        std::sort(data.begin() + start, data.begin() + end);
        for (i = 0; i < NUM\_THREADS; i++)
            sample_data[id * NUM_THREADS + i] = data[start + i * step];
        std::copy(data.begin() + start, data.begin() + end, backup.begin() + start);
#pragma omp barrier//同步障
#pragma omp master
        {
            std::sort(sample_data.begin(), sample_data.end()); // 采样排序
            for (i = 0; i < NUM\_THREADS - 1; i++)
                                                               // 选取主元
                pivot[i] = sample_data[(i + 1) * NUM_THREADS];
```

```
#pragma omp barrier //同步障
        //分割
        id = omp_get_thread_num();
        for (i = 0, j = start; i < NUM_THREADS - 1; i++) {
            while(data[j]<pivot[i]&&j<end)</pre>
                j++;
            divide[id][i] = j;
        divide[id][NUM_THREADS - 1] = end;
#pragma omp barrier //同步障
        // 计算长度
        len[id][0] = 0;
        for (i = 0; i < NUM\_THREADS; i++) {
            auto s = (i)*n / NUM_THREADS;
            len[id][0] += divide[i][id] - (id == 0 ? s : divide[i][id - 1]);
#pragma omp barrier //同步障
#pragma omp master // 计算偏移量 与 备份
        {
            for (i = 0; i < NUM\_THREADS; i++)
                offset[i] = i == 0 ? 0 : offset[i - 1] + len[i - 1][0];
#pragma omp barrier
       // 全局交换
        start = offset[id];
        end = id == NUM_THREADS - 1 ? n : offset[id + 1];
        for (i = 0; i < NUM\_THREADS; i++) {
            int divide_start = id == 0 ? (i)*n / NUM_THREADS : divide[i][id - 1];
            int divide_end = divide[i][id];
            for (j = divide_start; j < divide_end && start < end; j++, start++)</pre>
                data[start] = backup[j];
        // 再次局部排序
        start = offset[id];
        std::sort(data.begin() + start, data.begin() + end);
    }
}
```

2.3 结果对比

上面的算法是在并行域中显式地使用了同步障 #pragma omp barrier,也可以不使用同步障,而是单独划分平行域,代码实现见 void PSRS2(std::vector<int>& data)函数,最后在8个线程下与标准快排进行对比,下面排序了 1e8 个均匀随机分布的整数,整数大小在 0-99 范围

```
Input the size of array: 100000000

PSRS processing by 8 threads.....

PSRS Time Cost:3716 ms

PSRS2 processing.....

PSRS2 Time Cost:3875 ms

std::sort processing.....

std::sort Time Cost:11481 ms
```

从结果可以看到,并行的算法效率明显提高,而且显式地使用好同步障,可以略微使算法得到加速

3. Summary

- 本次实验熟悉了 OpenMP 的并行编程方法
- 使用 OpenMP 实现了 π 数值计算和 **PSRS** 算法,
- 比较了并行与串行的结果,并得到并行加速的效果
- 对线程级共享存储与独立存储结构有了更加深刻的认识