Signale & Systeme Analyse eines Systems

Name: Philipp Rall & Duc Vo Ngoc

Matrikelnr.: XXXX

Studiengangsleiter: Prof. Dr. Heinrich Braun

Kurs: TINF18B2

22. November 2019

Die Übertragungsfunktion 0.1

Formel 2 zeigt die allgemeine Übertragungsfunktion eines IT1-Gliedes. In Formel 3 wird ein konkretes IT1-Glied dargestellt, das in diesem Skript analysiert wird. Formel 4 zeigt dessen ausmultiplizierte Form, sodass die Eigenschaften des Systems leichter zu lesen sind.

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)}$$

$$= \frac{K}{(T_I + T_1 s) * s}$$

$$= \frac{4}{(1 + 7s)s}$$

$$= \frac{4}{7s^2 + s}$$
(1)
(2)
(3)

$$= \frac{K}{(T_I + T_1 s) * s} \tag{2}$$

$$= \frac{4}{(1+7s)s} \tag{3}$$

$$= \frac{4}{7s^2 + s} \tag{4}$$

0.2 Zustandsraumdarstellung

Die allgemeine Form der Zustandsraumdarstellung ist in den folgenden zwei Zeilen zu sehen.

$$\dot{x} = Ax + Bu
y = Cx + Du$$

Das behandelte IT1-Glied besitzt mit den Anfangswerten

$$x_1(0) = y(0), x_2(0) = \dot{y}(0)$$

folgende Zustandsraumdarstellung:

$$\dot{x} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ \frac{1}{7} & 0 \end{pmatrix} x + \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{4}{7} \end{pmatrix} u$$

$$y = \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix} x$$

UNTERSCHIEDLICH ZU MATLAB LÖSUNG??? Matlab:

$$\dot{x} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{7} & 0 \\ \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix} x + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} u
y = \begin{pmatrix} 0 & \frac{8}{7} \end{pmatrix} x$$

0.3 Eingangs-Ausgang Differentialgleichung

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{4}{7s^2 + s}$$

$$Y(s)(7s^2 + s) = U(s) * 4$$

$$7\ddot{y} + y = 4u$$

An fangswerte: $y(0)=y_0, \dot{y}(0)=\dot{y}_0, u(0)=u_0$

0.4 Bode-Diagramm

In Abbildung 1 ist die Amplitude und die Phase des Systemausgangs in Abhängigkeit zur Frequenz (logarithmisch skaliert) dargestellt.

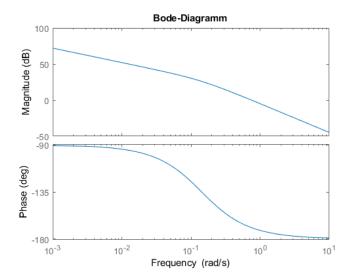


Abbildung 1: Bode-Diagramm

0.5 Nyquist-Plot

Die Ortskurve oder auch Nyquist-Plot in 2 ist ein Graph, der die Amplitude und Phase des Systems für Schwingungen mit allen Frequenzen darstellt.

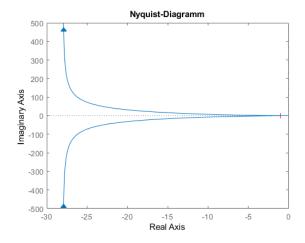


Abbildung 2: Nyquist-Diagramm